

ESAME DI TEORIA DEI SEGNALI

Appello del 12 settembre 2002

Prova scritta

Esercizio N. 1

Un sistema lineare tempo invariante risponde al segnale $x_1(t)$ con il segnale $y_1(t)$ (figura 1). Quale sarà la sua risposta al segnale $x_2(t)$?

(Che legame c'è tra i segnali $x_2(t)$ e $y_1(t)$?)

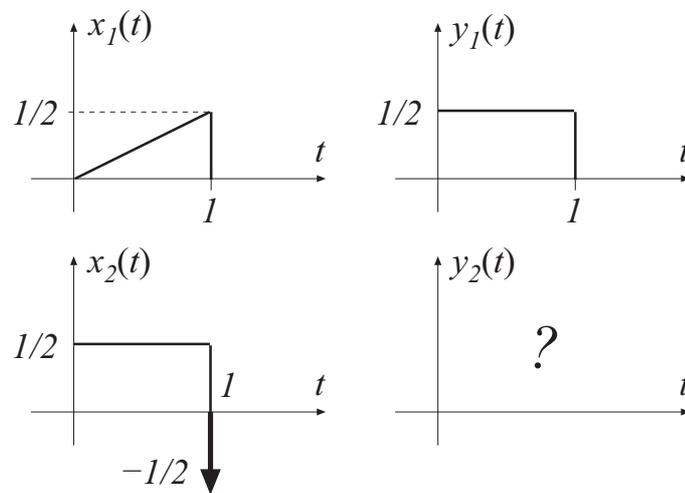


Fig. 1

Soluzione

Poichè $x_2(t) = \frac{dx_1(t)}{dt}$, la risposta $y_2(t)$ corrisponderà alla derivata del segnale $y_1(t)$. Tale derivata è costituita dai due impulsi ideali mostrati in figura I.

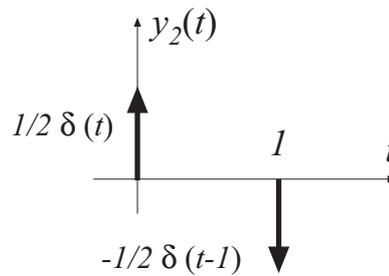


Fig. I

Esercizio N. 2

Un sistema LTI tempo discreto causale è retto dalla seguente equazione alle differenze:

$$y[n] - y[n-1] = x[n-2] - x[n-3]$$

Determinare la sua risposta impulsiva.

Soluzione

Eseguendo la trasformata di Fourier dei due membri dell'equazione alle differenze si ottiene:

$$Y(e^{j\Omega})(1 - e^{-j\Omega}) = X(e^{j\Omega})(e^{-j2\Omega} - e^{-j3\Omega})$$

e pertanto la risposta in frequenza del sistema è:

$$H(e^{j\Omega}) = \frac{e^{-j2\Omega} - e^{-j3\Omega}}{1 - e^{-j\Omega}}$$

Essa è la trasformata della funzione $u[n-2] - u[n-3]$. La risposta impulsiva è dunque pari a $\delta[n-2]$

Esercizio N. 3

In figura 2 è rappresentata la risposta impulsiva di un sistema lineare tempo invariante. All'istante $t=0$ al suo ingresso viene applicato un impulso rettangolare di ampiezza unitaria e di durata 10 s. Disegnare con cura la risposta del sistema.

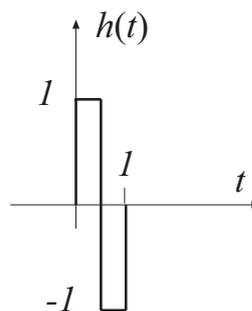


Fig. 2

Soluzione

Il segnale di ingresso è la differenza di due gradini unitari: $x(t) = u(t) - u(t - 10)$. La risposta è facilmente calcolabile con la convoluzione tra $x(t)$ e $h(t)$.

Poiché la convoluzione tra un segnale ed un gradino unitario corrisponde all'integrale corrente del segnale stesso, la risposta sarà costituita dalla differenza tra l'integrale di $h(t)$ e lo stesso integrale traslato di 10 s. La risposta sarà pertanto quella indicata in figura II.

