

$V$  spazio vettoriale sul campo  $\mathbb{R}$

$\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  un prodotto scalare fissato.

PROPOSIZIONE  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle) : \text{SP. VETT. EUCLIDEO}$

$v_1, \dots, v_t \in V$  tali che  $v_i \neq 0_V \forall i$  e  $i \neq j \Rightarrow v_i \perp v_j$ .  
Allora  $v_1, \dots, v_t$  sono linearmente indipendenti.

Dim.

Siano  $a_1, \dots, a_t \in \mathbb{R}$  tali che

(a)  $a_1 v_1 + \dots + a_t v_t = 0_V$

è da provare che tutti gli scalari  $a_1, \dots, a_t$  sono  $= 0_{\mathbb{R}}$

Verifichiamolo per  $a_1$ :

$0_{\mathbb{R}} = \langle 0_V, v_1 \rangle \stackrel{(1)}{=} \langle a_1 v_1 + \dots + a_t v_t, v_1 \rangle$

$\lim \text{ di } \langle \cdot, \cdot \rangle \text{ risp. 1° argomento} = a_1 \underbrace{\langle v_1, v_1 \rangle}_{>0} + a_2 \underbrace{\langle v_2, v_1 \rangle}_{=0} + \dots + a_t \underbrace{\langle v_t, v_1 \rangle}_{=0}$   
per le ipotesi  
SPIEG.

Quindi:

$a_1 \underbrace{\langle v_1, v_1 \rangle}_{>0} = 0 \text{ in } \mathbb{R} \Rightarrow \underline{a_1 = 0}$

Analogamente si verifica "un colpo alla volta" che

$a_2 = 0, \dots, a_t = 0.$

Def. Una base di  $V$  è detta ortogonale se è formata da vettori a due a due ortogonali. È detta ORTONORMALE (ON) se, inoltre, è formata tutta da versori. Dunque

$v_1, \dots, v_m$  è base

ON di  $V$

- $\|v_i\| = 1 \quad \forall i = 1, \dots, m$
- $i \neq j \Rightarrow v_i \perp v_j \Leftrightarrow \langle v_i, v_j \rangle = 0$

Esistono basi ON per  $V$ ? SÌ! 7/11/17 (2)

Notazione  $V$  sp. vett. qualsiasi  $v_1, \dots, v_n \in V$  qualsiasi  
Indicheremo con  $\text{Span}(v_1, \dots, v_n)$  il sottospazio di  $V$   
generato da  $v_1, \dots, v_n$ .

## PROCEDIMENTO DI ORTONORMALIZZAZIONE DI GRAM-SCHMIDT

Siano  $v_1, \dots, v_n$  vettori linearmente indipendenti di uno spazio vettoriale euclideo  $V$  ( $\langle \cdot, \cdot \rangle$  si sottintende). Allora esistono dei vettori  $u_1, \dots, u_n$  a due a due ortogonali, e tali che

$$\text{Span}(v_1, \dots, v_n) = \text{Span}(u_1, \dots, u_n) \quad \forall i = 1, \dots, n.$$

Dim. Si descrive un algoritmo:

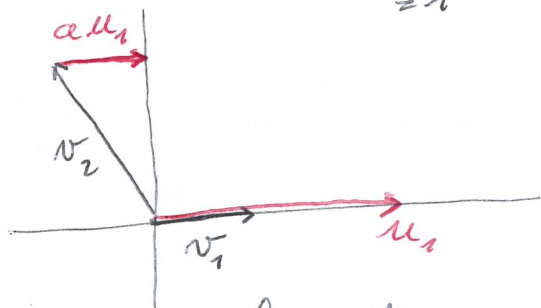
- $u_1 \stackrel{\text{def}}{=} \frac{v_1}{\|v_1\|}$  è un vettore.

