

## Esempi

$\mathbb{C}$  campo dei numeri complessi  
"  $\{z = a+ib \mid a, b \in \mathbb{R}, i^2 = -1\}$

$|z|$  modulo di  $z$  è  $\sqrt{a^2+b^2} = \rho \in \mathbb{R}, \rho \geq 0$

$$|z|=0 \Leftrightarrow z=0$$

$\bar{z} = a-ib$  coniugato

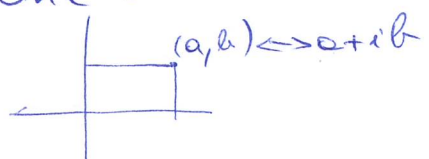
$$|z| = z \cdot \bar{z} \text{ allora } \frac{z \bar{z}}{|z|} = 1 \text{ se } z \neq 0$$

e quindi  $\frac{1}{z} = \frac{\bar{z}}{|z|}$  :  $\mathbb{C}$  è un campo

1)  $\mathbb{C}$  è un  $\mathbb{C}$ -spazio vettoriale

2)  $\mathbb{C}$  è un  $\mathbb{R}$ -spazio vettoriale, con base  
 $1, i$  :  $\dim_{\mathbb{R}} \mathbb{C} = 2$ .

Allora  $\mathbb{C} \simeq \mathbb{R}^2$  isomorfismo  
 $1 \quad e_1 \quad a+bi \rightarrow ae_1 + be_2 = (a, b)$   
 $i \quad e_2$

Rappresentazione di  $\mathbb{C}$  nel piano di Argand-Gauss.  
  
 $(a, b) \leftrightarrow a+ib$

3) endomorfismi di  $\mathbb{C}$  possono essere  
 $\mathbb{C}$ -endomorfismi o  $\mathbb{R}$ -endomorfismi.

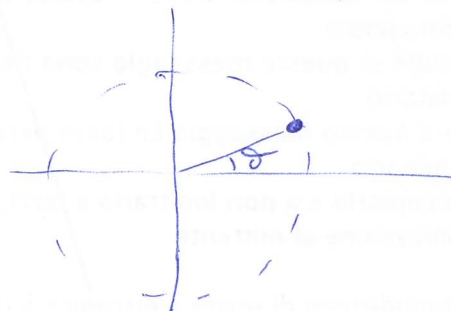
$\mathbb{C}$ -endom. :  $\mathbb{C} \xrightarrow{\cdot z} \mathbb{C}$  è di questo tipo  
 $1 \rightarrow z$  e dunque  
 $x \rightarrow zx$  : è la moltiplicazione per  $z$ .

Notaz. trigonometrica:  $z = \rho(\cos \vartheta + i \sin \vartheta)$ ;

$\rho = |z|$  è il modulo,  $\frac{z}{\rho}$  ha modulo 1 dunque  
 $\frac{z}{\rho}$  ha  $a^2 + b^2 = 1$ , quindi si può scrivere  $a = \cos \vartheta$   
 $b = \sin \vartheta$ ,

$\cos \vartheta$  det. a meno di  $2\pi k$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ .

Supp.  $|z| = 1$ :  $z$  è  
 sulla cf unitaria  
 $z = \cos \vartheta + i \sin \vartheta$



$$\cdot z: a + ib \rightarrow (\cos \vartheta + i \sin \vartheta)(a + ib) = \\ = (a \cos \vartheta - b \sin \vartheta) + i(a \sin \vartheta + b \cos \vartheta)$$

Lo stesso identificando  $\mathbb{C}$  con  $\mathbb{R}^2$

$$\cdot z: \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} a \cos \vartheta - b \sin \vartheta \\ a \sin \vartheta + b \cos \vartheta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \vartheta & -\sin \vartheta \\ \sin \vartheta & \cos \vartheta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$$

dunque  $\cdot z = L(A)$ , dove  $A = \begin{pmatrix} \cos \vartheta & -\sin \vartheta \\ \sin \vartheta & \cos \vartheta \end{pmatrix}$ .  
 È  $\mathbb{R}$ -lineare.

