

17 La dimostrazione del teorema di Poincaré

Consideriamo l'insieme $[0, 1] \times U$, e indichiamo i suoi elementi con

$$(t, \mathbf{x}) = (t, x_1, \dots, x_N).$$

Definiamo l'operatore lineare K che trasforma una generica M -forma differenziale

$$\alpha : [0, 1] \times U \rightarrow \Omega_M(\mathbb{R}^{N+1})$$

in una $(M - 1)$ -forma differenziale

$$K(\alpha) : U \rightarrow \Omega_{M-1}(\mathbb{R}^N)$$

nel modo seguente:

a) se $\alpha(t, \mathbf{x}) = f(t, \mathbf{x}) dt \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{M-1}}$ (si noti che qui appare il termine dt), allora

$$K(\alpha)(\mathbf{x}) = \left(\int_0^1 f(t, \mathbf{x}) dt \right) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{M-1}};$$

b) se $\alpha(t, \mathbf{x}) = f(t, \mathbf{x}) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M}$ (qui non appare il termine dt), allora

$$K(\alpha) = 0;$$

c) in tutti gli altri casi, K è definito per linearità (per gli addendi in una generica M -forma differenziale α , il termine dt appare o non appare, e si applicano le due definizioni precedenti).

Definiamo inoltre le funzioni $\psi, \xi : U \rightarrow [0, 1] \times U$ nel modo seguente:

$$\psi(x_1, \dots, x_N) = (0, x_1, \dots, x_N), \quad \xi(x_1, \dots, x_N) = (1, x_1, \dots, x_N).$$

Lemma. Per una M -forma differenziale di classe C^1 $\alpha : [0, 1] \times U \rightarrow \Omega_M(\mathbb{R}^{N+1})$ si ha:

$$d(K(\alpha)) + K(d\alpha) = T_\xi \alpha - T_\psi \alpha.$$

Dimostrazione. Per la linearità, basterà considerare i due casi in cui la forma differenziale α sia di uno dei due tipi considerati in a) e b).

a) Se $\alpha(t, \mathbf{x}) = f(t, \mathbf{x}) dt \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{M-1}}$, per la regola di Leibniz si ha:

$$d(K(\alpha))(\mathbf{x}) = \sum_{m=1}^N \left(\int_0^1 \frac{\partial f}{\partial x_m}(t, \mathbf{x}) dt \right) dx_m \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{M-1}};$$

d'altra parte,

$$\begin{aligned}
d\alpha(t, \mathbf{x}) &= \frac{\partial f}{\partial t}(t, \mathbf{x}) dt \wedge dt \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{M-1}} + \\
&+ \sum_{m=1}^N \frac{\partial f}{\partial x_m}(t, \mathbf{x}) dx_m \wedge dt \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{M-1}} \\
&= - \sum_{m=1}^N \frac{\partial f}{\partial x_m}(t, \mathbf{x}) dt \wedge dx_m \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{M-1}},
\end{aligned}$$

e quindi

$$\begin{aligned}
K(d\alpha)(\mathbf{x}) &= - \sum_{m=1}^N \left(\int_0^1 \frac{\partial f}{\partial x_m}(t, \mathbf{x}) dt \right) dx_m \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_{M-1}} \\
&= -d(K(\alpha))(\mathbf{x}).
\end{aligned}$$

Inoltre, si ha che $T_\psi \alpha = T_\xi \alpha = 0$, essendo la prima componente di ψ e di ξ costante; quindi, l'uguaglianza in questo caso è dimostrata.

b) Se $\alpha(t, \mathbf{x}) = f(t, \mathbf{x}) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M}$, si ha $K(\alpha) = 0$ e quindi $d(K(\alpha)) = 0$; d'altra parte,

$$\begin{aligned}
d\alpha(t, \mathbf{x}) &= \frac{\partial f}{\partial t}(t, \mathbf{x}) dt \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M} + \\
&+ \sum_{m=1}^N \frac{\partial f}{\partial x_m}(t, \mathbf{x}) dx_m \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M},
\end{aligned}$$

e quindi

$$\begin{aligned}
K(d\alpha)(\mathbf{x}) &= \left(\int_0^1 \frac{\partial f}{\partial t}(t, \mathbf{x}) dt \right) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M} \\
&= (f(1, \mathbf{x}) - f(0, \mathbf{x})) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M}.
\end{aligned}$$

