

Ex. Consideriamo

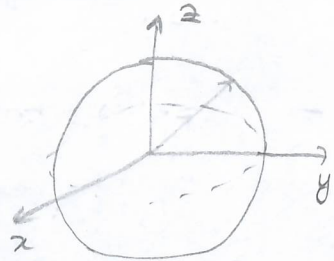
$$F(x,y,z) = (z^3 \cdot x, z^3 \cdot y, y^4) \quad \text{e} \quad \Sigma = \{ (x,y,z) \mid x^2 + y^2 + z^2 = R^2 \}$$

Vogliamo calcolare il flusso

$$\iint_{\Sigma} (F \cdot n) \, d\sigma$$

dove  $n$  è il vettore normale che punta verso l'esterno

$S_1$  = calotta superiore  
 $S_2$  = calotta inferiore



$S_1$

$$r(x,y) = (x, y, \sqrt{R^2 - x^2 - y^2})$$

$$r_x = (1, 0, \frac{-2x}{2\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}})$$

$$r_y = (0, 1, \frac{-2y}{2\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}})$$

$$r_x \times r_y = \left( + \frac{x}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}}, + \frac{y}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}}, 1 \right)$$

ha il verso giusto  
 basta ad esempio controllare  
 per  $x=y=0$   
 $z=R$   
 $n = (0, 0, 1)$



$$n = \frac{r_x \times r_y}{\|r_x \times r_y\|}$$

$$n \cdot d\sigma = \frac{r_x \times r_y \cdot \|r_x \times r_y\|}{\|r_x \times r_y\|^2} dx dy$$

$$\iint_{S_1} (F \cdot n) \, d\sigma = \iint_{\text{Disco } B(0,R)} \left( (R^2 - x^2 - y^2)^{3/2} \cdot x \cdot \frac{x}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}} + (R^2 - x^2 - y^2)^{3/2} \cdot \frac{y \cdot y}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}} + y^4 \right) dx dy$$

$$\iint_{\text{Disco } B(0,R)} (R^2 - x^2 - y^2) [x^2 + y^2] + y^4 = \int_0^R \int_0^{2\pi} (\dots) \rho \, d\theta \, d\rho =$$

però in coord. polari

$S_2$

$$r(x,y) = (x, y, -\sqrt{R^2 - x^2 - y^2})$$

$$r_x = (1, 0, \frac{x}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}})$$

$$r_y = (0, 1, \frac{y}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}})$$

$$r_x \times r_y = \left( - \frac{x}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}}, - \frac{y}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}}, 1 \right)$$

ha il verso sbagliato perché  
 ad es in  $x=y=0$   $z=-R$   
 vede che punta verso l'interno  
 $(0, 0, 1)$

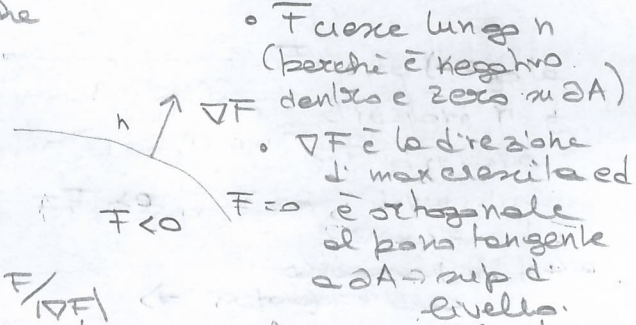
$$n = - \frac{(r_x \times r_y)}{\|r_x \times r_y\|} = \left( \frac{x}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}}, \frac{y}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}}, -1 \right)$$

$$\iint_{S_2} (F \cdot n) \, d\sigma = \iint_{\text{Disco}} - (R^2 - x^2 - y^2)^{3/2} \cdot \frac{x}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}} \cdot x - (R^2 - x^2 - y^2)^{3/2} \cdot \frac{y \cdot y}{\sqrt{R^2 - x^2 - y^2}} - y^4 = - \iint_{S_1} (F \cdot n) \, d\sigma$$

L'obiettivo è fornire una generalizzazione a più variabili della formula di integrazione per parti.

