### Fondamenti di Automatica

Prof. Thomas Parisini e Prof. Gianfranco Fenu

DIA-Università di Trieste

Tel. (Parisini) 334 6936615

Email: <a href="mailto:parisini@units.it">parisini@units.it</a>, <a href="mailto:fenu@units.it">fenu@units.it</a>,

URL: http://control.units.it

# Trasformate di Laplace

Importanza dei modelli dinamici

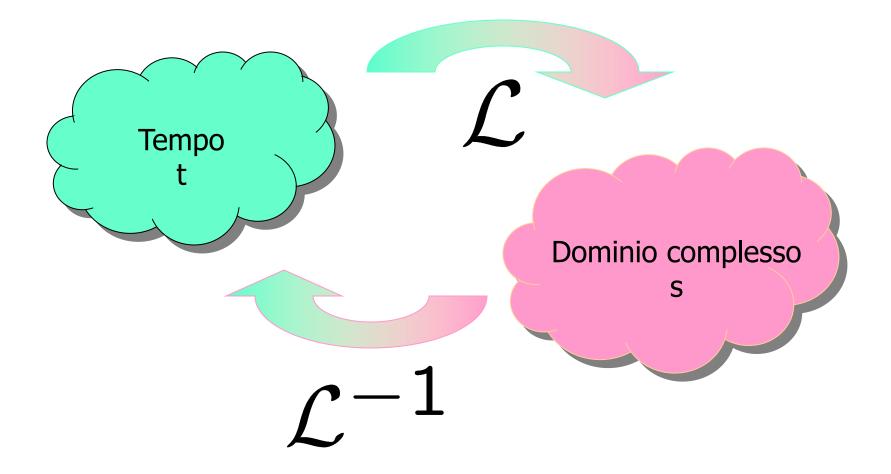


Risolvere equazioni differenziali (lineari a coefficienti costanti)



Metodi per risolverle ???

### La trasformata di Laplace è un OPERATORE funzionale



### **Definizione: segnale causale**

Si definisce **segnale causale** una **funzione** dipendente dal tempo (tempo continuo) che ha la proprietà

$$f(t) \equiv 0 \implies \forall t < 0$$

cioè una **funzione** che sia **identicamente nulla** per ogni istante di tempo che precede l'istante iniziale t=0

#### Esempi:

$$f(t) = \begin{cases} 0 & \Longrightarrow \forall t < 0 \\ 3.25 \sin\left(4t + \frac{\pi}{6}\right) & \Longrightarrow \forall t \ge 0 \end{cases} \qquad g(t) = \begin{cases} 0 & \Longrightarrow \forall t < 0 \\ 1 & \Longrightarrow \forall t \ge 0 \end{cases}$$

### Definizione: trasformata di Laplace

Si considerano **funzioni causali** (non id. nulle solo per  $t \geq 0$ ) **continue a tratti**, senza comportamento impulsivo per t = 0 Si definisce trasformata di Laplace

$$\mathcal{L}[f(t)] = \int_0^{+\infty} f(t) e^{-st} dt = F(s)$$

$$s = \sigma + j\omega \qquad \text{Re}(s) > \bar{\sigma}$$

Funzioni del tempo

Funzioni complesse

### Perchè queste trasformate sono utili?



- 1. Hanno molte proprietà che aiutano a risolvere le equazioni differenziali ed integro/differenziali
- 2. Le trasformate si calcolano facilmente con delle trasformate di funzioni "notevoli"

#### 1. Linearità:

$$\mathcal{L}[c_1 f_1(t) + c_2 f_2(t)] = c_1 \mathcal{L}[f_1(t)] + c_2 \mathcal{L}[f_2(t)]$$

2. Trasformata dell'integrale:  $f(t) \longrightarrow g(t) = \int_0^t f(\tau) d\tau$ 

$$\mathcal{L}[g(t)] = \frac{1}{s}\mathcal{L}[f(t)] = \frac{1}{s}F(s)$$

3. Trasformata della derivata: f(t), f'(t)

$$\mathcal{L}[f'(t)] = s F(s) - f(0)$$



Derivate di ordine "n"

$$\mathcal{L}[f^n(t)] = s^n F(s) - \sum_{k=0}^{n-1} s^{n-k-1} f^k(0)$$

4. Traslazione in frequenza: se  $k \in C$ 

$$\mathcal{L}[e^{kt}f(t)] = F(s-k)$$

5. Traslazione nel tempo:

$$\mathcal{L}[f(t-t_0)] = e^{-st_0}F(s)$$

6. Cambiamento di scala nei tempi

$$\mathcal{L}[f(at)] = \frac{1}{a}F\left(\frac{s}{a}\right), a \in \mathbb{R}^+$$