Inoltre, si ha:

$$\begin{aligned}
T_\xi \alpha(\mathbf{x}) &= f(1, \mathbf{x}) d\xi_{i_1}(\mathbf{x}) \wedge \dots \wedge d\xi_{i_M}(\mathbf{x}) \\
&= f(1, \mathbf{x}) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M},
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
T_\psi \alpha(\mathbf{x}) &= f(0, \mathbf{x}) d\psi_{i_1}(\mathbf{x}) \wedge \dots \wedge d\psi_{i_M}(\mathbf{x}) \\
&= f(0, \mathbf{x}) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M}.
\end{aligned}$$

La formula è quindi dimostrata anche in questo caso. ■

Possiamo ora intraprendere la dimostrazione del **teorema di Poincaré**, di cui riportiamo l'enunciato.

Teorema. *Sia U un sottoinsieme aperto di \mathbb{R}^N stellato rispetto ad un punto $\bar{\mathbf{x}}$. Per $1 \leq M \leq N$, una M -forma differenziale $\omega : U \rightarrow \Omega_M(\mathbb{R}^N)$ di classe C^1 è esatta se e solo se essa è chiusa. In tal caso, se ω è del tipo*

$$\omega(\mathbf{x}) = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_M \leq N} f_{i_1, \dots, i_M}(\mathbf{x}) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M},$$

una $(M-1)$ -forma differenziale $\tilde{\omega}$ tale che $d\tilde{\omega} = \omega$ è data da

$$\begin{aligned} \tilde{\omega}(\mathbf{x}) = & \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_M \leq N} \sum_{s=1}^M (-1)^{s+1} (x_{i_s} - \bar{x}_{i_s}) \cdot \\ & \cdot \left(\int_0^1 t^{M-1} f_{i_1, \dots, i_M}(\bar{\mathbf{x}} + t(\mathbf{x} - \bar{\mathbf{x}})) dt \right) dx_{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_{i_s}} \wedge \dots \wedge dx_{i_M}. \end{aligned}$$

Dimostrazione. Per semplificare la scrittura, possiamo supporre $\bar{\mathbf{x}} = (0, 0, \dots, 0)$; sia $\phi : [0, 1] \times U \rightarrow U$ definita da

$$\phi(t, x_1, \dots, x_N) = (tx_1, \dots, tx_N).$$

Consideriamo $T_\phi\omega$, la trasformata attraverso ϕ di ω . Essa è la forma differenziale di grado M definita su $[0, 1] \times U$ come segue:

$$\begin{aligned} T_\phi\omega(t, \mathbf{x}) = & \\ = & \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_M \leq N} f_{i_1, \dots, i_M}(t\mathbf{x}) (x_{i_1} dt + t dx_{i_1}) \wedge \dots \wedge (x_{i_M} dt + t dx_{i_M}) \\ = & \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_M \leq N} f_{i_1, \dots, i_M}(t\mathbf{x}) [t^M dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_M} + \\ & + t^{M-1} \sum_{s=1}^M (-1)^{s-1} x_{i_s} dt \wedge dx_{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_{i_s}} \wedge \dots \wedge dx_{i_M}]. \end{aligned}$$

Poniamo $\tilde{\omega} = K(T_\phi\omega)$. Resta da dimostrare che $d\tilde{\omega} = \omega$. Essendo ω chiusa, si ha:

$$K(d(T_\phi\omega)) = K(T_\phi(d\omega)) = K(T_\phi(0)) = K(0) = 0.$$

Per il lemma precedente, abbiamo che

$$\begin{aligned} d\tilde{\omega} = & d(K(T_\phi\omega)) \\ = & T_\xi(T_\phi\omega) - T_\psi(T_\phi\omega) - K(d(T_\phi\omega)) \\ = & T_\xi(T_\phi\omega) - T_\psi(T_\phi\omega) \\ = & T_{\phi \circ \xi} \omega - T_{\phi \circ \psi} \omega. \end{aligned}$$

Essendo $\phi \circ \xi$ la funzione identità e $\phi \circ \psi$ la funzione nulla, si ha che $T_{\phi \circ \xi} \omega = \omega$ e $T_{\phi \circ \psi} \omega = 0$, il che completa la dimostrazione. ■