$$\text{Se } \xi a + i b = \rho(\cos \alpha + i \sin \alpha) = \rho \cos \alpha + i \rho \sin \alpha,$$

$$L(A) \begin{pmatrix} \rho \cos \alpha \\ \rho \sin \alpha \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \rho \cos \alpha \cos \vartheta - \rho \sin \alpha \sin \vartheta \\ \rho \cos \alpha \sin \vartheta + \rho \sin \alpha \cos \vartheta \end{pmatrix} = \rho \begin{pmatrix} \cos(\alpha + \vartheta) \\ \sin(\alpha + \vartheta) \end{pmatrix}$$

$$L(A) \begin{pmatrix} \rho \cos \alpha \\ \rho \sin \alpha \end{pmatrix}$$

$L(A)$  è la rotazione di angolo  $\vartheta$ .

## Spazio vettoriale duale.

Dato  $V$ , spazio vettoriale di dim  $n$ , e fissata una sua base  $B = (v_1, \dots, v_n)$ , consideriamo  $V^* = \text{Hom}(V, K) = \{ f: V \rightarrow K \mid f \text{ lineare} \}$ .

I suoi elementi sono detti forme lineari su  $V$  o funzionali lineari su  $V$ .

Def.  $v_i^*: V \rightarrow K$ , per ogni  $i = 1, \dots, n$ , lineare, ponendo  $v_i^*(v_1) = 0, v_i^*(v_2) = 0, \dots, v_i^*(v_i) = 1, \dots$  cioè  $v_i^*(v_j) = \delta_{ij}$  simbolo di Kronecker

$$= \begin{cases} 1 & \text{se } i = j \\ 0 & \text{se } i \neq j. \end{cases}$$

Per il teor. di determinazione di un'apppl. lineare,  $\exists!$  appl. lineare  $v_i^*$  che opera in questo modo.

Dunque se  $v = x_1 v_1 + \dots + x_n v_n$ ,  $v_i^*(v) = x_i$ ,  $i$ -esima coordinata di  $v$  rispetto alla base  $B$ .

Le forme lineari  $v_1^*, \dots, v_n^*$  sono dette funzioni coordinate rispetto a  $B$ .

Prop.  $v_1^*, \dots, v_n^*$  formano una base di  $V^*$ , detta base duale di  $B$ .

Dim 1) linearmente indipendenti:

Sia  $\lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^* = 0$ : significa che  $\forall v \in V$

$$(\lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^*)(v) = 0.$$

Ma  $v$  si può scrivere in modo unico

$$v = x_1 v_1 + \dots + x_n v_n, \text{ e } (\lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^*)(v) = 0$$

$$\Leftrightarrow (\lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^*)(x_1 v_1 + \dots + x_n v_n) =$$

$$= \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_n x_n = 0.$$

Quindi per ogni scelta di  $(x_1, \dots, x_n) \in K^n$  si ha

$$\lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_n x_n = 0. \text{ In particolare se}$$

$$(x_1, \dots, x_n) = (1, 0, \dots, 0) \text{ si ottiene } \lambda_1 = 0, \dots$$

$$\text{se } (x_1, \dots, x_n) = (0, \dots, 0, \underset{j}{1}, \dots, 0) \text{ si ottiene } \lambda_j = 0.$$

$$\text{Perciò } \lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0.$$

2) generano  $V^*$ .

Sia  $f: V \rightarrow K$  lineare. Cerchiamo coefficienti

$$\lambda_1, \dots, \lambda_n \text{ tali che } f = \lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^*.$$

Se vogliamo che questa uguaglianza valga, le

due applicazioni devono coincidere sui vettori

$$\text{di } B, \text{ cioè dev'essere } f(v_1) = (\lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^*)(v_1) = \lambda_1,$$

$$\vdots$$
$$f(v_n) = (\lambda_1 v_1^* + \dots + \lambda_n v_n^*)(v_n) = \lambda_n.$$

Quindi si ha  $f = f(v_1)v_1^* + \dots + f(v_n)v_n^*$   
perché assumono lo stesso valore sui vettori di  $B$ .