Def: Un dominio limitato  $A$  di  $\mathbb{R}^n$  si dice regolare se esiste una funzione  $F(x)$  di classe  $C^1(\mathbb{R}^n)$  tale che

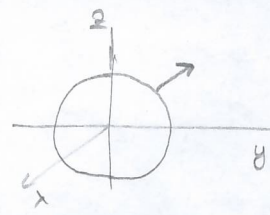
- $A = \{x \in \mathbb{R}^n : F(x) < 0\}$
- $\partial A = \{x \in \mathbb{R}^n : F(x) = 0\}$
- $\nabla F(x) \neq 0$  per ogni  $x \in \partial A$



Obs: La frontiera  $\partial A$  di  $A$  è una superficie regolare in forma implicita e  $n(x) = \frac{\nabla F(x)}{\|\nabla F(x)\|}$   $x \in \partial A$  è normale a  $\partial A$  ed è diretto verso l'esterno,  $n(x)$  è il vettore normale esterno a  $\partial A$  nel punto  $x$

Es.  $A = \{x \in \mathbb{R}^3 : \|x\|^2 \leq R^2\} = B_R(0)$        $F(x) = \|x\|^2 - R^2$

$F(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - R^2$   
 $\nabla F(x_1, x_2, x_3) = (2x_1, 2x_2, 2x_3)$   
 $\|\nabla F(x_1, x_2, x_3)\|^2 = 4x_1^2 + 4x_2^2 + 4x_3^2 = 4R^2$



$n = \frac{(x_1, x_2, x_3)}{R}$

Teorema (della divergenza, o di Gauss (Green))

Sia  $A$  un dominio limitato regolare e sia  $w(x) = (w_1(x), \dots, w_n(x))$  un campo vettoriale di classe  $C^1(B)$  dove  $B$  è un aperto contenente  $\bar{A}$ . Allora

$$\int_A \operatorname{div} w(x) dx = \int_{\partial A} (w \cdot n) dG$$

Obs: L'integrale a secondo membro è un integrale su una superficie  $n-1$  dimensionale. Noi consideriamo solo i casi:

- $n=2$   $\int_{\partial A} (w \cdot n) dG$  è un integrale curvilineo (di prima specie).
- $n=3$   $\int_{\partial A} (w \cdot n) dG$  " " " di superficie.



Corollario (Formule di Gauss-Green)

Siano  $u, v \in C^2(B)$  allora

①  $\int_A \Delta u \cdot v = \int_{\partial A} \partial_n u \cdot v \, d\sigma - \int_A (\nabla u, \nabla v)$

②  $\int_A \Delta v \cdot u = \int_{\partial A} \partial_n v \cdot u \, d\sigma - \int_A (\nabla u, \nabla v)$

dim: Vediamo la ① per  $n=3$

Definisco  $h(x) = (\partial_{x_1} u \cdot v, \partial_{x_2} u \cdot v, \partial_{x_3} u \cdot v)$  campo vett. di classe  $C^1$

$$\begin{aligned} \operatorname{div} h &= \partial_{x_1}(\partial_{x_1} u \cdot v) + \partial_{x_2}(\partial_{x_2} u \cdot v) + \partial_{x_3}(\partial_{x_3} u \cdot v) = \\ &= \partial_{x_1}^2 u \cdot v + \partial_{x_1} u \cdot \partial_{x_1} v + \partial_{x_2}^2 u \cdot v + \partial_{x_2} u \cdot \partial_{x_2} v + \\ &+ \partial_{x_3}^2 u \cdot v + \partial_{x_3} u \cdot \partial_{x_3} v = \Delta u \cdot v + \nabla u \cdot \nabla v \quad (*) \end{aligned}$$

Allora per il teorema della divergenza  $(\partial_{x_1} u, \partial_{x_2} u, \partial_{x_3} u)$

$$\begin{aligned} \int_{\partial A} h \cdot n &= \int_{\partial A} (\nabla u \cdot n) \cdot v \, d\sigma = \int_{\partial A} \partial_n u \cdot v \, d\sigma \\ \int_{\partial A} \operatorname{div} h &= \int_A \operatorname{div} h \stackrel{(*)}{=} \int_A \Delta u \cdot v + \int_A \nabla u \cdot \nabla v \end{aligned}$$

La ② si fa in maniera analoga.

Applicazioni

$\Delta u = f$  eqz di Poisson

Caso:  $\begin{cases} \Delta u = 0 & \text{in } A \\ u = 0 & \text{su } \partial A \end{cases}$  equazione di Laplace (o di Poisson omogenea)

( $\Delta u = 0$  in  $A$  si dice che  $u$  è armonica in  $A$ ).

