

TE DA UN FORMALISMO TENSORIALE.

- SI NOTI ANCHE CHE  $\vec{S}'$  (COME SPARE NELLE LEGGI DI CONSERVAZIONE) E' UNA DENSITA' DI POTEUA (F.L/L<sup>2</sup>T) MENTRE  $\mu_0 \epsilon_0 \vec{S}'$  E' UNA DENSITA' DI MOMENTO ( $\mu_0 \epsilon_0 = \frac{T^2}{L^2}$ )  $\Rightarrow$   
 $\mu_0 \epsilon_0 \vec{S}' = \frac{T^2}{L^2} \cdot \frac{F.L}{L^2 T} = \frac{FT}{L^3}$ . ALLO STESSO MODO NOTIAMO CHE  $\frac{FT}{L^3}$  HA UN DOPPIO RUOLO.  $\vec{T}$  E' LO STRESS E.M. (F/L<sup>2</sup>) FORZA/SUP MENTRE  $\vec{T}$  E' LA DENSITA' DEL FLUSSO DEL MOMENTO

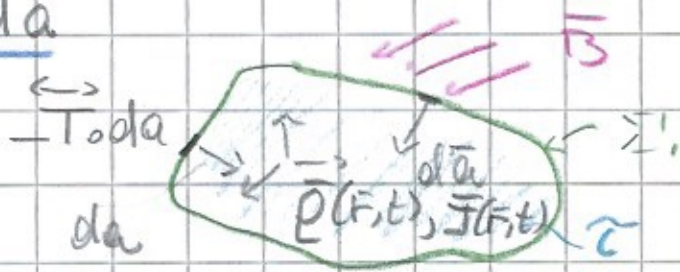
- OSSERVAZIONE PARTIAMO DALLA LEGGE DI CONS. DEL MOMENTO  $\frac{d\vec{P}_{MEC}}{dt} = \frac{d}{dt} \int_V \epsilon_0 \mu_0 \vec{S}' dV + \oint_{\partial V} \vec{T} \cdot d\vec{a}$

SE  $\vec{P}_{MEC} \uparrow \Rightarrow \vec{g}_{EM} \downarrow$  OPPURE I CAMPI STANNO PORTANDO DEL MOMENTO ATTRAVERSO LA SUPERFICIE CHE RACCHIUDE  $\partial V$ . LA DENSITA'

DI  $\vec{g}_{EM} = \epsilon_0 \mu_0 \vec{S}' = \epsilon (\vec{E} \times \vec{B})$  MENTRE IL FLUSSO DEL MOMENTO DEI CAMPI E'  $\vec{T}$ .

IN ALTRI TERMINI -  $\vec{T} \cdot d\vec{a}$  E' IL MOMENTO E.M. PER UNITA' DI TEMPO CHE ATTRAVERSA L'AREA  $da$

E' IL CAMPO  $\vec{E}, \vec{B}$  CHE



TRASFERISCE MOM.

$\uparrow \uparrow \uparrow \vec{E}$

ALLA CONFIGURA DI CARICHE E CORRENTI.

SI NOTI ANCHE CHE  $\vec{T}$  E' UN TENSORE SIMMETRICO  $\Rightarrow \vec{T}_{ij} = \vec{T}_{ji}$

## LEZIONE #8

ESPRIMENDO LA DENSITA' DEL MOMENTO E.M.  $\vec{g}$  LA LEGGE DI CONSERVAZIONE DEL MOMENTO TOTALE  $\vec{P}_{TOT} = \vec{P}_{MEC} + \vec{P}_{EM}$  E RICORDANDO CHE  $(\hat{n}_0 \cdot \vec{T})_j = \hat{n}_0 T_{ij}$  (VEDI PRODOTTO SCALARE TRA VETTORE E TENSORE  $\vec{T}$ ) POSSIAMO SCRIVERE LA LEGGE DI CONSERVAZIONE DEL MOMENTO

$$\text{COME } \frac{d\vec{P}_{TOT}}{dt} = \frac{d}{dt} (\vec{P}_{MEC} + \vec{P}_{EM}) = \int_{\Sigma(t)} \hat{n}_0 \cdot \vec{T} da$$

OSSERVAZIONE SI NOTI ANCHE CHE  $T$  HA LA DIMENSIONE DI UN (MOMENTO/VOL.)  $\times$  VEL.