Oss.: si ha anche  $v = v_1^*(v)v_1 + \dots + v_n^*(v)v_n$   
 $\forall v \in V$ .

Matrice di un'applicazione lineare rispetto a basi finite.

Sia  $f: V \rightarrow W$  lineare  
 $m \quad m$

Fissiamo basi  $B = (v_1, \dots, v_n)$  di  $V$ ,  
 $B' = (w_1, \dots, w_m)$  di  $W$ .

Allora  $\forall j = 1, \dots, n$ ,  $f(v_j)$  si scrive in  
 maniera unica come combinazione lineare di  
 $w_1, \dots, w_m$ , della forma:  $f(v_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij} w_i$ .

Def. matrice di  $f$  rispetto alle basi  $B, B'$  è:

$$M_{B'}^B(f) = (a_{ij})_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & & a_{mn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(v_1) & f(v_2) & \dots & f(v_n) \end{pmatrix}$$

Allora se  $v = x_1 v_1 + \dots + x_n v_n \in V$ ,

$$\begin{aligned} f(v) &= x_1 f(v_1) + \dots + x_n f(v_n) = \text{perch\u00e9 } f \text{ \u00e9 lineare} \\ &= x_1 (a_{11} w_1 + \dots + a_{m1} w_m) + \dots + x_n (a_{1n} w_1 + \dots + a_{mn} w_m) \\ &= (a_{11} x_1 + \dots + a_{1n} x_n) w_1 + \dots + (a_{m1} x_1 + \dots + a_{mn} x_n) w_m \end{aligned}$$

Perciò  $f(x_1 v_1 + \dots + x_n v_n) = y_1 w_1 + \dots + y_m w_m$ , con

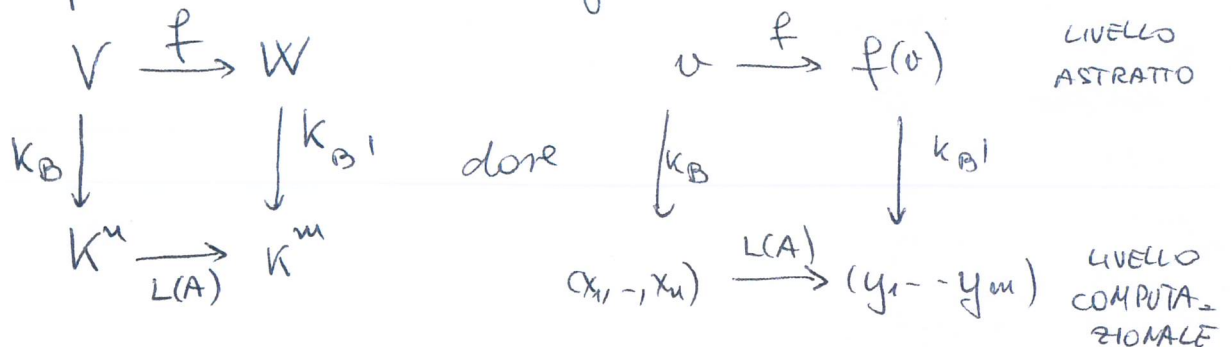
$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ \vdots \\ y_m = a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \end{cases}$$

sono le coordinate di  $f(v)$  rispetto a  $B'$ .

Si ha  $Y = AX$ , dove  $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix}$ ,  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ ,

$A = M_{B'}^B(f)$ .  $\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

Si può scrivere un diagramma commutativo:



"commutativo" significa che  $K_{B'} \circ f = L(A) \circ K_B$ .

### Teorema (forma canonica)

$f: V \rightarrow W$  lineare.

