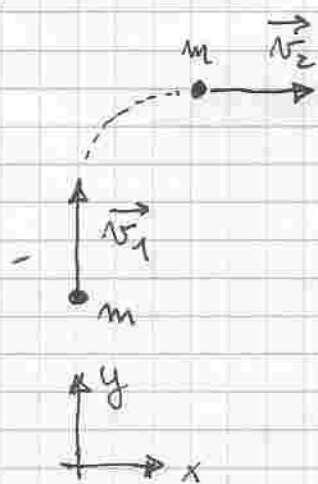


PROBLEMA 1

1



$$m = 1420 \text{ kg}$$

curva $\begin{cases} \vec{v}_1 = v_0 \hat{j} \\ \vec{v}_2 = v_0 \hat{i} \end{cases} \quad v_0 = 5.28 \text{ m/s}$
 $(\Delta t = 4.60 \text{ s})$

teorema dell'impulso: curva

$$\vec{J} = \int_{t_0}^{t_0 + \Delta t} \vec{F} dt = m\vec{v}_2 - m\vec{v}_1 =$$

$$= mv_0 \hat{i} - mv_0 \hat{j}$$



$$J_x = mv_0$$

$$J_y = -mv_0$$

(a) intensità dell'impulso:

$$|\vec{J}| = \sqrt{J_x^2 + J_y^2} = \sqrt{2} mv_0 = 1.06 \times 10^4 \text{ N}\cdot\text{s}$$

(b) forza media:

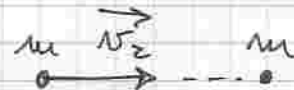
$$\langle \vec{F} \rangle = \frac{\vec{J}}{\Delta t} \Rightarrow \text{in modulo:}$$

$$|\langle \vec{F} \rangle| = \frac{1.06 \times 10^4}{4.60} =$$

teorema dell'impulso: arco ($\Delta t' = 0.35 \text{ s}$)

$$= 2.3 \times 10^3 \text{ N}$$

$$\vec{J} = \int_{t_1}^{t_1 + \Delta t'} \vec{F} dt = 0 - m\vec{v}_2 = -mv_0 \hat{i}$$



(a) intensità dell'impulso: $|\vec{J}| = mv_0 = 7.50 \times 10^3 \text{ N}\cdot\text{s}$

(b) forza media: $|\langle \vec{F} \rangle| = \frac{|\vec{J}|}{\Delta t'} = \frac{7.50 \times 10^3 \text{ N}\cdot\text{s}}{0.35 \text{ s}} = 2.14 \times 10^4 \text{ N}$

PROBLEMA (2)



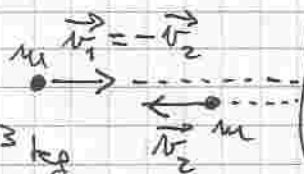
(2)

in un tempo $\Delta t = 60 \text{ s}$

$n = 100$ proiettili di massa $m = 3 \times 10^{-3} \text{ kg}$

rimbalzano elasticamente

con velocità $v_0 = 500 \text{ m/s}$



$$\vec{v}_2 = v_0 \hat{i}$$

$$\vec{v}_1 = -v_0 \hat{i}$$

impulso totale (su $\Delta t = 60 \text{ s}$):

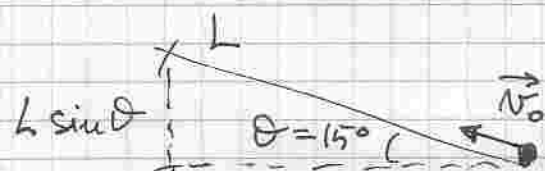
$$\vec{J} = n \cdot 2mv_0 \hat{i}$$

$$|\vec{J}| = 100 \times 2 \times 3 \times 10^{-3} \times 500 = 300 \text{ N}\cdot\text{s}$$

forza media:

$$|\langle \vec{F} \rangle| = \frac{|\vec{J}|}{\Delta t} = \frac{300 \text{ N}\cdot\text{s}}{60 \text{ s}} = 5 \text{ N}$$

