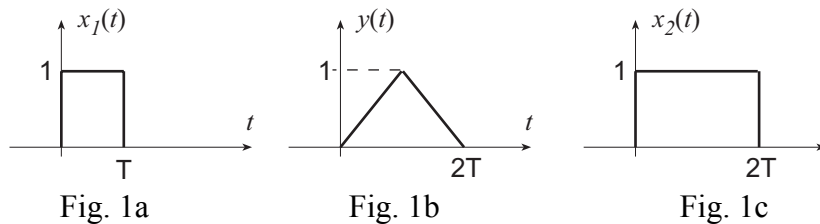


Teoria dei Segnali
(Appello dell'8 gennaio 2007)

Prova scritta

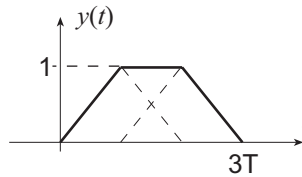
Esercizio N. 1

La risposta di un sistema lineare al segnale $x_1(t)$ indicato in figura 1a è quella indicata in figura 1b. Calcolare e disegnare la risposta del sistema al segnale $x_2(t)$ rappresentato in figura 1c.



Soluzione

Poiché $x_2(t) = x_1(t) + x_1(t - T)$, la risposta cercata sarà pari a $y(t) + y(t - T)$. Il suo andamento è quello riportato nella seguente figura:



Esercizio N. 2

Un sistema LTI tempo discreto ha, come risposta in frequenza, la funzione:

$$H(e^{j\Omega}) = 1 - e^{-j4\Omega}$$

Ricavare la trasformata di Fourier della risposta del sistema al segnale

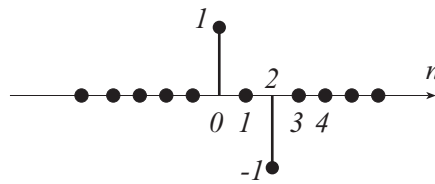
$$x[n] = \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right)u[n]$$

(si consiglia di disegnare alcuni valori del segnale all'uscita del sistema).

Soluzione

La risposta del sistema è pari a $x[n] - x[n - 4] = \cos\left(\frac{\pi}{2}n\right)\{u[n] - u[n - 4]\}$.

Questo segnale ha il seguente andamento:



Ad esso corrisponde la seguente trasformata di Fourier:

$$Y(e^{j\Omega}) = 1 - e^{-j2\Omega}$$

Esercizio N. 3 (6 CFU)

Si consideri la funzione:

$$H(z) = \frac{z}{z^2 + \frac{1}{4}}$$

Quanti sono i sistemi LTI tempo discreto che possono avere questa $H(z)$ quale funzione di trasferimento?

Di essi uno è stabile: Si valuti la sua risposta impulsiva.

Soluzione

La funzione $H(z)$ ha due poli complessi coniugati per $z_{1,2} = \pm j\frac{1}{2}$. Essi determinano due regioni di convergenza: $R_1 : \left(|z| > \frac{1}{2}\right)$ e $R_2 : \left(|z| < \frac{1}{2}\right)$. La regione R_1 contiene la circonferenza di raggio unitario e pertanto è propria di una sistema stabile. La sua risposta impulsiva può essere calcolata con lo sviluppo in frazioni parziali:

$$H(z) = \frac{z^{-1}}{\left(1 + j\frac{1}{2}z^{-1}\right)\left(1 - j\frac{1}{2}z^{-1}\right)} = \frac{1}{2}z^{-1} \left\{ \frac{1}{1 + j\frac{1}{2}z^{-1}} + \frac{1}{1 - j\frac{1}{2}z^{-1}} \right\}$$

Ad essa corrisponde la funzione:

$$h[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} \cos\left(\frac{\pi}{2}(n-1)\right)u(n-1)$$

Esercizio N. 3 (3 CFU)

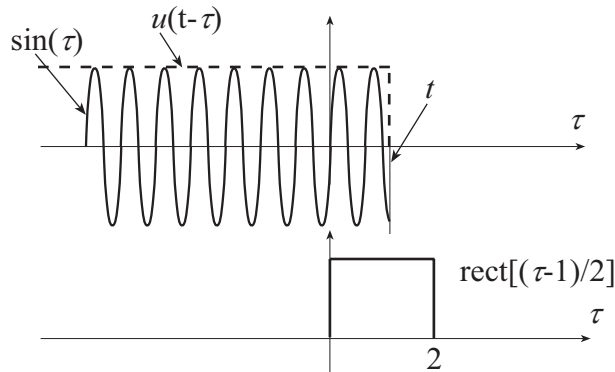
Il segnale $x(t) = \text{rect}\left[\frac{t-1}{2}\right]$ è applicato all'ingresso di un sistema lineare che risponde all'impulso $\delta(t-\tau)$ con la funzione $h(t,\tau) = \sin(\tau)u(t-\tau)$. Calcolare la relativa risposta $y(t)$

Soluzione

Si tratta di un sistema lineare, ma non tempo invariante. La risposta va calcolata tramite il seguente integrale:

$$y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(t, \tau)d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} \text{rect}\left(\frac{\tau-1}{2}\right)\sin(\tau)u(t-\tau)d\tau$$