Esistono basi  $B$  di  $V$  e  $B'$  di  $W$  tali che  $M_{B'}^B(f) = \begin{pmatrix} E_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  dove  $r = \text{rg}(f)$ ;  
 $m-r$   $n-r$  " dim Im  $f$

matrice a blocchi:  $E_r$  è la matrice identica di ordine  $r$ , e gli altri blocchi  $r \times (n-r)$ ,  $(m-r) \times r$ ,  $(m-r) \times (n-r)$  sono nulli.

Dim.

Il fatto che la matrice di  $f$  rispetto a basi

$B = (v_1, \dots, v_n)$  e  $B' = (w_1, \dots, w_m)$  ha quella forma

significa che  $f(v_1) = w_1 = 1 \cdot w_1 + 0 \cdot w_2 + \dots + 0 \cdot w_m$

$f(v_2) = w_2 = 0 \cdot w_1 + \dots + 1 \cdot w_2 + \dots + 0 \cdot w_m$

$f(v_{r+1}) = 0$

$f(v_n) = 0$

perciò  $v_{r+1}, \dots, v_n$  appartengono al nucleo di  $f$ .

Si come  $r = \text{rg}(f)$ ,  $n = \dim V = \text{dominio di } f$ ,

il nucleo di  $f$  ha  $\dim n-r$  (teor. della

dimensione):  $v_{r+1}, \dots, v_n$  sono  $n-r$  elementi

linearmente indip. <sup>→ parte di una base</sup> di  $\text{Ker } f$ , quindi ne formano una base.

Allora <sup>per costruire le basi residue di  $V$  e  $W$</sup>  parto da una base di  $\text{Ker } f$ :  $v_{r+1}, \dots, v_n$  la completo a una base  <sup>$B$</sup>  di  $V$ :  $v_1, \dots, v_r, v_{r+1}, \dots, v_n$ .

Allora  $f(v_1), \dots, f(v_r)$  sono  $r$  vettori che generano  $\text{Im } f$ , che ha  $\dim r$ : quindi  <sup>$w_1, \dots, w_r$</sup>  formano una sua base e sono perciò linearmente indipendenti. Li completo

a una base di  $W$ :  $B' = (w_1, \dots, w_2, \dots, w_m)$ .

Rispetto a tali basi la matrice è quella voluta. ■

Osserviamo che le basi  $B, B'$  dipendono da alcune scelte, non sono uniche.

Om.  $L(A): K^m \rightarrow K^m$  ha  $A$  come matrice associata rispetto alle basi canoniche di dominio e codominio. Se si cambiano basi, cambia la matrice.

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -2 & 5 \end{pmatrix} \quad L(A): \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$B = (v_1, v_2) := \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$$

$$B' = (w_1, w_2) := \left( \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right).$$

$$L(A)(v_1) = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad L(A)(v_2) = \begin{pmatrix} 5 \\ 12 \end{pmatrix}.$$

$$\begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix} = -\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}; \quad \begin{pmatrix} 5 \\ 12 \end{pmatrix} = 7 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{5}{2} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Perciò } M_{B'}^B(L(A)) = \begin{pmatrix} -1 & 7 \\ 2 & \frac{5}{2} \end{pmatrix}.$$



Esempio con spazi vettoriali di polinomi.

$$V = \mathbb{R}[t]_2 \quad \text{con base } (1, t, t^2) = \mathcal{B}$$

$$W = \mathbb{R}[t]_3 \quad \text{" " } (1, t, t^2, t^3) = \mathcal{B}'$$

Def.  $f: V \rightarrow W$  ponendo

$$f(p(t)) = t^2 p'(t+1).$$

$f$  è lineare per le proprietà della derivata,  
oppure scrivendo  $f$  esplicitamente:

$$\text{se } p(t) = a_0 + a_1 t + a_2 t^2,$$

$$p'(t) = a_1 + 2a_2 t$$

$$p'(t+1) = a_1 + 2a_2(t+1) = (a_1 + 2a_2) + 2a_2 t$$

$$t^2 p'(t+1) = (a_1 + 2a_2)t^2 + 2a_2 t^3.$$

calcolo  $M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}(f)$ :

$$f(1) = 0, \quad f(t) = t^2, \quad f(t^2) = 2t^2 + 2t^3$$

$$\text{allora } M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

$$\text{si ha: } \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ a_1 + 2a_2 \\ 2a_2 \end{pmatrix} \quad \text{sono le} \\ \text{coordinate di } f(p).$$

Def. rango di un'appl. lineare è la dim dell'immagine.