7. Moltiplicazione per  $t^n$ :

$$\mathcal{L}[t^n f(t)] = (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} F(s)$$

Def: integrale di convoluzione con f, g non nulle per  $t \geq 0$ 

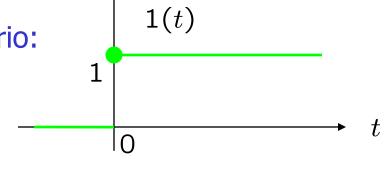
$$h(t) = f(t) * g(t) = \int_0^t f(\tau)g(t - \tau)d\tau$$

8. Si dimostra che:

$$\mathcal{L}[f(t) * g(t)] = F(s) \cdot G(s)$$

### 1. Trasformata del gradino unitario:

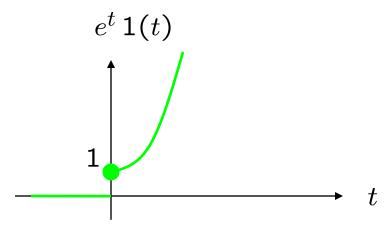
$$1(t) = \begin{cases} 0 & \Longrightarrow \quad \forall t < 0 \\ \\ 1 & \Longrightarrow \quad \forall t \ge 0 \end{cases}$$



$$\mathcal{L}[1(t)] = \int_0^{+\infty} 1(t)e^{-st}dt$$

$$= -\frac{1}{s} [e^{-st}]_0^\infty = \frac{1}{s}$$

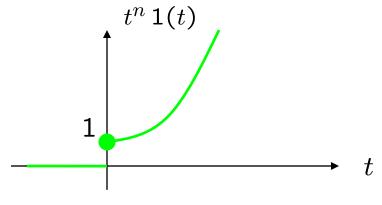
2. Trasformata dell'esponenziale  $e^t \mathbf{1}(t)$ :



$$\mathcal{L}[e^{kt}\mathbf{1}(t)] = \int_0^{+\infty} e^{kt}e^{-st}dt$$

$$\int_0^{+\infty} e^{(k-s)t} dt = \frac{1}{k-s} [e^{(k-s)t}]_0^{+\infty} = \frac{1}{s-k}$$

3. Trasformata di  $t^n 1(t)$ :



$$\mathcal{L}[t^n 1(t)] = (-1)^n \left\{ (-1)^n \frac{n!}{s^{n+1}} \right\}$$

$$= \frac{n!}{s^{n+1}}$$

...basta applicare la proprieta' di moltiplicazione per  $\,t^n\,...$ 

4. Trasformata di  $t^n e^{kt} \mathbf{1}(t)$ :

$$\mathcal{L}[t^n e^{kt} 1(t)] = \frac{n!}{(s-k)^{n+1}}$$

...basta ricordare le proprieta' di moltiplicazione per  $\,t^n\,$  e di traslazione in frequenza...

Trasformata di  $\sin(\omega t)$  e di  $\cos(\omega t)$ 

...ricordiamo le formule di Eulero...

$$e^{j\phi} = \cos\phi + j\,\sin\phi$$

$$e^{-j\phi} = \cos\phi - j\,\sin\phi$$

5. Trasformata di  $sin(\omega t) 1(t)$  :

$$\mathcal{L}\left[\frac{e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}}{2j} \cdot 1(t)\right] = \frac{1}{2j} \left\{ \frac{1}{s - j\omega} - \frac{1}{s + j\omega} \right\}$$
$$= \frac{1}{2j} \frac{2j\omega}{s^2 + \omega^2} = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$$

6. Trasformata di  $cos(\omega t)$  1(t):

$$\mathcal{L}\left[\frac{e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}}{2} \cdot 1(t)\right] = \frac{1}{2} \left\{ \frac{1}{s - j\omega} + \frac{1}{s + j\omega} \right\}$$
$$= \frac{1}{2} \frac{2s}{s^2 + \omega^2} = \frac{s}{s^2 + \omega^2}$$