Non esistono funzioni diverse della funz identic. nulla che verificano (P).

dim: Supp. pa. che esista una  $u$  non ident nulla che verifichi (P).

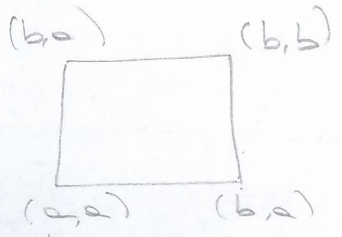
Allora per ① con  $u=v$  si ha che

$$0 = \int_A \Delta u \cdot u = \int_{\partial A} \partial_n u \cdot u - \int_A |\nabla u|^2 \Rightarrow \int_A |\nabla u|^2 = 0$$
  
A connessa +  $u=0$  su  $\partial A$   
 $\Downarrow$   
 $u = \text{costante} = 0$   
 $\Rightarrow$  assurdo

Lo dimostriamo solo nel caso  $n=2$ .

Lemmma 1.

Sia  $f(x,y)$  una funzione di classe  $C^1(B)$  con supporto contenuto in  $Q = (a,b) \times (a,b)$ , ( $\bar{Q} \subset B$ )



$$\int_Q \partial_x \beta \, dx \, dy = \int_Q \partial_y \beta \, dx \, dy = 0$$

dim = Ricordiamo che  $\text{supp } \beta = \{z \in B : \beta(z) \neq 0\}$

$$\int_Q \partial_x \beta \, dx \, dy = \int_a^b dy \int_a^b \partial_x \beta \, dx = \int_a^b \underbrace{\beta(b,y)}_0 - \underbrace{\beta(a,y)}_0 \, dy = 0$$

$$\int_Q \partial_y \beta \, dx \, dy = 0$$

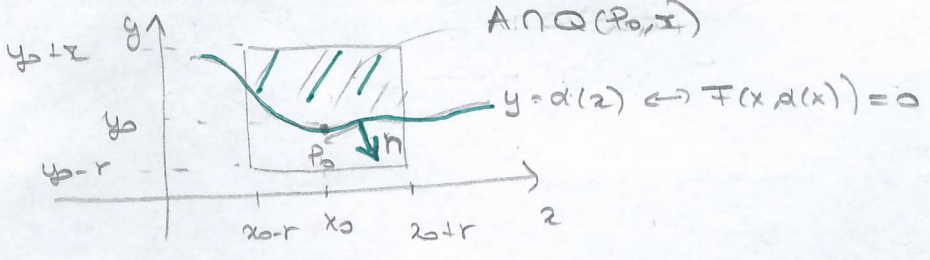
Facciamo alcune osservazioni. Sia  $A$  un dominio regolare in  $\mathbb{R}^2$ , allora per il teorema della funzione implicita per ogni punto  $P_0 = (x_0, y_0) \in \partial A$  esiste un quadrato

$$Q(P_0, r) = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : |x-x_0| < r, |y-y_0| < r\} \text{ tale che}$$

$\partial A \cap Q(P_0, r)$  è il grafico di una funzione  $y = \alpha(x)$  (o di una funzione  $x = \beta(y)$ ). Supponiamo io vada la prima.

Ci possono essere due situazioni:

1)  $A \cap Q(P_0, r) = \{(x,y) \in Q(P_0, r) : y > \alpha(x)\}$



In questo caso il vettore normale esterno

$$n = \frac{(d'(x), -1)}{\sqrt{1 + d'(x)^2}} \rightarrow \text{punta verso il basso.}$$

multiplo per  $-F_y > 0$

$$1) \ n = (d'(x), -1) = \left( \frac{-F_x}{F_y}, -1 \right)$$

$F_y < 0$  ( $-F_y > 0$ )

