

Prop. $\det({}^t A) = \det(A)$.

Dim. $A = (a_{ij})$ ${}^t A = (a'_{ij})$ con $a'_{ij} = a_{ji}$

$$\det({}^t A) = \sum_{\sigma} \operatorname{sgn}(\sigma) a'_{1\sigma(1)} \cdots a'_{n\sigma(n)} =$$

$$= \sum_{\sigma} \operatorname{sgn}(\sigma) a_{\sigma(1)1} \cdots a_{\sigma(n)n} =$$

$$= \sum_{\sigma} \operatorname{sgn}(\sigma) a_{1\sigma^{-1}(1)} \cdots a_{n\sigma^{-1}(n)}$$

eventualmente
mod. in ordine
diverso

$$= \det(A) \text{ perché } \sigma^{-1} \text{ descrive tutto } S_n.$$

formula
di Leibniz
per le
colonne

Calcolo di determinanti:

$$\det \begin{pmatrix} a_1 \\ a_i + \lambda a_j \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_i \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} + \lambda \det \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_j \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_i \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$$

multiplicazione
nell'i-esima riga

~~alternante~~

$$\det \begin{pmatrix} a_1 \\ \lambda a_i \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \lambda \det \begin{pmatrix} a_1 \\ a_i \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}; \quad \det \begin{pmatrix} a_1 \\ a_i \\ a_j \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = - \det \begin{pmatrix} a_1 \\ a_j \\ a_i \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$$

autinvarianza

$$\Rightarrow \det(\lambda A) = \lambda^n \det(A), \text{ se } A \text{ è } n \times n.$$

Prop. A triangolare sup.: $a_{ij} = 0 \ \forall (i,j) \text{ con } i > j$.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & * \\ \vdots & \vdots \\ 0 & a_{nn} \end{pmatrix} \Rightarrow \det(A) = a_{11} \cdots a_{nn}$$

Dim. $\det A = \sum_{\sigma} \operatorname{sgn}(\sigma) a_{1\sigma(1)} \cdots a_{n\sigma(n)}$, ma

se $\sigma \neq \text{id}$ c'è almeno un fattore nullo, o sia
c'è almeno un'inversione.

Per calcolare il det posso operare trasf. elem. sulle matrici.

$$\text{Es. } \begin{vmatrix} 0 & 3 & 1 & 2 \\ 5 & 1 & 3 & 3 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 & 1 \\ 5 & 1 & 3 & 3 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} =$$

$$= - \begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & -14 & -2 & -2 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{\substack{\uparrow \\ \downarrow}} = 2 \begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -14 & -2 & -2 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} =$$

$$= 2 \begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = -4 \begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} =$$

$$= -4 \begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = -4.$$

Prop. $\det A = \text{Det} \begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{nn} \end{pmatrix} \neq 0 \Leftrightarrow$ le righe

di A formano una base di $\mathbb{K}^n \Leftrightarrow A$

è invertibile.

Prop. A matrice a blocchi.

$$A = \begin{pmatrix} B & * \\ 0 & C \end{pmatrix} \Rightarrow \det(A) = \det(B) \det(C)$$

B, C quadrate

Lo si dim. con transf. elementari, trasformando
 con l'alg. di Gauss B e C in matrici triangolari
 sup senza moltiplicare nessuna riga per uno
 scalare λ , ma operando qualche eventuale
 scambio di righe.

Teorema di Binet

A, B matrici $n \times n$

Prima passo da $B \rightarrow B'$ transf. con
 k scambi di righe lavorando solo su B
 poi $C \rightarrow C'$ transf., transf. elem.
 sulle righe di C , l scamb di righe
 $A \rightarrow \begin{pmatrix} B' & * \\ 0 & C' \end{pmatrix}$ transf. (*)

$$\det(AB) = \det(A) \det(B), \text{ con } \leftarrow$$

$\det: GL(n, K) \rightarrow K \setminus \{0\}$ gruppo moltiplic.
 gruppo seu.
 lui.

