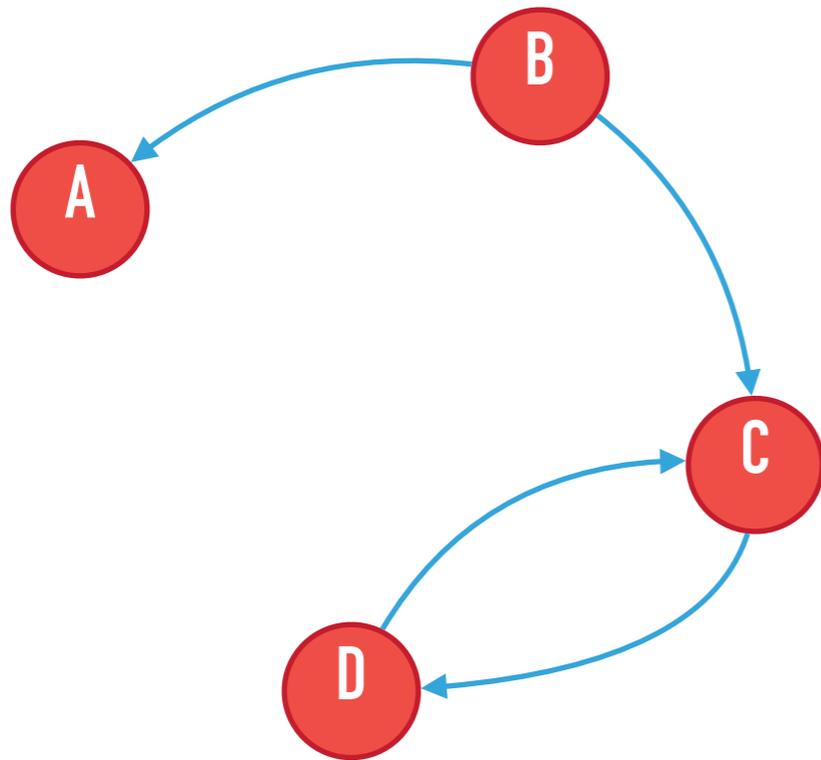


GRAFI
RICERCA IN AMPIEZZA
RICERCA IN PROFONDITÀ

INFORMATICA

COSA È UN GRAFO?



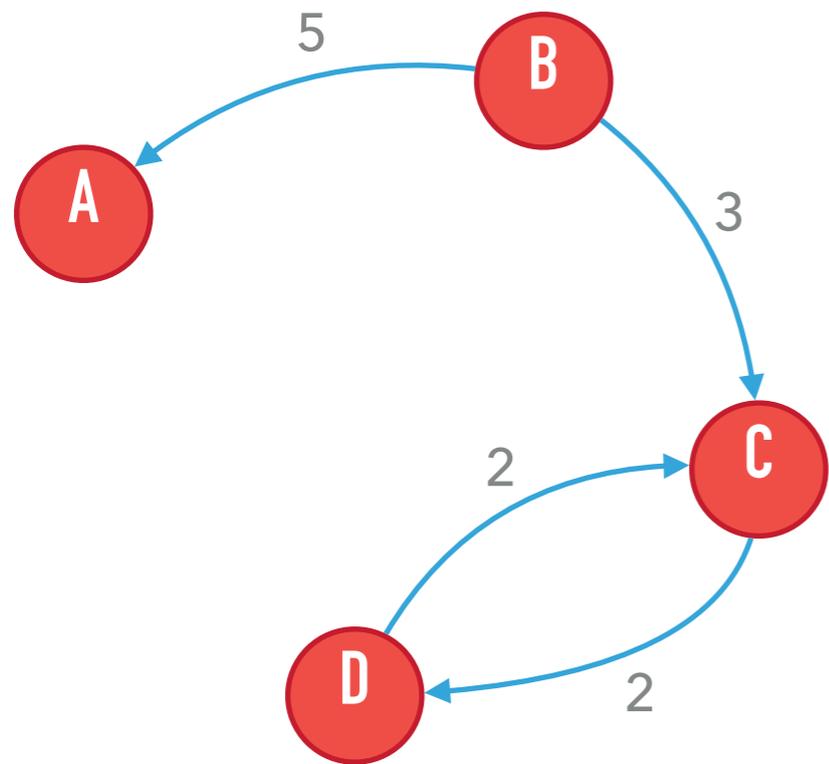
Insieme di nodi:

$$V = \{a, b, c, d\}$$

Insieme di archi:

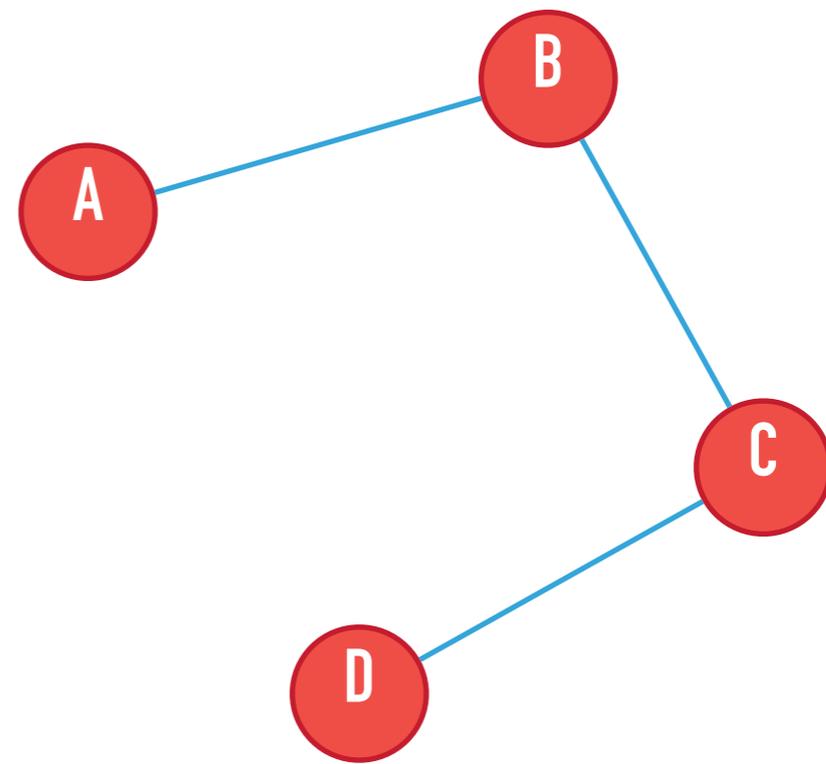
$$E = \{(b, a), (b, c), (c, d), (d, c)\}$$

COSA È UN GRAFO (VARIANTI)?



Archi pesati

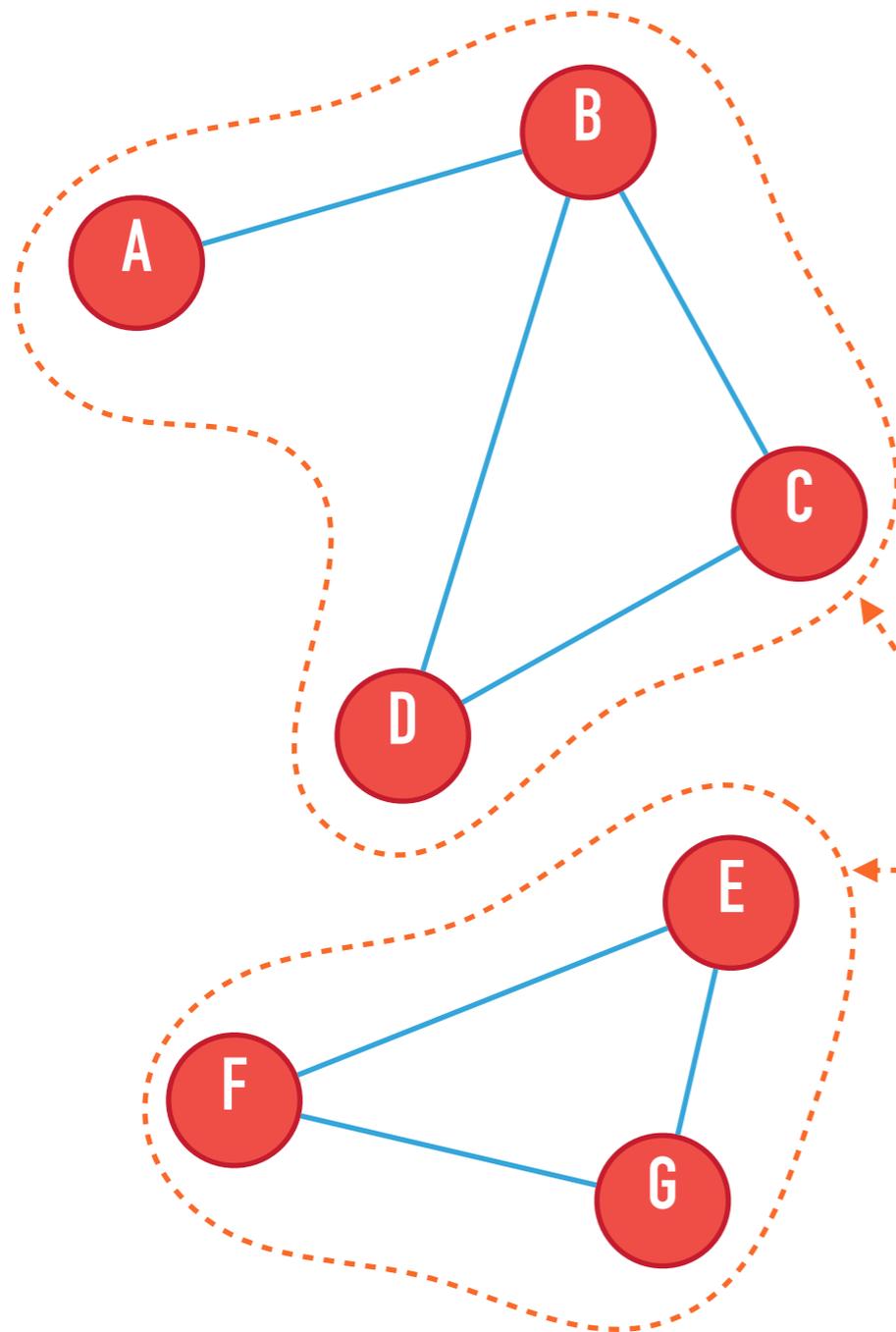
Ovvero esiste una funzione $w : E \rightarrow \mathbb{R}$
e indichiamo $w((i, j))$ come $w_{i,j}$



Non orientato

Ovvero $(a, b) \in E \iff (b, a) \in E$
per ogni $a, b \in V$

GRAFI: NOZIONI DI BASE



Percorso: sequenza di archi $(v_0, v_1), (v_1, v_2), \dots$ dove due archi consecutivi nella sequenza sono adiacenti nel grafo (i.e., sono nella forma $(a, b)(b, c)$)

Lunghezza del percorso: numero di archi che il percorso contiene

Distanza tra due nodi a e b : lunghezza del percorso più corto che inizia al nodo a e termina al nodo b . Se non esiste un percorso diremo che la distanza è $+\infty$

Componenti connesse

NOTAZIONE

- ▶ Dato un grafo $G = (V, E)$ solitamente l'input viene misurato in modi dipendente da $|V|$ e $|E|$, quindi due parametri e non uno
- ▶ All'interno della notazione asintotica (e solo in quel caso) faremo la semplificazione di utilizzare V e E per indicare $|V|$ e $|E|$.
- ▶ Quindi un algoritmo che richiede tempo $O(V + E)$ è da leggersi come $O(|V| + |E|)$

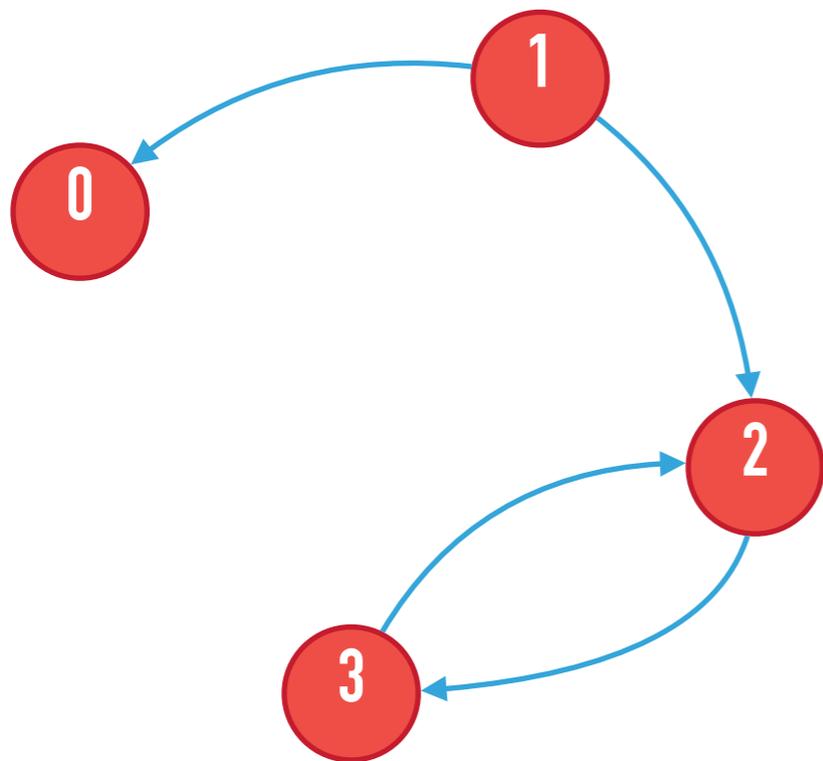
NOTAZIONE

- ▶ Un grafo può avere al più $O(V^2)$ archi, con il valore esatto che dipende dal fatto che il grafo sia non diretto o diretto
- ▶ Solitamente un grafo con un numero di archi vicino al massimo possibile viene detto **denso** mentre uno con un pochi archi viene detto **sparso**.
- ▶ Cosa effettivamente sia considerato un grafo denso o sparso dipende molto dall'applicazione

COSA DOBBIAMO GESTIRE?