(ABBIAMO VISTO CHE  $\vec{T}$  E' UNA FORZA/AREA

$$\Rightarrow \text{MASSA} \cdot \frac{L}{T^2} \cdot \frac{1}{L^2} = \left( \frac{\text{MASSA} \cdot L}{T} \right) \cdot \frac{1}{L^3} =$$

NON LINEARE

$$P \cdot \frac{1}{L^2} \cdot \frac{L}{L} \Rightarrow \frac{P}{L} \cdot \text{VEL.} \Rightarrow \text{IL TENSORE}$$

VOL

STRESS E' UN MOMENTO DELLA DENSITA' DI CORRENTE. COSI'  $T_{ij}$  E' LA RAPIDITA' (RATE) AL QUALE LA  $i$ -ESIMA COMPONENTE DEL MOMENTO CHE FLUISCE ATTRAVERSO UN ELEMENTO DI AREA  $\hat{n}_i da$ . NON COSI' OVVIO CHE  $T_{ij}$  E' ANCHE IL "RATE" AL QUALE LA  $j$ -ESIMA COMPONENTE DEL MOMENTO FLUISCE ATTRAVERSO L'ELEMENTO D'AREA  $\hat{n}_j da$ . QUESTA E' LA DIRETTA CONSEGUENZA CHE  $T_{ij} = T_{ji}$ , OVVERO CHE IL TENSORE E' SIMMETRICO.

- PROBLEMA. OSSERVANDO LA FIGURA DEL CUBO CHE SCHEMATIZZA IL TENSORE STRESS DA COSA SI DEDUCE CHE IL  $\overset{\leftrightarrow}{T}$  E' SIMMETRICO (PER PARITA'). SUGG. SI CONSIDERI CHE L'OPERAZIONE DI PARITA' E' EQUIVALENTE ALLA RIFLESSIONE.

- OSSERVAZIONE. ORA ABBIAMO GLI STRUMENTI PER FARE UN'OSSERVAZIONE IMPORTANTE. CONSIDERIAMO LE RELAZIONI DI CONSERV. DI ENERGIA E MOMENTO NELLA LORO FORMA INTEGRALE.  $\frac{d}{dt} (U_{MEC} + U_{EM}) = - \oint_{\Sigma_t} \vec{S} \cdot \hat{n} da$

$$E \frac{d}{dt} (\bar{P}_{MEC} + \bar{P}_{EM}) = \oint_{\Sigma_t} \hat{n} \cdot \overset{\leftrightarrow}{T} da$$

AFFINCHE' L'ENERGIA E IL MOMENTO TOTALI SI CONSERVINO  $\Rightarrow (U_{MEC} + U_{EM}) = \text{COST}$

$$E (\bar{P}_{MEC} + \bar{P}_{EM}) = \text{COST} \Rightarrow \text{LE LORO } \frac{d}{dt} = 0$$

$$\Rightarrow - \oint_{\Sigma_t} \vec{S} \cdot \hat{n} da = 0 \quad E \quad \int_{\Sigma_t} \hat{n} \cdot \overset{\leftrightarrow}{T} da = 0.$$