$$= \frac{(+F_x, F_y)}{\sqrt{F_x^2 + F_y^2}}$$

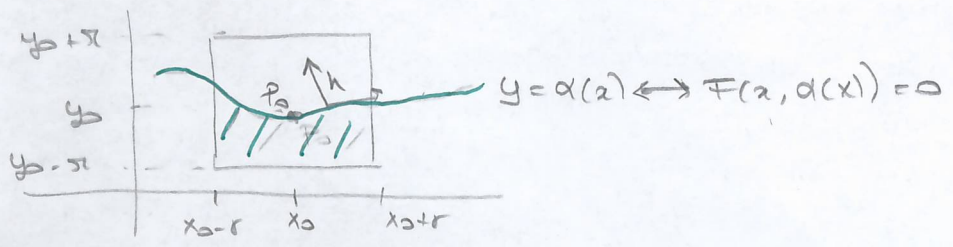
moltiplico per  $F_y > 0$

$$2) \ n = (-d'(x), 1) = \left( \frac{+F_x}{F_y}, 1 \right)$$

$F_y > 0$

$$= \frac{(F_x, F_y)}{\sqrt{F_x^2 + F_y^2}}$$

2)  $A \cap Q(P_0, r) = \{(x,y) \in Q(P_0, r) : y < \alpha(x)\}$



In pst caso il vettore normale esterno è  $n = \frac{(d'(x), 1)}{\sqrt{1 + d'(x)^2}}$



Lemma 2.

Sia  $f(x,y)$  una funzione  $C^1(B)$  e un supporto contenuto in  $Q(p_0, r)$  (dove  $p_0 \in \partial A$ ), allora

(1)  $\int_A \partial_y f \, dx \, dy = \int_{\partial A} f \cdot n_2 \, ds$

(2)  $\int_A \partial_x f \, dx \, dy = \int_{\partial A} f \cdot n_1 \, ds$

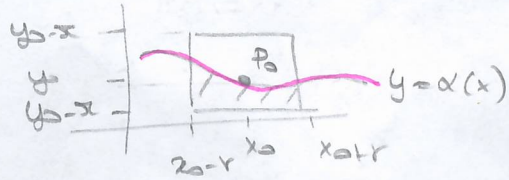
dove  $n = (n_1, n_2)$  è il vettore normale esterno;

dim: Vediamo la (1)

$\int_A \partial_y f(x,y) \, dx \, dy = \int_{A \cap Q(p_0, r)} \partial_y f(x,y) \, dx \, dy \quad \ominus$

il supporto di  $f$  è contenuto in  $Q(p_0, r)$

Supponiamo di essere nel caso 2)



$\ominus \int_{x_0-r}^{x_0+r} dx \int_{y_0-r}^{\alpha(x)} \partial_y f(x,y) \, dx \, dy =$

„0 è fuori del supporto

$= \int_{x_0-r}^{x_0+r} (f(x, \alpha(x)) - f(x, y_0-r)) \, dx =$

$= \int_{x_0-r}^{x_0+r} f(x, \alpha(x)) \, dx \quad \ominus$

$n = \frac{(-\alpha'(x), 1)}{\sqrt{1 + \alpha'(x)^2}} \quad n_1 = -\frac{\alpha'(x)}{\sqrt{1 + \alpha'(x)^2}} \quad , \quad n_2 = \frac{1}{\sqrt{1 + \alpha'(x)^2}}$

$\ominus \int_{x_0-r}^{x_0+r} f(x, \alpha(x)) \cdot n_2 \cdot \sqrt{1 + \alpha'(x)^2} \, dx = \int_{\partial A} f \cdot n_2 \, ds$

una anche si folto che  $f$  è supportato in  $Q(p_0, r)$

$\partial A \cap Q(p_0, r)$  è una curva regolare di eqz param.  $(x, \alpha(x))$  con  $x \in (x_0-r, x_0+r)$ .

(1) ok.

Dimostriamo la (2)

$\int_A \partial_x f(x,y) \, dx \, dy = \int_{x_0-r}^{x_0+r} \int_{y_0-r}^{\alpha(x)} \partial_x f(x,y) \, dx \, dy \quad \square$

osservo che

$$\frac{d}{dx} \left[ \int_{y_0-x}^{\alpha(x)} f(x,y) dy \right] \textcircled{=}$$

$$\begin{aligned} \partial_z G(z,u) &= f(u,z) \\ \partial_u G(z,u) &= \int_{y_0-x}^z \partial_u f(u,y) dy \end{aligned}$$

Introduco una funzione ausiliaria

$$G(z,u) = \int_{y_0-x}^z f(u,y) dy \quad \begin{aligned} z &= \alpha(x) \\ u &= x \end{aligned}$$