- ▶ Dobbiamo essere in grado di salvare i nodi...
- ▶ ...e gli archi (eventualmente con un peso).
- ▶ Assumiamo che i nodi abbiano nomi $\{0, \dots, n-1\}$
- ▶ Ci sono due modi "standard" di rappresentare un grafo:
 - ▶ Matrici di adiacenza
 - ▶ Liste di adiacenza
- ▶ Assumiamo che il grafo sia statico (i.e., non cambi nel tempo)

MATRICI DI ADIACENZA



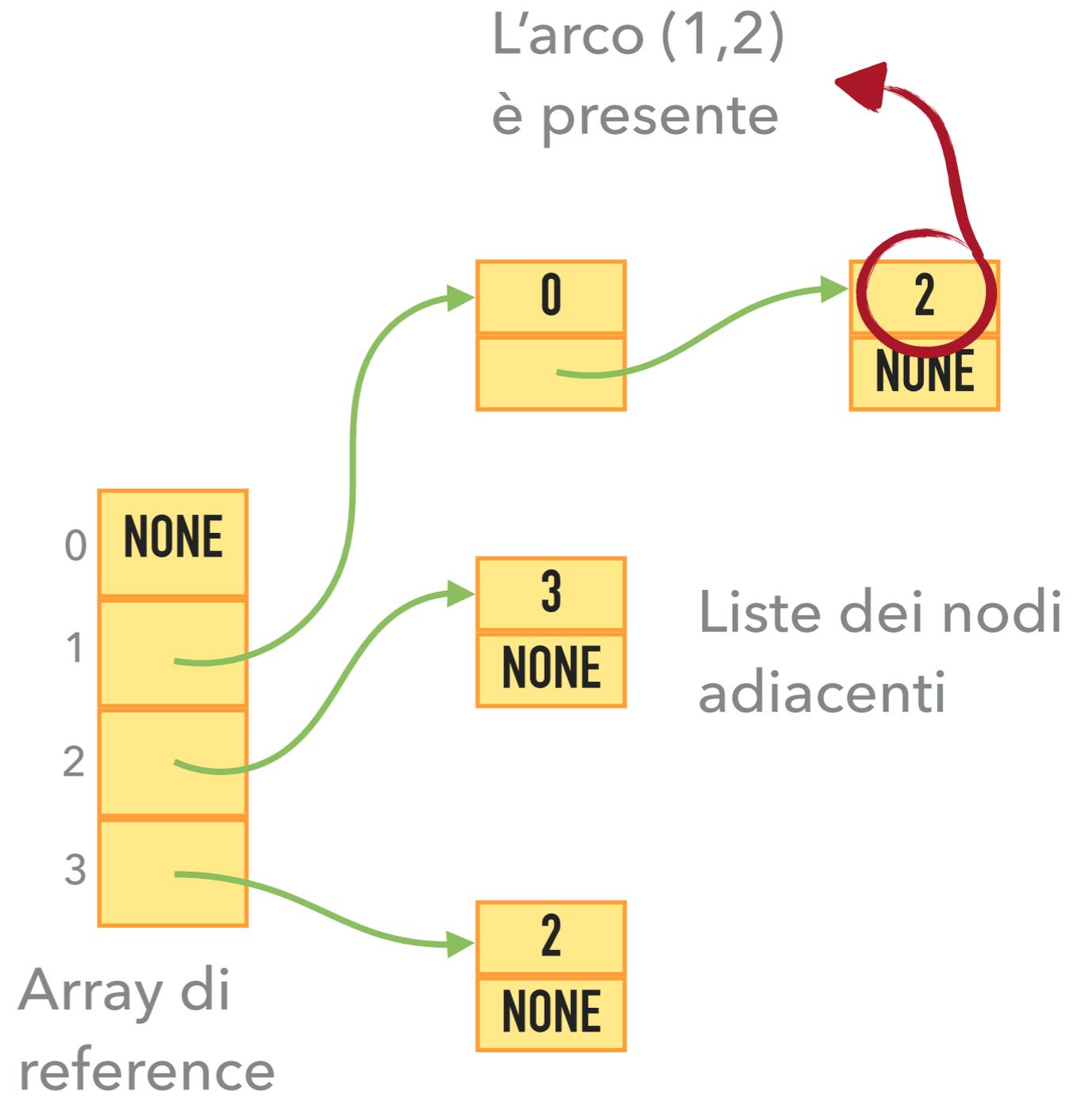
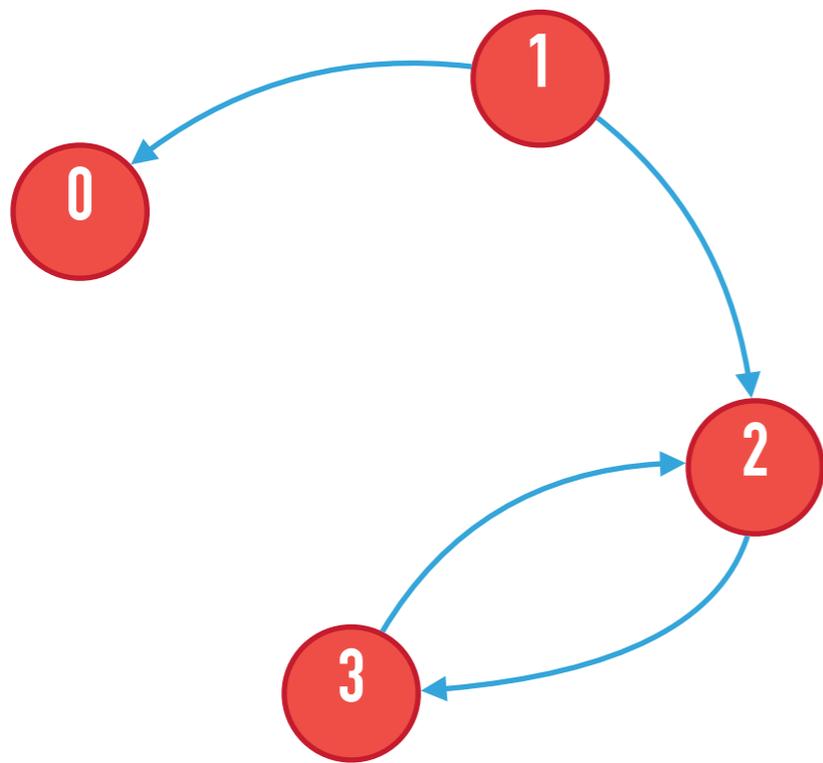
Destinazione

	0	1	2	3
0	0	0	0	0
1	1	0	1	0
2	0	0	0	1
3	0	0	1	0

Sorgente

L'arco (1,0) è presente

LISTE DI ADIACENZA



QUALE RAPPRESENTAZIONE USARE

Matrici di adiacenza

Veloce (tempo costante)
stabilire se un arco esiste

Occupazione quadratica di memoria
rispetto al numero di vertici $O(V^2)$

Funziona bene per grafi densi

Liste di adiacenza

Lento (serve scandire una lista)
stabilire se un arco esiste

Occupazione lineare di memoria
rispetto al numero di vertici e archi
 $O(V + E)$

Funziona bene per grafi sparsi

RICERCA IN AMPIEZZA

- ▶ La ricerca in ampiezza (breadth-first search o BFS) è uno degli algoritmi di base per la ricerca su grafi
- ▶ Dato un grafo $G = (V, E)$ e un nodo $s \in V$ detto nodo sorgente la ricerca in ampiezza esplora tutti i nodi raggiungibili a partire da s individuando:
 - ▶ La distanza minima da s a ognuno dei vertici raggiungibili
 - ▶ Un albero (detto albero BFS) che contiene tutti i vertici raggiungibili

RICERCA IN AMPIEZZA

- ▶ Perché ricerca in ampiezza?
- ▶ A partire dal nodo s si esplorano prima tutti i nodi direttamente raggiungibili da s (quelli a distanza 1)
- ▶ Poi tutti i nodi raggiungibili in due passi (distanza 2), etc.
- ▶ Quindi prima di allontanarci dal nodo sorgente esploriamo tutti quelli vicini, poi i loro vicini, etc.

AMPIEZZA VS PROFONDITÀ



Ricerca in ampiezza:
esploriamo tutti nodi vicini prima di allontanarci



Ricerca in profondità:
seguiamo un singolo percorso il più possibile
prima di cambiare strada

COLORARE I NODI

- ▶ Durante la ricerca in ampiezza (e in generale per le ricerche nei grafi) dobbiamo evitare di visitare un nodo più volte. Per questo assegnamo ad ogni nodo un colore:
- ▶ **Bianco**: il nodo non è ancora stato visitato
- ▶ **Grigio**: il nodo è stato visitato ma potrebbe avere dei vicini non visitati
- ▶ **Nero**: il nodo è stato visitato ed anche tutti i suoi vicini

IDEA DELL'ALGORITMO

- ▶ Teniamo una coda di nodi grigi (dei quali potrebbero mancarci dei vicini da esplorare)
- ▶ Inizialmente solo il nodo sorgente è grigio e viene accodato
- ▶ Estraiamo un nodo dalla coda, coloriamo di grigio tutti i vicini bianchi e li aggiungiamo in coda
- ▶ Ripetiamo finché la coda non è vuota

PSEUDOCODICE: INIZIALIZZAZIONE

Parametri: grafo G , nodo sorgente s

inizialmente impostiamo distanza, colore e predecessore di tutti i nodi

for all $v \in V$:

 colore[v] = bianco

 distanza[v] = $+\infty$

 predecessore[v] = None

il nodo sorgente è il primo che visitiamo e quindi

colore[s] = grigio # assume colore grigio

distanza[s] = 0 # e distanza 0 da sé stesso

$Q = \text{Coda}()$

nella coda dei nodi che potrebbero avere ancora vicini da visitare

viene aggiunto s

enqueue(Q, s)

PSEUDOCODICE: CICLO PRINCIPALE

```
while Q is not empty:
```

```
    # questo ciclo deve continuare finché ci rimangono dei nodi da visitare
```

```
     $u = \text{dequeue}(Q)$  # prendiamo il primo nodo dalla coda
```

```
    for all  $v$  adiacenti a  $u$  # e ne esploriamo tutti i vicini
```

```
        if  $\text{color}[v] == \text{bianco}$  # consideriamo solo i vicini mai visitati prima
```

```
             $\text{colore}[v] = \text{grigio}$ 
```

```
            # possiamo arrivare a  $v$  con un passo partendo da  $u$ 
```

```
             $\text{distanza}[v] = \text{distanza}[u] + 1$ 
```

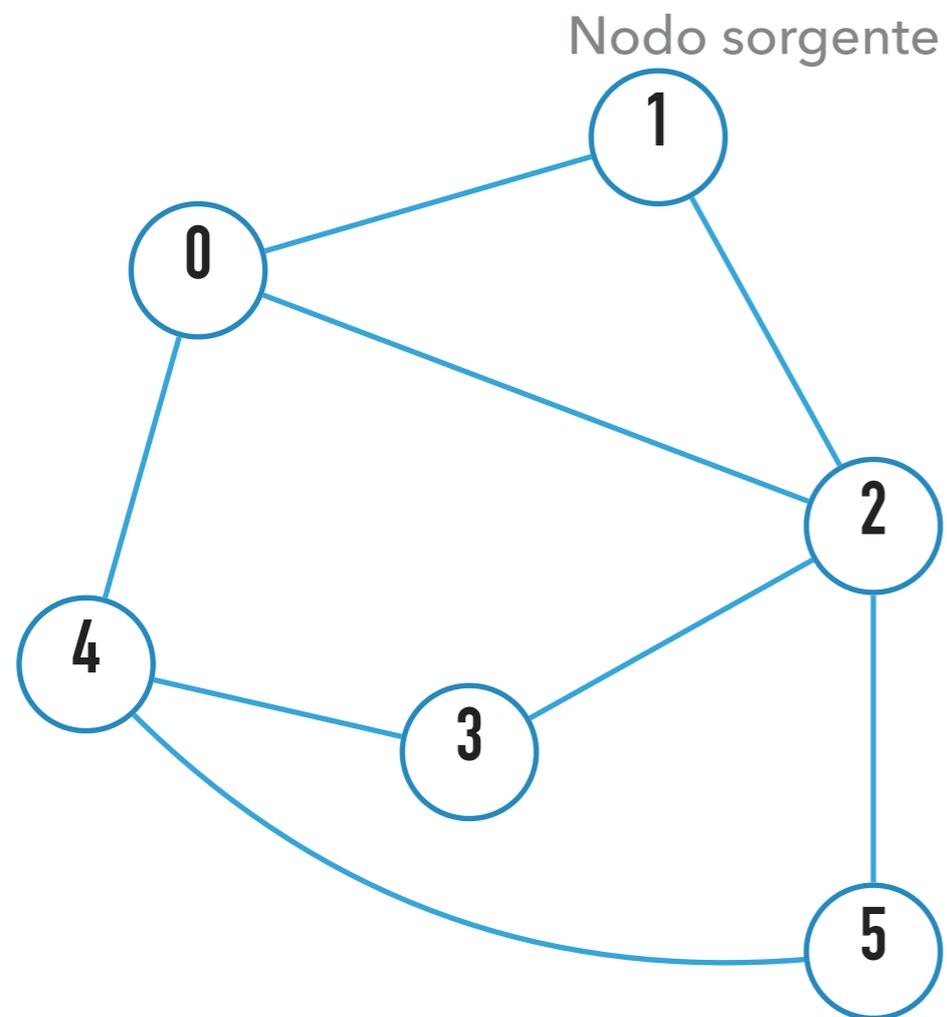
```
             $\text{predecessore}[v] = u$ 
```

```
             $\text{enqueue}(Q, v)$  # accodiamo perché potrebbe avere dei vicini bianchi
```

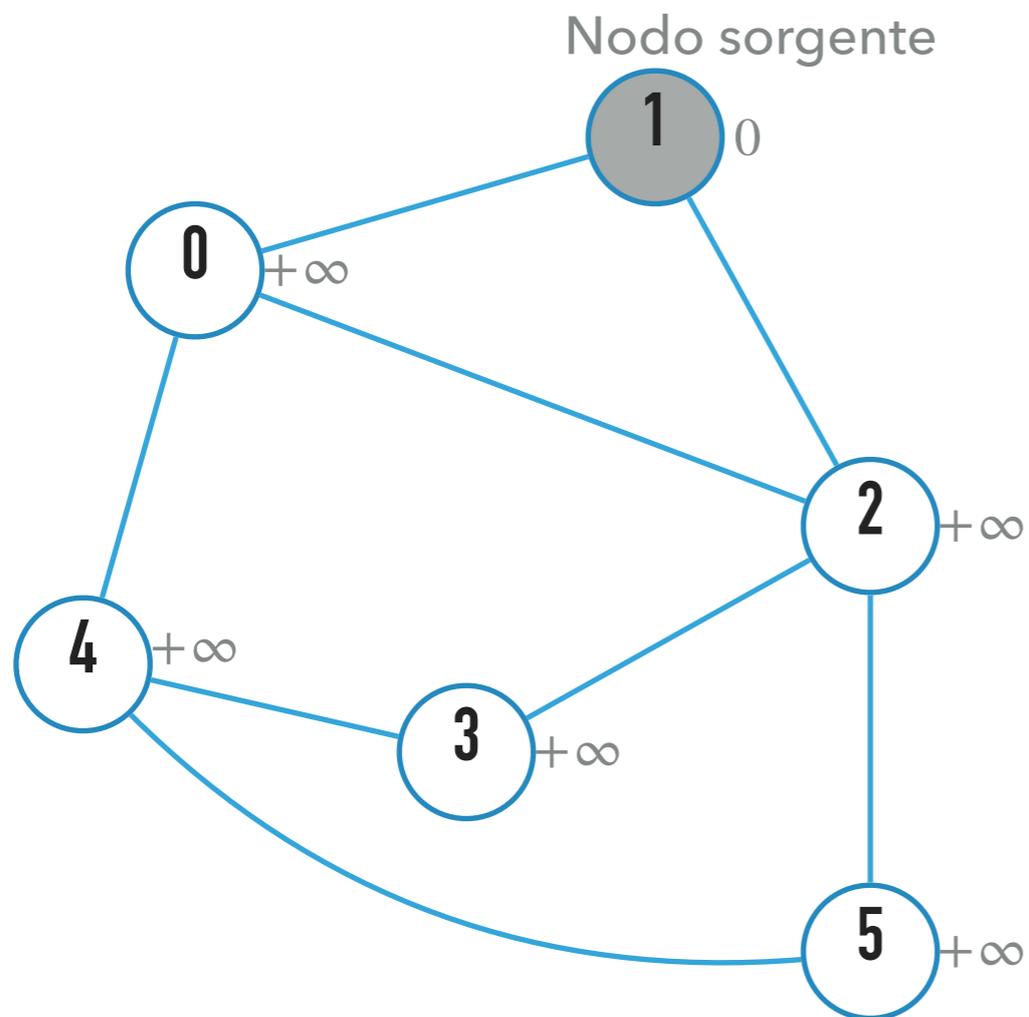
```
     $\text{colore}[u] = \text{nero}$  # abbiamo finito di visitare tutti i vicini di  $u$ 
```

```
# una volta usciti dal ciclo abbiamo visitato tutti i nodi raggiungibili da  $s$ 
```

