

## Teoria dei Segnali

(Appello del 15 gennaio 2008)

### Prova scritta

#### Esercizio N. 1

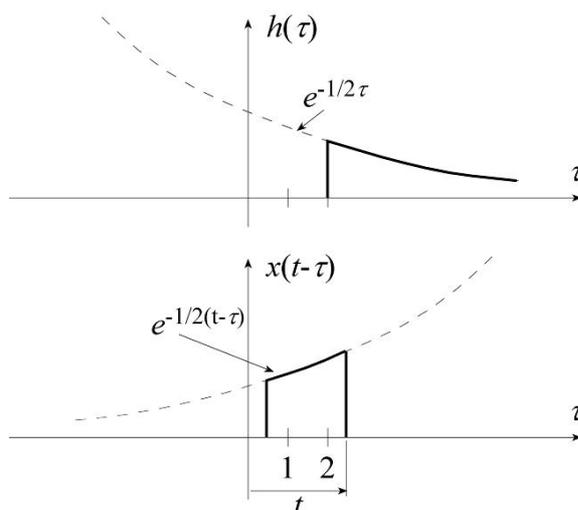
Un sistema LTI tempo continuo ha la seguente risposta impulsiva:

$$h(t) = e^{-\frac{1}{2}t} u(t-2)$$

Valutare la risposta del sistema al segnale  $x(t) = e^{-\frac{1}{2}t} [u(t) - u(t-2)]$ .

#### Soluzione

Dai grafici delle funzioni  $h(\tau)$  e  $x(t-\tau)$  risulta che:



$$y(t) = \begin{cases} 0 & \text{per } t < 2 \\ \int_2^t e^{-\frac{1}{2}\tau} e^{-\frac{1}{2}(t-\tau)} d\tau = (t-2)e^{-\frac{1}{2}t} & \text{per } 2 < t < 4 \\ \int_{t-2}^t e^{-\frac{1}{2}\tau} e^{-\frac{1}{2}(t-\tau)} d\tau = 2e^{-\frac{1}{2}t} & \text{per } t > 4 \end{cases}$$

Esercizio N. 2

Un segnale tempo continuo ha uno spettro a banda limitata tra 1 KHz e 10 KHz. Si desidera filtrare questo segnale con un filtro avente la risposta in frequenza riportata in figura 1. A tale scopo esso viene convertito in un segnale tempo discreto attraverso un campionamento alla frequenza di 24 KHz. Si calcoli quanto vale in  $n = 0$  la risposta impulsiva del filtro tempo discreto da usare per eseguire per via numerica il filtraggio desiderato.

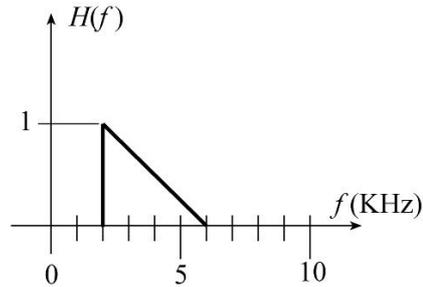
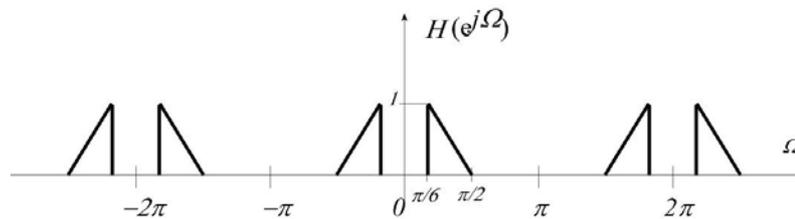


Fig. 1

Soluzione

La risposta in frequenza del filtro tempo discreto equivalente è quella riportata in figura:



La corrispondente risposta impulsiva si ottiene antitrasformando questa funzione. In realtà è richiesto soltanto il suo valore per  $n = 0$ , che è pari a:

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{+\pi} H(e^{j\Omega}) d\Omega = \frac{1}{6}$$

Esercizio N. 3

Un sistema lineare tempo discreto risponde all'impulso unitario  $\delta[n-k]$  con il segnale  $h[n,k] = u[n] - u[-k]$ . Dire, giustificando la risposta, se il sistema è tempo invariante. Determinare la risposta al segnale  $x[n] = \left(\frac{1}{8}\right)^n u[n]$ .