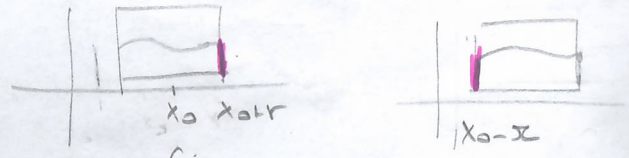
$$\begin{aligned} \textcircled{=} \frac{d}{dz} G(\alpha(z), z) &= \partial_z G(z,u) \Big|_{z=\alpha(x)} \cdot \alpha'(x) + \partial_u G(z,u) \Big|_{z=\alpha(x)} \cdot 1 \\ &= f(x, \alpha(x)) \cdot \alpha'(x) + \int_{y_0-x}^{\alpha(x)} \partial_x f(x,y) dx \end{aligned}$$

è il pezzo dell'integrale precedente

$$\boxed{=} \underbrace{\int_{x_0-x}^{x_0+x} dx \frac{d}{dx} \int_{y_0-x}^{\alpha(z)} f(z,y) dy}_{a)} - \underbrace{\int_{x_0-x}^{x_0+x} f(x, \alpha(x)) \cdot \alpha'(x) dx}_{b)}$$

$$a) \int_{x_0-x}^{x_0+x} \left( \frac{d}{dx} \int_{y_0-x}^{\alpha(x)} f(x,y) dy \right) dx = \int_{y_0-x}^{\alpha(x_0+x)} f(x_0+x, y) dy - \int_{y_0-x}^{\alpha(x_0-x)} f(x_0-x, y) dy$$

( = h(x<sub>0+x</sub>) - h(x<sub>0-x</sub>) )



$$b) - \int_{x_0-x}^{x_0+x} f(x, \alpha(x)) \frac{(-\alpha'(x)) \cdot \sqrt{1+\alpha'(x)^2}}{\sqrt{1+\alpha'(x)^2}} dx = \int_{\partial A} f \cdot n_A ds$$

Per il momento abbiamo ottenuto una serie di versioni locali del teorema della divergenza ora dobbiamo passare dal locale al globale. Crea un nuovo documento.

Proposizione (partizione dell'unità). (senza dimostrazione).

Sieno  $\Phi_i = \Phi(P_i, r_i)$  con  $i=1, \dots, N$  un numero finito di quadrati che coprono  $\bar{A}$

$$\bigcup_{i=1}^N \Phi_i \supset \bar{A}$$

Allora esistono  $N$  funzioni  $\psi_1, \dots, \psi_N \in C^1(\mathbb{R}^2)$  t.c.

1)  $\text{Supp}(\psi_i) \subset \Phi(P_i, 2r_i) \quad i=1, \dots, N$

2)  $\sum_{i=1}^N \psi_i(x,y) = 1 \quad \forall (x,y) \in \bar{A}$



Dimostriamo il seguente Lemma

Lemma 3.

Siano  $B$  ed  $A$  come nell'enunciato del teorema della divergenza.

Sia  $f \in C^1(B)$  allora

$$\int_A \partial_x f \, dx dy = \int_{\partial A} f \cdot n_1 \, ds \quad (1)$$

$$\int_A \partial_y f \, dx dy = \int_{\partial A} f \cdot n_2 \, ds \quad (2)$$

dim. Consideriamo un punto  $P \in \bar{A}$ , ci sono due possibilità per  $P$

1)  $P \in A$ , allora poiché  $A$  è un aperto possiamo trovare un quadrato di centro  $P$  e raggio  $\epsilon$  (suff. piccolo) tutto contenuto in  $A$ , cioè  $Q(P, \epsilon) \subset A$ .

2)  $P \in \partial A$ , allora scegli  $Q(P, \epsilon)$  in modo che  $\partial A \cap Q(P, \epsilon)$  sia il grafico di una funzione  $\alpha(x)$ , cioè scegli  $\epsilon$  coerentemente con il teorema della funzione implicita.

Al variare di  $P$  in  $\bar{A}$ , l'unione dei  $Q(P, \epsilon)$  costruiti come in 1) e 2) costituisce un ricoprimento di  $\bar{A}$ . Poiché  $\bar{A}$  è un compatto si potrà estrarre da questo un sottoricoprimento finito, fatto con i quadrati  $Q(P_i, \epsilon_i)$   $i=1, \dots, N$ , cioè

$$\bigcup_{i=1}^N \overline{Q(P_i, \epsilon_i)} \supset \bar{A}$$

Per la proprietà di partizione dell'unità esistono  $N$  funzioni

$\varphi_i \in C^1(\mathbb{R}^2)$  tr.  $\text{supp}(\varphi_i) \subset \overline{Q(P_i, \epsilon_i)}$  e

$$\sum_{i=1}^N \varphi_i(x, y) = 1 \quad \text{con } (x, y) \in \bar{A}$$

Calcolo

$$\int_A \partial_x f(x, y) \, dx dy = \int_{\bar{A}} \partial_x f(x, y) \, dx dy = \int_{\bar{A}} \partial_x \left( f \cdot \sum_{i=1}^N \varphi_i \right) dx dy =$$