QUESTE RELAZIONI DEVONO ESSERE VERE PER  $\Sigma_t \rightarrow \mathbb{W}$ . PER CAPIRE A FONDO QUESTO ARGOMENTO DOBBIAMO FARE UN'ANALISI DIMENSIONALE DEI DUE INTEGRALI DI FLUSSO

$$\oint_{\Sigma_t \rightarrow \mathbb{W}} \vec{S} \cdot \hat{n} da \quad E \quad \int_{\Sigma_t \rightarrow \mathbb{W}} \hat{n} \cdot \overset{\leftrightarrow}{T} da. \quad \text{DA QUESTA}$$

VUOTIAMO CHE  $da$  HA LE DIMENSIONI DI  $L^2$  MENTRE  $\vec{S}$  DIMENSIONALMENTE E'

$$\propto \vec{E} \times \vec{B} \quad \text{MENTRE } T_{ij} = \epsilon_0 \left[ E_i E_j - \frac{1}{2} E^2 \delta_{ij} \right] + \frac{1}{\mu_0} \left[ B_i B_j - \frac{1}{2} B^2 \delta_{ij} \right]$$

SE IL PRODOTTO  $|\vec{E}||\vec{B}| \propto \frac{1}{r^n}$  CON  
 $n > 2 \Rightarrow \frac{1}{L^n}$  CON  $n > 2$  ALLORA GLI INTEG.

$$\int_{\Sigma: \rightarrow \mathbb{N}} \frac{1}{L^n} \cdot L^2 \text{ CON } n > 2 \text{ PER } r \rightarrow \infty (\Rightarrow |\vec{E}||\vec{B}| \rightarrow$$

0 PIÙ RAPIDAMENTE DI DA)  $\Rightarrow \emptyset$  MA SE  
 $n \leq 2$  ALLORA GLI INTEGRALI DI FLUSSO  
 ANCHE PER  $r \rightarrow \infty \Rightarrow \Sigma: \rightarrow \mathbb{N}$  AVRANNO UN

$$\text{VALORE FINITO} \Rightarrow \frac{d}{dt} (U_{MEC} + U_{EM}) \neq \emptyset$$

$\frac{d}{dt} (\vec{P}_{MEC} + \vec{P}_{EM}) \neq \emptyset$  E PARTE DELLA ENERGIA  
 E DEL MOMENTO SONO DISSIPATI, NEL CASO

DI CAMPI STATICI O QUASI STATICI (IN QUESTO  
 CASO A PARTE FENOMENI DISSIPATIVI  
 O DI ORDINE SUPERIORE)  $E \propto \frac{1}{r^2}$  E  $B \propto \frac{1}{r^2}$

$$\Rightarrow |\vec{E}||\vec{B}| \propto \frac{1}{r^4} \Rightarrow \oint_{\Sigma: \rightarrow \mathbb{N}} \vec{S} \cdot \hat{n} da \rightarrow \emptyset \text{ E}$$

$$\oint_{\Sigma: \rightarrow \mathbb{N}} \hat{n} \cdot \vec{T} da \rightarrow \emptyset \text{ MENTRE PER CAMPI } \vec{E} \text{ E } \vec{B}$$

GENERATI DA CARICHE ACC. (VEDREMO  
 CON GRANDE DETTAGLIO QUESTO PIÙ AVANTI)  
 CI SONO COMPONENTI DEI CAMPI  $\vec{E}$  E  $\vec{B}$   
 (DETTE DI ACCELERAZIONE) CHE SONO

$$\propto \frac{1}{r} \Rightarrow \vec{S} \propto \frac{1}{r^2} \left( \frac{1}{L^2} \right) \text{ E } \vec{T} \propto \frac{1}{r^2} \left( \frac{1}{L^2} \right)$$

$$\text{PER } r \rightarrow \infty \Rightarrow \oint_{\Sigma: \rightarrow \mathbb{N}} \vec{S} \cdot \hat{n} da \neq 0 \text{ E } \oint_{\Sigma: \rightarrow \mathbb{N}} \hat{n} \cdot \vec{T} da \neq 0$$