ESEMPIO DI ESECUZIONE



ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



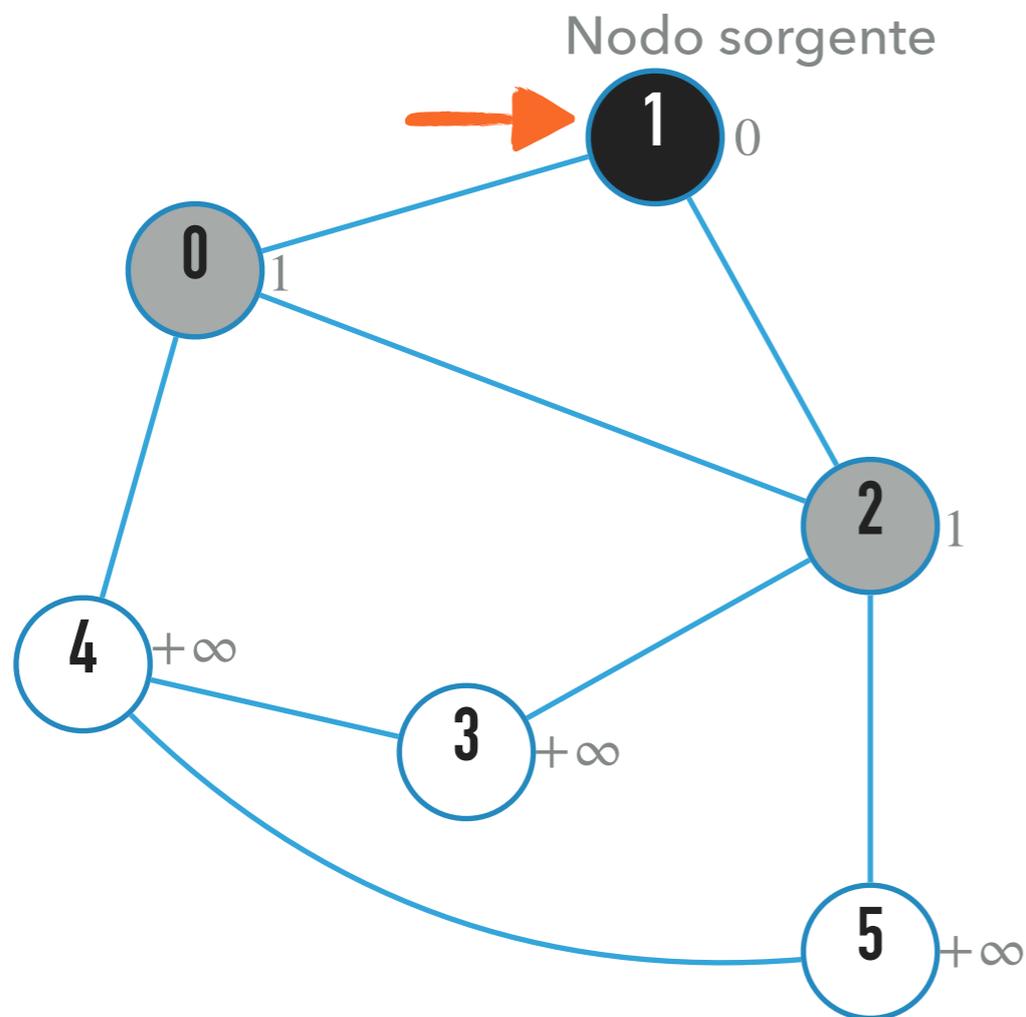
Inizialmente la distanza conosciuta di tutti i nodi dal nodo di partenza è $+\infty$

Solo il nodo iniziale ha distanza 0 da se stesso e colore grigio

	0	1	2	3	4	5
Distanza	∞	0	∞	∞	∞	∞

	0	1	2	3	4	5
Predecessore	-	-	-	-	-	-

ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



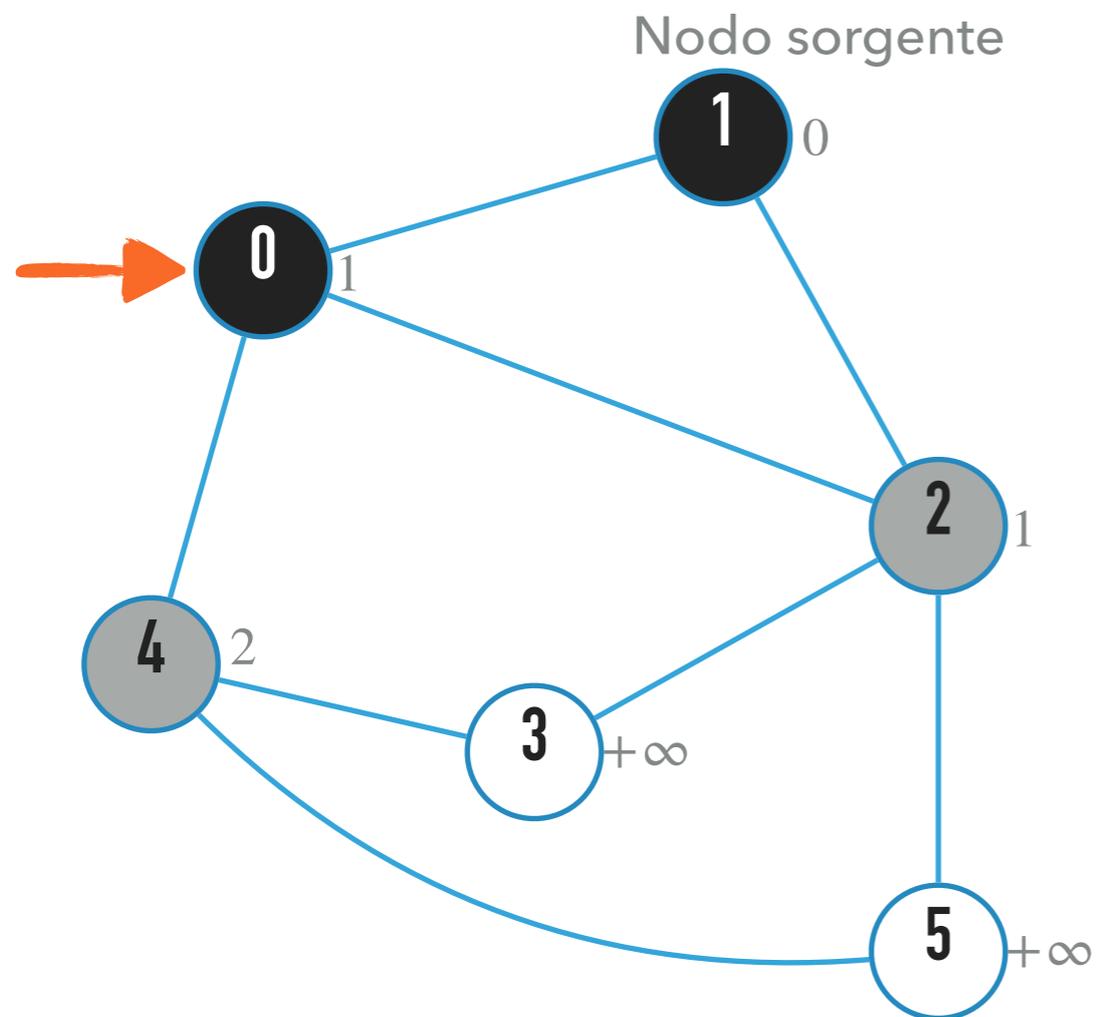
Estraiamo il nodo u dalla coda

Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come $distanza[u] + 1$) e predecessore (u) e lo accodiamo

Coloriamo u di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	∞	∞	∞
Predecessore	1	-	1	-	-	-

ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



Estraiamo il nodo u dalla coda

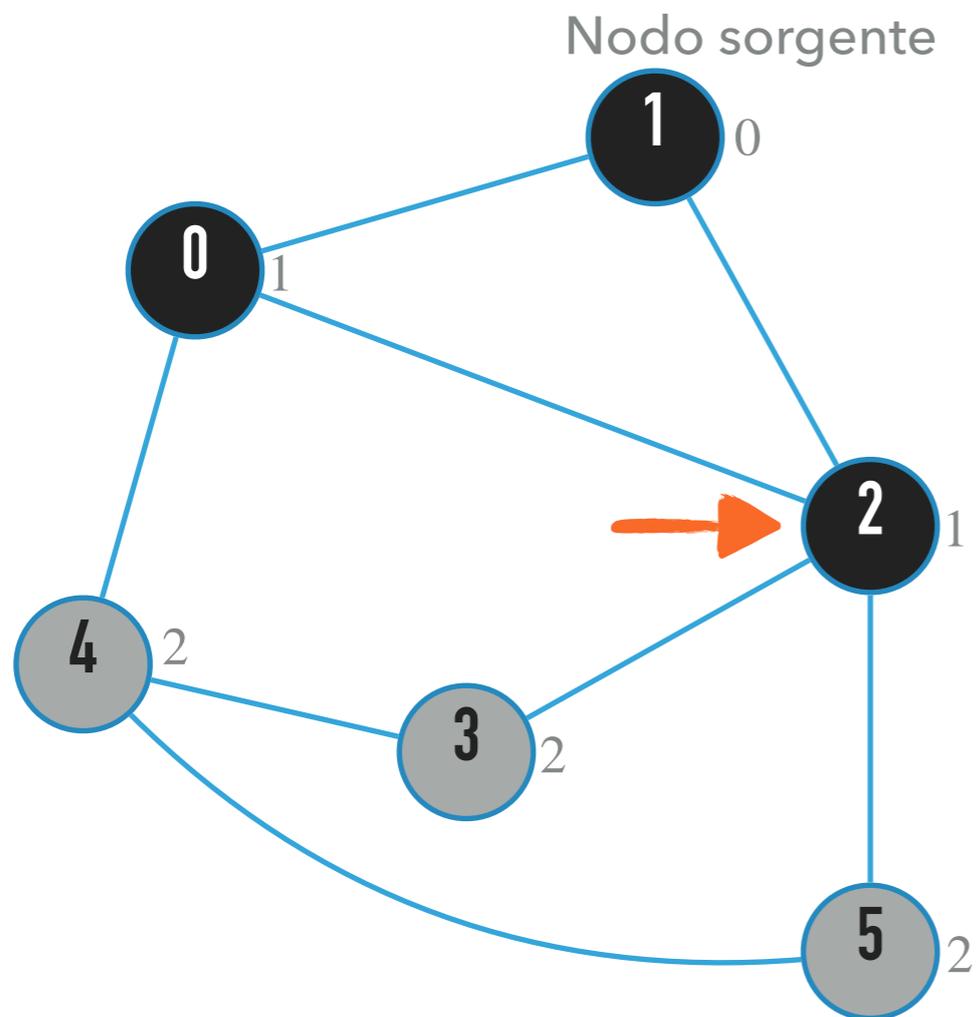
Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come $distanza[u] + 1$) e predecessore (u) e lo accodiamo

Coloriamo u di nero

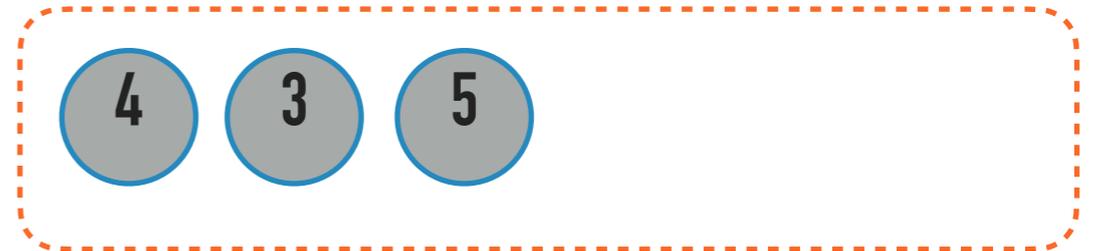
	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	∞	2	∞

	0	1	2	3	4	5
Predecessore	1	-	1	-	0	-

ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



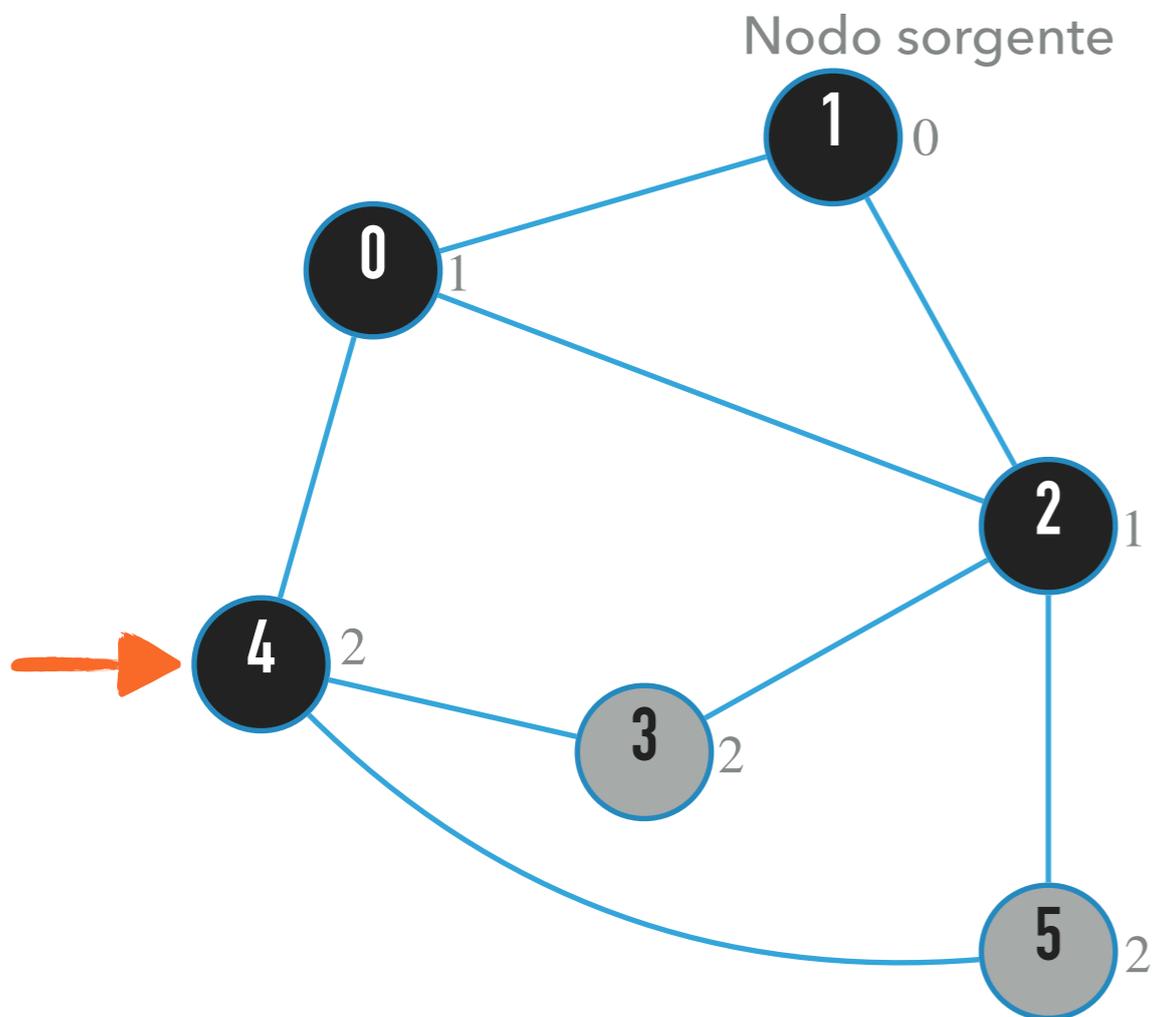
Estraiamo il nodo u dalla coda

Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come $distanza[u] + 1$) e predecessore (u) e lo accodiamo

