

A matrice  $n \times n$ , simmetrica, ad entrate in  $\mathbb{R}$ , oppure in  $\mathbb{C}$ .  
 Saperi abbiamo visto che esiste una matrice invertibile  $P$   
 tale che  ${}^t P A P$  è diagonale. Il metodo illustrato per  
 trovare tale matrice diagonale mostra che questa non  
è unica. migliorare

Cerchiamo di raffinare il procedimento.

Abbiamo visto che esistono matrici invertibili  $P$   
 tali che  $P^{-1} = {}^t P$ . Si chiamano matrici ortogonali.  
 Se riusciamo a trovare un metodo per

A simmetrica  $A \mapsto {}^t P A P = D$  diagonale e  
 $P$  è matrice ortogonale

allora  $D$  altro che congruente ad  $A$ , sarebbe anche  
simile ad  $A$ :

$$D = {}^t P A P = P^{-1} A P$$

Quindi  $D$  ed  $A$  avrebbero lo stesso polinomio  
 caratteristico, quindi gli stessi autovalori, autospazi, ...  
 Una tale  $D$  è essenzialmente unica SPIEGARE

noo

A matrice  $n \times n$  simmetrica, ad entrate in  $\mathbb{R}$ .

Consideriamo  $L_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ .

Abbiamo visto tempo fa che, se  $P$  è m. ortogonale, allora  
 le colonne di  $P$  formano una base ON di  $\mathbb{R}^n$  risp.  $\langle e_i \rangle_{st}$ .  
 Lo stesso vale per le righe di  $P$ .

Domanda "vaga": qual'è il legame tra  $L_A$  e  $\langle e_i \rangle_{st}$ ?

In questo "legame" dovrebbe entrare in gioco il fatto  
 che  $A$  è simmetrica.

Siano  $u, v \in \mathbb{R}^n$  arbitrari

23/11/17 (3)

$$\langle Au, v \rangle_{st} = \underbrace{{}^t(Au)}_{R \times C} v = ({}^t u {}^t A) \underbrace{v}_{A = {}^t A} = ({}^t u A) v = \underbrace{{}^t u (Av)}_{= \langle u, Av \rangle_{st}}$$

Questa proprietà di  $L_A$  sarà la chiave del nostro metodo. Formalizziamo:

Def Sia  $V$  uno spazio vettoriale eulideo, cioè  $V$  è uno spazio vettoriale ( $\mathbb{R}$ ), ed è fissato un prodotto scalare  $\varphi: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  su  $V$ .

Un endomorfismo  $f: V \rightarrow V$  si dice AUTOAGGIUNTO

se  $\forall u, v \in V$  si ha

$$\varphi(f(u), v) = \varphi(u, f(v))$$

$B_c$ : la base canonica di  $\mathbb{R}^n$ . È base ON per  $(, )_{st}$

$$A = M_{B_c}(L_A).$$

PROP.  $(V, \varphi)$  spazio vett. eulideo,  $B$  base ON di  $V$  risp.  $\varphi$ .  $f: V \rightarrow V$  endomorfismo autoaggiunto. Allora  $M_B(f) = A$  è simmetrica.

Dim. La base  $B$  ci permette di pensare i vettori di  $V$  come matrici colonna  $n \times 1$  ( $n = \dim(V)$ ). Stiamo usando implicitamente  $K_B: V \rightarrow \mathbb{R}^n$ .

Sia  $B = (v_1, \dots, v_n)$   $K_B(v_i) = e_i, \dots, K_B(v_n) = e_n$  la  $B_c$ .