è un omomorfismo di gruppi.

$SL(n, K) = \ker \det = \{A \in GL(n, K) \mid \det(A) = 1\}$
 è un sottogruppo, gruppo lineare speciale.

Dim. del Teorema di Binet.

1° caso: $\det B = 0$: allora le righe di B sono lin.

dep. \Rightarrow il sistema lineare $Bx = 0$ ha soluz.

non nulla $v \neq 0, v \in K^n$; allora $Bv = 0$.

Quindi $A(Bv) = A \cdot 0 = 0$: allora anche AB
 $(AB)v$

ha $rg < n \Rightarrow \det(AB) = 0$.

trif. transf.

$$(*) \det A' = \det B' \det C' = (-1)^k \det B (-1)^r \det C =$$

$$= (-1)^{k+r} \det A \Rightarrow \det A = \det B \det C.$$

2° caso: $\det B \neq 0$. Allora consid.

l'app. $f: M(n \times n, K) \rightarrow K$ def. da
$$f(A) = \frac{\det(AB)}{\det B}$$

Vogliamo dim. che $f(A) = \det(A)$. Basta
verif. che 1) $f(E_n) = 1$

2) f è multilineare nelle righe di A

3) f è altern. nelle righe di A .

In fatti:

$$1) f(E_n) = \frac{\det(E_n B)}{\det B} = \frac{\det(B)}{\det(B)} = 1$$

2) ~~se~~ Sia $A = \lambda A' + \mu A''$, dove A'
ha tutte le righe uguali ad A , tranne la j -esima
 a'_j ; e analogam. A'' ; $a_j = \lambda a'_j + \mu a''_j$.
Allora $(AB)_{jk} = a_j \cdot b^k = (\lambda a'_j + \mu a''_j) b^k =$
 $= \lambda (a'_j \cdot b^k) + \mu (a''_j \cdot b^k)$; perciò $(AB)_{j,}$ riga
 j -esima di AB , è comb. lin. di 2 righe.

Ma il det è lineare nella j -esima
componente $\Rightarrow \det(AB) = \lambda \det(A'B) +$
 $+ \mu \det(A''B) \Rightarrow f(A) = \lambda f(A') + \mu f(A'')$

3) se A ha 2 righe uguali, anche AB ha
2 righe uguali $\Rightarrow \det(AB) = 0 \Rightarrow f(A) = 0$.

$$\text{Allora } \det(A) = \frac{\det(AB)}{\det(B)}$$

$$\text{Cor. } \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$$

Dim. $AA^{-1} = E_n \Rightarrow \det(A) \det(A^{-1}) = \det(E_n) = 1.$

Prop. Se A, B sono simili, hanno lo stesso \det .

Dim. $B = SA\bar{S}^{-1} \Rightarrow \det B = \det S \det A \det \bar{S}^{-1} = \det A.$

Conseguenza: posso def. il \det di un endomorfismo.

Def. $f: V \rightarrow V$ endom., $\dim V = n.$

$\det(f) \stackrel{\text{def.}}{=} \det M_B(f),$ B base di $V.$

Se B' è un'altra base, $M_{B'}(f)$ e $M_B(f)$ sono simili, quindi hanno lo stesso \det , perciò $\det(f)$ è ben definito.

Om. f è un automorfismo, o un isomorfismo su V se e solo se $\Leftrightarrow \det(f) \neq 0.$

Altra dim. del Teorema di Binet.