Coloriamo u di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2
Predecessore	1	-	1	2	0	2

ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



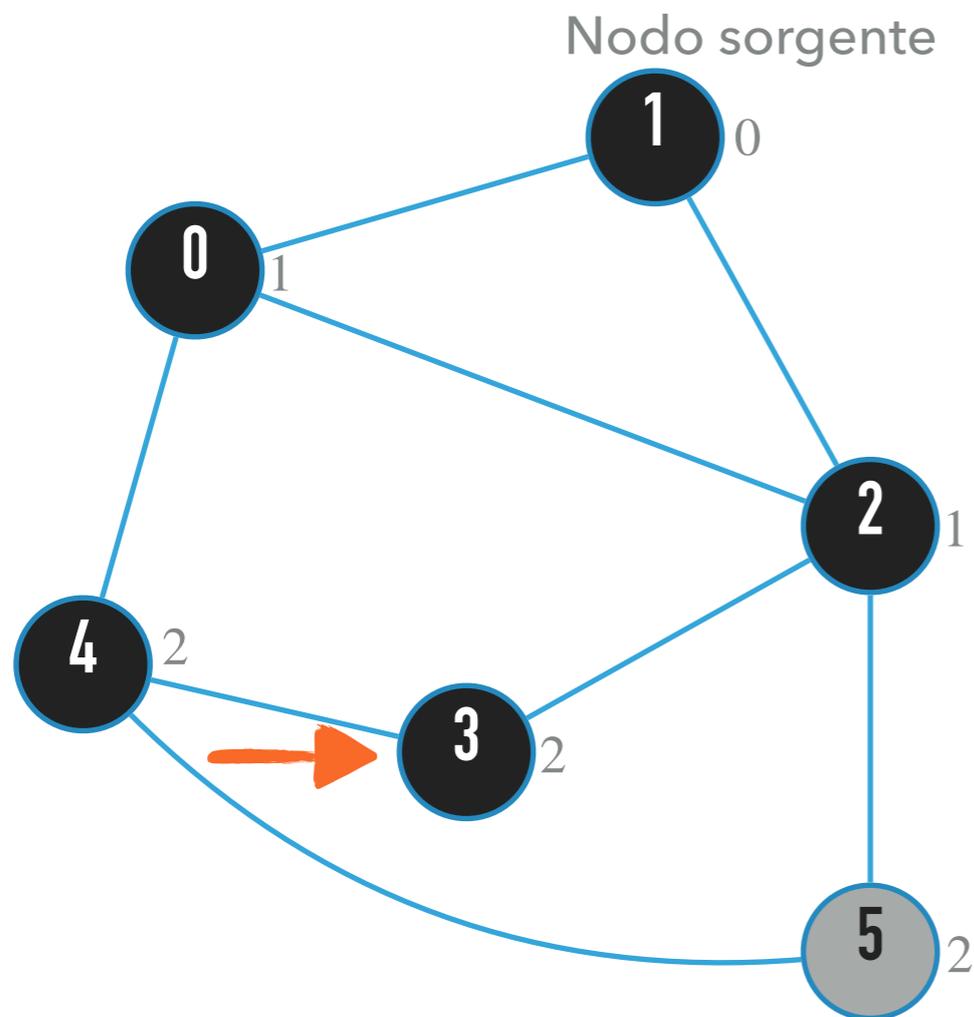
Estraiamo il nodo u dalla coda

Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come $distanza[u] + 1$) e predecessore (u) e lo accodiamo

Coloriamo u di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2
Predecessore	1	-	1	2	0	2

ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



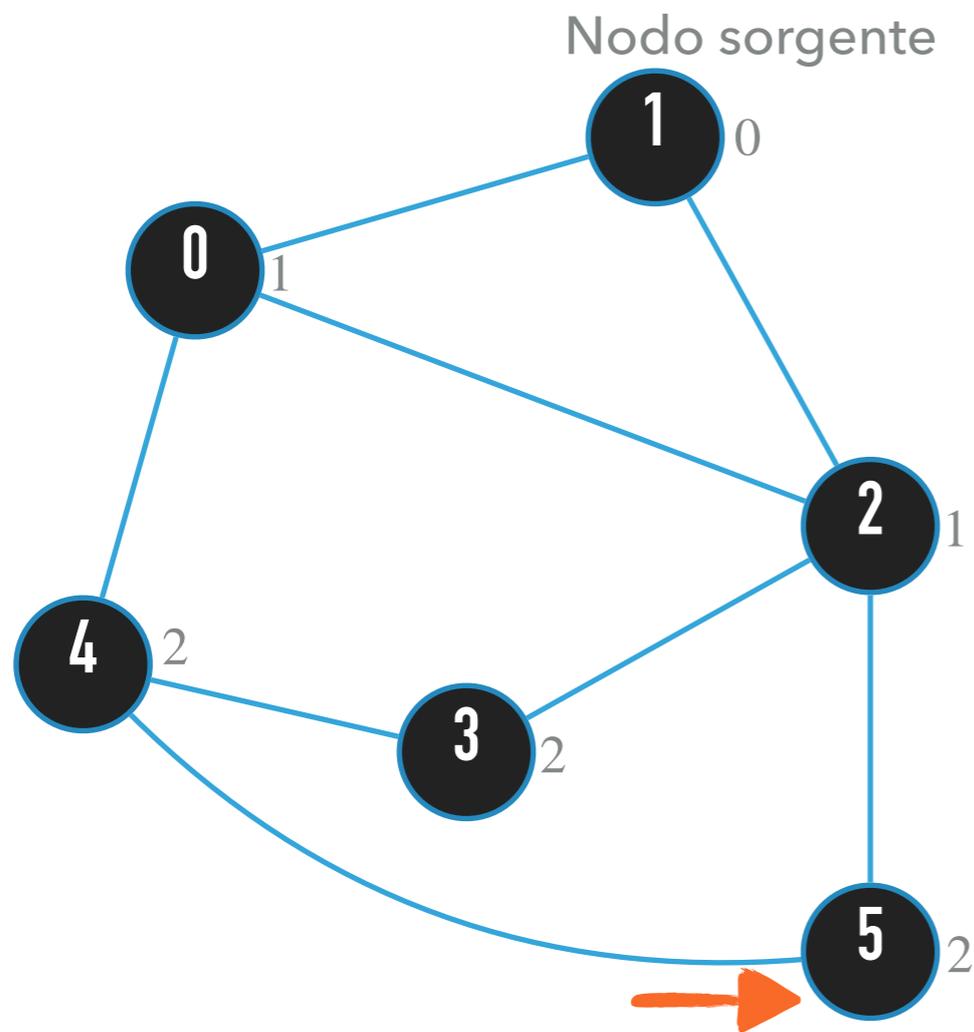
Estraiamo il nodo u dalla coda

Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come $distanza[u] + 1$) e predecessore (u) e lo accodiamo

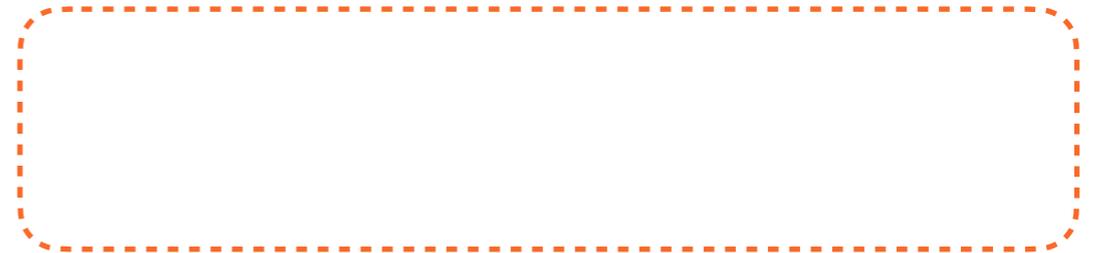
Coloriamo u di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2
Predecessore	1	-	1	2	0	2

ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



Estraiamo il nodo u dalla coda

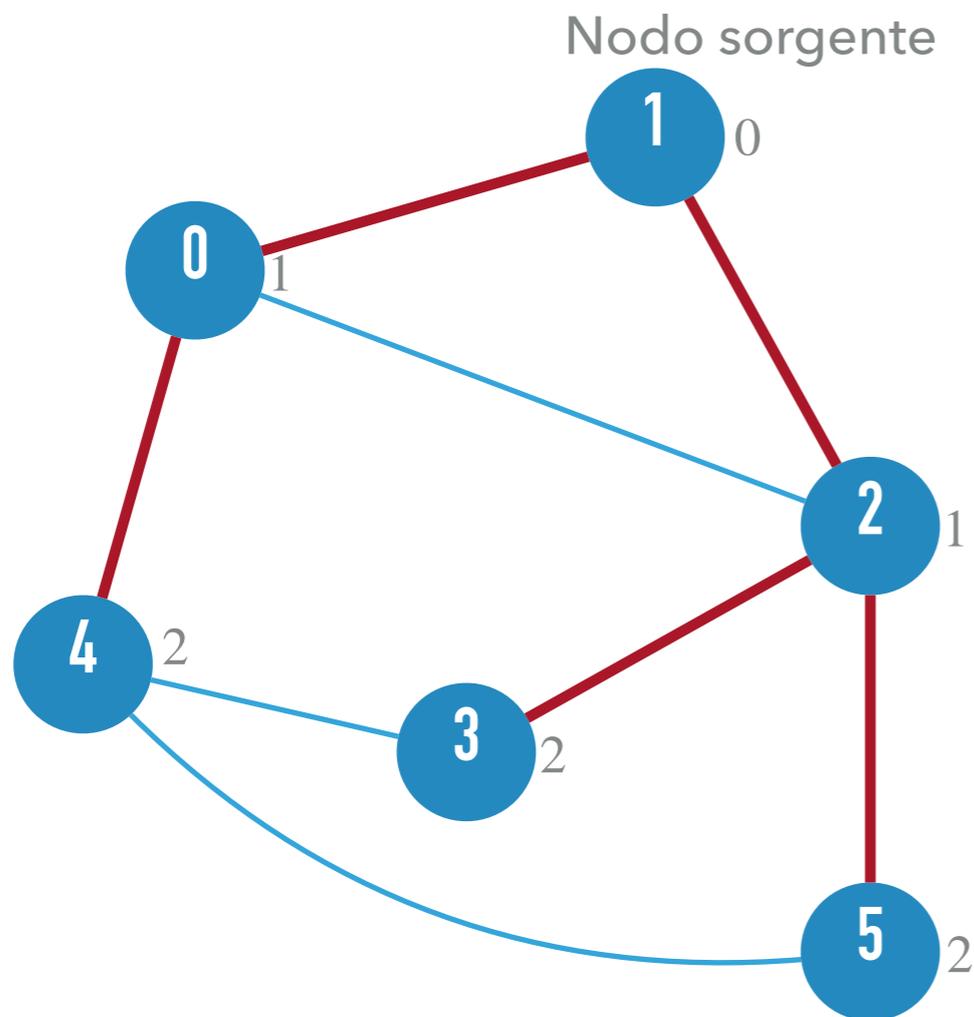
Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come $distanza[u] + 1$) e predecessore (u) e lo accodiamo

Coloriamo u di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2

	0	1	2	3	4	5
Predecessore	1	-	1	2	0	2

COSA ABBIAMO OTTENUTO?



	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2

	0	1	2	3	4	5
Predecessore	1	-	1	2	0	2

In aggiunta alla distanza, l'array dei predecessori ci permette di ottenere un albero (non necessariamente binario) che è un sottografo del grafo di partenza, detto *albero BFS (BFS tree)*

Per ogni nodo v , l'albero ha un unico percorso dal nodo sorgente a v e questo è un percorso di lunghezza minima

ANALISI DELLA COMPLESSITÀ

- ▶ Assumiamo di utilizzare liste di adiacenza per rappresentare il grafo $G = (V, E)$
- ▶ Le operazioni di inserimento e rimozione dalla coda richiedono $O(1)$
- ▶ Notiamo che ogni nodo può venire accodato al più una volta, perché deve passare da bianco a grigio prima di venire accodato e non tornerà mai più bianco, quindi il ciclo while esegue $O(V)$ volte

ANALISI DELLA COMPLESSITÀ

- ▶ Il ciclo for che itera su tutti i vicini di un nodo è trattabile in un modo un poco particolare. Invece di vedere una singola esecuzione, vediamo il numero totale di volte che viene eseguito
- ▶ Questo numero dipende dal numero di archi del grafo (per andare da un nodo al suo vicino ci serve un arco), quindi è limitato da $O(E)$
- ▶ Il tempo totale di esecuzione è quindi $O(V + E)$

RICERCA IN PROFONDITÀ

- ▶ La ricerca in profondità (depth-first search o DFS) è l'altro algoritmo standard di visita dei grafi
- ▶ Dato un grafo $G = (V, E)$ e un nodo $s \in V$ detto nodo sorgente la ricerca in profondità esplora tutti i nodi raggiungibili a partire da s .
- ▶ Se rimangono nodi non esplorati si ripete la ricerca in profondità su di essi*

* questo è fattibile anche con BFS, ma generalmente BFS si usa per trovare la distanza minima da un nodo sorgente, DFS si usa per altri scopi.

RICERCA IN PROFONDITÀ

- ▶ Solitamente DFS salva due tempi:
 - ▶ Il tempo di scoperta, quando il nodo è stato visitato per la prima volta (quando diventa grigio)
 - ▶ Il tempo di fine visita, quando tutti i suoi vicini sono stati visitati (quando diventa nero)
- ▶ Questi due tempi sono poi utilizzati da altri algoritmi che hanno DFS come subroutine

RICERCA IN PROFONDITÀ

- ▶ La ricerca in profondità può essere espressa in due modi diversi: ricorsivo e iterativo:
 - ▶ Ricorsivo è come viene solitamente presentata, ed il caso che vedremo.
 - ▶ Una versione iterativa può essere ottenuta sostituendo nella BFS la coda con uno stack.

