

# LEZIONE 13-14

# Equilibrio radiale nelle macchine assiali

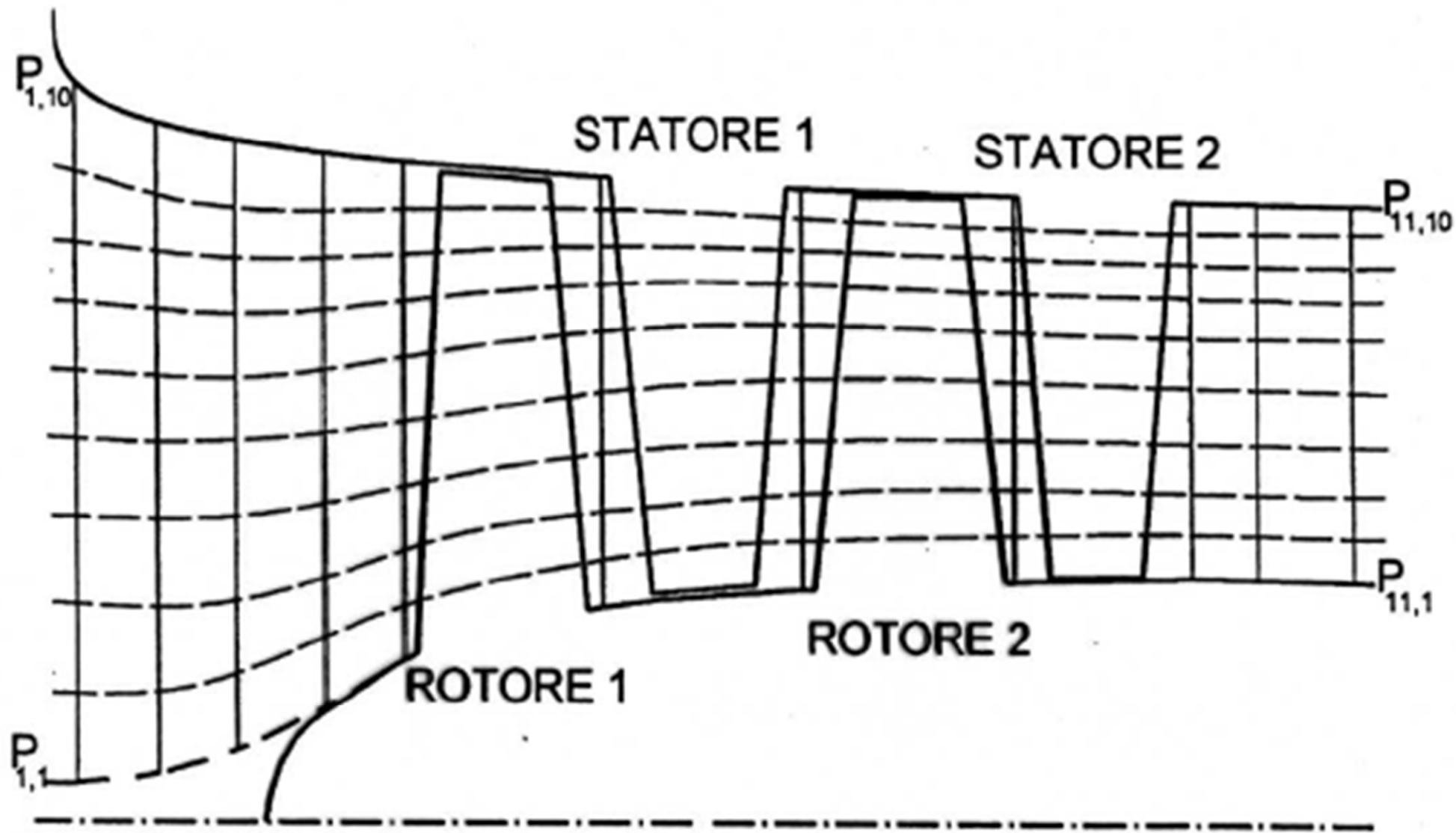
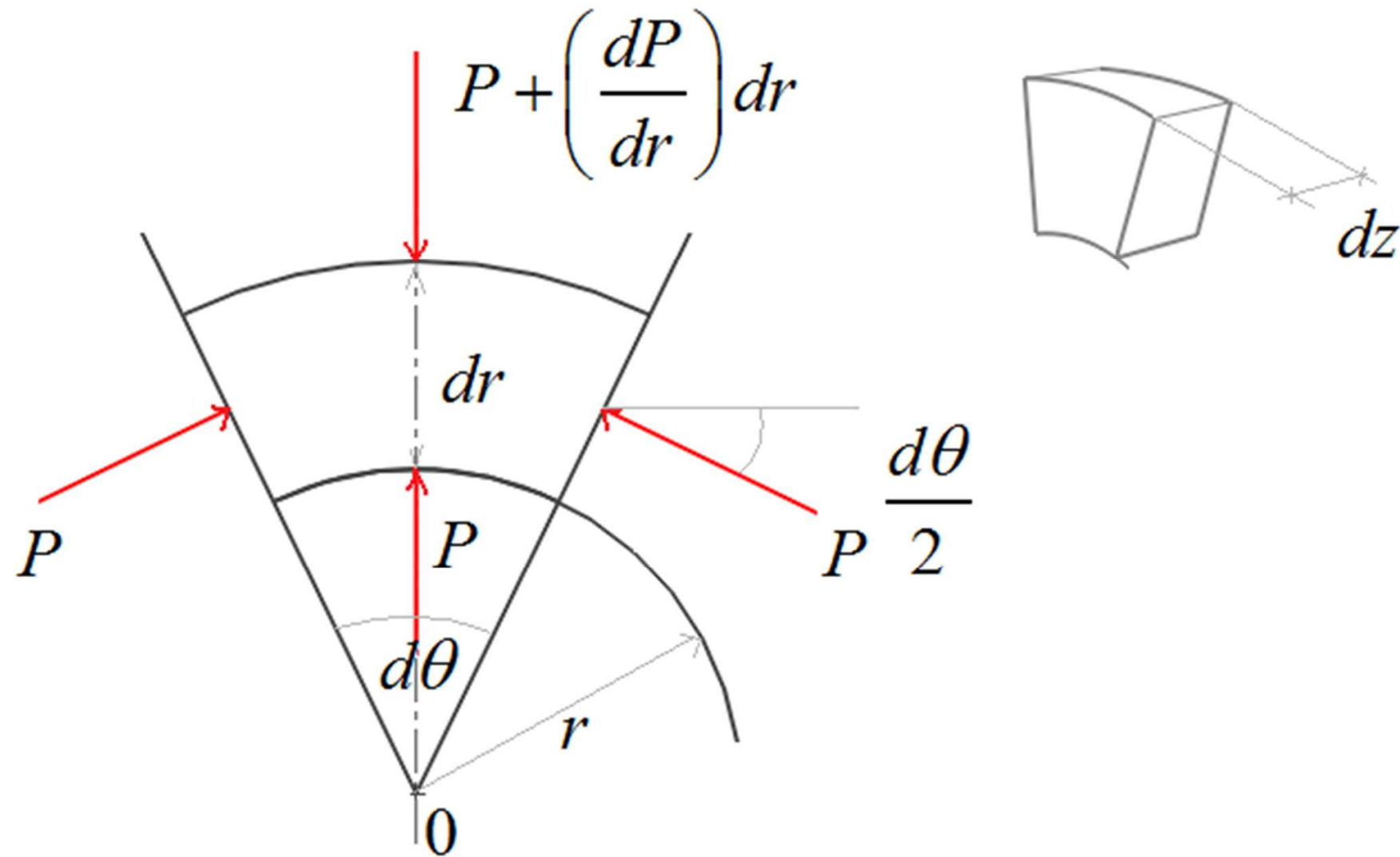