La funzione da integrare ha il seguente andamento:



Da questo grafico si vede che:

$$y(t) = \begin{cases} 0 & \text{per } t < 0 \\ \int_0^t \sin(\tau)d\tau = 1 - \cos(\tau) & \text{per } 0 < t < 2 \\ \int_0^2 \sin(\tau)d\tau = 1 - \cos(2) & \text{per } t > 2 \end{cases}$$

Esercizio N. 4

Sia $x(t)$ un segnale a banda limitata, con $f_M = 1$ KHz. Questo segnale è posto all'ingresso di un sistema LTI avente risposta impulsiva proprio uguale a $x(t)$. Si indichi con $y(t)$ il segnale all'uscita di tale sistema (pertanto $y(t) = x(t) \otimes x(t)$).

Il segnale $y(t)$ è a banda limitata? Giustificare la risposta.

Si consideri ora il segnale passa banda $s(t) = x(t)\cos(2\pi f_0 t)$, essendo $f_0 = 10$ MHz. Tale segnale viene posto all'ingresso di un sistema LTI avente risposta impulsiva data da:

$$h(t) = x(t)\cos(2\pi f_0 t) - \hat{x}(t)\sin(2\pi f_0 t)$$

Si ricavi (in termini di $y(t)$) la risposta di tale sistema a $s(t)$.

Soluzione

Il segnale $y(t) = x(t) \otimes x(t)$ ha spettro $Y(f) = X^2(f)$: è quindi un segnale a banda limitata, anch'esso con $f_M = 1$ KHz. Le due funzioni $s(t)$ e $h(t)$ sono già poste in forma canonica e si vede immediatamente che gli involucri complessi sono:

$$\tilde{s}(t) = x(t)$$

$$\tilde{h}(t) = \frac{1}{2} [x(t) + j\hat{x}(t)]$$

L'involuppo complesso del segnale di uscita è dato da:

$$\tilde{w}(t) = \tilde{s}(t) \otimes \tilde{h}(t) = \frac{1}{2} \left[\underbrace{x(t) \otimes x(t)}_{y(t)} + j \underbrace{x(t) \otimes \hat{x}(t)}_{\hat{y}(t)} \right]$$

$$\text{Di conseguenza } w(t) = \text{Re} \left\{ \tilde{w}(t) e^{j2\pi f_0 t} \right\} = \frac{1}{2} \{ y(t) \cos(2\pi f_0 t) - \hat{y}(t) \sin(2\pi f_0 t) \}$$

Esercizio N. 5

Un processo aleatorio stazionario ha valor medio $m_x = -3$ volt. Esso è posto all'ingresso di un filtro LTI che ha la seguente risposta impulsiva:

$$h(t) = \begin{cases} 1 - 10^6 t^2 & \text{per } 0 < t < 10^{-3} \text{ sec} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Quanto vale il valor medio del processo all'uscita del filtro?

Soluzione

Il valor medio del processo all'uscita del filtro è dato dalla relazione:

$$m_y = m_x \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) dt = -3 \int_0^{10^{-3}} (1 - 10^6 t^2) dt = -3 \left[t - 10^6 \frac{1}{3} t^3 \right]_0^{10^{-3}} = -2 \cdot 10^{-3} \text{ volt}$$

Esercizio N. 6

Un processo aleatorio stazionario $x(t)$ con densità spettrale di potenza

$$S_x(f) = \begin{cases} 10^{-4} & |f| < 100 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

è posto all'ingresso di un sistema LTI avente la seguente risposta in frequenza:

$$H(f) = \frac{1}{100\pi + j\pi f}$$

Sia $y(t)$ il processo di uscita

- a) Quanto vale $E[x^2(t)]$?

- b) Come è fatta $S_{xy}(f)$?
 c) Come è fatta $S_{yx}(f)$?
 d) Quanto vale $E[y^2(t)]$?

Soluzione

$$\text{a) } E[x^2(t)] = \int_{-100}^{100} S_x(f) df = 2 \times 10^{-2} \text{ W}$$

$$\text{b) } S_{xy}(f) = S_x(f)H(f) = \begin{cases} \frac{10^{-4}}{100\pi + j\pi f} & \text{per } |f| < 100 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

$$\text{c) } S_{yx}(f) = S_x(f)H^*(f) = \begin{cases} \frac{10^{-4}}{100\pi - j\pi f} & \text{per } |f| < 100 \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \text{d) } E[y^2(t)] &= \int_{-100}^{100} S_x(f) |H(f)|^2 df \\ &= \int_{-100}^{100} \frac{10^{-4}}{100^2 \pi^2 + \pi^2 f^2} df = \frac{10^{-8}}{\pi^2} \int_{-100}^{100} \frac{1}{1 + \left(\frac{f}{100}\right)^2} df \end{aligned}$$

Ponendo $x = \frac{f}{100}$, si ha

$$E[y^2(t)] = \frac{10^{-6}}{\pi^2} \int_{-1}^1 \frac{1}{1+x^2} dx = \frac{10^{-6}}{\pi^2} \arctan(x) \Big|_{-1}^1 = \frac{10^{-6}}{2\pi} \text{ W}$$