RICERCA IN PROFONDITÀ: IDEA

- ▶ Dato un nodo $u \in V$
- ▶ Colora il nodo di grigio
- ▶ Se esiste scegli un nodo bianco adiacente e richiama ricorsivamente la visita in profondità su quel nodo
- ▶ Ripeti il punto precedente finché rimangono nodi bianchi
- ▶ Colora il nodo di nero

PSEUDOCODICE: INIZIALIZZAZIONE

Parametri: grafo G

inizialmente impostiamo colore e predecessore per tutti i nodi

for all $v \in V$:

 colore[v] = bianco

 predecessore[v] = None

tempo = 0 # un contatore globale per il tempo di visita dei nodi

for all $u \in V$

 if colore[u] == bianco

 DFS-VISIT(G, u) # chiamiamo la procedura di ricorsiva visita

PSEUDOCODICE: PROCEDURA DFS-VISIT

Parametri: grafo G , nodo u

tempo = tempo + 1 # incrementiamo il tempo globale

tempo_inizio[u] = tempo

colore[u] = grigio

for all v adiacenti a u

 if colore[v] == bianco # se è la prima volta che vediamo v

 precedessore[v] = u # ci siamo arrivati da u

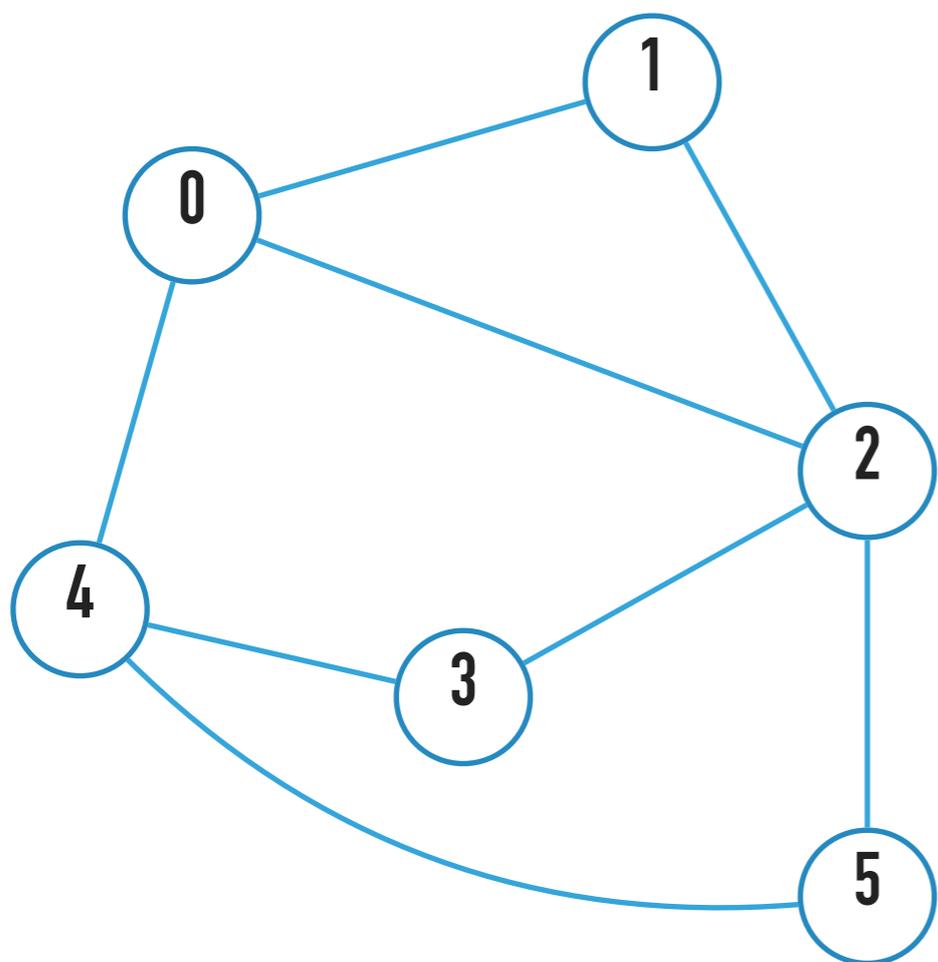
 DFS-VISIT(G , v) # e ricorsivamente iniziamo la procedura di visita

colore[u] = nero # arrivati qui abbiamo visitato tutti i nodi adiacenti a u

tempo = tempo + 1

tempo_fine[u] = tempo

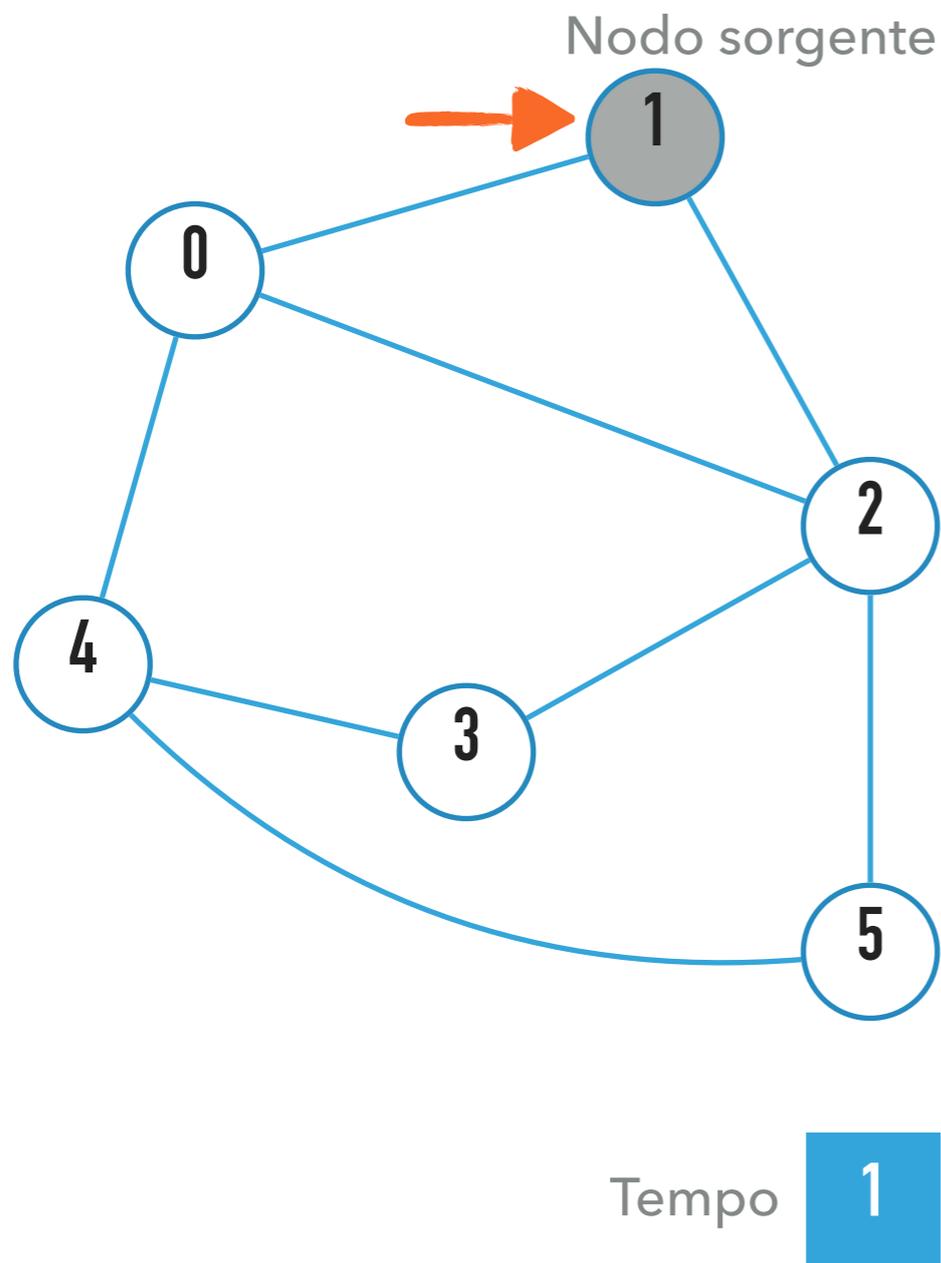
ESEMPIO DI ESECUZIONE



Tempo

0

ESEMPIO DI ESECUZIONE



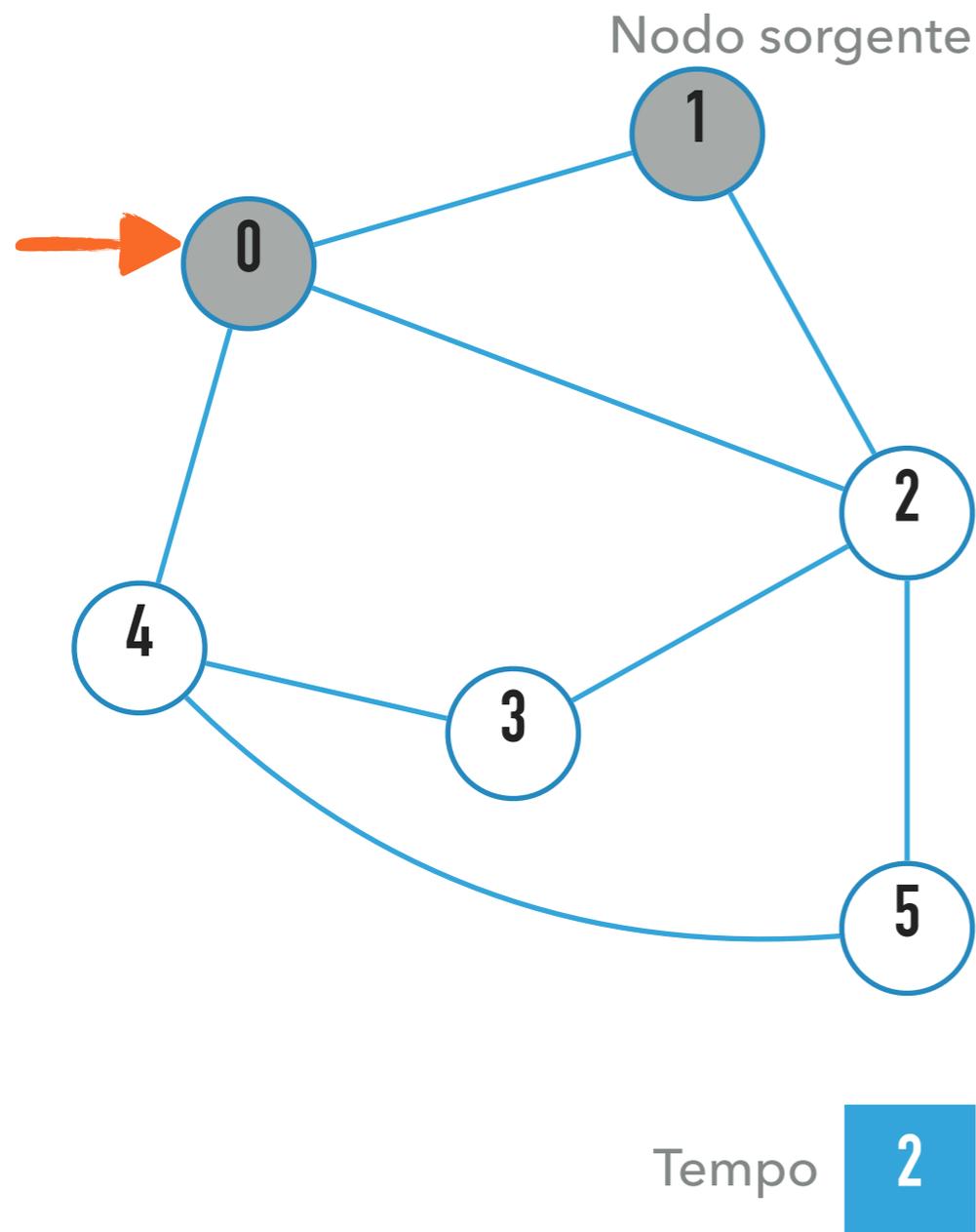
Stack di chiamate



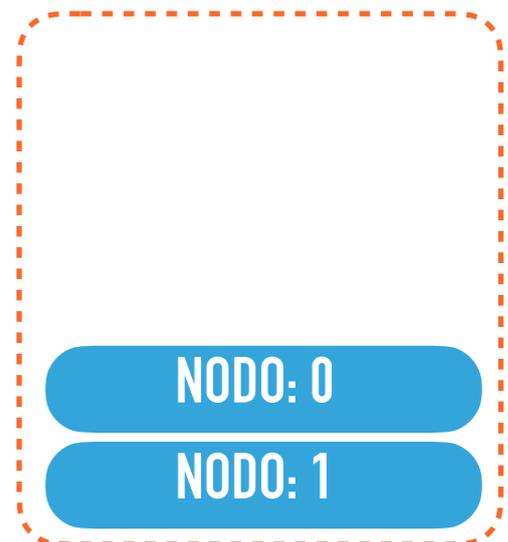
Iniziamo chiamando la procedura di visita sul primo nodo bianco che troviamo e lo coloriamo di grigio

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio		1				
Tempo_fine						
Predecessore	-	-	-	-	-	-

ESEMPIO DI ESECUZIONE



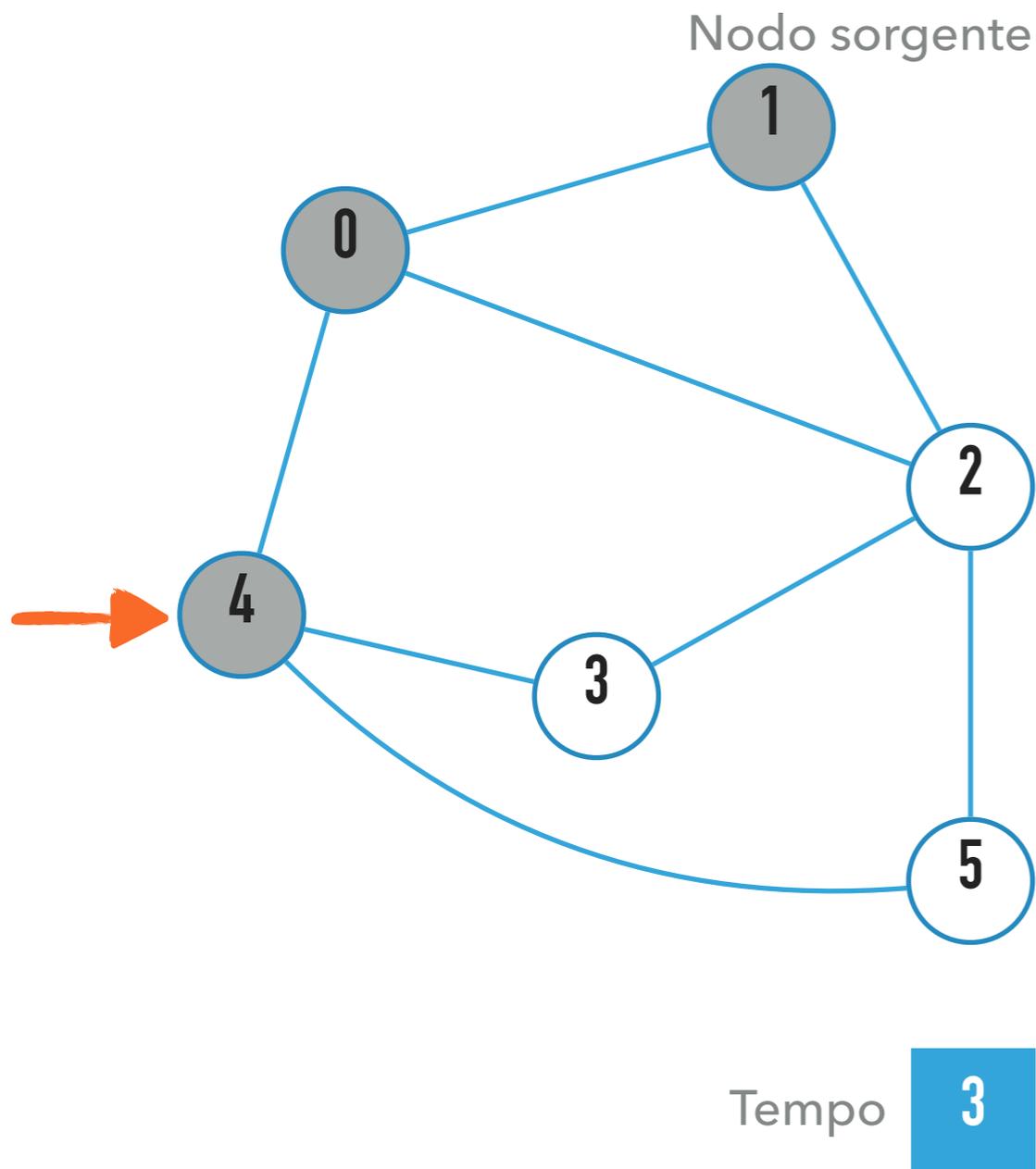
Stack di chiamate



Chiamiamo la procedura di visita in profondità ricorsivamente su ciascuno dei nodi bianchi adiacenti quello corrente