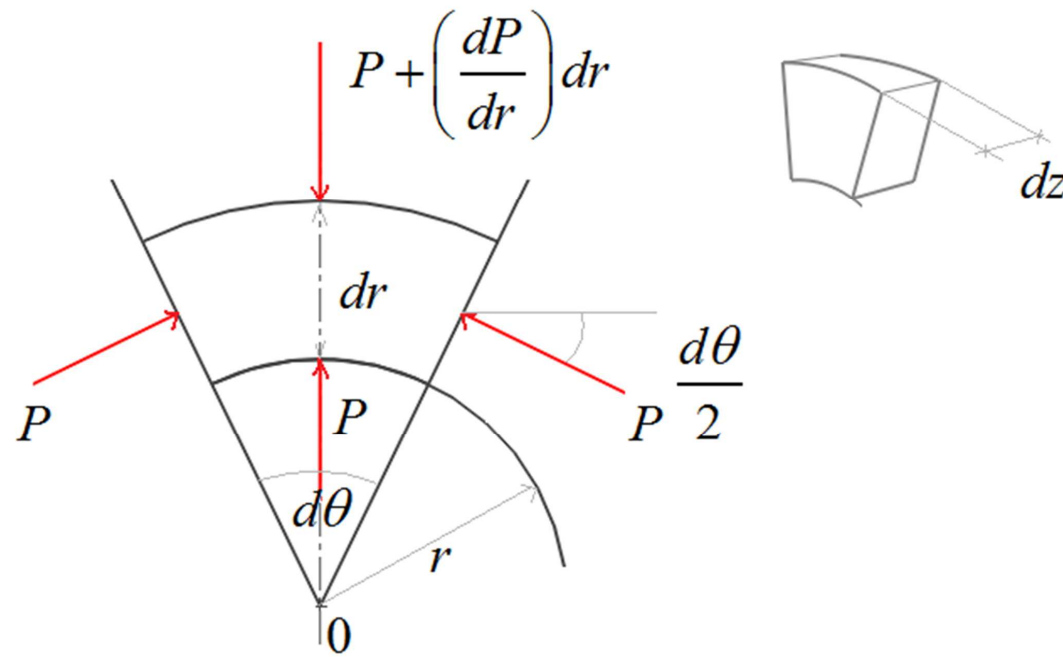