Essendo, inoltre,  $B$  base di  $V$ , ON risp.  $\varphi$  si ha

$$\forall u, v \in V \quad \varphi(u, v) = \underbrace{{}^t u \cdot v}_{R \cdot C}$$

$$\{\forall i, j \quad i \leq i, j \leq n\}$$

Dobbiamo provare che  $A = {}^t A$ , ovvero che  $a_{ij} = a_{ji}$

~~f(v\_i)~~ f(v\_i) è l'i-esima colonna di A

$$f(v_i) = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ a_{2i} \\ \vdots \\ a_{ni} \end{pmatrix} \quad \text{Allora} \quad a_{ji} = \underbrace{f(v_i)^t \cdot e_j}_{R \times C} = \begin{pmatrix} e_j \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} = a_{ji}$$

$$\underline{a_{ji}} = \underbrace{f(v_i)^t}_{v_i^t} \cdot \underbrace{e_j}_{v_j} = \varphi(v_i, v_j) = \varphi(v_i, f(v_j)) =$$

$$= e_i \cdot \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix} = \underline{a_{ij}}$$

la j-esima colonna di A

### MATRICI ORTOGONALI

Def. A matrice  $n \times n$ , ad entrate in  $\mathbb{R}$ , si dice matrice ORTOGONALE se A è invertibile e  $\underline{A^{-1} = {}^t A}$

• Sia A una matrice ortogonale. Allora:

$$\underbrace{A^t A}_{R \times C} = \underbrace{A A^{-1}}_{C \times R} = I_n \iff \text{le } \underline{\text{righe}}$$
 di A formano una base di  $\mathbb{R}^n$ , ON risp.  $\langle , \rangle_{st}$

$$\underbrace{{}^t A A}_{C \times R} = \underbrace{A^{-1} A}_{R \times C} = I_n \iff \text{le } \underline{\text{colonne}}$$
 di A formano una base di  $\mathbb{R}^n$ , ON risp.  $\langle , \rangle_{st}$

• Inoltre, se A è ortogonale allora

$$A^t A = I_n \implies \det(A) \cdot \det({}^t A) = 1 \implies \det(A)^2 = 1 \implies$$

$\det(A) = \pm 1$

•  $A, B$  m. ortogonali  $\Rightarrow AB$  è matrice ortogonale

Insomma tutto da  $A, B$  invertibili segue che anche  $AB$  è invertibile:

$$\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B) \neq 0$$

$\neq 0$              $\neq 0$

Allora

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1} = {}^t B {}^t A = {}^t(AB)$$

Il vero problema per diagonalizzare una matrice simmetrica, ad entrate in  $\mathbb{R}$ , è che non sappiamo NIENTE dei suoi autovalori. Non sappiamo nemmeno se esiste un solo autovalore.

A matrice  $n \times n$ , simmetrica, ad entrate in  $\mathbb{R}$

$p_A(\lambda)$  è un polinomio in  $\lambda$ , di grado  $n$ , a coeff. in  $\mathbb{R}$

Lo posso pensare come un polinomio a coeff. in  $\mathbb{C}$ .

Il che

$$p_A(\lambda) = (-1)^n (\lambda - a_1)^{m_1} \cdots (\lambda - a_r)^{m_r} \quad m_1 + \cdots + m_r = n$$

Le radici  $a_h \in \mathbb{C}$  per ogni  $h=1, \dots, r$ .

Il punto cruciale sarà dimostrare il seguente

LEMMA

(e le ipotesi)

Con le notazioni introdotte sopra si ha che

$a_h \in \mathbb{R}$  per ogni  $h=1, \dots, r$ .

$$\mathbb{R}^n \xrightarrow{L_A} \mathbb{R}^n$$

$$\cap \quad \cap \\ \mathbb{C}^n \xrightarrow{L_A} \mathbb{C}^n$$

qui abbiamo  $\langle \cdot, \cdot \rangle_{st}$  e  $L_A$  è a.a.

e qui ??? -----

Per risolvere alcune situazioni delicate abbiamo bisogno di usare i numeri complessi, essenzialmente per poter usare il "Teorema Fondamentale dell'Algebra": ogni polinomio a coeff. complessi, di grado  $\geq 1$ , ha almeno una radice in  $\mathbb{C}$ .