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1				
Tempo_fine						
Predecessore	1	-	-	-	-	-

ESEMPIO DI ESECUZIONE



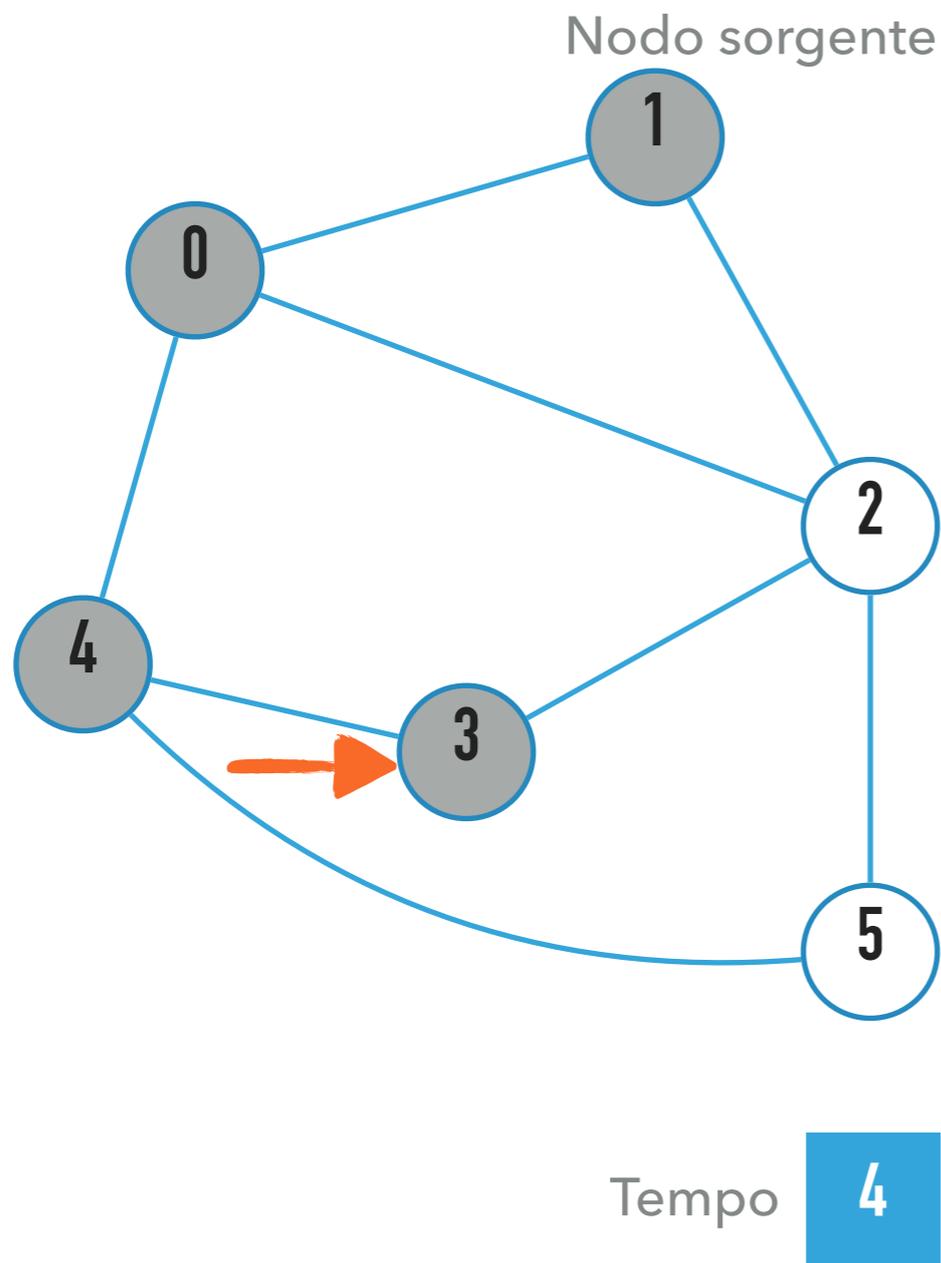
Stack di chiamate



Chiamiamo la procedura di visita in profondità ricorsivamente su ciascuno dei nodi bianchi adiacenti quello corrente

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1			3	
Tempo_fine						
Predecessore	1	-	-	-	0	-

ESEMPIO DI ESECUZIONE



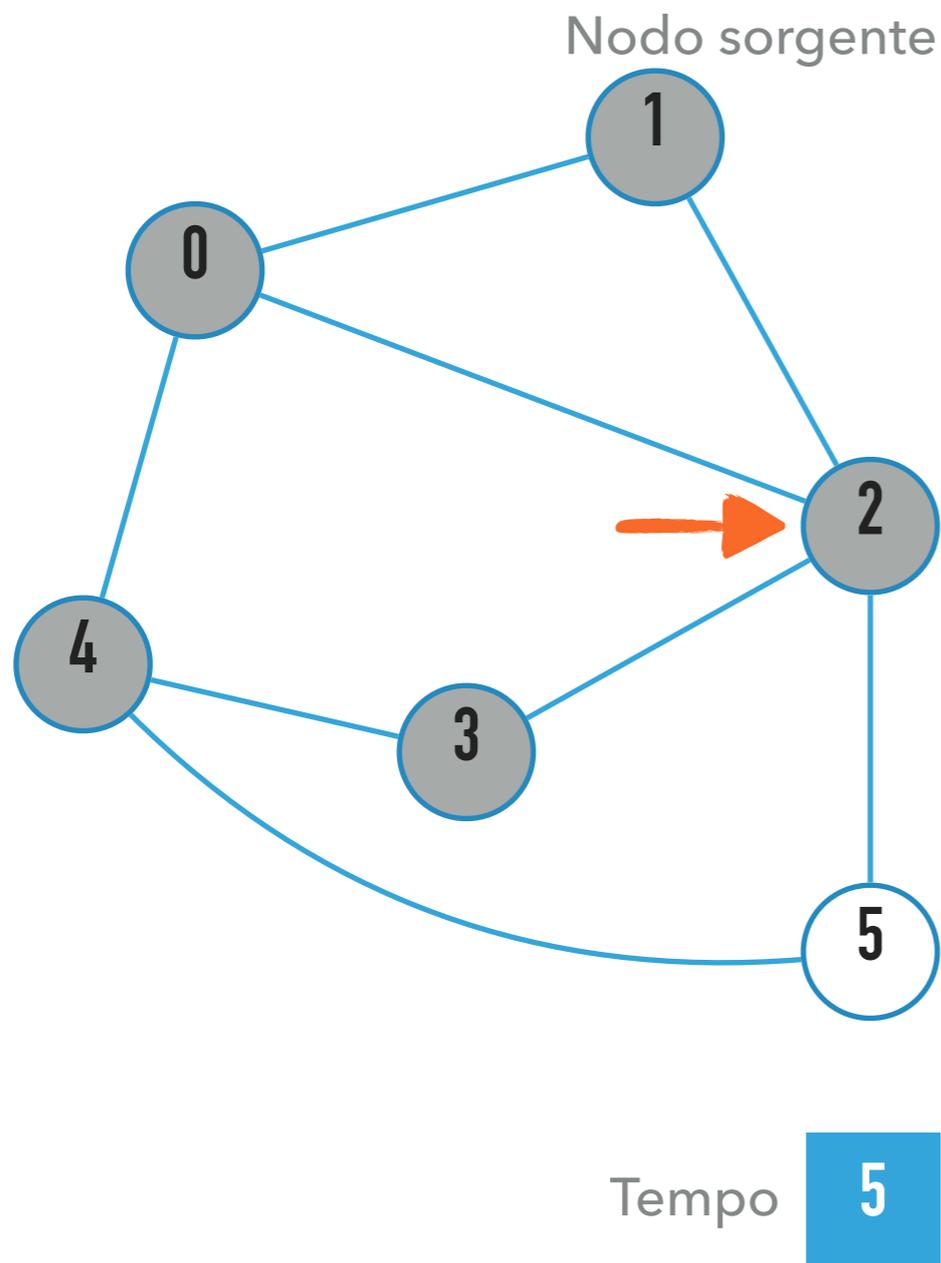
Stack di chiamate



Chiamiamo la procedura di visita in profondità ricorsivamente su ciascuno dei nodi bianchi adiacenti quello corrente

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1		4	3	
Tempo_fine						
Predecessore	1	-	-	4	0	-

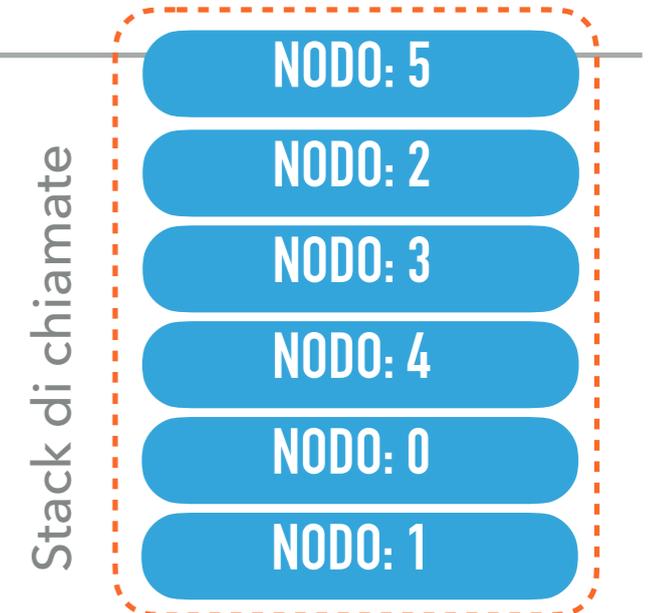
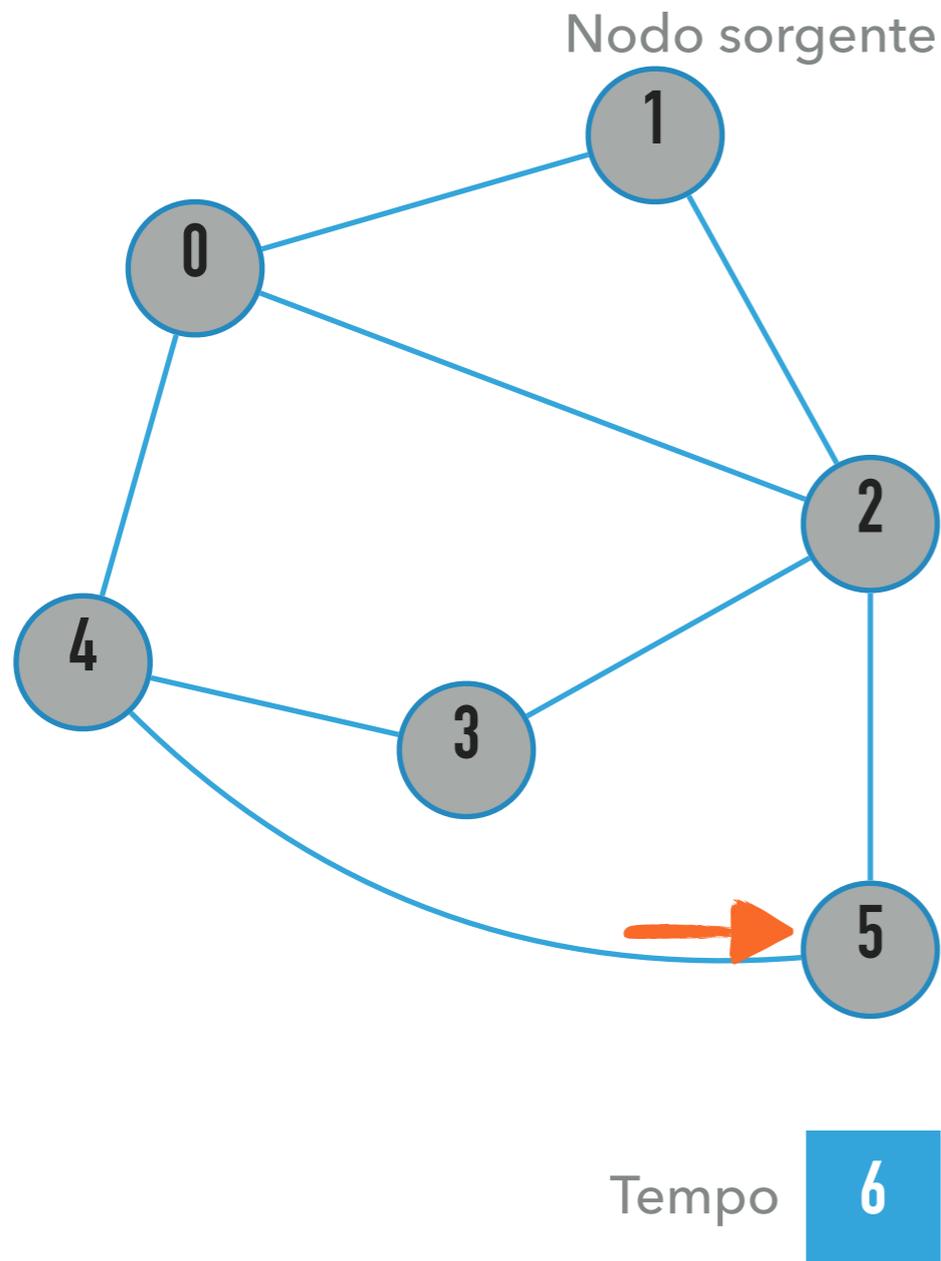
ESEMPIO DI ESECUZIONE



Chiamiamo la procedura di visita in profondità ricorsivamente su ciascuno dei nodi bianchi adiacenti quello corrente

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1	5	4	3	
Tempo_fine						
Predecessore	1	-	3	4	0	-