PROBLEMA (3)



$$v_0 = |\vec{v}_0| = 128.7 \text{ km/h} =$$

$$= 35.75 \text{ m/s}$$

$$K_1 = \frac{1}{2} m v_0^2 \quad K_2 = 0 \quad (\text{arresto})$$

Per il teorema dell'energia cinetica:

$$\Delta_{\text{tot}} = K_2 - K_1 = 0 - \frac{1}{2} m v_0^2$$

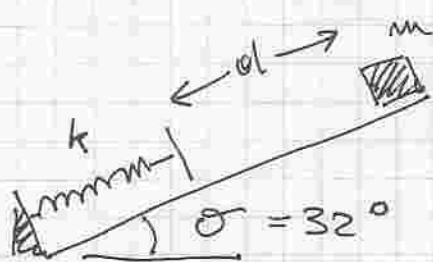
$$\parallel$$
$$-m g L \sin \theta \quad (\text{solo la f. peso fa lavoro, negativo})$$

$$\Rightarrow L = \frac{v_0^2}{2g \sin \theta} = \frac{(35.75)^2}{2 \times 9.81 \times 0.259} = \frac{503}{2} \text{ m}$$

$$\approx 251 \text{ m}$$

PROBLEMA (4)

(3)

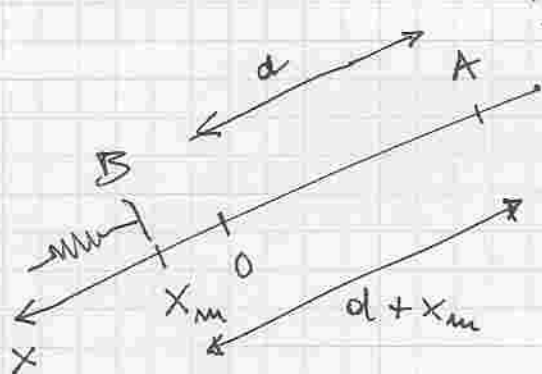


la molla si comprime di
 $x = 2.33 \text{ cm} = 2.33 \times 10^{-2} \text{ m}$
 se è sottoposta ad una forza
 $F = 268 \text{ N}$

⇒ la costante elastica della molla è

$$k = \frac{F}{x} = 1.15 \times 10^4 \text{ N/m}$$

Il blocco di massa $m = 3.18 \text{ kg}$, lasciato scivolare (attrito trascurabile) da fermo per una distanza d lungo il piano inclinato di θ prima di toccare la molla, si ferma istantaneamente dopo averla compressa di una quantità $x_m = 5.48 \times 10^{-2} \text{ m}$



introduco un'origine O nella posizione in cui si trova l'estremo libero della molla a riposo, detto A il punto di partenza,

le coordinate del punto di partenza A del punto di arrivo B sono rispettivamente:

$$x_A = -d, \quad x_B = x_m$$

a) Possiamo applicare il teorema dell'energia cinetica:

$$\begin{aligned} K_B - K_A &= \mathcal{L}_{A \rightarrow B} \text{ (totale)} = \\ &= \mathcal{L}_{A \rightarrow O} \text{ (totale)} + \mathcal{L}_{O \rightarrow B} \text{ (totale)} \end{aligned}$$