Quel che vogliamo fare adesso è vedere come si possa adattare la definizione di prodotto scalare al caso dello spazio vettoriale  $\mathbb{C}^n$  sul campo  $\mathbb{C}$ .

$$\mathbb{C}^n \ni (z_1, \dots, z_n) \quad z_h \in \mathbb{C} \quad z_h = x_h + iy_h \quad x_h, y_h \in \mathbb{R} \quad \forall h=1, \dots, n$$

SOMMA in  $\mathbb{C}^n$

$$\begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_m \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z_1 + w_1 \\ \vdots \\ z_m + w_m \end{pmatrix}$$

PRODOTTO di un vettore di  $\mathbb{C}^n$  per uno scalare  $\lambda \in \mathbb{C}$

$$\lambda \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda z_1 \\ \vdots \\ \lambda z_m \end{pmatrix}$$

funziona tutte come su  $\mathbb{R}$ : dip. e indep. lineari, comb. lineari, basi, dimensioni, matrici, determinanti, appl. lineari, autovettori, autovalori...

Ricordiamo che un prodotto scalare su  $\mathbb{R}^n$  è un'applicazione  $\langle -, - \rangle : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  che è BILINEARE, SIMMETRICA, DEFINITA POSITIVA. Cerchiamo "qualcosa di analogo" su  $\mathbb{C}^n$ .

Partiamo dall'ultima condizione:

DEFINITA POSITIVA (su  $\mathbb{R}$ )  $\langle u, u \rangle \geq 0$  e  $\langle u, u \rangle = 0 \iff u = 0$

Il problema con i numeri complessi è che non esiste in  $\mathbb{C}$  una relazione d'ordine che sia compatibile con le operazioni:

$$z < z' \implies z + w < z' + w \quad \forall w \in \mathbb{C}$$

$$z < z', w > 0 \implies wz < wz'$$

Il problema è che non è proprio possibile definire

che cosa dovrebbe intendersi per un numero complesso  $> 0$ .

Qualche "esperimento": supponiamo  $0 < i < 1$ . Se  $i > 0$ , allora  $0 = 0 \cdot i < i$  allora  $0 < i^2 = -1$ , cioè  $0 < -1$ . Comunque si provi, non funziona.

Sarebbe indispensabile per poter avere la proprietà DEF. POSITIVO che  $\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathbb{C}^n \times \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}$  fosse tale che  $\langle u, u \rangle \in \mathbb{R}$  per ogni  $u \in \mathbb{C}^n$ .

Per questo è sufficiente modificare leggermente la def. di simmetria:

$$\langle u, v \rangle = \langle v, u \rangle \quad (*) \quad \underbrace{\langle u, v \rangle = \overline{\langle v, u \rangle}}_{\text{OK}} \quad \begin{array}{l} \text{il complesso coniugato} \\ \text{SIMMETRIA} \\ \text{HERMITIANA} \end{array}$$

Infatti, in tal caso

$$\langle u, u \rangle = \overline{\langle u, u \rangle} \iff \langle u, u \rangle \in \mathbb{R} \quad \text{e allora si può richiedere che valga la cond. DEF. POS. enunciata nel solito modo.}$$

La (\*) ha conseguenze ~~alla~~ sulla bilinearità. Siamo liberi di chiedere che  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  sia  $\mathbb{C}$ -lineare nel primo argomento:

$$\begin{aligned} \text{Per ogni } v \in \mathbb{C}^n \quad & \langle u + u', v \rangle = \langle u, v \rangle + \langle u', v \rangle \quad \forall u, u' \in \mathbb{C}^n \\ & \langle \lambda u, v \rangle = \lambda \langle u, v \rangle \quad \forall \lambda \in \mathbb{C}. \end{aligned}$$