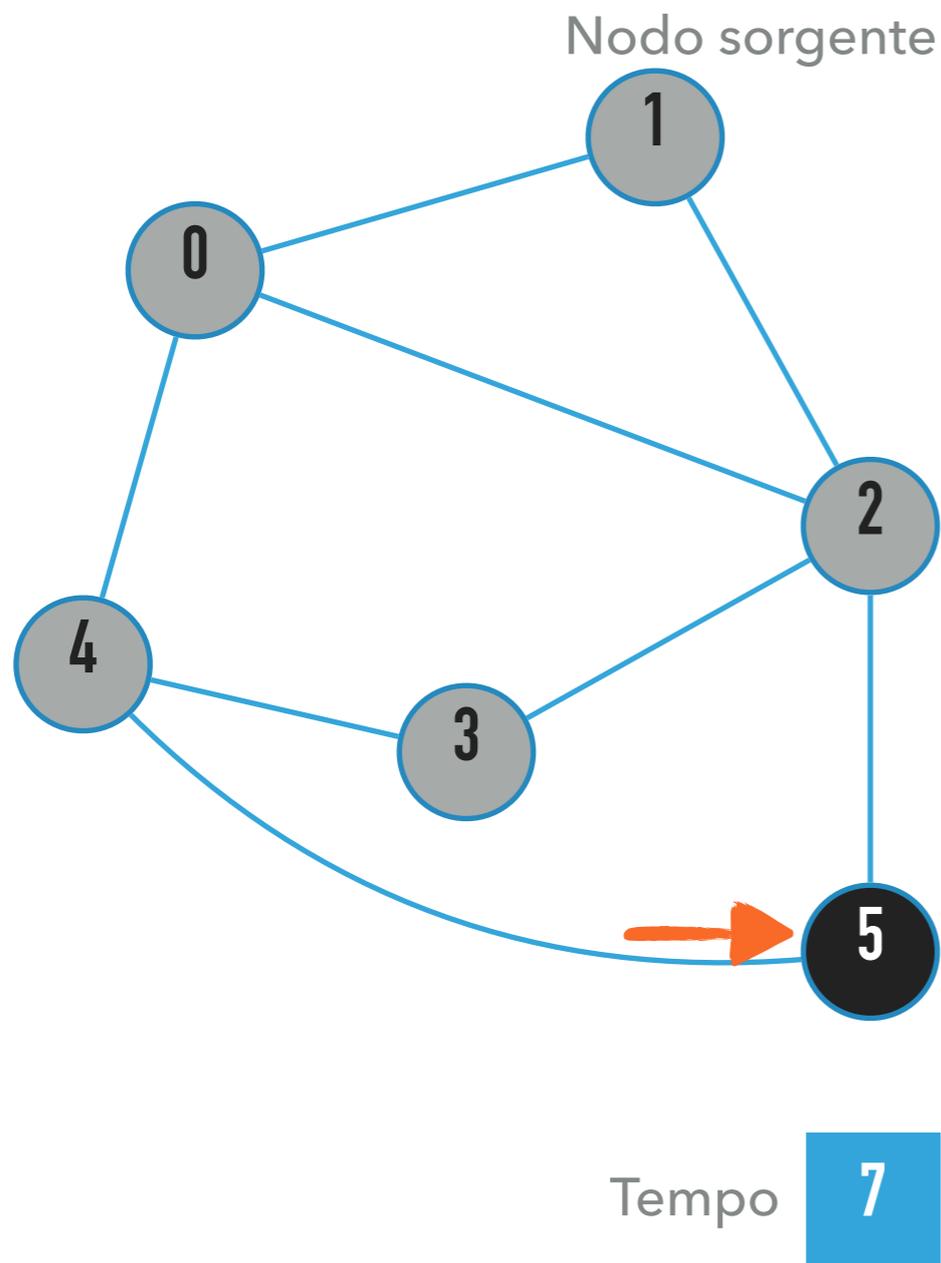
ESEMPIO DI ESECUZIONE



Chiamiamo la procedura di visita in profondità ricorsivamente su ciascuno dei nodi bianchi adiacenti quello corrente

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1	5	4	3	6
Tempo_fine						
Predecessore	1	-	3	4	0	2

ESEMPIO DI ESECUZIONE



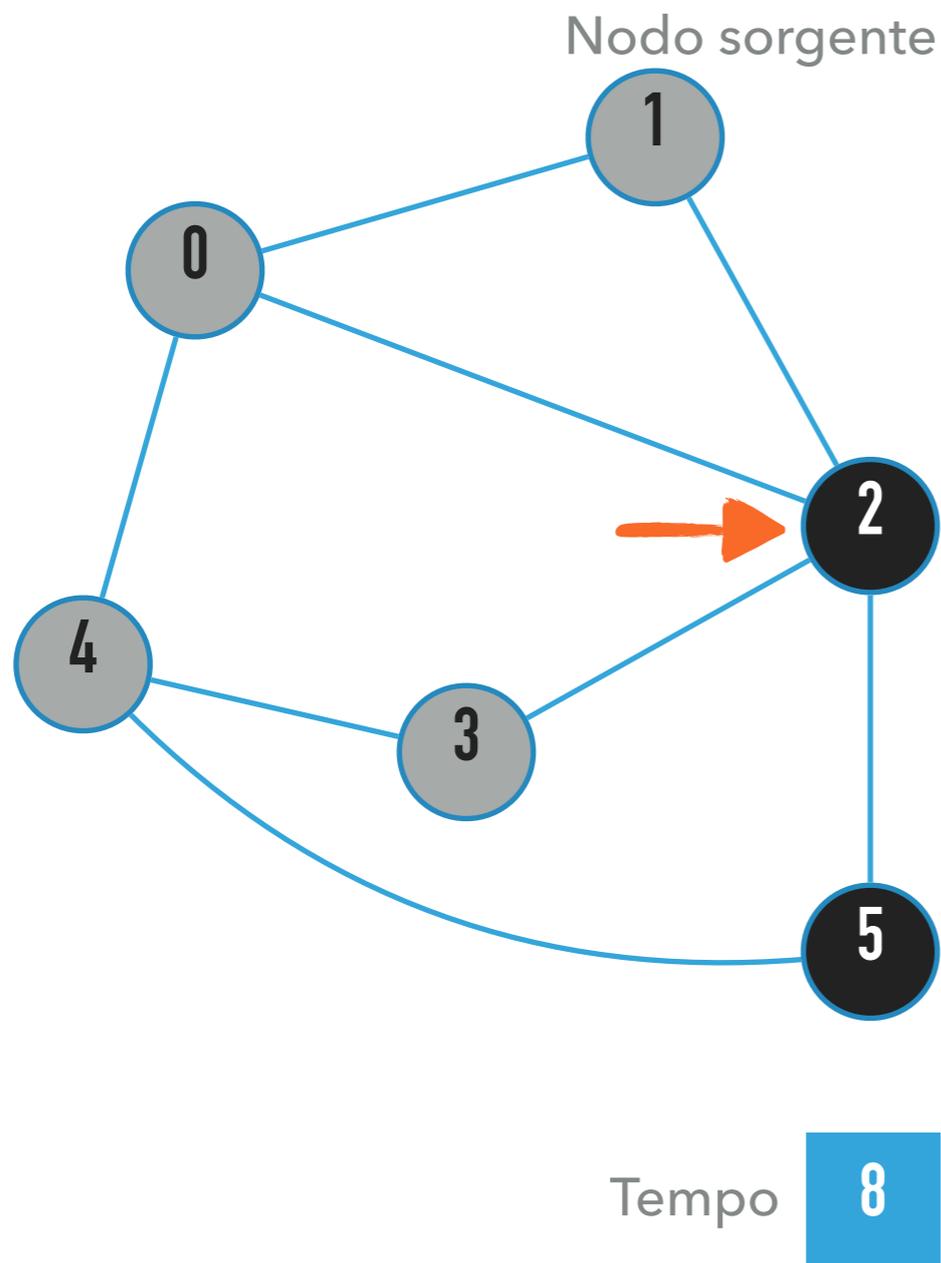
Stack di chiamate



Dato che non possiamo più effettuare chiamate ricorsive, abbiamo finito di visitare il nodo corrente. aggiorniamo colore, tempo di fine e ritorniamo dalla chiamata ricorsiva

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1	5	4	3	6
Tempo_fine						7
Predecessore	1	-	3	4	0	2

ESEMPIO DI ESECUZIONE



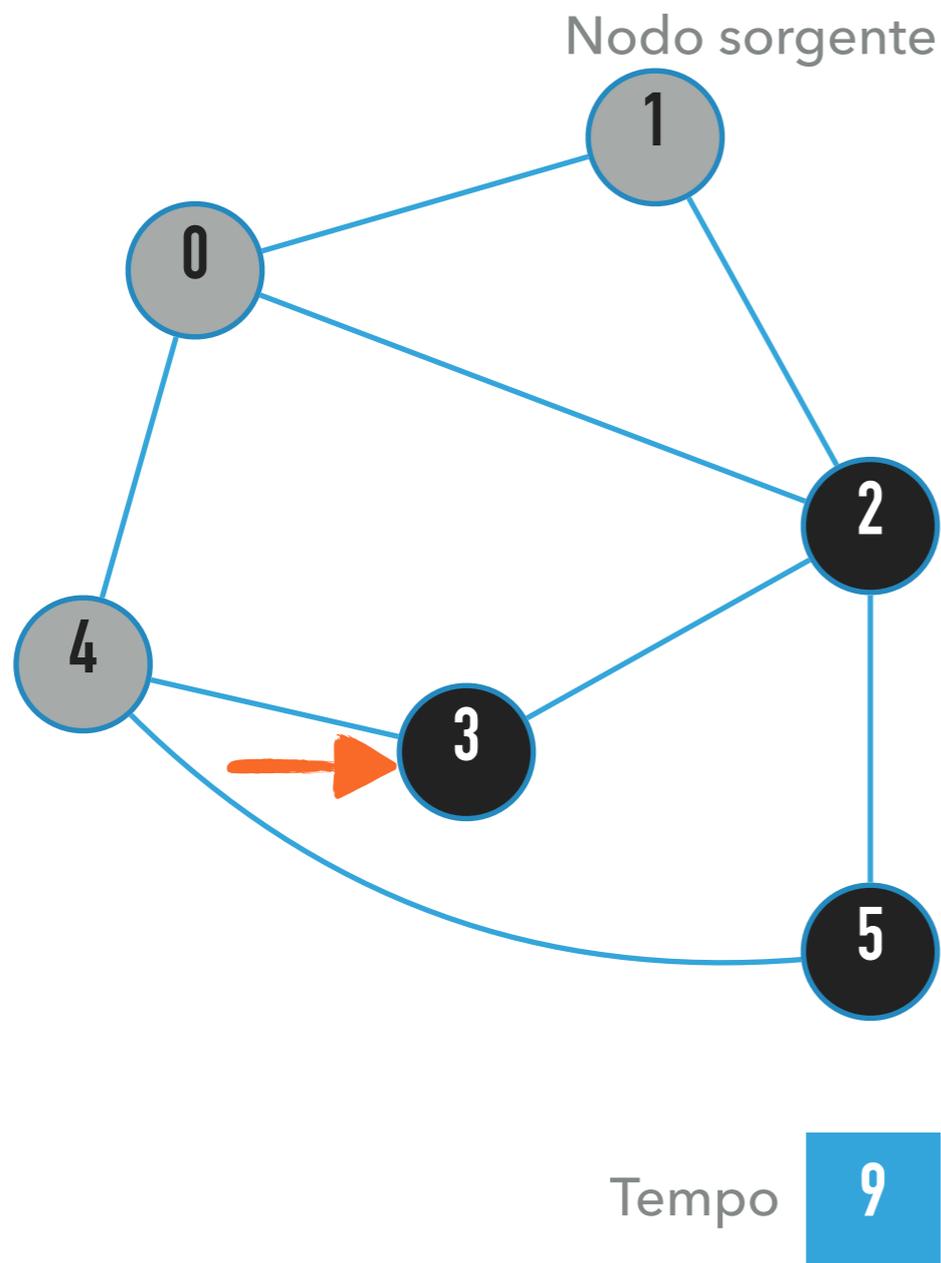
Stack di chiamate



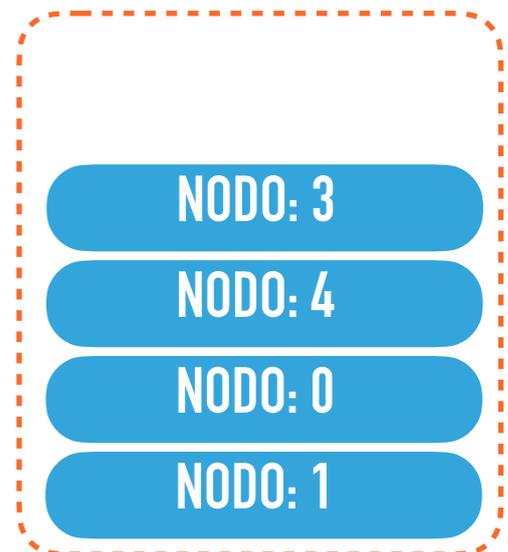
Dato che non possiamo più effettuare chiamate ricorsive, abbiamo finito di visitare il nodo corrente. aggiorniamo colore, tempo di fine e ritorniamo dalla chiamata ricorsiva

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1	5	4	3	6
Tempo_fine			8			7
Predecessore	1	-	3	4	0	2

ESEMPIO DI ESECUZIONE



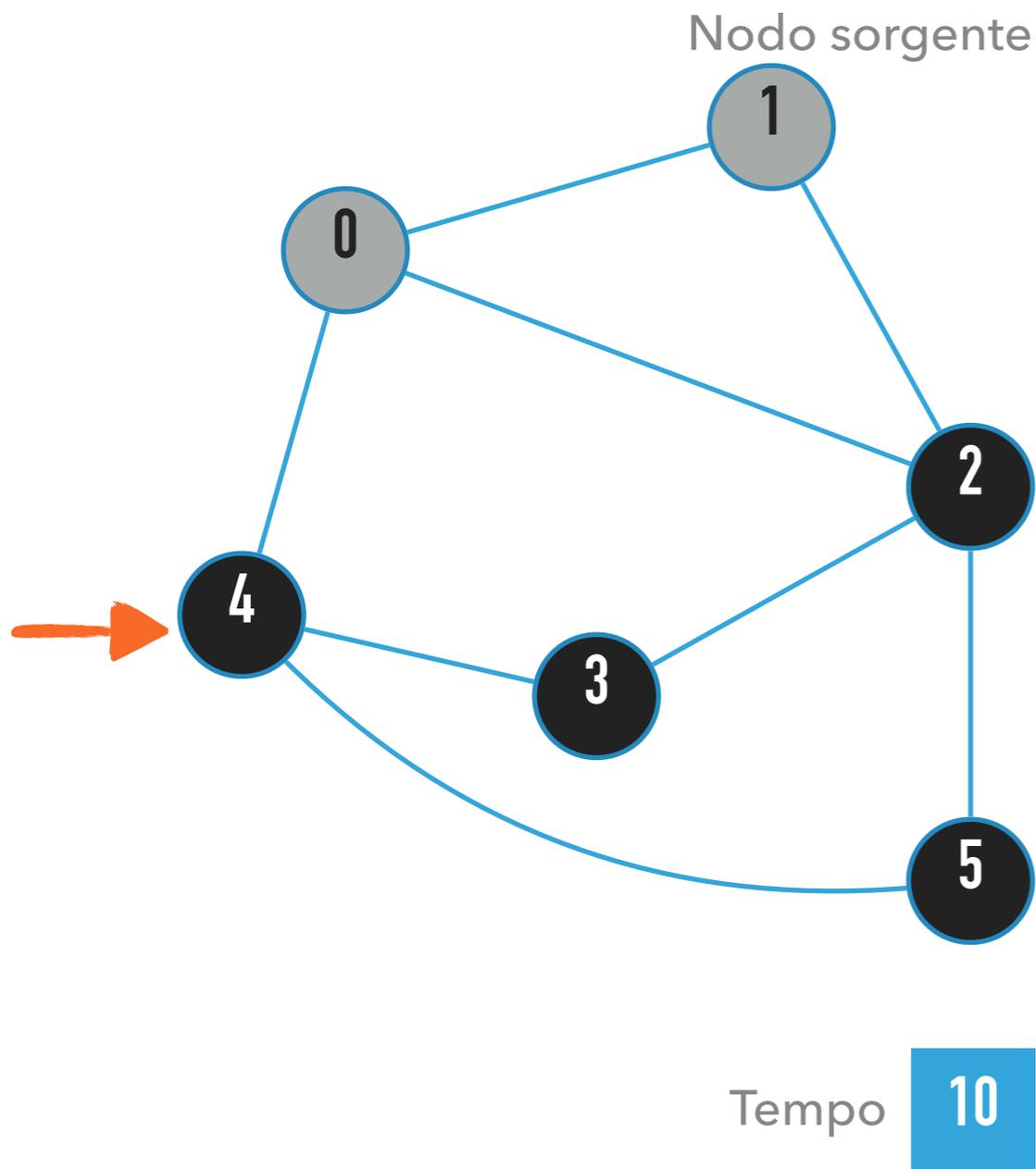
Stack di chiamate



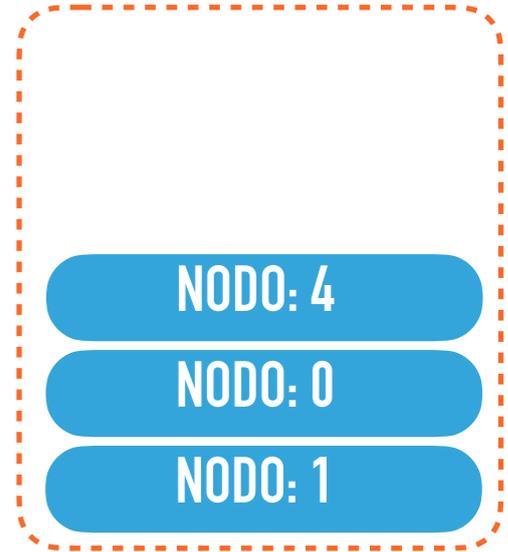
Dato che non possiamo più effettuare chiamate ricorsive, abbiamo finito di visitare il nodo corrente. aggiorniamo colore, tempo di fine e ritorniamo dalla chiamata ricorsiva