- cerca  $a \in \mathbb{R}$  t.c.  $v_2 + a u_1 \perp u_1 \Leftrightarrow$

$$\langle v_2 + a u_1, u_1 \rangle = 0 \Leftrightarrow \langle v_2, u_1 \rangle + a \underbrace{\langle u_1, u_1 \rangle}_{=1} = 0$$

$$a = -\langle v_2, u_1 \rangle$$

$$w \stackrel{\text{def}}{=} v_2 - \langle v_2, u_1 \rangle u_1$$



- $w \neq 0$  perché altrimenti  $v_2, u_1$  lin. dip.  $\Rightarrow$   
 $\Rightarrow v_2, v_1$  lin. dip. SPIEGARE, assurdo.

$$\text{Span}(u_1, w) = \text{Span}(u_1, v_2) = \text{Span}(v_1, v_2)$$

$$u_2 \stackrel{\text{def}}{=} \frac{w}{\|w\|} \quad \text{vettore} \quad u_1 \perp u_2 \quad \text{Span}(u_1, u_2) = \text{Span}(v_1, v_2)$$

- cerco  $a_1, a_2 \in \mathbb{R}$  tali che

$$\underbrace{v_3 + a_1 u_1 + a_2 u_2}_{\perp u_1} \quad \text{e} \quad v_3 + a_1 u_1 + a_2 u_2 \perp u_2$$



$$0 = \langle v_3 + a_1 u_1 + a_2 u_2, u_1 \rangle =$$

$$= \langle v_3, u_1 \rangle + a_1 \underbrace{\langle u_1, u_1 \rangle}_{=1} + a_2 \underbrace{\langle u_2, u_1 \rangle}_{=0} \Rightarrow a_1 = -\langle v_3, u_1 \rangle$$

Analogamente, partendo dall'altra condizione si trova

$$a_2 = -\langle v_3, u_2 \rangle \quad \boxed{w' \stackrel{\text{def}}{=} v_3 - \langle v_3, u_1 \rangle u_1 - \langle v_3, u_2 \rangle u_2}$$

$w' \neq 0$  perché altrimenti  $v_3, u_1, u_2$  sarebbero  
lin. dipendenti  $\Rightarrow v_3, v_1, v_2$  lin. dip., assurd.

$u_3 \stackrel{\text{def}}{=} \frac{w'}{\|w'\|}$  è un versore.

Per costruzione:  $\underline{u_3 \perp u_1}, \underline{u_3 \perp u_2}$  ( $u_1 \perp u_2$  lo sappiamo già)

$$\begin{aligned} \text{Spane: } \text{Span}(u_1, u_2, u_3) &\stackrel{\text{SPIEG.}}{=} \text{Span}(u_1, u_2, w') = \\ &= \text{Span}(u_1, u_2, v_3) = \text{Span}(v_1, v_2, v_3) \end{aligned}$$

è così via. ■

INSERIRE pag. 9 della LEZIONE di IERI

Sia  $W \subset V$  un sottospazio vettoriale  $\dim(W) = r$  (e  $\dim(V) = n$ ). Allora

$$\dim(W^\perp) = n - r$$

Dim.

7/11/17

(4)

Sia  $v_1, \dots, v_r$  una base di  $W$ .

La completiamo ad una base di  $V$ :  $v_1, \dots, v_r, v_{r+1}, \dots, v_m$ .

Applichiamo il procedimento di ortogonalizzazione di Gram-Schmidt a tale lista di vettori; otteniamo

$u_1, \dots, u_r, u_{r+1}, \dots, u_m \in V$  tutti vettori.

$i \neq j \Rightarrow u_i \perp u_j$ . Inoltre

$$\text{Span}(u_1, \dots, u_r) = \text{Span}(v_1, \dots, v_r) = W$$

e  $u_1, \dots, u_m$  è una base di  $V$ . (\*)

Se  $w \in W$  è arbitrario, allora  $w = \lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_r u_r$ .

Per ogni  $j > r$  si ha, allora

$$\begin{aligned} \langle w, u_j \rangle &= \langle \lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_r u_r, u_j \rangle = \\ &= \lambda_1 \underbrace{\langle u_1, u_j \rangle}_{=0} + \dots + \lambda_r \underbrace{\langle u_r, u_j \rangle}_{=0} = 0 \end{aligned}$$

Diunque  $\underline{u_{r+1}, \dots, u_m} \in W^\perp$ . In particolare, ne

segue

$$\text{Span}(u_{r+1}, \dots, u_m) \subset W^\perp$$

viceversa, sia  $t \in W^\perp$   $t = \mu_1 u_1 + \dots + \mu_m u_m$   
  $\uparrow$  per (\*)