Figura 5.31: *Reticolo di calcolo quasi-3D per un compressore assiale bistadio*

# Equilibrio radiale nelle macchine assiali



# Equilibrio radiale nelle macchine assiali



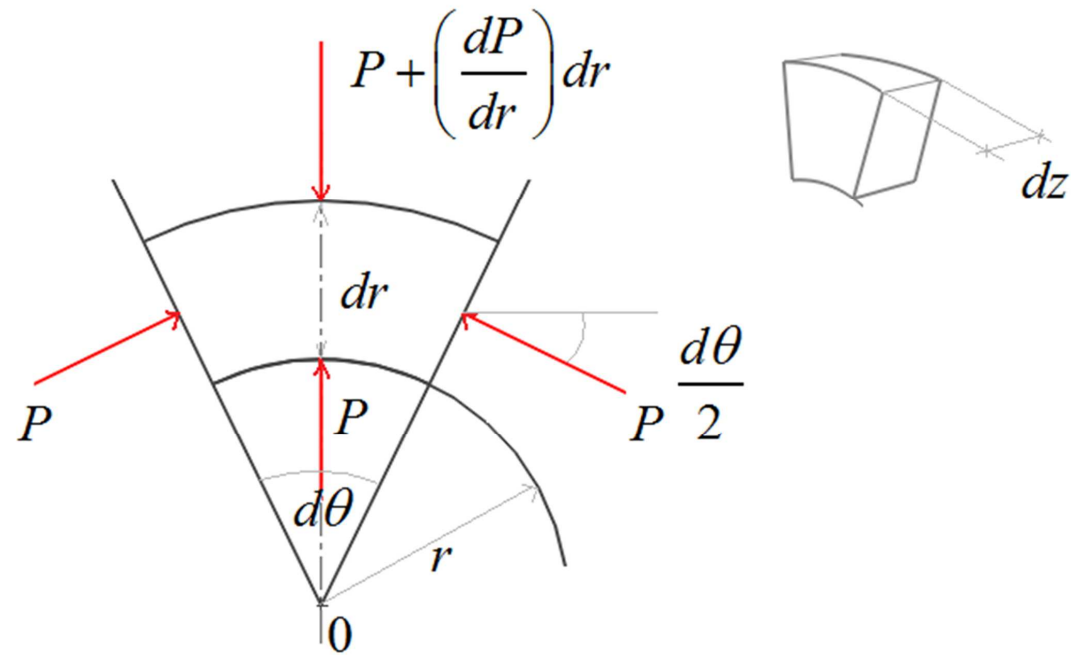
$$\left( p + \frac{dp}{dr} dr \right) (r + dr) d\theta dz - pr d\theta dz - 2p dr dz \text{sen} \frac{d\theta}{2} =$$

trascurando i termini di ordine superiore e considerando:

$$\text{sen} \frac{d\theta}{2} \approx \frac{\theta}{2}$$

$$= r \frac{dp}{dr} dr d\theta dz$$

# Equilibrio radiale nelle macchine assiali



Forza centrifuga sull'elemento:

$$\rho r d\theta dr dz \cdot \frac{V_t^2}{r}$$

Da cui:

$$\rho r d\theta dr dz \cdot \frac{V_t^2}{r} = r \frac{dp}{dr} dr d\theta dz$$



$$\frac{1}{\rho} \frac{dp}{dr} = \frac{V_t^2}{r}$$

# Equilibrio radiale nelle macchine assiali

Entalpia di Ristagno:

$$h_0 = h + \frac{V^2}{2} = h + \frac{1}{2}(V_t^2 + V_a^2)$$

Flusso cilindrico:


$$V_r = 0$$

Da cui differenziando lungo il raggio:


$$\frac{dh_0}{dr} = \frac{dh}{dr} + V_t \frac{dV_t}{dr} + V_a \frac{dV_a}{dr}$$


# Equilibrio radiale nelle macchine assiali


per il 1 principio:

$$Tds = dh - \frac{1}{\rho} dp$$


Da cui differenziando lungo il raggio:

$$\frac{dh_0}{dr} = \frac{dh}{dr} + V_t \frac{dV_t}{dr} + V_a \frac{dV_a}{dr} \quad [2]$$


$$\frac{dh_0}{dr} = T \underbrace{\frac{ds}{dr} + \frac{1}{\rho} \frac{dp}{dr}}_{\frac{dh}{dr}} + V_t \frac{dV_t}{dr} + V_a \frac{dV_a}{dr} \quad \frac{1}{\rho} \frac{dp}{dr} = \frac{V_t^2}{r} \quad [1]$$


$$\frac{dh_0}{dr} = T \frac{ds}{dr} + \frac{V_t^2}{r} + V_t \frac{dV_t}{dr} + V_a \frac{dV_a}{dr}$$


# Equilibrio radiale nelle macchine assiali

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$



# Equilibrio radiale nelle macchine assiali

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$

Con questa equazione possiamo affrontare due problemi tipici:

- 1) *Problema "diretto" (o problema di verifica)* : nota la geometria di una macchina e la distribuzione radiale dell'angolo  $\alpha$  determinare la distribuzione radiale di tutte le grandezze del flusso e termodinamiche;
- 2) *Problema "inverso" (o problema di progetto)* : assegnata una certa distribuzione di una grandezza fluidodinamica o termodinamica trovare qual'è la geometria della schiera che la realizza.