QUESTA È ENERGIA E MOMENTO CHE SI

SI DISSIPANO SOTTO FORMA DI RADIAZIONE  $\Rightarrow$

$$-\vec{\nabla} \cdot \vec{S}' \neq 0 \quad \text{E} \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{T}' \neq 0$$

• CONTEST (15.3 - A. ZAUGWILL). UNA CARICA  $q$  SI MUOVE LENTAMENTE NELLO SPAZIO DOVE E' PRESENTE UN CAMPO  $\vec{B}(t, \vec{r})$  ESTERNO CHE INDUCE SULLA CARICA UNO SPOSTAMENTO  $\int \vec{F}$ , IN UN TEMPO  $\int dt$ . SI DERIVI LA FORZA SU  $q$  DALLA VARIAZIONE DEL MOMENTO E.M. CHE ACCOMPAGNA LO SPOSTAMENTO.

ARGOMENTO COMPLEMENTARE (AZ P514)

• SIGNIFICATO FISICO DI  $\vec{A}(\vec{r}, t)$  (POTENZIALE VETTORE), PRIMA DI AFFRONTARE QUESTO ARGOMENTO DOBBIAMO PRIMA CHIARIRE L'USO DI ALCUNI SIMBOLI CHE CI PERMETTONO UN FORMALISMO SEMPLIFICATO. QUESTI SONO LA  $\delta_{ij}$  DI KRONECKER E LE REGOLE DI PERMUTAZIONE DI LEVI-CIVITA RELATIVE AL SIMBOLO  $\epsilon_{ijk}$  DOVE  $i, j, k$  SI RIFERISCONO ALLE COORDINATE  $x, y, z$ . ESSI SONO DEFINITI COME SEGUE.

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

$$\epsilon_{ijk} = \begin{cases} 1 & ijk = xyz \rightarrow yzx \rightarrow zxy \\ -1 & ijk = xzy \rightarrow yxz \rightarrow zyx \\ 0 & \text{TUTTI GLI ALTRI CASI} \end{cases}$$

PER QUANTO RIGUARDA IL SIMBOLO DI LEVI-CIVITA IN 3D POSSIAMO NOTARE CHE LA PRIMA RIGA DELLE PERMUTAZIONI E' DEL TIPO 123, 231, 312 E' PARI, MENTRE LA SECONDA 132, 213, 321 E' DISPARI DALLA DEF. DI PERMUTAZIONE: MODO DI ORDINARE IN SUCCESSIONE GLI OGGETTI

LA PERMUTAZIONE È PARI SE CI SONO STATE  
 0 TRASPOSIZIONI RISPETTO ALL'ORDINE ORIGINA-  
 LE (X, Y, Z). È DISPARI SE C'È STATA UNA TRAS-  
 POSIZIONE RISPETTO ALL'ORDINE ORIGINALE

X Y Z → TRASPOSTO X Z Y

NATURALMENTE I SIMBOLI DI LEVI-CIVITA  
 POSSONO ESSERE ESTESI ANCHE A SPAZI N-D.

NOI LI APPLICHEREMO PIÙ AVANTI ALLO SPAZIO  
 $\mathbb{R}^{1,3}$ . ALCUNE IDENTITÀ UTILI SONO LE SEGUENTI

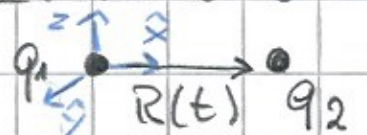
$$\hat{e}_i \cdot \hat{e}_j = \delta_{ij} ; \partial_k \hat{e}_j = \delta_{ik}$$

$$(\vec{V} \times \vec{F})_i = \epsilon_{ijk} V_j F_k ; [\vec{V} \times \vec{A}]_i = \epsilon_{ijk} \partial_j A_k$$

SE C È UNA MATRICE 3x3 (C<sub>11</sub>, C<sub>12</sub> ...)