$$K_A = K_B = 0 \text{ (velocità iniziale e finale nulle)}$$

nel tratto $A \rightarrow O$: contribuisce solo la forza peso

" " $O \rightarrow B$: contribuiscono le forze peso e le forze elastiche

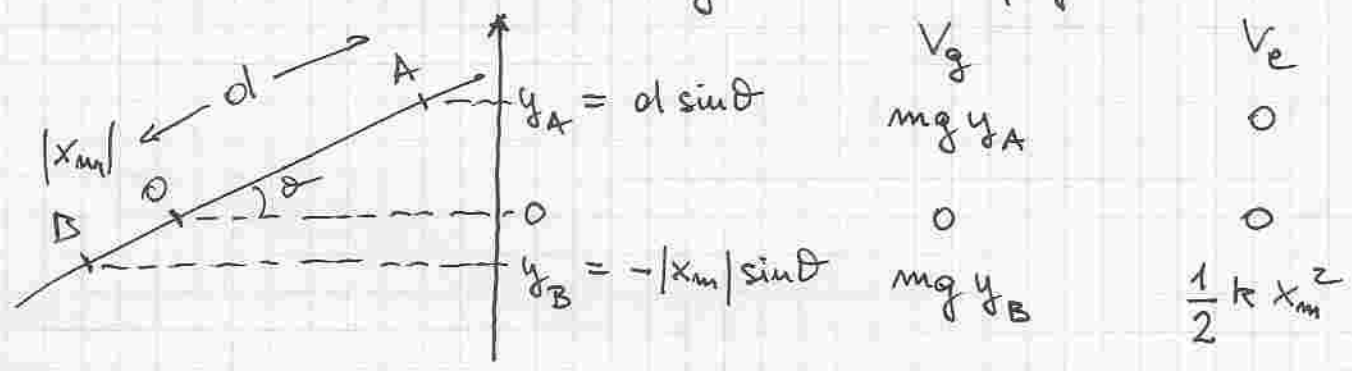
$$\Rightarrow 0 = \Delta_{A \rightarrow 0} + \Delta_{0 \rightarrow B}$$

$$= \underbrace{mgd \sin\theta + mgx_m \sin\theta}_{\text{lavoro positivo, f. di gravità}} + \underbrace{\left(-\frac{k}{2}x_m^2\right)}_{\text{lavoro negativo, f. elastica}}$$

\Rightarrow distanza totale percorsa da A a B:

$$d + x_m = \frac{kx_m^2}{2mg \sin\theta} = 1.05 \text{ m}$$

a') Lo stesso risultato si ottiene con la conservazione dell'energia meccanica, introducendo p. esempio una coordinata verticale y come in figura:



Con la scelta delle costanti arbitrarie per l'energia potenziale gravitaz. V_g ed elastica V_e indicate sopra, si ha:

in A: $E_A = K_A + V_{gA} + V_{eA} =$
 $= 0 + mgd \sin\theta + 0$

in B: $E_B = K_B + V_{gB} + V_{eB} =$
 $= 0 - mg|x_m| \sin\theta + \frac{1}{2} k x_m^2$

$E_A = E_B \Rightarrow mgd \sin\theta = -mg|x_m| \sin\theta + \frac{1}{2} k x_m^2$

$\Rightarrow d + |x_m| = \frac{k x_m^2}{2 mg \sin\theta} = 1.05 \text{ m}$

b) possiamo trovare la velocità v_0 nel punto O applicando ancora la conservazione dell'energia meccanica, per esempio tra O e B:

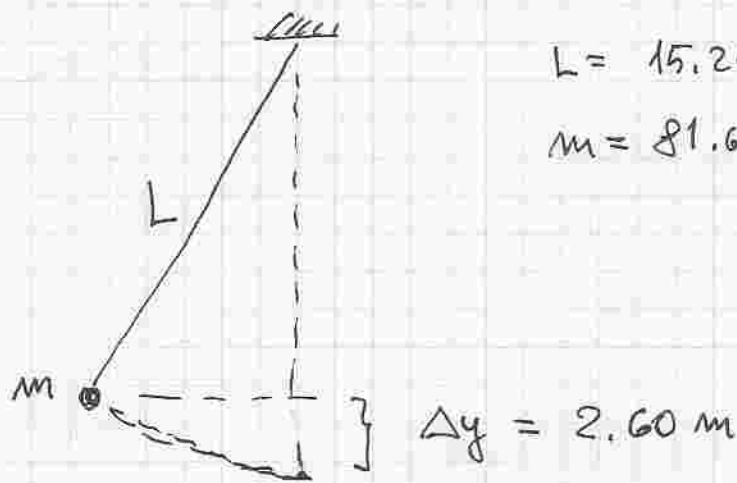
$$\begin{aligned} \text{in O: } E_0 &= K_0 + V_{g,0} + V_{e,0} = \\ &= \frac{1}{2} m v_0^2 + 0 + 0 \end{aligned}$$

$$E_0 = E_B \Rightarrow \frac{1}{2} m v_0^2 = - m g |x_m| \sin \theta + \frac{1}{2} k x_m^2$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow v_0 &= \sqrt{\frac{2}{m} \left(\frac{1}{2} k x_m^2 - m g |x_m| \sin \theta \right)} = \\ &= 3.21 \text{ m/s} \end{aligned}$$