# Equilibrio radiale nelle macchine assiali

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = 0$$

$$\frac{dh_0}{dr} = 0 \quad \text{Impone } h_0 \text{ costante lungo il raggio}$$

$$\frac{ds}{dr} = 0 \quad \text{Impone dissipazione costante lungo il raggio}$$

# Equilibrio radiale nelle macchine assiali

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = 0$$

$$V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r) = 0 = \frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr}$$

$$V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r) = 0$$

# Vortice Libero

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = 0$$

$$(V_t \cdot r) = \text{cost}$$



$$V_t \cdot r = V_{ti} \cdot r_i$$



$$V_a = \text{cost}$$

# Vortice Libero

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = 0$$

$$h_0 = \text{const}$$

$$h + \frac{V^2}{2} = h_i + \frac{V_i^2}{2}$$

$$h = h_i + \frac{V_i^2 - V^2}{2}$$

$$\frac{h}{h_i} = 1 + \frac{1}{2h_i} \left( V_{ti}^2 - V_t^2 + \cancel{V_a^2} - \cancel{V_a^2} \right) =$$

$$= 1 + \frac{V_{ti}^2}{2h_i} \left( 1 - \frac{V_t^2}{V_{ti}^2} \right)$$

# Vortice Libero

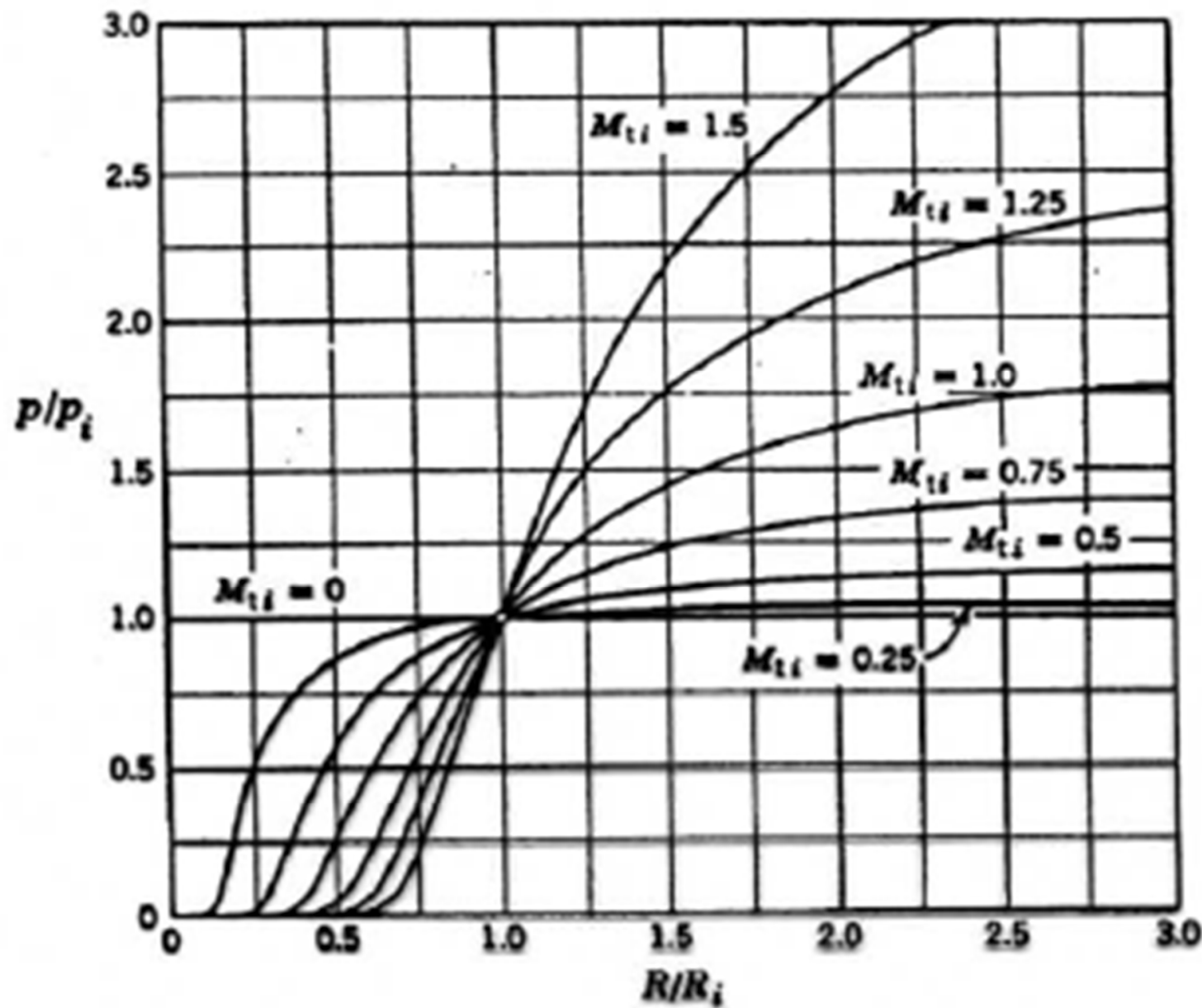
$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = 0$$