Allora

$$\begin{aligned} \langle u, v + v' \rangle &= \overline{\langle v + v', u \rangle} = \overline{\langle v, u \rangle + \langle v', u \rangle} = \overline{\langle v, u \rangle} + \overline{\langle v', u \rangle} = \overline{\overline{z}} = z \\ &= \langle u, v \rangle + \langle u, v' \rangle \end{aligned}$$

MA:

$$\langle u, \lambda v \rangle = \overline{\langle \lambda v, u \rangle} = \overline{\lambda \langle v, u \rangle} = \overline{\lambda} \overline{\langle v, u \rangle} = \overline{\lambda} \langle u, v \rangle$$

Quindi, volendo tenere la proprietà (\*) non possiamo richiedere che  $\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathbb{C}^n \times \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}$  sia  $\mathbb{B}\mathbb{1}$ -lineare, ma solo

- SL1)  $\langle u + u', v \rangle = \langle u, v \rangle + \langle u', v \rangle$
- SL2)  $\langle \lambda u, v \rangle = \lambda \langle u, v \rangle$
- SL3)  $\langle u, v + v' \rangle = \langle u, v \rangle + \langle u, v' \rangle$
- SL4)  $\langle u, \lambda v \rangle = \overline{\lambda} \langle u, v \rangle$

... } queste le dovrai richiedere anche per la  $\mathbb{B}\mathbb{1}$ -linearità  
 SCRIVERE!  
 solo questa è diversa

Si dice che  $\langle -, - \rangle$  è SESQUILINEARE (cioè 1,5-LINEARE, invece di 2-lineare =  $\mathbb{R}$ -lineare).

Def. Un PRODOTTO SCALARE HERMITIANO su  $\mathbb{C}^n$  è un'applicazione  $\langle -, - \rangle: \mathbb{C}^n \times \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}$  che gode delle seguenti proprietà:

1. SESQUILINEARITÀ [le (SL1), --1 (SL2) di pag. precedente], ovvero  $\langle -, - \rangle$  è  $\mathbb{C}$ -lineare nel primo argomento e  $\mathbb{C}$ -semilineare nel secondo argomento.
2. SIMMETRIA HERMITIANA  $\langle u, v \rangle = \overline{\langle v, u \rangle} \quad \forall u, v \in \mathbb{C}^n$
3. è DEFINITO POSITIVO  $\langle u, u \rangle \geq 0 \quad \forall u \in \mathbb{C}^n$  e  $\langle u, u \rangle = 0 \iff u = 0_{\mathbb{C}^n}$ .

ESEMPIO: il pr. scal. herm. STANDARD di  $\mathbb{C}^n$

$$v \in \mathbb{C}^n \quad v = \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{bmatrix} \quad \bar{v} = \begin{bmatrix} \bar{v}_1 \\ \vdots \\ \bar{v}_m \end{bmatrix} \quad \boxed{\langle u, v \rangle_{st} = {}^t u \bar{v}}$$

Se  $u = \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_m \end{bmatrix}$  allora  $\langle u, v \rangle_{st} = u_1 \bar{v}_1 + \dots + u_m \bar{v}_m$

Si verifica facilmente che valgono le proprietà richieste.

$$\mathbb{R} \subset \mathbb{C} \quad (a \mapsto a + i \cdot 0 \in \mathbb{C}) \Rightarrow \mathbb{R}^m \subset \mathbb{C}^m \quad \& \text{ Allora, presi } u, v \in \mathbb{R}^m \text{ si ha } \underline{\langle u, v \rangle_{st, \mathbb{R}} = \langle u, v \rangle_{st, \mathbb{C}}}$$