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1	5	4	3	6
Tempo_fine			8	9		7
Predecessore	1	-	3	4	0	2

ESEMPIO DI ESECUZIONE



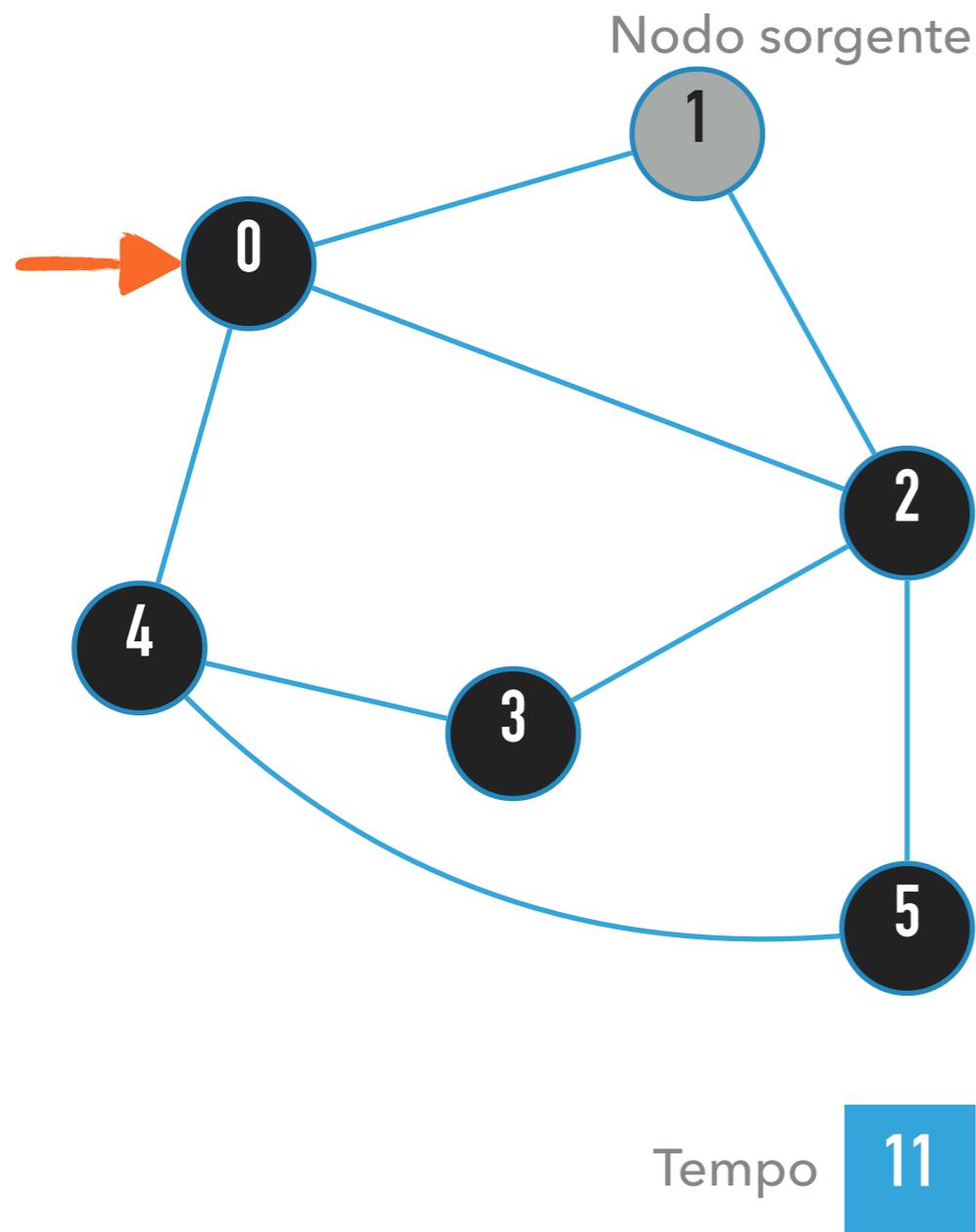
Stack di chiamate



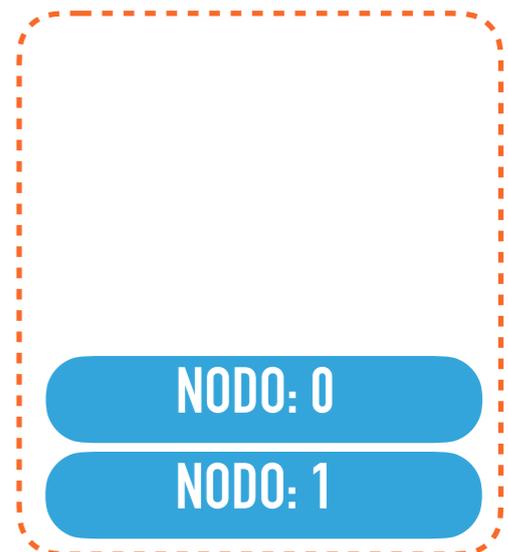
Dato che non possiamo più effettuare chiamate ricorsive, abbiamo finito di visitare il nodo corrente. aggiorniamo colore, tempo di fine e ritorniamo dalla chiamata ricorsiva

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1	5	4	3	6
Tempo_fine			8	9	10	7
Predecessore	1	-	3	4	0	2

ESEMPIO DI ESECUZIONE



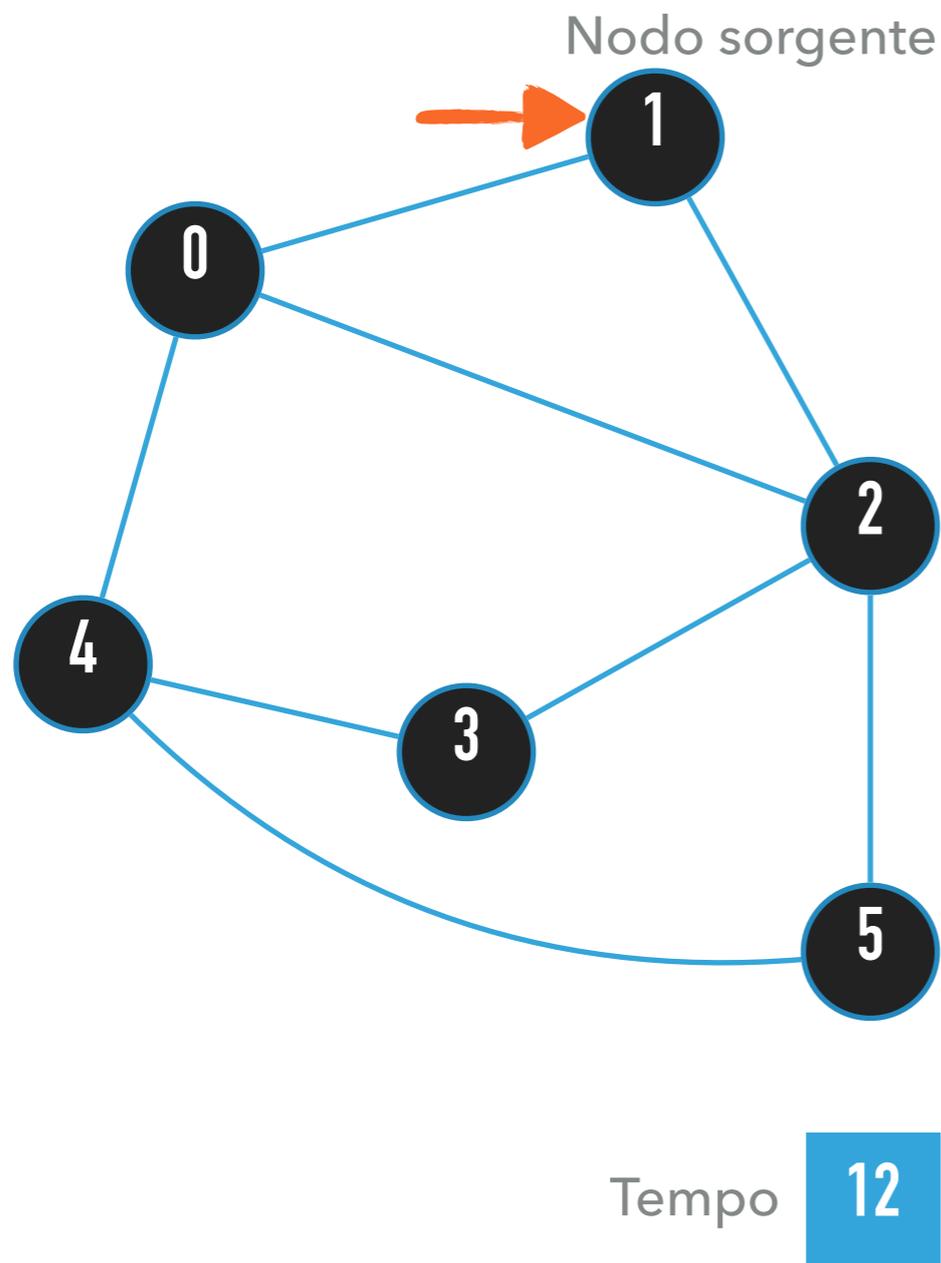
Stack di chiamate



Dato che non possiamo più effettuare chiamate ricorsive, abbiamo finito di visitare il nodo corrente. aggiorniamo colore, tempo di fine e ritorniamo dalla chiamata ricorsiva

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1	5	4	3	6
Tempo_fine	11		8	9	10	7
Predecessore	1	-	3	4	0	2

ESEMPIO DI ESECUZIONE



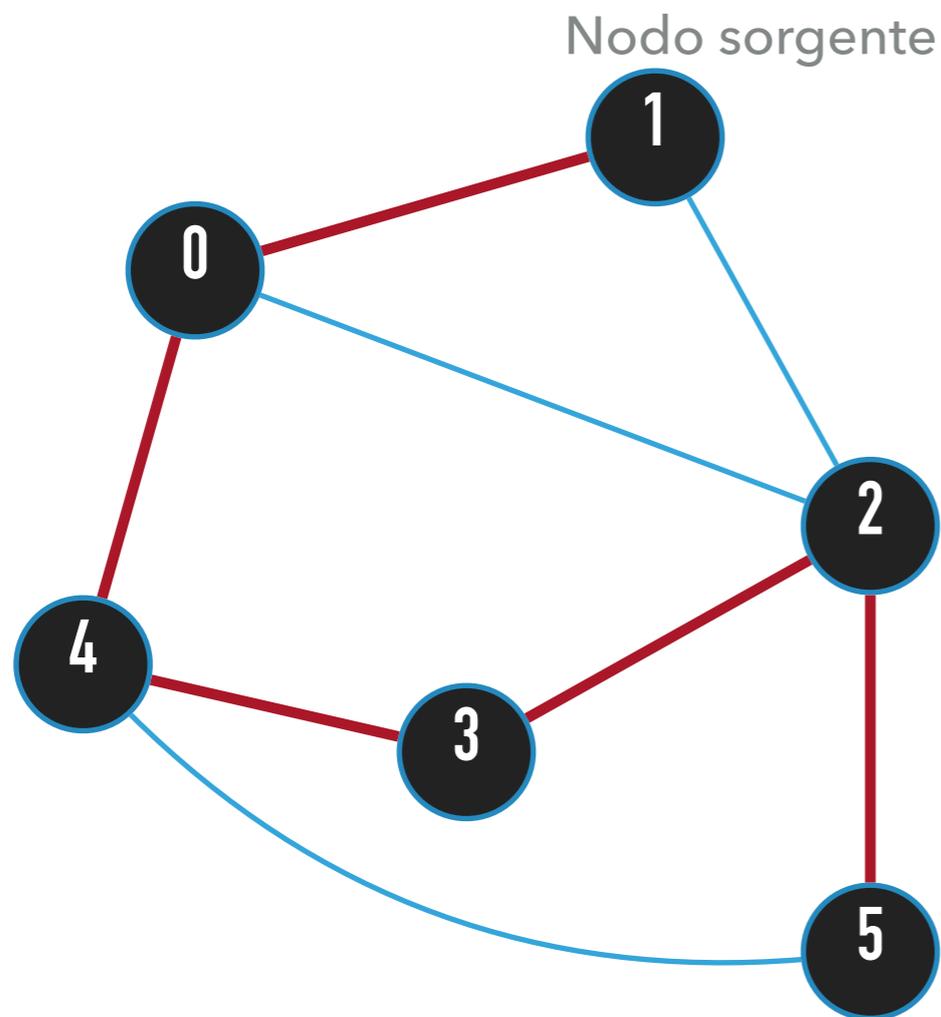
Stack di chiamate



Dato che non possiamo più effettuare chiamate ricorsive, abbiamo finito di visitare il nodo corrente. aggiorniamo colore, tempo di fine e ritorniamo dalla chiamata ricorsiva

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1	5	4	3	6
Tempo_fine	11	12	8	9	10	7
Predecessore	1	-	3	4	0	2

RISULTATI



Abbiamo ottenuto un albero DFS. Notate come sia diverso dall'albero BFS e come i percorsi su di esso non rappresentino, in generale, il percorso di lunghezza minima dal nodo di partenza

	0	1	2	3	4	5
Tempo_inizio	2	1	5	4	3	6
Tempo_fine	11	12	8	9	10	7
Predecessore	1	-	3	4	0	2

ANALISI DELLA COMPLESSITÀ

- ▶ Notiamo che DFS-VISIT viene chiamata al più una volta per ogni nodo, dato che la chiamata avviene solo se il nodo viene visitato per la prima volta (era bianco) e viene immediatamente ricolorato di grigio, quindi $\Theta(V)$ chiamate a DFS-VISIT
- ▶ Su **tutte** le chiamate a DFS-VISIT, il ciclo che itera sui nodi adiacenti viene eseguito in totale $\Theta(E)$ volte
- ▶ Otteniamo quindi una complessità di $\Theta(V + E)$

AMPIEZZA VS PROFONDITÀ

- ▶ La scelta di una o dell'altra tipologia di visita dipende dalle specifiche dell'algoritmo
- ▶ Per trovare il percorso di lunghezza minima? BFS
- ▶ Spesso per grafi diretti si utilizza DFS
- ▶ Notate come in BFS la coda sia esplicita, mentre in DFS lo stack è implicitamente fornito dalle chiamate ricorsive