PROBLEMA (5)

(6)



$$L = 15.24 \text{ m}$$

$$m = 81.63 \text{ kg}$$

la tensione della liana nel punto più basso della traiettoria circolare dev' essere tale da fornire l'accelerazione centripeta necessaria (quella tangenziale è nulla nel punto più basso)

The free-body diagram shows the mass at the lowest point of the arc. An upward arrow represents the tension T , and a downward arrow represents the weight mg . To the left, a vertical axis \hat{j} is shown with an upward arrow.

$$\vec{F}_{\text{tot}} = \vec{T} + m\vec{g} = m\vec{a}_c \Rightarrow$$

$$\Rightarrow [T + (-mg)] \hat{j} = m \frac{v^2}{L} \hat{j}$$

$$T = mg + m \frac{v^2}{L}$$

la tensione è tanto maggiore quanto maggiore è la velocità scalare nel punto considerato; troviamo la velocità utilizzando il teorema dell'energia cinetica oppure la conservazione dell'energia meccanica; comunque si trova

$$v = \sqrt{2g \Delta y}$$

da cui :

$$T = mg + m \frac{2g \Delta y}{L} = mg \left(1 + \frac{2 \Delta y}{L} \right)$$

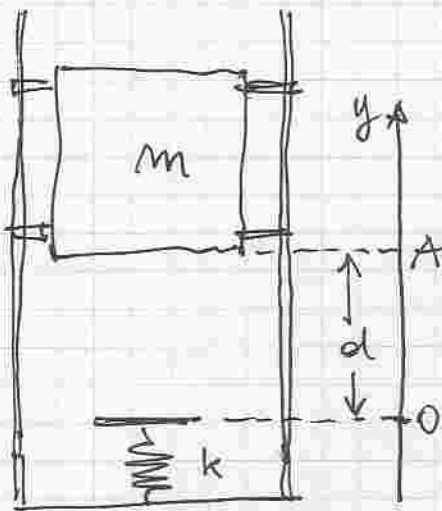
~~1073 N~~

$$= 1073 \text{ N}$$

che è inferiore al carico di rottura (1100 N): la liana non dovrebbe spezzarsi...!

PROBLEMA (6)

(7)



$$m = 1814 \text{ kg}$$

$$d = 3.66 \text{ m}$$

$$k = 1.46 \times 10^5 \text{ N/m}$$

sistema frenante : forze d'attrito

$$|F_a| = 4448 \text{ N}$$

dissipa un'energia 4448 J per ogni percorso unitario (un metro)

(a) velocità dell'ascensore poco prima di toccare le molle?
introduciamo un sistema di riferimento con asse y diretto verticalmente verso l'alto ed origine corrispondente all'estremità libera delle molle a riposo.

conservazione dell'energia meccanica?

no, c'è le forze d'attrito non conservative!

\Rightarrow usiamo il teorema dell'energia cinetica.

posizione iniziale : A : $y_A = d$

posizione finale : O : $y_0 = 0$

$$K_0 - K_A = \Delta_{\text{tot}} = \Delta_{\text{cons.}} + \Delta_{\text{non cons.}} \Rightarrow$$

\uparrow
gravità
 > 0

\uparrow
f. attrito
 < 0

$$\frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 = mgd - |F_a| \cdot d \quad (1)$$

$v_A = 0$

$$v_0 = \sqrt{\frac{2d}{m} (mg - |F_a|)} = 7.3 \text{ m/s}$$

(b) di quanto viene compressa la molla?