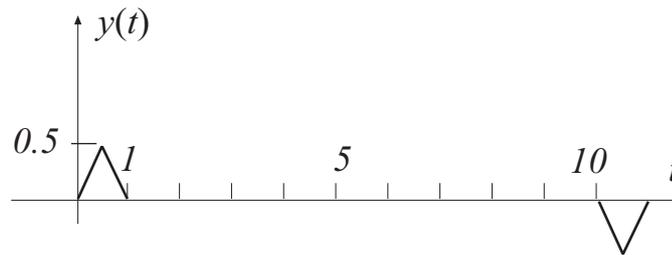


Fig. II

Esercizio N. 4

In un PC il numero M di moduli di memoria dipende dal numero A di programmi che l'utente desidera siano contemporaneamente attivi. Nella tabella seguente è indicata la corrispondenza tra M ed A e le probabilità dei possibili valori della variabile aleatoria A . Calcolare i valori medi μ_A e μ_M , rispettivamente delle variabili aleatorie A ed M . Detta g la funzione che lega M ad A ($M = g(A)$), dire se $\mu_M = g(\mu_A)$.

A	$P[A]$	M
1	0.4	4
2	0.3	4
3	0.2	6
4	0.1	8
>4	0	

Soluzione

Valore medio di A :

$$\mu_A = 1 \times 0.4 + 2 \times 0.3 + 3 \times 0.2 + 4 \times 0.1 = 2$$

Valore medio di M :

$$\mu_M = 4 \times 0.4 + 4 \times 0.3 + 6 \times 0.2 + 8 \times 0.1 = 4.8$$

La funzione g è così definita:

$$g(A) = \begin{cases} 4 & \text{per } A = 1,2 \\ 6 & \text{per } A = 3 \\ 8 & \text{per } A = 4 \end{cases}$$

Risulta quindi: $g(\mu_A) = 4 \neq \mu_M$

Esercizio N. 5

Un processo aleatorio stazionario ha la funzione di autocorrelazione indicata in figura 3. Esso viene filtrato da un sistema LTI avente risposta in frequenza $H(f) = j2\pi f$. Disegnare con cura la funzione di autocorrelazione del processo aleatorio all'uscita del sistema.

(Che operazione esegue il sistema caratterizzato da quella risposta in frequenza ?)

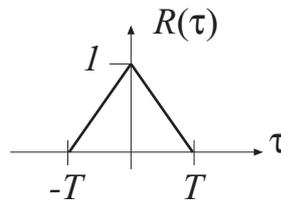


Fig. 3

Soluzione

Il sistema LTI è un derivatore, avente una risposta impulsiva pari a $\delta'(t)$. La funzione di autocorrelazione del processo aleatorio all'uscita è legata a quella del processo posto all'ingresso dalla relazione:

$$R_u(\tau) = R(\tau) \otimes \delta'(\tau) \otimes \delta'(-\tau)$$

Di conseguenza $R_u(\tau)$ è data da $-\frac{d^2 R(\tau)}{d\tau^2}$ (si ricordi che $\delta'(-\tau) = -\delta'(\tau)$) e risulterà come indicato in figura III:

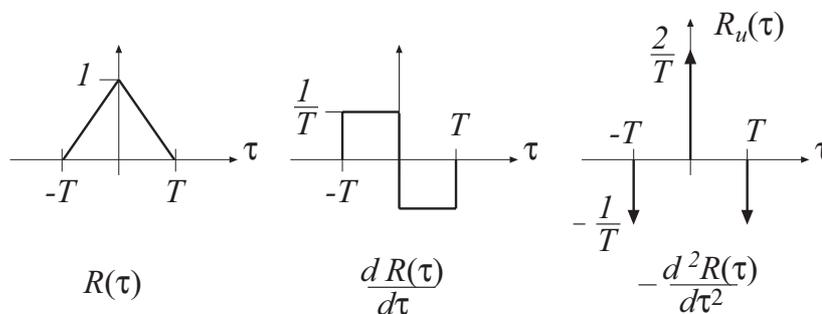


Fig. II

Esercizio N. 6

Un processo aleatorio $\{x(t)\}$ stazionario gaussiano è caratterizzato dalla seguente densità di probabilità del primo ordine:

$$p_x(x) = \frac{1}{\sqrt{4\pi}} \exp\left(-\frac{x^2}{4}\right)$$

Esso ha una densità spettrale di potenza $S(f)$ a banda limitata tra -4 kHz e $+4 \text{ kHz}$, ove è costante e pari a C . Dire qual è il valore di C .

Soluzione

L'integrale della densità spettrale di potenza tra -4 kHz e $+4 \text{ kHz}$ fornisce la potenza media del processo, che corrisponde anche alla sua varianza (*perché ?*). Dovendo essere $C \times 8 \cdot 10^3 = \sigma^2 = 2$, risulta $C = 0.25 \cdot 10^{-3} \text{ W/Hz}$.