~ ~ ~

$\mathbb{C}^m$  con  $\langle , \rangle$  pr. scal. herm. fissato è detto

SPAZIO (VETTORIALE) UNITARIO E' ora in poi lo supprimeremo

$(\mathbb{R}^m \text{ con } \langle , \rangle \text{ pr. scalare fissato è detto } \underline{\text{SPAZIO (VETT.) EUCLIDEO}})$

$$u \in \mathbb{C}^m \quad \|u\| \stackrel{\text{def}}{=} \sqrt{\langle u, u \rangle} \quad \|u\| = 0 \iff u = 0_{\mathbb{C}^m}$$

$\lambda = a+ib \quad a, b \in \mathbb{R}$

$$\lambda \in \mathbb{C} \quad \mu \in \mathbb{C}^n \quad \|\lambda \mu\| = \sqrt{\langle \lambda \mu, \lambda \mu \rangle} = \sqrt{\lambda \bar{\lambda} \langle \mu, \mu \rangle} = |\lambda| \cdot \|\mu\|$$

$$\lambda \bar{\lambda} = (a+ib)(a-ib) = a^2 + b^2 = |\lambda|^2$$

Se  $u, v \in \mathbb{C}^n$ , la distanza tra  $u$  e  $v$  è  $d(u, v) \stackrel{\text{def}}{=} \|u - v\|$   
 $d(u, v) = d(v, u)$ .

DISUGUAGLIANZA DI CAUCHY-SCHWARZ

Per ogni  $u, v \in \mathbb{C}^n \quad |\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\|$ .

~~Vali~~ " = "  $\Leftrightarrow u, v$  sono linearmente dipendenti.

Dim.

Bresi comunque  $\lambda, \mu \in \mathbb{C}$  si ha:

$$0 \leq \langle \lambda u + \mu v, \lambda u + \mu v \rangle = \lambda \bar{\lambda} \langle u, u \rangle + \lambda \bar{\mu} \langle u, v \rangle + \mu \bar{\lambda} \langle v, u \rangle + \mu \bar{\mu} \langle v, v \rangle$$

Supponiamo  $v \neq 0$  (se  $v = 0$  la disug. di CS è verificata).

Allora  $\langle v, v \rangle > 0$  e si può porre  $\lambda = \langle v, v \rangle$  in

$$0 \leq \langle v, v \rangle^2 \langle u, u \rangle + \langle v, v \rangle \bar{\mu} \langle u, v \rangle + \langle v, v \rangle \mu \langle v, u \rangle + \mu \bar{\mu} \langle v, v \rangle$$

$$0 \leq \langle u, u \rangle \langle v, v \rangle + \mu \bar{\mu} + \bar{\mu} \langle u, v \rangle + \mu \langle v, u \rangle$$

Prendiamo in  $\uparrow \mu = -\langle u, v \rangle$ ; otteniamo:

$$0 \leq \|u\|^2 \cdot \|v\|^2 + \langle u, v \rangle \overline{\langle u, v \rangle} - \langle u, v \rangle \overline{\langle u, v \rangle} - \langle u, v \rangle \overline{\langle u, v \rangle}$$

$$|\langle u, v \rangle|^2 \leq \|u\|^2 \cdot \|v\|^2 \quad \sqrt{\quad} \quad |\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\| \quad \text{la C-S}$$

è chiaro che se  $u, v$  sono lin. dipendenti, allora vale " = ".

Viceversa, se  $|\langle u, v \rangle| = \|u\| \cdot \|v\|$ , se  $v = 0$  allora  $u, v$  sono lin. dipendenti. Se  $v \neq 0$ , posto come sopra  $\lambda = \langle v, v \rangle$  e  $\mu = -\langle u, v \rangle$  si ha che

$$\langle \lambda u + \mu v, \lambda u + \mu v \rangle = 0 \quad \Rightarrow \quad \lambda u + \mu v = 0$$





Def  $u, v \in \mathbb{C}^n$  si dicono ortogonali se  $\langle u, v \rangle = 0$

$v_1, \dots, v_m$  base arbitraria di  $\mathbb{C}^m$

{ procedimento di ortonormalizzazione di Gram-Schmidt  
funziona nello stesso identico modo