$$\text{DET } C = \epsilon_{ijk} C_{i1} C_{j2} C_{k3} \quad \text{ESPAN. PER COLONNE}$$

$$\text{DET } C = \epsilon_{ijk} C_{1i} C_{2j} C_{3k} \quad \text{ESPAN. PER RIGHE}$$

CONSIDERIAMO ORA LA SEGUENTE CONFIGURAZIO-  
 NE  CON q<sub>1</sub> SOLIDALE CON IL

S.I.R. CI PROPONIAMO DI CALCOLARE  $\vec{P}_{EM}$

$$= \epsilon_0 \int_{\mathcal{V}} (\vec{E} \times \vec{B}) d\mathcal{V} \quad \text{CON } \vec{E} \text{ E } \vec{B} \text{ CAMPI COMPLESSI}$$

SIVI. ⇒ q<sub>1</sub> GENERA  $\vec{E}_1, \vec{B}_1$  E q<sub>2</sub>  
 GENERA  $\vec{E}_2, \vec{B}_2$ . IL MOMENTO RELATIVO

ALLA INTERAZIONE SARÀ  $\vec{E}_1 \times \vec{B}_2 + \vec{E}_2 \times \vec{B}_1$

MA  $\vec{B}_1 = 0$  DATO CHE q<sub>1</sub> È FERMO.

CAMPO GEN. DAL  
 MOTO DI q<sub>2</sub> SU q<sub>1</sub>

$$\vec{P}_{EM} = \epsilon_0 \int_{\tilde{\mathcal{V}}} (\vec{E}_1 \times \vec{B}_2) d\tilde{\mathcal{V}}$$

USANDO LA RELAZIONE  $(\vec{E}_1 \times \vec{B}_2)_k = \epsilon_{kem} E_{1e} E_{2m}$   
 E RICORDANDO CHE  $\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \Rightarrow B_{2m} = \epsilon_{mst} \partial_s A_{2t}$   
 (DOVE  $k$  E  $m, s, t$  SONO INDICI)

$$\underline{\underline{\vec{P}_{EM, k} = \epsilon_0 \int_{\vec{r}} (E_{1e} \partial_k A_{2e} - E_{1e} \partial_e A_{2k}) d\vec{r}}}$$

INTEGRANDO I DUE TERMINI PER PARTI E ASSUMENDO CHE I TERMINI DI SUPERFICIE  $\rightarrow 0$

$$\underline{\underline{\vec{P}_{EM, k} = \epsilon_0 \int (A_{2k} \vec{\nabla} \cdot \vec{E}_1 - A_{2e} \partial_k E_{1e}) d\vec{r}}}$$

ORA  $\vec{\nabla} \times \vec{E} = 0 \Rightarrow \partial_k E_{1e} = \partial_e E_{1k}$  E UN'ALTRA  
 INTEGRAZIONE PER PARTI DA:

$$\vec{P}_{EM} = \epsilon_0 \int [A_2 (\vec{\nabla} \cdot \vec{E}_1) + \vec{E}_1 (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}_2)] d\vec{r}$$

$$\text{MA } \epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho \quad \text{E } \vec{\nabla} \cdot \vec{A}_2 = 0 \Rightarrow \vec{P}_{EM} = \int_{V_1} \rho(\vec{r}) \vec{A}_2(\vec{r}) d\vec{r}$$

SE  $q_1$  E' UNA CARICA PUNTUALE ALLORA

$$\rho(\vec{r}) = q_1 \delta(\vec{r} - \vec{r}_1) \Rightarrow \underline{\underline{\vec{P}_{EM} = q_1 \vec{A}_2(\vec{r}_1, t)}}$$

QUESTO SPIEGA PERCHE'  $\vec{A}(\vec{r}, t)$  E' ANCHE  
 DETTO MOMENTO ELETTRO-DINAMICO

### • MOMENTO ANGOLARE

A QUESTO PUNTO CI DOVREBBE ESSERE CHIARO CHE  
 IL CAMPO E.M. NON E' "SEMPLICEMENTE" UN  
 MEDIATORE DELLE INTERAZIONI TRA CARICHE  
 MA PRESENTA DELLE PROPRIETA' INTRINSECHE  
 IMPORTANTI AL FINI DI CAPIRE I FENOMENI E.D.