| | | | | |
|-----------|-----|-----------------------|------------------|---------------------------|
| | y | K | V_g | V_{el} |
| 0 | $ $ | $\frac{1}{2} m v_0^2$ | 0 | 0 |
| y_{min} | $ $ | 0 | $mg y_{min} < 0$ | $\frac{1}{2} k y_{min}^2$ |

devo determinare la coordinata y_{min} ^{del punto B} (< 0 nel riferimento scelto) per cui si annulla la velocità, e quindi l'energia cinetica. Per il teorema dell'energia cinetica

$$\begin{aligned}
 K_B - K_0 &= \alpha_{0 \rightarrow B} \text{ (tot.)} = \\
 &= \alpha_{0 \rightarrow B} \text{ (gravit.)} + \alpha_{0 \rightarrow B} \text{ (f.el.)} + \alpha_{0 \rightarrow B} \text{ (altro)} \\
 &\quad > 0 \quad < 0 \quad < 0 \\
 &= -(V_{gB} - V_{g0}) - (V_{eB} - V_{e0}) - \underbrace{|F_a| \cdot |y_{min}|}_{< 0}
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow 0 - \frac{1}{2} m v_0^2 = \underbrace{-(mg y_{min} - 0)}_{> 0} - \underbrace{\left(\frac{1}{2} k y_{min}^2 - 0\right)}_{< 0} + \underbrace{|F_a| \cdot y_{min}}_{< 0}$$

attenzione ai segni!

$$\Rightarrow \frac{1}{2} k y_{min}^2 + (mg - |F_a|) y_{min} - \frac{1}{2} m v_0^2 = 0$$

vedi (1)

$$\Rightarrow \frac{1}{2} k y_{min}^2 + (mg - |F_a|) y_{min} - (mg - |F_a|) d = 0$$

$$\Rightarrow y_{min}^2 + \frac{2(mg - |F_a|)}{k} y_{min} - \frac{2(mg - |F_a|)}{k} d = 0$$

soluzione fisica ($y_{min} < 0$):

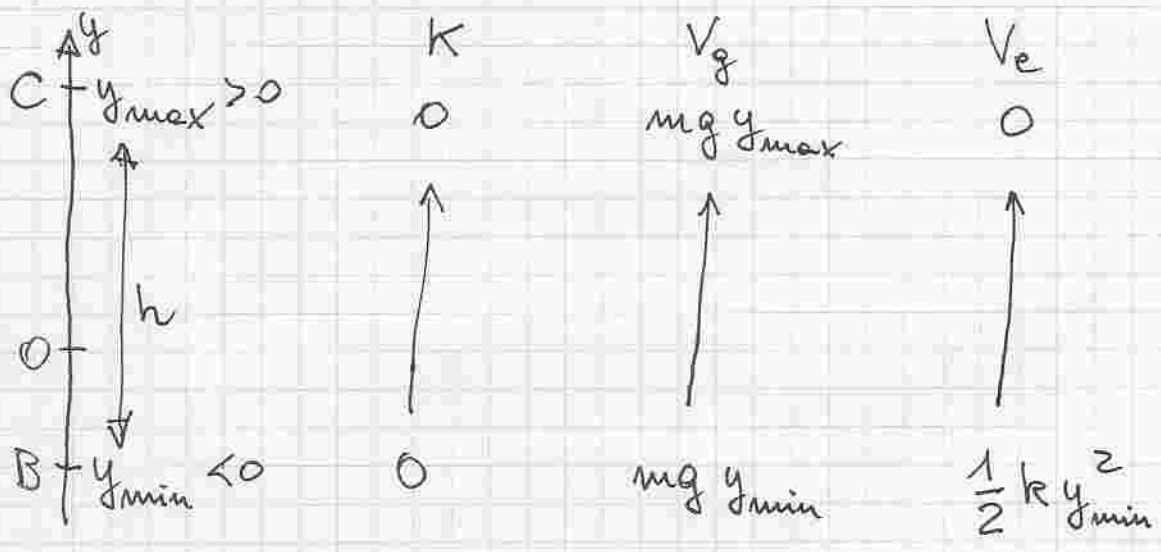
$$y_{min} = - \frac{mg - |F_a|}{k} - \sqrt{\frac{(mg - |F_a|)^2}{k^2} + \frac{2(mg - |F_a|)d}{k}} =$$

$$= - \frac{mg - |F_a|}{k} \left(1 + \sqrt{1 + \frac{2kd}{(mg - |F_a|)}} \right) =$$

$$= - 0.91 \text{ m}$$

l'altra soluzione, positiva, corrisponderebbe alla molla allungata, ma non e' fisica perche' l'ascensore si stacca dalle molle per $y > 0$.