$\triangleright \partial A$  ha misura nulla in  $\mathbb{R}^2$

$$= \int_{\bar{A}} \partial_x (f \varphi_1 + \dots + f \varphi_N) \, dx dy = \sum_{i=1}^N \int_{\bar{A}} \partial_x (f \varphi_i) \, dx dy$$

$\varphi_i$  hanno supporto contenuto in  $Q(P_i, \epsilon_i)$  e di conseguenza anche le  $f \varphi_i$  sono ivi supportate

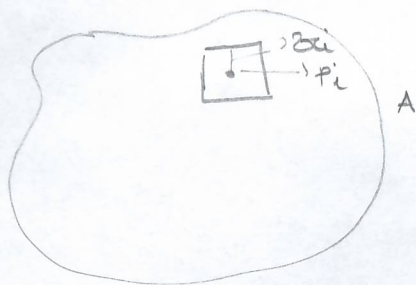
$$\int_{Q(P_i, \epsilon_i)} \partial_x (f \varphi_i) \, dx dy = \int_{\bar{A}} \partial_x (f \varphi_i) \, dx dy$$

Distinguiamo due casi

•  $P_i \in A$

$$\int_A \partial_x (\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i) dx dy = \int_{Q(P_i, \mathcal{R}_i)} \partial_x (\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i) dx dy = 0$$

↳ Lemma 1 e  $\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i$

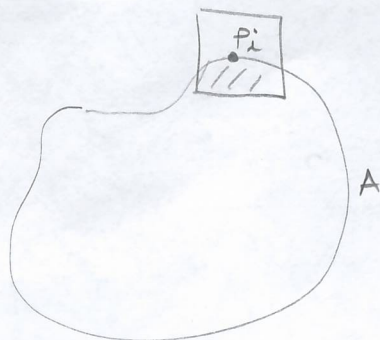


$\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i$  ha supporto contenuto in  $Q(P_i, \mathcal{R}_i)$  ed è di classe  $C^2$

•  $P_i \in \partial A$

$$\int_A \partial_x (\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i) dx dy = \int_{A \cap Q(P_i, \mathcal{R}_i)} \partial_x (\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i) dx dy = \int_{\partial A} (\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i) \cdot n_x ds$$

↳ Lemma 2 e  $\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i$



Quindi il contributo all'integrale lo danno solo i  $P_i$  sul bordo, dunque

$$\int_A \partial_x \mathcal{E}(x, y) dx dy = \sum_{i=1}^M \int_{\partial A} (\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i) \cdot n_x ds = \int_{\partial A} \mathcal{E} \left( \sum_{i=1}^M \mathcal{P}_i \right) n_x ds$$

$M \leq N$  M numero di punti di tipo  $P_i$  che danno su  $\partial A$

Osservo che quando  $(x, y) \in \partial A$

$$1 = \sum_{i=1}^N \mathcal{P}_i(x, y) = \sum_{i=1}^M \mathcal{P}_i(x, y)$$

↳  $\mathcal{E} \cdot \mathcal{P}_i$  relative ai punti  $P_i \in A$  non danno contributo in questa somma perché hanno supporto contenuto in  $Q(P_i, \mathcal{R}_i) \subset A$  per come sono state costruite (quindi  $(x, y) \notin Q(P_i, \mathcal{R}_i)$ )

$$\textcircled{=} \int_{\partial A} \mathcal{E} \cdot n_x ds$$

In maniera analoga si dimostra per  $\int_A \partial_y \mathcal{E}(x, y) dx dy$



dim (teorema della divergenza).

$$w = (w_1, w_2)$$

Applico il Lemma 3 in questo modo:

$$(1) \oint w_1 = \int_A \partial_x w_1 dx dy = \int_{\partial A} w_1 \cdot n_x ds$$

$$(2) \oint w_2 = \int_A \partial_y w_2 dx dy = \int_{\partial A} w_2 \cdot n_y ds.$$