PER ESEMPIO IL CAMPO E.M. TRASPORTA

$$\text{ENERGIA } \underline{\underline{M_{EM} = \frac{1}{2} (\epsilon_0 E^2 + \frac{1}{\mu_0} B^2)}} \quad \text{E UN}$$

$$\text{MOMENTO } \underline{\underline{\vec{P}_{EM} = \mu_0 \epsilon_0 \vec{S} = \epsilon_0 (\vec{E} \times \vec{B})}} \quad \text{PER UNITA'}$$

DIVOLUME.

POSSIAMO QUINDI DEFINIRE UN MOMENTO ANGOLARE PER UNITA' DI VOLUME  $\vec{l} = \vec{r} \times \vec{f}_{EM}$

$$\Rightarrow \vec{L}_{EM} = \int \vec{l}_{EM} d\tau, \text{ VALE LA PENA NOTARE CHE } \vec{l}_{EM} = \epsilon_0 [\vec{r} \times (\vec{E} \times \vec{B})]$$

OSSERVAZIONE: ANCHE CAMPI STATICI POSSONO AVERE  $\vec{l}_{EM} \neq 0$  SE  $(\vec{E} \times \vec{B}) \neq 0$ .

### CONSERVAZIONE DEL MOMENTO ANGOLARE

L'OSSERVAZIONE FATTA PRIMA CI PORTA A

DEFINIRE LA DENSITA' DEL  $\vec{l}_{EM} = \vec{r} \times \vec{g}$  CON  $\vec{g} = \epsilon_0 \vec{E} \times \vec{B}$  E QUINDI A DIMOSTRARE LA SUA CONSERVAZIONE. PER FARE QUESTO

PARTIAMO DAL MOMENTO TORCENTE MECCANICO

(MECHANICAL TORQUE IN INGLESE)  $\vec{N}_{MEC}$

$$\vec{N}_{MEC} = \frac{d\vec{L}_{MEC}}{dt} = \frac{d}{dt} \int \vec{r} \times \vec{f}_{MEC} d\tau \rightarrow$$

$$= \int [\vec{r} \times (\rho \vec{E} + \vec{j} \times \vec{B})] d\tau$$

LA PRESENZA DELLA DENSITA' DELLA FORZA MEC  $\vec{f}_{MEC}$  RICHIAMA

LA CONSERVAZIONE DEL MOMENTO LINEARE

$$\partial_t \vec{g} - \nabla \cdot \vec{T} = -\vec{f}_{MEC} \quad (\text{RICORDIAMO CHE QUESTA RELAZIONE}$$

DERIVA DA  $\partial_t (\vec{f}_{MEC} + \vec{f}_{EM}) = \nabla \cdot \vec{T}$

$$\partial_t \vec{f}_{MEC} = \vec{f}_{MEC}; \quad \partial_t \vec{f}_{EM} = \partial_t \epsilon_0 (\vec{E} \times \vec{B}) = \partial_t \vec{g}$$

PARTENDO DA QUESTA RELAZIONE POSSIAMO MOLTIPLICARE VETTORIALMENTE ENTRAMBI I MEMBRI PER IL VETTORE  $\vec{r}$  CHE E'



INDIPENDENTE DAL TEMPO E OTTENIAMO

$$\partial_t (\bar{\mathbf{r}} \times \bar{\mathbf{g}}) - \bar{\mathbf{r}} \times \bar{\nabla}_0 \cdot \bar{\mathbf{T}} = -\bar{\mathbf{r}} \times \mathbf{f}_{\text{MEC}}$$