# **Applicazione:**

Vogliamo risolvere l'equazione:

$$\frac{d^2 y}{dt} + 3\frac{d y}{dt} + 2y(t) = (1+3t) \cdot 1(t)$$

Con condizioni iniziali:

$$y(0) = 1 \qquad \frac{dy}{dt}\Big|_{t=0} = 0$$

### Applichiamo le proprieta' viste:

$$\left\{ s^2 Y(s) - s y(0) - \dot{y}(0) \right\} + \left\{ 3 \left[ s Y(s) - y(0) \right] \right\} + \dots$$

$$\dots + 2 Y(s) = \frac{1}{s} + \frac{3}{s^2}$$

$$\left\{ s^2 Y(s) - s \right\} + \left\{ 3 \left[ s Y(s) - 1 \right] \right\} + 2Y(s) = \frac{1}{s} + \frac{3}{s^2}$$

$$(s^2 + 3s + 2)Y(s) - s - 3 = \frac{1}{s} + \frac{3}{s^2}$$

Si e' ottenuta un'equazione algebrica da cui esplicitare Y(s):

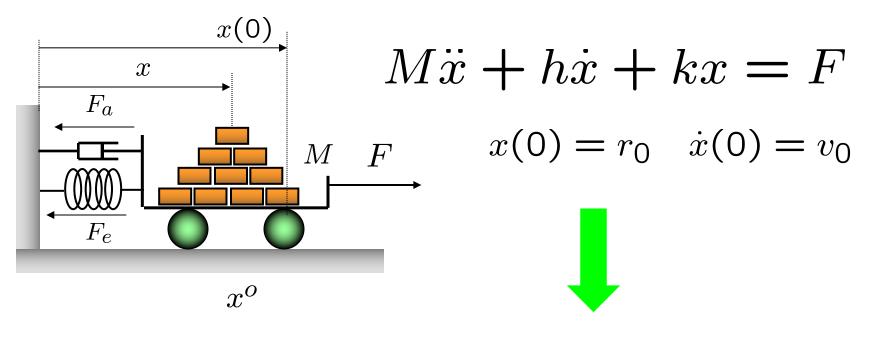
$$Y(s) = \frac{s+3}{s^2+3s+2} + \frac{1}{s^2+3s+2} \left(\frac{1}{s} + \frac{3}{s^2}\right)$$

Da questa equazione si puo' tornare nel dominio del tempo,

#### **ANTITRASFORMANDO**

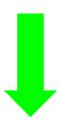
## **Applicazione:**

### sistema massa-molla (parte1, #40)



$$M\{s^2X(s) - sx(0) - \dot{x}(0)\} + \dots$$

... + 
$$h\{sX(s) - x(0)\} + kX(s) = F(s)$$

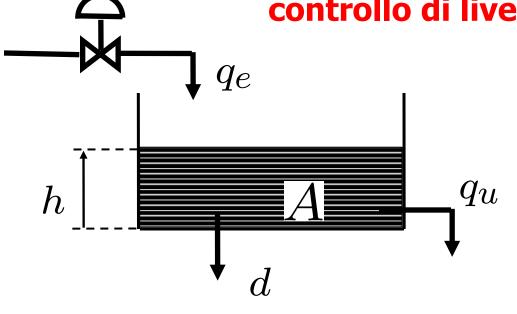


$$X(s)\{Ms^2+hs+k\}-\{Msr_0+hr_0+Mv_0\}=F(s)$$

$$X(s) = \frac{Msr_0 + hr_0 + Mv_0}{Ms^2 + hs + k} + \frac{F(s)}{Ms^2 + hs + k}$$
"Risposta" libera
dipende dalle condizioni iniziali
$$x(t)$$

## **Applicazione:**

controllo di livello (parte 1, #50)



#### Ipotesi:

- -serbatoio infinito
- -no disturbo
- -controllore proporzionale

$$\begin{cases} \dot{h} = -\frac{1}{A}(k + \mu)h + \frac{\mu}{A}h^{o} \\ h(0) = 0 \end{cases}$$