$$\begin{aligned}
 A = (a_{ij}) \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \quad AB = \begin{pmatrix} a_1 b^1 & a_1 b^2 & \dots & a_1 b^m \\ a_2 b^1 & a_2 b^2 & \dots & a_2 b^m \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_n b^1 & a_n b^2 & \dots & a_n b^m \end{pmatrix} \\
 = \begin{pmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + \dots + a_{1m}b_{m1} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} + \dots + a_{1m}b_{m2} & \dots & a_{11}b_{1m} + \dots \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} & \dots & \dots & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \end{pmatrix} \\
 = \begin{pmatrix} a_{11}b_1 + a_{12}b_2 + \dots + a_{1m}b_m \\ a_{21}b_1 + a_{22}b_2 + \dots + a_{2m}b_m \\ \vdots \end{pmatrix} \quad \text{uso la multilinearità:}
 \end{aligned}$$

$$|AB| = \sum_{\sigma \in S_m} \det \begin{pmatrix} a_{1\sigma(1)} & b_{\sigma(1)} \\ a_{2\sigma(2)} & b_{\sigma(2)} \\ \vdots & \vdots \\ a_{n\sigma(n)} & b_{\sigma(n)} \end{pmatrix} =$$

$$= \sum_{\sigma} a_{1\sigma(1)} - a_{n\sigma(n)} \det \begin{pmatrix} b_{\sigma(1)} \\ \vdots \\ b_{\sigma(n)} \end{pmatrix} =$$

$$= \sum_{\sigma} \operatorname{sgn}(\sigma) a_{1\sigma(1)} - a_{n\sigma(n)} \det B = |A| |B|.$$

Formula di Laplace per un determinante.

$$A = (a_{ij})$$

Indichiamo $A_{ij} =$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{ij-1} & 0 & a_{ij+1} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \dots & a_{ij-1} & 1 & a_{ij+1} & \dots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nj-1} & 0 & a_{nj+1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1j-1} & 0 & a_{1j+1} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ i \rightarrow 0 & \dots & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nj-1} & 0 & a_{nj+1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Sostituisco
alla riga
i-esima e
colonna
j-esima tutti
tranne al
posto ij 1

Poufo $\tilde{a}_{ij} = |A_{ji}|$

indice
scambiato
 $|A_{ji}|$

e $\tilde{A} = (\tilde{a}_{ij}) = {}^t(|A_{ij}|)$
matrice complementare
di A (o aggiunta)

Teorema $\tilde{A}A = A\tilde{A} = \det(A)E_n$.

Cor. se $\det A \neq 0$, si ha $A^{-1} = \frac{1}{\det A} \tilde{A}$.

Esempio

$n=2$ $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$

$\tilde{a}_{11} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & a_{22} \end{vmatrix} = a_{22}, \tilde{a}_{22} = a_{11}$

$\tilde{a}_{21} = \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ a_{21} & 0 \end{vmatrix} = -a_{21}, \tilde{a}_{21} = -a_{21}, \tilde{a}_{12} = -a_{12}$

$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}$

$n=3$

Dim. del Teorema

$A_{kj} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & 0 & \dots & a_{1m} \\ \vdots & & & & \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & & & & \\ a_{m1} & \dots & 0 & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$

ostituisco alla i -esima, la prima a_{ij} (k -esima); alla 2^a la seconda a_{2j} (k -esima) ecc.

e poi trasf. analoghe sulle colonne: \det non cambia

Lemma

$\det(A_{kj}) = \det$

sulle righe

$\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & & & & \\ 0 & \dots & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & & & & \\ a_{m1} & \dots & a_{mj} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$

$\leftarrow k$

$= \det$
sulle colonne
 $\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & 0 & \dots & a_{1m} \\ \vdots & & & & \\ a_{k1} & \dots & 1 & \dots & a_{km} \\ \vdots & & & & \\ a_{m1} & \dots & 0 & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$

ho queste due espressioni per $|A_{kj}| = \tilde{a}_{jk}$.

Ora considero $A\tilde{A} = (b_{ik})$

$$b_{ik} = \sum_j a_{ij} \tilde{a}_{jk} = \sum_j a_{ij} |A_{kj}| = \text{lemma per le righe}$$

$$= \sum_j a_{ij} \det \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_{k-1} \\ e_j \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \cancel{\sum_j a_{ij} \det \dots}$$

$$= \det \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_{k-1} \\ \sum_j a_{ij} e_j \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_{k-1} \\ a_i \\ a_{k+1} \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq k \\ \det(A) & \text{se } i = k \end{cases}$$

$$\text{Quindi } A \tilde{A} = \begin{pmatrix} \det A & & 0 \\ & \det A & \\ 0 & & \det A \end{pmatrix} = \det(A) E_n.$$

Per $\tilde{A}A$ si lavora sulle colonne in modo analogo.