**Soluzione**

Il sistema non è tempo invariante: infatti ad esempio

$$\delta[n] = u[n] - 1$$

$$\delta[n-1] = u[n]$$

La risposta cercata si ottiene dalla seguente sommatoria:

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \left(\frac{1}{8}\right)^k u[k] \{u[n] - u[-k]\} = u[n] \sum_{k=0}^{+\infty} \left(\frac{1}{8}\right)^k - \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \left(\frac{1}{8}\right)^k u[k] u[-k] = \frac{8}{7} u[n] - 1$$

**Esercizio N. 4**

Un sistema LTI ha la seguente funzione di trasferimento:

$$H(z) = \frac{(z-1)^2}{z^2 - 2z}$$

Si sa inoltre che il sistema è stabile. Dire quanto vale la sua risposta impulsiva per  $n \geq 0$ .

**Soluzione**

La funzione  $H(z)$  presenta 2 poli, rispettivamente in  $z = 2$  e in  $z = 0$ . Poiché il sistema è stabile, la regione di convergenza da considerare è quella definita da  $0 < |z| < 2$ : infatti essa contiene la circonferenza di raggio unitario. Pertanto la risposta impulsiva del sistema sarà un segnale sinistro. Per determinare i suoi valori per  $n \geq 0$  conviene usare la divisione lunga, ordinando i polinomi al numeratore e al denominatore per potenze di  $z$  crescenti. Tale divisione porta al seguente risultato:

$$h[1] = -\frac{1}{2}; \quad h[0] = \frac{3}{4}; \quad h[n > 1] = 0$$

**Esercizio N. 5**

Si consideri il processo aleatorio la cui realizzazione generica è:

$$s(t) = m(t) \cos(2\pi f_0 t + \phi)$$

ove  $m(t)$  è un processo aleatorio stazionario a valor medio nullo, con densità spettrale di potenza nulla per  $|f| > f_M$ ,  $f_0$  è una costante ( $f_0 \gg f_M$ ) e  $\phi$  è una variabile aleatoria uniformemente distribuita tra 0 e  $\pi$ , indipendente da  $m(t)$ .

Dire, giustificando la risposta, se  $s(t)$  è un processo stazionario in senso debole. Dare l'espressione della generica realizzazione del processo aleatorio che corrisponde all'involuppo complesso (riferito a  $f_0$ ) di  $s(t)$ .

Sia  $R_m(\tau)$  la funzione di auto correlazione di  $m(t)$ . Esprimere la funzione di auto correlazione della parte in fase di  $s(t)$  in funzione di  $R_m(\tau)$ .

**Soluzione**

Il processo  $s(t)$  è stazionario. Infatti

$$\begin{aligned} E[s(t)] &= E[m(t)\cos(2\pi f_0 t + \phi)] = E[m(t)]E[\cos(2\pi f_0 t + \phi)] = 0 \\ R_x(t, t + \tau) &= E[m(t)\cos(2\pi f_0 t + \phi)m(t + \tau)\cos(2\pi f_0(t + \tau) + \phi)] = \\ &= E[m(t)m(t + \tau)]E[\cos(\cos(2\pi f_0(t + \tau) + \phi)t + \phi)\cos(2\pi f_0(t + \tau) + \phi)] = \\ &= R_m(\tau)\frac{1}{2}\cos(2\pi f_0 \tau) \end{aligned}$$

Si vede facilmente che  $\tilde{s}(t) = m(t)e^{j\phi}$  e che pertanto  $s_c(t) = m(t)\cos\phi$ . La funzione di auto correlazione di quest'ultimo segnale è:

$$R_{s_c}(t, t + \tau) = E[m(t)m(t + \tau)\cos^2\phi] = R_m(\tau)E[\cos^2\phi] = \frac{1}{2}R_m(\tau)$$

**Esercizio N. 6**

Le realizzazioni di un processo aleatorio sono così definite:

$$x(t) = e^{-|t-\alpha|}$$

ove  $\alpha$  è una variabile aleatoria gaussiana a valor medio nullo e varianza pari a 4. Si dica, giustificando la risposta, se il processo è regolare in senso debole.

**Soluzione**

Il processo aleatorio è regolare. Infatti ogni realizzazione corrisponde alla funzione  $x(t) = e^{-|t|}$ , traslata della quantità  $\alpha$ . Poiché una traslazione temporale non altera il valor medio (temporale) di una funzione, tutte le realizzazioni avranno valor medio pari a :

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T e^{-|t|} dt = 0$$

Lo stesso ragionamento può essere applicato anche alla funzione di auto correlazione temporale. Per ogni realizzazione essa risulta pari al valor medio temporale della funzione  $e^{-|t|}e^{-|t+\tau|}$ , che è anch'esso nullo.