#### controllo di livello

Trasformiamo con Laplace, con C.I. nulle ( $h_0$  e' il RIFERIMENTO!):

$$s H(s) = -\frac{1}{A} (k + \mu) H(s) + \frac{\mu}{A} \mathcal{L} \left\{ h^0(t) \right\}$$

$$H(s) = \frac{\mu}{As + (k + \mu)} \cdot \mathcal{L}\left\{h^{0}(t)\right\}$$



### **Antitrasformate**

A partire da F(s) si risale - sotto opportune ipotesi - ad f(t) calcolando :

$$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\bar{\sigma} - j\infty}^{\bar{\sigma} + j\infty} F(s) e^{st} ds$$

Che vale per f(t) CAUSALE, cioe' non nulla solo per  $t \ge 0$ 

 $\overline{\sigma}>\alpha$ , l'ascissa di convergenza. Tutte le singolarità di F(s) sono a sinistra della retta individuata da  $\overline{\sigma}$ . ... non ne faremo uso ...

### **Antitrasformate**

Ci interessa antitrasformare funzioni razionali fratte



$$F(s) = \frac{N(s)}{D(s)}$$

$$deg(D) = n, deg(N) = m$$



### **Antitrasformate**

Deve essere n>m



Se F(s) e' causale, questa condizione e' sempre verificata.



Altrimenti la teoria delle trasformate ricorre alle funzioni generalizzate...che non vedremo

$$F(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = K \frac{(s - z_1)^{m_1}(s - z_2)^{m_2} \cdots (s - z_r)^{m_r}}{(s - p_1)^{n_1}(s - p_2)^{n_2} \cdots (s - p_q)^{n_q}}$$

$$m_1 + m_2 + \dots + m_r = m \qquad n_1 + n_2 + \dots + n_q = n$$

• avremo r zeri:  $z_1, z_2, ..., z_r \in \mathcal{C}$ 

di molteplicita' 
$$m_j$$
  $j=1,...,r$ 

• avremo q poli:  $p_1, p_2, ..., p_q \in \mathcal{C}$ 

di molteplicita'  $n_i$  i=1,...,q

Vogliamo scrivere F(s) come:

$$F(s) = \frac{C_{1,1}}{(s-p_1)} + \dots + \frac{C_{1,n_1}}{(s-p_1)^{n_1}} + \dots$$
$$\dots + \frac{C_{2,1}}{(s-p_2)} + \dots + \frac{C_{2,n_2}}{(s-p_2)^{n_2}} + \dots$$

$$... + \frac{C_{q,1}}{(s-p_q)} + ... + \frac{C_{q,n_q}}{(s-p_q)^{n_q}}$$

Per la proprieta' di linearita' la sua antitrasformata si potra' calcolare cosi':

$$\mathcal{L}^{-1}[F(s)] = \sum_{i=1}^{q} \sum_{j=1}^{n_i} \mathcal{L}^{-1} \left[ \frac{C_{i,j}}{(s-p_i)^j} \right]$$

Risulta facile antitrasformare il singolo termine di questa sommatoria.

#### Infatti si ha che:

$$\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{C_{i,j}}{(s-p_i)^j}\right] = \frac{C_{i,j}}{(j-1)!} t^{(j-1)} e^{p_i t} \mathbf{1}(t)$$

Ancora per le proprieta' di linearita', traslazione in frequenza e moltiplicazione per  $\,t^n\,$  .



$$\mathcal{L}^{-1}[F(s)] = \sum_{i=1}^{q} \sum_{j=1}^{n_i} \frac{C_{i,j}}{(j-1)!} t^{(j-1)} e^{p_i t} \mathbf{1}(t)$$



Se sappiamo calcolare i coefficienti  $\,C_{i,j}\,$  abbiamo automaticamente la f(t)

 Metodo 1: basato sul principio di identita' dei polinomi -→va bene per poli a molteplicita' unitaria