Sommando membro a membro trovo la tesi:

$$\int_A \operatorname{div} w dx dy = \int_A \partial_x w_1 + \partial_y w_2 = \int_{\partial A} (w_1 \cdot n_x + w_2 \cdot n_y) ds = \int_{\partial A} (w \cdot n) ds.$$

Es  $n=3$ :  $F(x,y,z) = (x,y,z)$   $A = B(0,R)$

- $\operatorname{div} F = \partial_x x + \partial_y y + \partial_z z = 3$

$$\int_{B(0,R)} (\operatorname{div} F) dx dy dz = 3 \frac{4}{3} \pi R^3 = 4\pi R^3$$

- $F \cdot n = \frac{1}{R} (x \cdot x + y \cdot y + z \cdot z) = \frac{x^2 + y^2 + z^2}{R} = \frac{R^2}{R} = R$   
 $n = \frac{(x,y,z)}{R}$

$$\iint_{\partial B(0,R)} F \cdot n dG = \iint_{\partial B(0,R)} R dG = R (4\pi R^2) = 4\pi R^3$$

Om: Il teorema della divergenza continua a valere nel caso in cui  $\partial A$  sia una curva o una superficie regolare a tratti.

Es Sia  $A$  la regione delimitata dal paraboloide

$z = 4 - x^2 - y^2$  e il piano  $z=0$ . Consideriamo il campo vettoriale  $F$  e calcoliamo il flusso

$$F(x,y,z) = (2z, x, y^2)$$

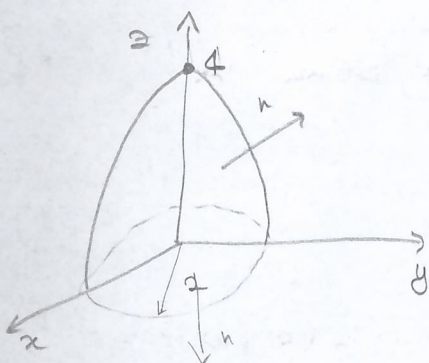
$$\iint_{\partial A} F \cdot n dG$$

$$\partial A = S_1 \cup S_2$$

$\downarrow$        $\downarrow$   
 parab       $\partial A$

- $S_2 \rightarrow n = (0, 0, -1)$

- $S_1 \rightarrow n = (2x, 2y, 1) \sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1}$



$$\iint_{\partial A} (F \cdot n) d\sigma = \iint_{S_1} (F \cdot n) d\sigma + \iint_{S_2} (F \cdot n) d\sigma =$$

$$= \iint_D F \cdot (2x, 2y, 1) dx dy + \iint_D F \cdot (0, 0, -1) dx dy. \quad \textcircled{=}$$

$$F \cdot n d\sigma = \left( F \cdot \frac{\begin{matrix} x_x \times x_y \\ \|x_x \times x_y\| \end{matrix}}{n} \right) \underbrace{\|x_x \times x_y\|}_{d\sigma} dx dy = (F \cdot \overbrace{x_x \times x_y}^{(2x, 2y, 1)}) dx dy$$

dove  $D = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 4 \}$ .

$$\textcircled{=} \iint_D 4x^2 + 2xy + y^2 dx dy + \iint_D (-y^2) dx dy = \dots = 0.$$

Controlliamo con il teorema della divergenza

$$\iiint_A \text{div } F = \iiint_A 0 = 0.$$

Supponiamo che  $\partial A$  sia il sostegno di una curva regolare curva e sia

$$\varphi(t) = \begin{cases} x(t) \\ y(t) \end{cases} \quad \text{con } a \leq t \leq b.$$

Il vettore tangente  $T(t)$  a  $\partial A$  nel punto  $P = \varphi(t)$  è

$$T(t) = \frac{\varphi'(t)}{\|\varphi'(t)\|} = \frac{(x'(t), y'(t))}{\sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2}}$$

La rappresentazione parametrica  $\varphi$  assegna un'orientazione a  $\partial A$ .

Def: Diciamo che la curva  $\varphi$  è un'orientazione positiva per  $\partial A$  se muovendoci su  $\partial A$  lascio alla mia sinistra  $\partial A$ .

In modo più rigoroso per curve regolari  $\varphi$  si può dire che la frontiera è orientata positivamente se il vettore

$$n(t) = \frac{(y'(t), -x'(t))}{\|\varphi'(t)\|} \quad \text{è diretto esternamente ad } A$$