(c) altezze massime alle quale l'ascensore rimbalza:



teorema dell'energia cinetica fra B e C:

$$K_c - K_B = 0 = \Delta_{Bc}^{(gravite')} + \Delta_{Bc}^{(f.el.)} + \Delta_{Bc}^{(attrito)}$$

$$= - \underbrace{(V_{gc} - V_{gB})}_{<0} - \underbrace{(V_{ec} - V_{eB})}_{>0} - \underbrace{|F_a| (y_{max} - y_{min})}_{<0}$$

$$= -mg(y_{max} - y_{min}) - \left(0 - \frac{1}{2}ky_{min}^2 \right) - |F_a| \cdot (y_{max} - y_{min})$$

Chiamando h il dislivello tra B e C

$$h = y_{\max} - y_{\min} > 0$$

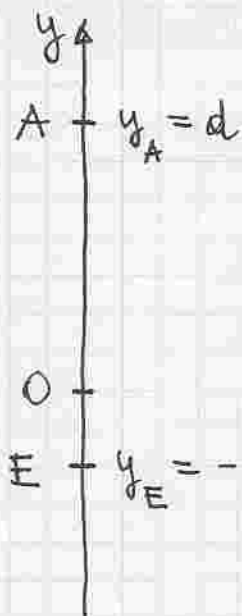
$$0 = -mgh + \frac{1}{2}ky_{\min}^2 - |F_a|h$$

$$\Rightarrow h = \frac{ky_{\min}^2}{mg + |F_a|} = 2.73 \text{ m}$$

oppure, nelle coordinate scelte, C è individuato da:

$$y_c = y_{\max} = y_{\min} + h = (-0.91 + 2.73) \text{ m} = 1.82 \text{ m}$$

(d) Distanza totale approssimata percorsa dall'ascensore prima di fermarsi



Si può ipotizzare che la posizione d'arresto, essendo le oscillazioni smorzate dagli effetti dissipativi, sia quella E in cui la risultante delle f. peso e delle f. elastiche è nulla:

$$\vec{W} + \vec{F}_e = 0$$

$$(-mg) + (-ky_E) = 0$$

$$y_E = -\frac{mg}{k}$$



Essendo in quiete ($v=0$) l'ascensore in A ed E, si può facilmente calcolare l'energia meccanica dissipata:

posizione iniziale:

$$A: E_A = K_A + V_{gA} + V_{eA} = \\ = 0 + mgd + 0$$

equilibrio finale:

$$E: E_E = K_E + V_{gE} + V_{eE} = \\ = 0 + mgy_E + \frac{1}{2}ky_E^2 = \\ = 0 + \left(-\frac{m^2g^2}{k}\right) + \frac{1}{2}k\frac{m^2g^2}{k^2} = \\ = -\frac{1}{2}\frac{m^2g^2}{k}$$

l'energia meccanica dissipata e':

$$\Delta E = E_E - E_A = -\frac{1}{2}\frac{m^2g^2}{k} - mgd < 0$$

questo corrisponde al lavoro negativo delle forze di attrito F_a sulla distanza percorsa totale s :

$$-|F_a| \cdot s = -\frac{1}{2}\frac{m^2g^2}{k} - mgd$$

$$\Rightarrow s = \frac{1}{|F_a|} \left(\frac{m^2g^2}{2k} + mgd \right) = \frac{mg}{|F_a|} \left(\frac{mg}{2k} + d \right)$$

$$= 14.9 \text{ m}$$

(dimensioni: OK!)
lunghezza

Il risultato e' approssimato perche':

- non tiene conto di effetti dissipativi nelle deformazioni della molla
- l'arresto puo' avvenire prima che la posizione E sia raggiunta, se il coefficiente d'attrito statico e' sufficiente a mantenere l'ascensore fermo quando la velocita' si annulla in uno dei punti di inversione del moto.