Metodo 2: basato sul calcolo dei residui
 → va bene per poli multipli

Risolviamo l'esercizio (parte 1L, #21) lasciato in sospeso, con entrambi i metodi



a. "Risposta" libera 
$$Y_l(s) = \frac{s+3}{s^2+3s+2}$$

b. "Risposta" forzata 
$$Y_f(s) = \frac{1}{s^2 + 3s + 2} \left( \frac{1}{s} + \frac{3}{s^2} \right)$$

a. Metodo 1 - qui conviene perche' ci sono poli a molteplicita' unitaria

$$p_1 = -1$$
  
 $p_2 = -2$   $Y_l(s) = \frac{C_1}{(s+1)} + \frac{C_2}{(s+2)}$ 

$$Y_l = \frac{s(C_1 + C_2) + 2C_1 + C_2}{(s^2 + 3s + 2)} = \frac{s + 3}{s^2 + 3s + 2}$$

$$\begin{cases}
C_1 + C_2 = 1 \\
2C_1 + C_2 = 3
\end{cases}$$

$$\begin{cases}
C_1 = 2 \\
C_2 = -1
\end{cases}$$

$$Y_l(s) = \frac{2}{(s+1)} - \frac{1}{(s+2)}$$

$$\mathcal{L}^{-1}\{Y_l(s)\} = y_l(t) = \left[2e^{-t} - e^{-2t}\right] \cdot 1(t)$$

 $t \ge 0$ 

#### b. Metodo 2

$$Y_f(s) = \frac{1}{s^2 + 3s + 2} \left( \frac{1}{s} + \frac{3}{s^2} \right) \qquad \begin{cases} p_1 = -1, n_1 = 1 \\ p_2 = -2, n_2 = 1 \\ p_3 = 0, n_3 = 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} p_1 = -1, n_1 = 1 \\ p_2 = -2, n_2 = 1 \\ p_3 = 0, n_3 = 2 \end{cases}$$



$$Y_f = \frac{C_{1,1}}{(s+1)} + \frac{C_{2,1}}{(s+2)} + \frac{C_{3,1}}{s^2} + \frac{C_{3,2}}{s}$$

## Espansione in fratti semplici

Per calcolare i coefficienti  $C_{i,j}$  si applica questa formula:

$$C_{i,j} = \frac{1}{(n_i - j)!} \lim_{s \to p_i} \left\{ \frac{d^{(n_i - j)}}{ds^{(n_i - j)}} F(s) (s - p_i)^{n_i} \right\}$$

Per poli di molteplicita' unitaria:

$$C_i = \frac{N(p_i)}{D'(p_i)}$$

Detta formula di Heaviside

\*Derivata prima del denominatore!

## Espansione in fratti semplici

## Dunque finiamo l'esercizio:

$$C_{1,1} = \frac{(s+3)}{(s^2)(s+2)} \Big|_{s=-1} = 2 \longrightarrow p_1$$

$$C_{2,1} = \frac{(s+3)}{(s^2)(s+1)} \Big|_{s=-2} = -\frac{1}{4} \longrightarrow p_2$$

$$C_{3,0} = \frac{d}{ds} \frac{(s+3)}{(s+1)(s+2)} \Big|_{s=0} = -\frac{7}{4}$$

$$C_{3,0} = \frac{(s+3)}{(s+1)(s+2)} \Big|_{s=0} = \frac{3}{2}$$

$$p_3$$

$$C_{3,0} = \frac{(s+3)}{(s+1)(s+2)} \Big|_{s=0} = \frac{3}{2}$$

## Espansione in fratti semplici

Espressione finale di  $Y_f(s)$ :

$$Y_f = \frac{2}{(s+1)} - \frac{1}{4} \frac{1}{(s+2)} - \frac{7}{4s} + \frac{3}{2s^2}$$

**Antitrasformando:** 

$$y_f(t) = \left| \frac{3}{2}t - \frac{7}{4} + 2e^{-t} - \frac{1}{4}e^{-2t} \right| \cdot 1(t) \quad t \ge 0$$