Allora, per ogni  $h \leq r$  si ha, in particolare:

$$\begin{aligned} u_h \in W \Rightarrow 0 = \langle u_h, w \rangle &= \langle u_h, \mu_1 u_1 + \dots + \mu_m u_m \rangle = \\ &= \mu_1 \underbrace{\langle u_h, u_1 \rangle}_{=0} + \dots + \mu_h \underbrace{\langle u_h, u_h \rangle}_{=1} + \dots + \mu_m \underbrace{\langle u_h, u_m \rangle}_{=0} \end{aligned}$$

$\Rightarrow \mu_h = 0$ . Ma allora  $\mu_1 = \dots = \mu_r = 0$ , cioè

$$t = \mu_{r+1} u_{r+1} + \dots + \mu_m u_m \Rightarrow t \in \text{Span}(u_{r+1}, \dots, u_m)$$

Infine  $W^\perp = \text{Span}(\mu_{r+1}, \dots, \mu_n)$ . Poiché  $\mu_{r+1}, \dots, \mu_n$  sono linearmente indipendenti, essi formano una base di  $W^\perp$ .



### DISUGUAGLIANZA di CAUCHY-SCHWARZ

$(V, \langle -, - \rangle)$  spazii vettoriali euclides.

$u, v \in V$  qualsiasi  $\lambda \in \mathbb{R}$  qualsiasi

$$0 \leq \langle \lambda u - v, \lambda u - v \rangle = \langle \lambda u, \lambda u \rangle - \langle \lambda u, v \rangle - \langle v, \lambda u \rangle + \langle v, v \rangle =$$

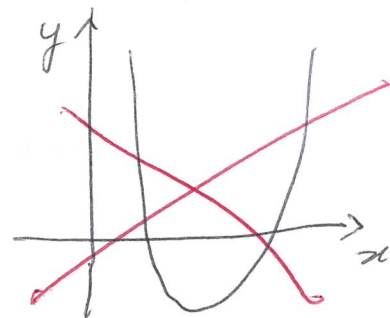
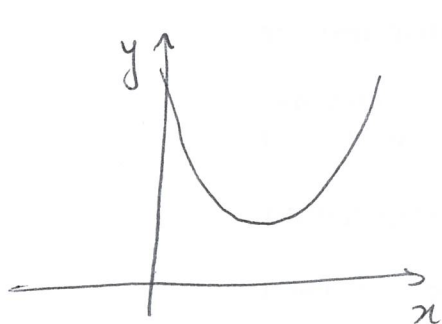
$$\left. \begin{array}{l} \text{albinos usati} \\ \text{anche la pr. simm.} \end{array} \right\} \uparrow = \lambda^2 \langle u, u \rangle - 2\lambda \langle u, v \rangle + \langle v, v \rangle$$

Riassumendo

$$(1) \quad \langle u, u \rangle \lambda^2 - 2\langle u, v \rangle \lambda + \langle v, v \rangle \geq 0 \quad \forall \lambda \in \mathbb{R}$$

Supponiamo  $u \neq 0_V$ , dunque  $\langle u, u \rangle > 0$

$y = \underbrace{\langle u, u \rangle}_{\in \mathbb{R}} x^2 - \underbrace{2\langle u, v \rangle}_{\in \mathbb{R}} x + \underbrace{\langle v, v \rangle}_{\in \mathbb{R}}$  è l'eq. di una parabola con i coefficienti fissati.



La (1) ci dice che tale parabola può incontrare l'asse  $x$  al più in un punto (nel suo vertice)

Questo equivale a dire che l'equazione

$$\langle u, u \rangle x^2 - 2\langle u, v \rangle x + \langle v, v \rangle = 0$$

non può avere due radici (reali) distinte

$M_n$ , allora, necessariamente

$$\frac{\Delta}{4} \leq 0 \quad \text{cioè} \quad \langle u, v \rangle^2 - \langle u, u \rangle \langle v, v \rangle \leq 0$$

$$\langle u, v \rangle^2 \leq \langle u, u \rangle \langle v, v \rangle$$

estraggo da entrambi i membri la  $\sqrt{\quad}$ :

$$(2) \quad \boxed{|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\|}$$

è la disug. di C-S

SPIEG. il " $| \cdot |$ " Se  $u=0$  è vera banalmente

Quando vale " $=$ " in (2)?