Def. A $n \times n$

A'_{ij} : = sottomatrice di A $(n-1) \times (n-1)$
 ottenuta cancellando riga
 i -esima e colonna j -esima
 = minore complementare di a_{ij}

Lemma $\det(A_{ij}) = (-1)^{i+j} \det(A'_{ij})$

$A_{ij} \xrightarrow{\substack{i-1 \text{ scambi} \\ \text{di righe,} \\ j-1 \text{ scambi} \\ \text{di colonne}}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & A'_{ij} \end{pmatrix}$: ha det uguale a $|A'_{ij}|$ perché a blocchi

$\Rightarrow \det A_{ij}$ ha la forma voluta.

Teorema: formula di Laplace, sviluppo di Laplace

$$A = (a_{ij})_{m \times n}$$

Allora:

1) Sia $i \in \{1, \dots, m\}$ un indice di riga fissato.

$$\det(A) = \sum_{j=1}^m (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A'_{ij})$$

"sviluppo secondo la i -esima riga"

2) Sia j un indice di colonna

$$\det(A) = \sum_{i=1}^m (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A'_{ij})$$

"sviluppo secondo la j -esima colonna"

Dim. $A\tilde{A} = (b_{ij})_{ij} = \det(A) E_m = \det(A) (\delta_{ij})_{ij}$

Allora $\forall i, j$:
$$b_{ij} = \det(A) \delta_{ij} = \sum_k a_{ik} \tilde{a}_{kj}$$

$$\begin{aligned} b_{ii} &= \det(A) = \sum_{j=1}^m a_{ij} \tilde{a}_{ji} \\ &= \sum_j a_{ij} |A'_{ij}| \Rightarrow \det(A) = \sum_{j=1}^m (-1)^{i+j} |A'_{ij}| \end{aligned}$$

Se si considera $\tilde{A}A$ all'inizio si trova l'altra espressione, sulle colonne.

Esempio

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = (-1)^{3+1} \cdot 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} + (-1)^{3+2} \cdot 1 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 2 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} + 0 = -3 + 6 = 3$$

↓
sviluppo secondo la terza riga

oppure

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = -3 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} =$$

↓
1^a colonna

$$= 6 - 3 = 3.$$

usando l'algoritmo di Gauss:

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} =$$
$$= - \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{vmatrix} = 3.$$

Questo risto si applica alla risoluzione dei sistemi lineari quadrati con matrice dei coefficienti non singolare (= di rango massimo), per cui c'è una e una sola soluzione.

Teorema - regola di Cramer.

Sia A una matrice invertibile $n \times n$,
 $b \in K^n$.

Il sistema lineare $Ax = b$ ha l'unica soluzione data da

$$x_j = \frac{\det(a^1 \dots a^{j-1} b a^{j+1} \dots a^n)}{\det(A)} \quad \forall j = 1, \dots, n.$$

Om. La soluzione $x \in K^n$ è $x = A^{-1}b$.

Dim.

$$Ax = b \iff x_1 a^1 + x_2 a^2 + \dots + x_n a^n = b$$

$$\begin{aligned} \text{In tal caso } \text{Det}(a^1, \dots, a^{j-1}, b, a^{j+1}, \dots, a^n) &= \\ &= \text{Det}(a^1, \dots, a^{j-1}, x_1 a^1 + x_2 a^2 + \dots + x_n a^n, a^{j+1}, \dots, a^n) = \\ &= \sum_{i=1}^n x_i \text{Det}(a^1, \dots, a^{j-1}, a^i, a^{j+1}, \dots, a^n) = \sum_{i=1}^n x_i \text{Det}(a^1, \dots, a^i, \dots, a^i, \dots, a^n) = \\ &= \sum_{i=1}^n x_i \text{Det}(A) \end{aligned}$$

alternanza del Det

$$= \sum_{i=1}^n x_i \det(A)$$

\Rightarrow ricavo x_j dividendo per $\det(A)$ che $\neq 0$.