Soluzione dell'equazione differenziale:

$$y(t) = y_l(t) + y_f(t)$$

# **Applicazione:**

## sistema massa-molla

$$\begin{cases} X(s) = \frac{Mr_0s + hr_0 + Mv_0}{Ms^2 + hs + k} + \frac{F(s)}{Ms^2 + hs + k} \\ r_0 = 0, \quad v_0 = 0 \end{cases}$$

$$X(s) = \frac{F(s)}{Ms^2 + hs + k}$$
 Se  $F(t)$  e' un gradino

$$X(s) = \frac{1}{s} \frac{1}{Ms^2 + hs + k}$$



### Espandendo in fratti semplici:

$$\Delta = h^2 - 4kM$$

$$X(s) = \frac{C_1}{s + \frac{h}{2M} + \frac{\sqrt{\Delta}}{2M}} + \frac{C_2}{s + \frac{h}{2M} - \frac{\sqrt{\Delta}}{2M}} + \frac{C_3}{s}$$

$$x(t) = \left[ C_1 \cdot e^{-\frac{h}{2M}t} \cdot e^{-\frac{\sqrt{\Delta}}{2M}t} + C_2 \cdot e^{-\frac{h}{2M}t} \cdot e^{+\frac{\sqrt{\Delta}}{2M}t} + C_3 \right] \cdot 1(t)$$

$$t \ge 0$$

Vedi (parte 1, #41-42) 
$$(t) = [C_1 \cdot e^{\lambda_1 t} + C_2 \cdot e^{\lambda_2 t} + C_3] \cdot 1(t)$$

Si e' gia' visto l'andamento della x(t) a seconda che le radici siano reali o complesse.



## **Applicazione:**

## controllo di livello

$$H(s) = \frac{\mu}{As + (k + \mu)} \cdot \mathcal{L} \left\{ h^0(t) \right\}$$

$$H(s) = \left[ \frac{C_1}{s + \frac{(k+\mu)}{A}} + \frac{C_2}{s} \right] \qquad h^0(t) = h^0 1(t)$$

$$h^0(t) = h^0 1(t)$$

$$h^0(s) = h^0 \frac{1}{s}$$



$$h^0(t) = h^0 1(t)$$

$$h^0(s) = h^0 \frac{1}{s}$$

dopo qualche passaggio ...

$$h(t) = \frac{\mu \, h^0}{k+\mu} \, \left(1 - e^{-\frac{\left(k+\mu\right)}{A}} \, t\right) \cdot 1(t)$$
 vedi (parte 1, #51)

# **Proprieta'**

Vediamo ancora due proprieta' molto importanti:

### Teorema del valore iniziale

IPOTESI: F(s) strettamente propria, cioe' n>m.

$$\lim_{t \to 0} f(t) = \lim_{s \to \infty} s F(s)$$

# **Proprieta'**

### Teorema del valor finale

IPOTESI: Tutti i poli sono nel semipiano sinistro, con al piu' un polo di molteplicita' unitaria nell'origine.

$$\lim_{t \to \infty} f(t) = \lim_{s \to 0} s F(s)$$

TESI: se le ipotesi sono soddisfatte ALLORA i due limiti esistono entrambi finiti ed assumono valori UGUALI.

E' un teorema molto utile: si trova subito il valore regime della f(t) direttamente dalla sua trasformata di Laplace!

## Teorema del valor finale: esempi

#### Applicazione corretta:

$$\lim_{t \to +\infty} e^{-t} = 0 = \lim_{s \to 0} s \cdot \frac{1}{s+1}$$

C'e' un solo polo a parte reale negativa



### **Applicazione scorretta:**

$$\lim_{t \to +\infty} \sin(\omega t) ? \lim_{s \to 0} s \cdot \frac{\omega}{s^2 + \omega} = 1$$

Ci sono due poli immaginari puri!





#### 1. Antitrasformare la funzione :

$$F(s) = \frac{5s+3}{(s+1)(s+2)^2} \longrightarrow \frac{C_1}{(s+1)} + \frac{C_{2,1}}{(s+2)} + \frac{C_{2,2}}{(s+2)^2}$$

$$C_1 = \lim_{s \to (-1)} \left\{ \frac{5s+3}{(s+1)(s+2)^2} (s+1) = -2 \right\}$$

$$C_{2,1} = \lim_{s \to (-2)} \frac{d}{ds} \left\{ \frac{5s+3}{(s+1)(s+2)^2} (s+2)^2 \right\} = 2$$

$$C_{2,2} = \lim_{s \to (-2)} \left\{ \frac{5s+3}{(s+1)(s+2)^2} (s+2)^2 \right\} = 7$$

## **Antitrasformiamo:**

$$F(s) = \frac{-2}{(s+1)} + \frac{2}{(s+2)} + \frac{7}{(s+2)^2}$$

$$f(t) = -2e^{-t} + 2e^{-2t} + 7te^{-2t}$$



fine!