Teorema  $f: V \rightarrow W$  lineare,  $B, B'$  siano

basi di  $V$  e  $W$ .

Sia  $A = M_{B'}^B(f)$ . Allora  $\text{rg}(f) = \text{rg} L(A) = \text{rg}(A)$ .

Dim.

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{f} & W \\ \downarrow K_B & & \downarrow K_{B'} \\ K^n & \xrightarrow{L(A)} & K^m \end{array}$$

$\text{Im} L(A) = \{y \in K^m \mid y = L(A)(x), x \in K^n\} = K_{B'} \circ \text{Im} f$ .

$= \{y \in K^m \mid y = L(A)(K_B(v)), v \in V\} =$

$= \text{Im}(L(A) \circ K_B) = \text{Im}(K_{B'} \circ f) =$

$\downarrow$   
diag.  
commut.

$= \{y \in K^m \mid y = K_{B'}(f(v)), v \in V\}$

$= K_{B'}(f(V))$ .

Ma  $K_{B'}$  è un isomorfismo, dunque

$\text{Im} L(A) \simeq \text{Im} f$  e perciò  $\text{rg} L(A) = \text{rg}(f)$ .

$\text{rg}(A)$

Conseguenza importante

Matrici che rappresentano la stessa applicaz. lineare rispetto a basi diverse hanno lo stesso rango (per colonne).

Teorema siano fissate:

$B$  base di  $V$  :  $v_1, \dots, v_n$

$B'$  base di  $W$  :  $w_1, \dots, w_m$

L'applicazione

$$\begin{aligned} M_{B'}^B : \text{Hom}(V, W) &\longrightarrow M(m \times n, K) \\ f &\longrightarrow M_{B'}^B(f) \end{aligned}$$

è un isomorfismo di  $K$ -spazi vettoriali.

Dim.

1)  $M_{B'}^B$  è lineare, ossia

$$\left. \begin{aligned} M_{B'}^B(f+g) &= M_{B'}^B(f) + M_{B'}^B(g) \\ M_{B'}^B(\lambda f) &= \lambda M_{B'}^B(f) \end{aligned} \right\} \text{ facile}$$

2) È iniettiva: essendo lineare, basta verificare che ha nucleo nullo.

Sia  $M_{B'}^B(f) = 0$ , allora  $f(v_i) = 0, \dots, f(v_n) = 0$

e dunque  $f = 0$  per il teor. di det. di un'appl. lineare.

3) È suriettivo: sia data una matrice  $M$ ; costruiamo  $f$  <sup>lineare</sup> h.c.  $M_{B'}^B(f) = M$ .

Basta associare a  $v_i$  il vettore che ha la

colonna  $m^i$  come coordinate ~~di~~ rispetto a  $B'$ ,  $t_i$ ,  
 e ~~di~~ ~~in~~ poi si usa il teor. di det. di  
 un'appl. lineare. ■

Corollario

$$\dim \text{Hom}(V, W) = \dim M(m \times n, K) = mn =$$

$$= \dim V \cdot \dim W.$$

In particolare  $\dim V^* = \dim V$ , (sintassi già visto) quanto e dunque  
 se  $\dim V = n$  finita, si ha  $V \cong V^*$ .