Applicazione del determinante al volume e dei parallelepipedi multidimensionali.

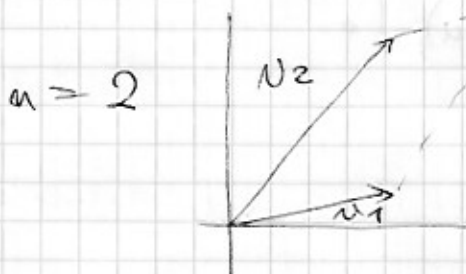
Siano $v_1, \dots, v_n \in \mathbb{R}^n$,

$P(v_1, \dots, v_n) \stackrel{\text{def}}{=} \{ v = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n \mid 0 \leq \lambda_i \leq 1, i=1, \dots, n \}$
parallelo generato da v_1, \dots, v_n $\cap \mathbb{R}^n$

Esempio $n=1$ $P(v_1) = \{ \lambda_1 v_1 \mid 0 \leq \lambda_1 \leq 1 \}$



è il segmento



$P(v_1, v_2) =$ parallelogramma

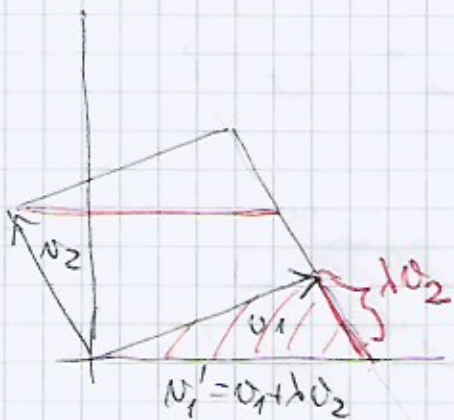
$$\{ \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 \mid 0 \leq \lambda_1, \lambda_2 \leq 1 \}$$

Se v_1, \dots, v_n sono l.i.d.p. il parallelogramma è degenere.

Si ha che l'area di $P(v_1, v_2) = |\text{Det}(v_1, v_2)|$.

Dim.

Area \bar{e} (base) \cdot (altezza).

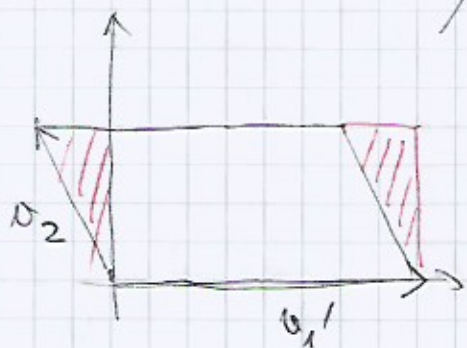


Modifico v_1, v_2 senza cambiare l'area, in modo da trovare un rettangolo

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} v_1 + \lambda v_2 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_1' \\ v_2 \end{pmatrix}$$

Questa è una trasf. elem., non cambia il det; il parall. non cambia area perché non cambia l'altezza perpendicolare a v_2

$$\begin{pmatrix} v_1' \\ v_2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} v_1' \\ v_2 + \mu v_1' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_1' \\ v_2' \end{pmatrix}$$



$P(v_1', v_2')$ è un rettangolo

$$\text{Det} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \text{Det} \begin{pmatrix} v_1' \\ v_2 \end{pmatrix} = \text{Det} \begin{pmatrix} v_1' \\ v_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} = |ab|$$

"volume" del rettangolo

Si def. Volume del parallelepipedo

$$P(v_1, \dots, v_n) = |\text{Det}(v_1, \dots, v_n)|$$