## 2. Carica e scarica di un circuito RC parallelo:

## Equazioni di stato

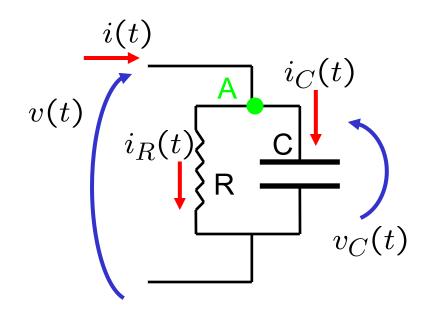
Per il secondo principio di Kirchhoff (al nodo A):

$$i(t) = i_R(t) + i_C(t)$$

$$i(t) = \frac{v_R(t)}{R} + C\frac{d}{dt}v_C(t)$$

$$v_R(t) = v_C(t) = v(t)$$

$$\frac{y(t)}{R} + C\frac{d}{dt}y(t) = u(t)$$



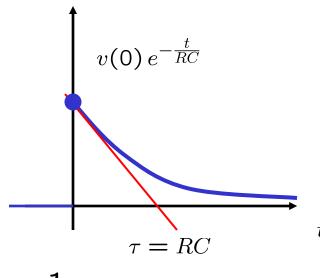
$$\begin{cases} i(t) = u(t) \\ v_C(t) = y(t) \end{cases}$$

a) Ingresso nullo, ma con condizioni iniziali diverse da zero : il circuito si scarica.

$$\frac{y(t)}{RC} + \frac{d}{dt}y(t) = 0$$

Applichiamo la trasformata di Laplace:

$$\frac{Y(s)}{RC} + sY(s) - y(0) = 0$$



$$\frac{Y(s)}{RC} + sY(s) - y(0) = 0$$

$$Y(s) = y(0) \frac{RC}{sRC + 1} = y(0) \frac{1}{s + \frac{1}{RC}}$$





$$v(t) = v(0) e^{-\frac{t}{RC}}$$

b) Soluzione ad ingresso diverso da zero, ma condizioni iniziali nulle : il circuito si carica.

$$\frac{y(t)}{RC} + \frac{d}{dt}y(t) = \frac{u(t)}{C}$$

$$Y(s) = \frac{U(s)}{\cancel{C}} \frac{R\cancel{C}}{sRC+1} = \frac{U(s)}{C} \frac{1}{s + \frac{1}{RC}}$$

Se l'ingresso e' un gradino in corrente:

$$Y(s) = \left(\frac{1}{s + \frac{1}{RC}}\right) \frac{1}{sC}$$

Allora espandiamo in fratti semplici...

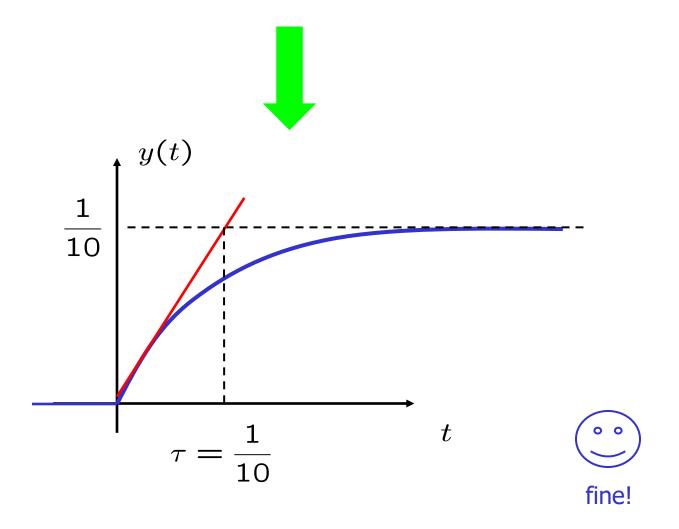


Se R=10, C=1 si ha RC=10 e dunque:

$$y(t) = \mathcal{L}^{-1} \left[ \frac{1}{(s+10)} \frac{1}{s} \right] = \mathcal{L}^{-1} \left[ \frac{A}{s+10} + \frac{B}{s} \right]$$

$$\begin{cases} A = \frac{1}{s(s+10)}(s+10)_{|s=-10} = -\frac{1}{10} \\ B = \frac{1}{s(s+10)}(s)_{|s=0} = \frac{1}{10} \end{cases}$$

$$y(t) = \left\{ -\frac{1}{10}e^{-10t} + \frac{1}{10} \right\} 1(t) = \frac{1}{10}(1 - e^{-10t}) 1(t)$$