$$V_t \cdot r = V_{ti} \cdot r_i \quad \Rightarrow \quad \frac{V_t}{V_{ti}} = \frac{r_i}{r}$$

$$\frac{h}{h_i} = 1 + \frac{V_{ti}^2}{2h_i} \left( 1 - \left( \frac{r_i}{r} \right)^2 \right)$$

# Vortice Libero



$$M_{ti} = \frac{V_{ti}}{a_i}$$

a 5.23: Pressione in funzione del raggio per un flusso a vortice libero

# Vortice Libero

- $r$  aumenta,  $p$  aumenta
- $M_{ti}$  aumenta,  $p$  aumenta
- assegnato  $M_{ti}$  esiste un valore di  $r$  per il quale si annulla la pressione si annulla, condizione fisicamente non possibile



# Vortice Forzato (moto rigido)

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = 0$$

$$\frac{V_t}{r} = \text{cost}$$

$$\frac{V_t}{r} = \frac{V_{ti}}{r_i} \quad \rightarrow \quad V_t = V_{ti} \frac{r}{r_i}$$

# Vortice Forzato (moto rigido)

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = 0$$

$$\frac{d}{dr} \left( \frac{V_a^2}{2} \right) + \frac{V_{ti}}{r_i} \frac{d}{dr} \left( \frac{V_{ti}}{r_i} r^2 \right) = 0$$

$$\frac{d}{dr} \left( \frac{V_a^2}{2} \right) = -2 \left( \frac{V_{ti}}{r_i} \right)^2 \cdot r$$

$$\left( \frac{V_a^2}{2} \right) = -2V_{ti}^2 \left( \frac{r}{r_i} \right)^2 + C$$

# Vortice Forzato (moto rigido)

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = V_a \frac{dV_a}{dr} + \frac{V_t}{r} \frac{d}{dr} (V_t \cdot r)$$

$$\frac{dh_0}{dr} - T \frac{ds}{dr} = 0$$

$$V_a = V_{ai}$$

$$r = r_i$$

$$\Rightarrow C = \frac{V_{ai}^2}{2} + V_{ti}^2$$

$$\frac{V_{ti}}{V_{ai}} = \operatorname{tg} \alpha_i$$

$$\left( \frac{V_a}{V_{ai}} \right)^2 = 1 - 2 \tan^2 \alpha_i \left[ \left( \frac{r}{r_i} \right)^2 - 1 \right]$$