DOVE  $-(\bar{\mathbf{r}} \times \bar{\nabla}_0 \cdot \bar{\mathbf{T}})_i = \epsilon_{ijk} r_j \partial_m T_{mk}$

TUTTAVIA DATO CHE  $\partial_m (T_{mk} r_j) = r_j \partial_m T_{mk} + T_{mk} \delta_{mj} =$   
 $= r_j \partial_m T_{mk} + T_{jk} \rightarrow -(\bar{\mathbf{r}} \times \bar{\nabla}_0 \cdot \bar{\mathbf{T}})_i \rightarrow$

$= -\epsilon_{ijk} [\partial_m (T_{mk} r_j) - T_{jk}]$  MA PER LA SIMMETRIA  
 DI  $\bar{\mathbf{T}}$  ( $T_{ij} = T_{ji}$ )  $\rightarrow \epsilon_{ijk} T_{jk} = 0 \rightarrow$

$-(\bar{\mathbf{r}} \times \bar{\nabla}_0 \cdot \bar{\mathbf{T}})_i = \partial_m \epsilon_{ikj} T_{mk} r_j = \bar{\nabla}_0 \cdot (\bar{\mathbf{T}} \times \bar{\mathbf{r}})_i$

$\Rightarrow -\bar{\mathbf{r}} \times \bar{\nabla}_0 \cdot \bar{\mathbf{T}} = \bar{\nabla}_0 \cdot (\bar{\mathbf{T}} \times \bar{\mathbf{r}})$  DIM. FACOLTAT.

DA QUESTA RELAZIONE CONSIDERANDO CHE  
 SI OTTIEVE  $\partial_t (\bar{\mathbf{r}} \times \bar{\mathbf{g}}) + \bar{\nabla}_0 \cdot (\bar{\mathbf{T}} \times \bar{\mathbf{r}}) = -\bar{\mathbf{r}} \times \mathbf{f}_{\text{MEC}}$

### LEZIONE #9

ORA DEFINIAMO  $\bar{\mathbf{M}} = \bar{\mathbf{T}} \times \bar{\mathbf{r}}$  DOVE  $\bar{\mathbf{M}}$  DIMENS.

E'  $\left[ \frac{\text{(MOMENTO ANGOLARE)}}{\text{VOL}} \right] \times \text{VELOCITA'}$

E QUINDI PUO' ESSERE INTERPRETATO COME  
 UNA CORRENTE DI DENSITA' DEL MOMENTO  
 ANGOLARE (IN MODO CONSISTENTE CON  $\bar{\mathbf{T}}$   
 MOMENTO LINEARE).

$$\begin{aligned} \bar{D}_{\text{MEC}} &= \frac{d \int_{\bar{\Sigma}} \ell_{\text{MEC}} d\bar{\Sigma}}{dt} = - \int_{\bar{\Sigma}} [\partial_t (\bar{\mathbf{r}} \times \bar{\mathbf{g}}) + \bar{\nabla}_0 \cdot \bar{\mathbf{M}}] d\bar{\Sigma} \\ &= - \frac{d \int_{\bar{\Sigma}} (\bar{\mathbf{r}} \times \bar{\mathbf{g}}) d\bar{\Sigma}}{dt} - \int_{\bar{\Sigma}} \bar{\nabla}_0 \cdot \bar{\mathbf{M}} d\bar{\Sigma} \\ &= - \frac{d \int_{\bar{\Sigma}} \ell_{\text{EM}} d\bar{\Sigma}}{dt} - \int_{\bar{\Sigma}} \bar{\nabla}_0 \cdot \bar{\mathbf{M}} d\bar{\Sigma} \Rightarrow \\ \partial_t (\ell_{\text{MEC}} + \ell_{\text{EM}}) &= - \bar{\nabla}_0 \cdot \bar{\mathbf{M}} \end{aligned}$$