Si può verificare che quest'accede  $\Leftrightarrow$   
 $u, v$  sono linearmente dipendenti (ESERCIZIO).  
 non

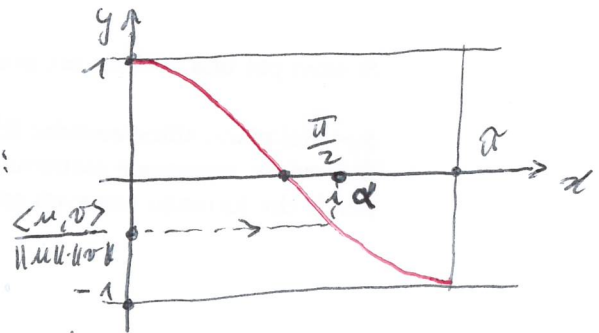
Sia  $u \neq 0, v \neq 0$ . Allora posso riscrivere (2)  
 così:

$$-1 \leq \frac{\langle u, v \rangle}{\|u\| \cdot \|v\|} \leq +1$$

Terribilmente visto nel caso di  $\langle \cdot, \cdot \rangle_{st}$  di  $\mathbb{R}^3$  che

$$\frac{\langle u, v \rangle}{\|u\| \cdot \|v\|} = \cos(\alpha) \quad \begin{array}{c} v \\ \nearrow \alpha \\ u \end{array}$$

Il grafico della funzione  
 $y = \cos(x)$  per  $0 \leq x \leq \pi$  è:



è possibile definire tale  
 funzione senza alcun riferimento  
 ad angoli, mediante la formula

$$\cos(x) = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \frac{x^6}{6!} + \dots$$

SPIEG.

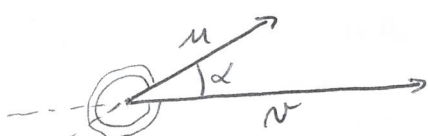
$$2! = 2 \cdot 1 \quad 4! = 4 \cdot 3 \cdot 2 \cdot 1$$

$$6! = 6 \cdot 5 \cdot 4 \cdot 3 \cdot 2 \quad \text{ecc.}$$

La restrizione a  $[0, \pi]$  di  $\cos(x)$  è iniettiva, ed ha per immagine  $[-1, 1]$ . Quindi, per ogni  $\bar{y} \in [-1, 1]$  esiste ed è unico un  $\bar{x} \in [0, \pi]$  tale che  $\cos(\bar{x}) = \bar{y}$ .

Queste proprietà si possono dimostrare anche a partire dalla formula (\*). Quindi si può associare alla coppia di vettori non nulli  $u, v$  l'angolo convesso  $\alpha$  che formano tra loro SPIEGARE

$\uparrow$  che non contiene il prolungamento dei lati.



$\uparrow$  ha lo stesso cos. di  $\alpha$   
ma è  $> \pi$

$$\|u-v\| = ?$$

$$\|u-v\|^2 = \langle u-v, u-v \rangle =$$

$$= \langle u, u \rangle - 2\langle u, v \rangle + \langle v, v \rangle$$

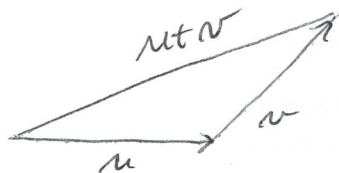
$$\Rightarrow \boxed{\|u-v\|^2 = \|u\|^2 + \|v\|^2 - 2\|u\|\|v\|\cos(\alpha)}$$

TEOREMA del COSENO (o di LARNDOT)

Se  $\alpha = \frac{\pi}{2}$  (il rettangolo di lati  $u, v, u-v$  è rettangolo e  $u, v$  sono i cateti):

$$\boxed{\|u-v\|^2 = \|u\|^2 + \|v\|^2}$$

TEOREMA di PITAGORA



$$\begin{aligned} \|u+v\|^2 &= \langle u+v, u+v \rangle = \|u\|^2 + 2\langle u, v \rangle + \|v\|^2 \leq \\ &\leq \|u\|^2 + 2|\langle u, v \rangle| + \|v\|^2 \leq \\ &\text{C.S.} \end{aligned}$$

$$\leq \|u\|^2 + 2\|u\|\|v\| + \|v\|^2 = (\|u\| + \|v\|)^2 \Rightarrow$$

$$\boxed{\|u+v\| \leq \|u\| + \|v\|}$$

DISUGUAGLIANZA TRIANGOLARE