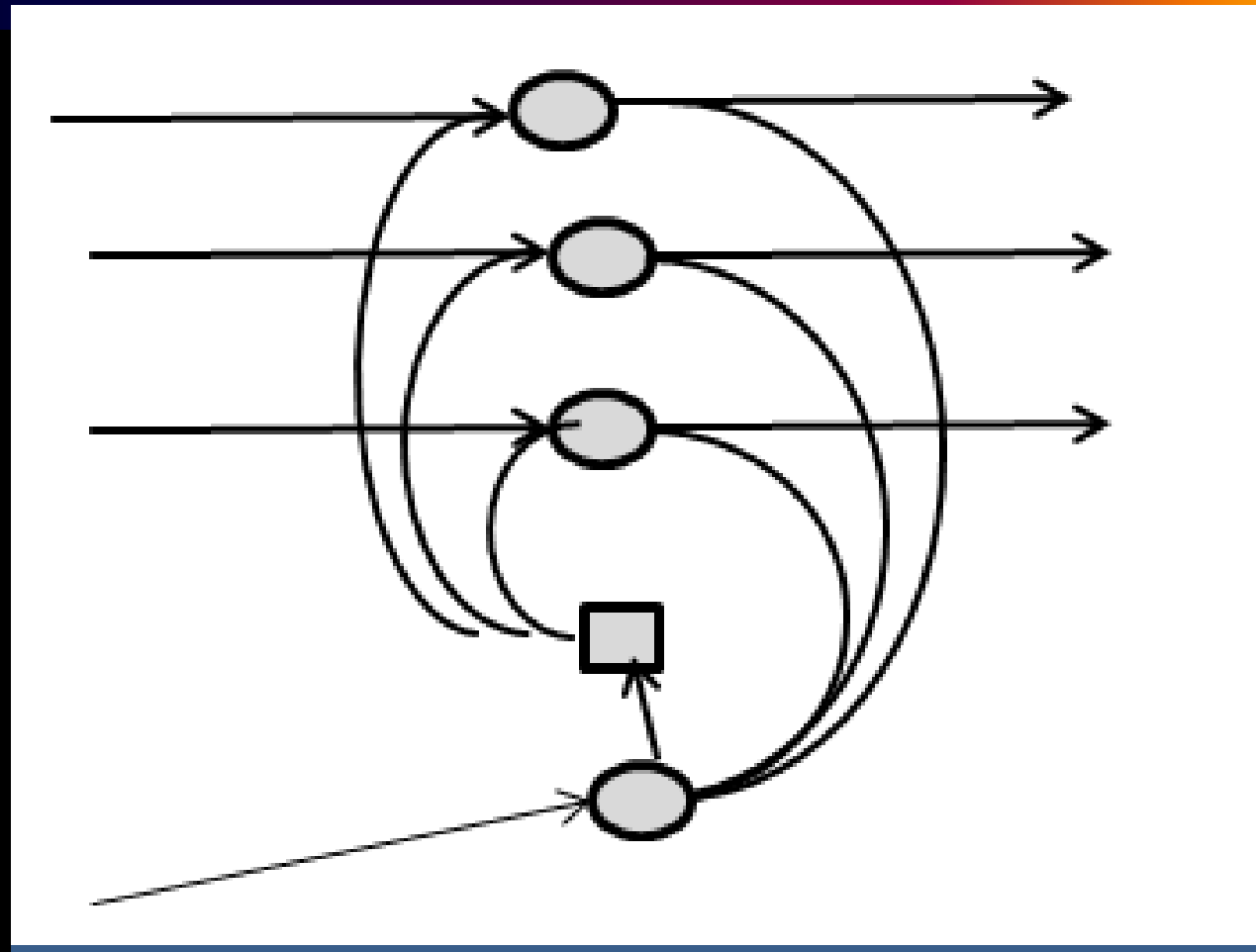




ASSEGNAZIONE SU RETI DI TRASPORTO PUBBLICO

(Ipercammini)

Modello di fermata



Definizioni

i	nodo di diversione
$pr(i)$	predecessore di i
φ_{ij}	frequenza della linea j alla fermata i
X_{id}^h	costo (tempo) per raggiungere d a partire da i
$L_{usc}(h, i)$	insieme degli archi uscenti da i appartenenti all'ipercammino h

Ipotesi

la distribuzione dei passeggeri sugli archi della stella di uscita da i avviene in modo proporzionale alle frequenze delle linee

Il tempo di attesa viene calcolato in funzione della frequenza combinata

Frequenza combinata

$$\Phi_i^h = \sum_{(i,j) \in L_{usc}(h,i)} \varphi_{i,j}$$

Cui corrisponde il tempo di attesa

$$tw_i^h = \frac{\theta}{\Phi_i^h} \quad \theta = 0 \div 1$$

Costo da i alla destinazione

Sulla base delle ipotesi precedenti il costo da i a d può essere espresso nella forma:

$$X_{id}^h = \sum_{(i,j) \in L_{usc}(h,i)} (t_{ij}^s + X_{id}^h) \cdot \frac{\varphi_{ij}}{\Phi_i^h}$$

mentre il tempo medio a partire da pr(i) vale

$$X_{pr(i)d}^h = X_{id}^h + tw_i^h$$

Ipercammino di minimo costo

Per il cammino di minimo costo (*) dovrà valere:

$$Z_{id}^{h*} = \sum_{(i,j) \in L_{usc}(h^*,i)} (t^s_{ij} + X_{id}^{h*}) \cdot \frac{\varphi_{ij}}{\Phi_i^{h*}}$$

e quindi

$$Z_{pr(i)d}^{h*} = Z_{id}^{h*} + tw_i^{h*}$$

Costruzione dell'ipercammino minimo



La costruzione dell'ipercammino di minimo costo avviene costruendo le stesche di uscita dai nodi di diversione.