## 3. Antitrasformare la funzione:

$$F(s) = \frac{7s^2 - 8s + 5}{s^3 + 2s^2 + 5s} = \frac{7s^2 - 8s + 5}{s(s^2 + 2s + 5)}$$

Innanzitutto troviamo i poli:

$$F(s) = \frac{7s^2 - 8s + 5}{s(s + (1 - j2))(s + (1 + j2))}$$

Poi espandiamo in fratti semplici:

$$F(s) = \frac{C_1}{s} + \frac{C_2}{(s + (1 - j2))} + \frac{C_2^*}{(s + (1 + j2))}$$

### Applichiamo la formula dei residui:

$$C_1 = \lim_{s \to 0} F(s) \, s = 1$$

$$C_2 = \lim_{s \longrightarrow (-1+j2)} F(s) (s + (1-j2)) = 3 + j4$$

$$C_2^* = \lim_{s \longrightarrow (-1-j2)} F(s) (s + (1+j2)) = 3-j4$$



$$f(t) = 1(t) + (3+j4)e^{-(1-j2)t} + (3-j4)e^{-(1+j2)t}$$

Che non e' molto agevole perche' presenta coefficienti complessi...

Semplifichiamola sfruttando le formule di Eulero:

$$f(t) = 1(t) + 10e^{-t}(\cos(2t + \phi)) \quad \phi = \arctan\left(\frac{4}{3}\right)$$

Ma si poteva anche operare diversamente, accoppiando i poli complessi e coniugati:

$$\frac{3+j4}{(s+1-j2)} + \frac{3-j4}{(s+1+j2)} = \dots = \frac{6(s+1)-16}{(s+1)^2+(2)^2}$$

... = 
$$6 \frac{(s+1)}{(s+1)^2 + (2)^2} - 8 \frac{2}{(s+1)^2 + (2)^2}$$

Antitrasformando -> ricordare la proprieta' di traslazione in frequenza:

$$f(t) = 1(t) + 6e^{-t}\cos 2t - 8e^{-t}\sin 2t$$



fine!

## Quello appena visto si dice metodo del **COMPLETAMENTO DEI QUADRATI**:

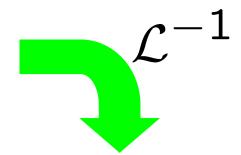
a. Si accoppiano i poli complessi e coniugati:

$$\frac{C_2}{(s+p)} + \frac{C_2^*}{(s+p^*)} \Longrightarrow \frac{as+b}{(s+\sigma)^2 + \omega^2}$$

$$\underset{\mathcal{R}e\{p\}}{\underbrace{(s+p)}} \xrightarrow{\mathcal{R}e\{p\}} \mathcal{R}e\{p\}}$$

b. Si "aggiustano" le costanti al numeratore per avere:

$$\frac{K_1(s+\sigma)+K_2\omega}{(s+\sigma)^2+\omega^2}$$



$$\left(K_1 e^{-\sigma t} \cos(\omega t) + K_2 e^{-\sigma t} \sin(\omega t)\right) \mathbf{1}(t)$$

## 4. Antitrasformare la funzione :

$$F(s) = \frac{s^3 + 3s^2 + 6s + 8}{(s-1)^3(s+2)^2}$$

Abbiamo gia' i poli...stavolta facciamo attenzione agli zeri!!

Infatti ci sono delle semplificazioni fra numeratore e denominatore: un fattore (s+2) si elimina... Magari non ce ne siamo accorti... Ma facendo i calcoli nell'espansione in fratti semplici il coefficiente  $C_{2,2}$  legato ad  $(s+2)^2$  risultera' nullo!

$$C_{2,2} = \lim_{s \to (-2)} F(s)(s+2)^2 = \dots = 0$$



Se nell'espansione un coefficiente risulta NULLO significa che ci sono delle semplificazioni di cui non ci si e' accorti.



fine!