

①  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & -4 \end{pmatrix} \in M_{2,3}(\mathbb{Q})$ . Calcolare  $L_A$  e determinare una base per  $\text{Ker } L_A$  e  $\text{Im } L_A$ .

②  $B = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{Q})$ . Calcolare  $L_B \circ L_A$ , determinare rango e nullità di  $L_B \circ L_A$  dire se  $B$  è invertibile.

③ Calcolare M.T, T.M, con  $M = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$   $T = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -5 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}$ . M.T, T.M invertibili?

④  $F: \mathbb{R}[X]_3 \rightarrow \mathbb{R}[X]_3$ ,  $F(P) = P(x-1)$ . Fiso? Matrice di F?

Determinare  $F^{-1}$ .

①  $L_A(x, y, z) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+2y-z \\ 3y-4z \end{pmatrix}$ .

$\text{Ker } L_A = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{Q}^3 \mid L_A(x, y, z) = 0 \right\} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{Q}^3 \mid \begin{cases} x+2y-z=0 \\ 3y-4z=0 \end{cases} \right\}$ .

$\begin{cases} x+2y-z=0 \\ 3y-4z=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=z-2y \\ y=\frac{4}{3}z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=z-\frac{8}{3}z=-\frac{5}{3}z \\ y=\frac{4}{3}z \end{cases} \Rightarrow \text{Ker } L_A = \left\{ \left( -\frac{5}{3}z, \frac{4}{3}z, z \right) \mid z \in \mathbb{Q} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} -5 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} \right\rangle$

• Per quanto riguarda  $\text{Im } L_A$ , invece che estrarre una base esplicitamente da  $\langle L_A(1,0,0), L_A(0,1,0), L_A(0,0,1) \rangle$ , notiamo che  $\dim \text{Im } L_A = \underbrace{3}_{\dim \mathbb{Q}^3} - \underbrace{1}_{\dim \text{Ker } L_A} = 2 = \dim \mathbb{Q}^2$ , quindi  $\text{Im } L_A = \mathbb{Q}^2$  (e una base è  $\{(1,0), (0,1)\}$ ). ✓✓

②  $L_B \circ L_A(x, y, z) = L_{BA}(x, y, z) = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 3 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 5 \\ 1 & 11 & -13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x+5z \\ x+11y-13z \end{pmatrix}$

$\text{Ker } L_{AB} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{Q}^3 \mid \begin{cases} 3x+5z=0 \\ x+11y-13z=0 \end{cases} \right\} = \left\{ \left( -\frac{5}{3}z, 4z, z \right) \in \mathbb{Q}^3 \mid z \in \mathbb{Q} \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} -5 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} \right\rangle$ .

Dunque  $\text{null } L_{AB} = 1$ , e  $\text{rg } L_{AB} = 3-1=2$ .

•  $B$  è invertibile  $\Leftrightarrow L_B: \mathbb{Q}^2 \rightarrow \mathbb{Q}^2$  è invertibile  $\Leftrightarrow L_B$  è suriettiva  $\Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow \langle L_B((1,0)), L_B((0,1)) \rangle = \mathbb{Q}^2 \Leftrightarrow$  le colonne di  $B$  sono vettori l.i.

Effettivamente,  $(3,1)$  e  $(-2,3)$  sono l.i. ✓✓ (si può calcolare  $B^{-1} = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$ ).

$$\textcircled{3} \quad MT = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -5 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 7 \\ 11 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \text{COLONNE l.i.} \Rightarrow \text{invertibile} \checkmark$$

$$TM = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -5 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 9 & -2 & -15 \\ 7 & -4 & 3 \end{pmatrix} : \text{Controlliamo se sia invertibile:}$$

$$a(1, 9, 7) + b(-1, -2, -4) + c(3, -15, 3) = (0, 0, 0) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} a - b + 3c = 0 \\ 9a - 2b - 15c = 0 \\ 7a - 4b + 3c = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} a - b + 3c = 0 \\ 2b - 4c = 0 \\ 2b - 13c = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} a - b + 3c = 0 \\ b - 6c = 0 \\ b - 6c = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} a = b - 3c = 3c \\ b = 6c \end{cases} \Rightarrow \text{per esempio, } a=3, b=6, c=1 \text{ ci rende nulla la c.l.}$$

$\Rightarrow$  I tre vettori non sono l.i.  $\Rightarrow$  TM non invertibile  $\checkmark\checkmark$ .

$\textcircled{4}$  Insieme trovando la matrice di F.

$$F(1) = 1, \quad F(x) = x-1, \quad F(x^2) = (x-1)^2 = x^2 - 2x + 1, \quad F(x^3) = (x-1)^3 = x^3 - 3x^2 + 3x - 1.$$

$$\Rightarrow M_B^B(F) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \text{ Le sue colonne sono chiaramente l.i., quindi}$$

abbiamo che  $M_B^B(F)$  è invertibile, Questo ci dice che anche F lo è (ovvero è un isomorfismo)  $\checkmark\checkmark$ .

Anche senza guardare la matrice, avremmo potuto dire immediatamente che F fosse invertibile: la sua inversa è chiaramente  $\begin{cases} F^{-1}: \mathbb{R}[x] \rightarrow \mathbb{R}[x], \\ P(x) \mapsto P(x+1) \end{cases}$ .

$\nabla$  In particolare, ovvero che l'inversa di  $M_B^B(F)$  è  $M_B^B(F^{-1})$ :

• avendo una buona espressione per  $F^{-1}$ , la possiamo trovare facilmente.