Matrice dell'applicazione lineare composta.

$$\begin{array}{ccccc}
 V & \xrightarrow{f} & W & \xrightarrow{g} & U & \text{lineari} \\
 m & & n & & p & \\
 B & & B' & & B'' & \text{basi} \\
 v_1 \dots v_m & & v'_1 \dots v'_n & & v''_1 \dots v''_p & 
 \end{array}$$

Allora  $M_{B''}^B(g \circ f) = M_{B''}^{B'}(g) M_{B'}^B(f)$   
prodotto righe per colonne  
 $p \times m$        $p \times n$        $n \times m$

Si a  $A = M_{B'}^B(f)$ ,  $B = M_{B''}^{B'}(g)$ . Allora

$$f(v_k) = a_{1k} v'_1 + \dots + a_{mk} v'_m = \sum_{j=1}^m a_{jk} v'_j$$

$$g(v_j^{(.)}) = b_{1j} \cdot v_1^{(.)} + \dots + b_{pj} \cdot v_p^{(.)} = \sum_{i=1}^p b_{ij} \cdot v_i^{(.)}$$

$$\text{Allora } g(f(v_k)) = g\left(\sum_{j=1}^m a_{jk} v_j^{(.)}\right) = \text{linearity}$$

$$= \sum_{j=1}^m a_{jk} g(v_j^{(.)}) = \sum_{j=1}^m a_{jk} \sum_{i=1}^p b_{ij} \cdot v_i^{(.)} = \text{prop. distrib.}$$

$$= \sum_{i=1}^p \left( \sum_{j=1}^m b_{ij} \cdot a_{jk} \right) v_i^{(.)}$$

elem. di BA di posto  $i, k$

### Caso particolare

Se  $f: V \rightarrow V$  è un endomorfismo, cioè  $V=U$ ,  
 si può prendere la stessa base  $B$  per il  
 dominio e il codominio, e si scrive  $M_B(f)$   
 anziché  $M_B^B(f)$ .

L'isomorfismo  $M_B: \text{Hom}(V, V) \rightarrow M(n \times n, K)$   
 ha allora la proprietà  $M_B(g \circ f) = M_B(g) M_B(f)$ .

Entrambi gli spazi vettoriali hanno anche  
 un'operazione interna di prodotto:

- in  $\text{Hom}(V, V)$ , composizione
- in  $M(n \times n, K)$ , prodotto righe per  
colonne

Valgono: proprietà associativa, esistenza dell'elemento neutro, prop. distributiva: si dice che hanno struttura di  $K$ -algebra.

Allora  $M_B$  è un isomorfismo di  $K$ -algebra, perché oltre alla somma e al prodotto esterno conserva anche il prodotto interno.

— • —  
 Dette  $\mathcal{B}$  e  $\mathcal{B}'$  le basi canoniche di  $K^n$  e  $K^m$ , si può considerare l'isomorfismo

$$\begin{array}{ccc}
 M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}: \text{Hom}(K^n, K^m) & \xrightarrow{\sim} & M(m \times n, K) \\
 f & \longrightarrow & M_{\mathcal{B}'}^{\mathcal{B}}(f) \\
 L(A) & \longrightarrow & A \quad (\text{già osservato}).
 \end{array}$$

Allora l'isomorfismo inverso è  $L: A \rightarrow L(A)$ .

Diunque ogni appl. lineare  $K^n \rightarrow K^m$  è del tipo  $L(A)$  per un'unica matrice  $A$ .

Nel caso  $m = n$ , si ha:

$$\begin{array}{l}
 f \longrightarrow A = M_{\mathcal{B}}(f) \quad \text{diunque} \quad f = L(A) \\
 g \longrightarrow B = M_{\mathcal{B}}(g) \quad \quad \quad \quad \quad g = L(B) \\
 g \circ f \longrightarrow M_{\mathcal{B}}(g \circ f) = M_{\mathcal{B}}(g) M_{\mathcal{B}}(f) = BA.
 \end{array}$$

Perciò applicando l'inversa si ha  $L(BA) = L(B) \circ L(A)$ .