$u_1, \dots, u_m$  base ON di  $\mathbb{C}^m$

Il procedimento prevede anche  $\text{Span}(u_1, \dots, u_k) = \text{Span}(v_1, \dots, v_k)$

$\forall k = 1, \dots, m$

$w \in \mathbb{C}^n$  arbitrario  $w = \lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_m u_m$  chi sono i  $\lambda$ ?

$$\langle w, u_i \rangle = \langle \lambda_1 u_1 + \dots + \lambda_m u_m, u_i \rangle = \lambda_1 \underbrace{\langle u_1, u_i \rangle}_{=0} + \dots + \lambda_i \underbrace{\langle u_i, u_i \rangle}_{=1} + \dots$$

$$\Rightarrow \lambda_h = \langle w, u_h \rangle \quad \forall h = 1, \dots, m$$

$E \subset \mathbb{C}^n$  sottospazio

$E^\perp = \{ u \in \mathbb{C}^n \mid \langle u, w \rangle = 0 \quad \forall w \in E \}$  è sottospazio vett. di  $\mathbb{C}^n$

$W \subset \mathbb{C}^n$  sottosp. vett.  $\dim(W) = r$

$w_1, \dots, w_r$  base di  $W$

~~$w_1, \dots, w_r, v_{r+1}, \dots, v_m$  base di  $\mathbb{C}^m$~~

↓ GS

$u_1, \dots, u_r, u_{r+1}, \dots, u_m$  base ON

$$W = \text{Span}(u_1, \dots, u_r)$$

$$W^\perp = \text{Span}(u_{r+1}, \dots, u_m)$$

$$\dim_{\mathbb{C}}(W^\perp) = n - r$$

SOMMA DIRETTA ORTOGONALE

$$W \cap W^\perp = \{0\}$$

$$\underline{W \oplus W^\perp = \mathbb{C}^n}$$

Si ha anche la formula di POLARIZZAZIONE:

~~... formula di polarizzazione ...~~

In uno spazio vettoriale euclideo  $V$  si ha:

$$\forall u, v \in V \quad \langle u+v, u+v \rangle = \langle u, u \rangle + \underbrace{\langle u, v \rangle + \langle v, u \rangle}_{=}$$

$$2\langle u, v \rangle = \|u+v\|^2 - \|u\|^2 - \|v\|^2 \Rightarrow \langle u, v \rangle = \frac{1}{2}(\|u+v\|^2 - \|u\|^2 - \|v\|^2)$$

form. di POLARIZZAZIONE.

Se  $V$  è uno spazio unitario, con prod. scalare herm.  $\langle, \rangle$ , allora  $\forall u, v \in V$  si ha

$$\langle u+v, u+v \rangle = \|u\|^2 + \langle u, v \rangle + \underbrace{\langle v, u \rangle}_u + \|v\|^2 \quad \text{dunque}$$
$$\underline{\langle u+v \rangle + \langle v, u \rangle = 2 \operatorname{Re} \langle u, v \rangle} \quad \underline{\langle u, v \rangle}$$

$$\langle u+iv, u+iv \rangle = \|u\|^2 - \underbrace{i \langle u, v \rangle + i \langle v, u \rangle}_{(*)} + \|v\|^2$$

$$\langle u, v \rangle = a+ib \quad a, b \in \mathbb{R}. \quad \text{Allora}$$

$$(*) = -i(a+ib) + i(a-ib) = -ia + b + ia + b = 2b = 2 \operatorname{Im}(\langle u, v \rangle)$$

Quindi:

$$\langle u, v \rangle = \operatorname{Re} \langle u, v \rangle + i \operatorname{Im} \langle u, v \rangle = \frac{1}{2}(\|u+v\|^2 - \|u\|^2 - \|v\|^2) + i \frac{1}{2}(\|u+iv\|^2 - \|u\|^2 - \|v\|^2)$$