Consideriamo un arco di salita (i,j) . Per inserirlo nell'ipercammino di minimo costo, la sua inserzione nella stella di uscita deve produrre una diminuzione del costo totale.

Si deve dunque fare un bilancio dei costi in assenza dell'arco (i,j) e in presenza dell'arco stesso

Differenza dei costi

Senza l'arco (i,j)

$$X_{pr(i)d}^h = X_{id}^h + tw_i^h$$

Con l'arco (i,j)

$$X_{pr(i)d}^{h'} = X_{id}^{h'} + tw_i^{h'}$$

L'arco viene accettato se

$$X_{pr(i)d}^{h'} \leq X_{pr(i)d}^h$$

Variazione del tempo di attesa

- La frequenza complessiva diventa:

$$\Phi_i^{h'} = \Phi_i^h + \varphi_{i,j}$$

E quindi il tempo di attesa si modifica

$$tw_i^{h'} = \frac{\theta}{\Phi_i^{h'}} = tw_i^h \frac{\Phi_i^h}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}}$$

Variazione del costo

La modifica del costo è data da

$$X_{id}^{h'} = X_{id}^h \cdot \frac{\Phi_i^h}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}} + (t^s_{ij} + Z_{jd}^h) \cdot \frac{\varphi_{i,j}}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}}$$

Essendo che si può scrivere:

$$\frac{\Phi_i^h}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}} = 1 - \frac{\varphi_{i,j}}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}}$$

- Sostituendo si ha:

$$X_{id}^{h'} = X_{id}^h - (X_{id}^h - t^s_{ij} - Z_{jd}^h) \cdot \frac{\varphi_{i,j}}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}}$$

e, a partire dal predecessore di i

$$X_{pr(i)d}^{h'} = X_{id}^{h'} + tw_i^{h'}$$

cioè

$$X_{pr(i)d}^{h'} = X_{id}^h - (X_{id}^h - t^s_{ij} - Z_{jd}^h) \cdot \frac{\varphi_{i,j}}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}} + tw_i^h \frac{\Phi_i^h}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}}$$



Sostituendo nella

$$X_{pr(i)d}^{h'} \leq X_{pr(i)d}^h$$

$$\begin{aligned} X_{id}^h - (t^s_{ij} + Z_{jd}^h - X_{id}^h) \cdot \frac{\varphi_{i,j}}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}} + tw_i^h \frac{\Phi_i^h}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}} &\leq \\ &\leq X_{id}^h + tw_i^h \end{aligned}$$

Semplificando X_{id}^h e raggruppando i termini con tw_i^h

Relazione finale

$$(t^s_{ij} + Z^h_{jd} - X^h_{id}) \cdot \frac{\varphi_{i,j}}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}} \leq tw_i^h \left(1 - \frac{\Phi_i^h}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}}\right)$$

$$(t^s_{ij} + Z^h_{jd} - X^h_{id}) \cdot \frac{\varphi_{i,j}}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}} \leq tw_i^h \frac{\varphi_{i,j}}{\Phi_i^h + \varphi_{i,j}}$$

$$(t^s_{ij} + Z^h_{jd} - X^h_{id}) \leq tw_i^h$$

$$t^s_{ij} + Z^h_{jd} \leq X^h_{id} + tw_i^h = X^h_{pr(i)d}$$

Algoritmo

Inizializzazione

$$f(1)=0$$

$$l \in I_a$$

I_a insieme degli archi

$$Z_i = \infty$$

$$l \in I_n$$

I_n insieme dei nodi

$$L_{usc(i)} = \{\emptyset\} \quad l \in ND$$

ND insieme dei nodi di div.

$$Z_d = 0$$

$$L = \{\emptyset\}$$

Algoritmo

1. Estrazione di j , primo elemento della lista L
2. Per ogni $i \in \text{BS}(j)$
se $i \notin \text{ND}$
se $Z_i > c_l + Z_j$
allora $Z_i = c_{i,j} + Z_j$ e i viene inserito in L



se $i \in \text{ND}$

se $Z_i = \infty$

allora

$$\Phi_i = \varphi_j$$

$$Z_i = c_{i,j} + Z_j$$

$$L_{usc}(i) = \{j\}$$

$$k \in \text{BS}(i)$$

$$c_{k,i} = \theta / \Phi_i$$

Algoritmo

se $Z_i \neq \infty$

se $Z_j + t^s_{ij} < X_k$

allora

$$\Phi_i = \Phi_i + \varphi_j$$

$$Z_i = Z_i - (Z_i - t^s_{ij} - Z_j) \cdot \frac{\varphi_{i,j}}{\Phi_i}$$

- $L_{usc(i)} = L_{usc(i)} + j$
- $k \in BS(i) \quad c_{k,i} = \theta / \Phi_i$