

Lezione del 7 Maggio 2021

Presente in Aula (su autodichiarazione)

SM6666695

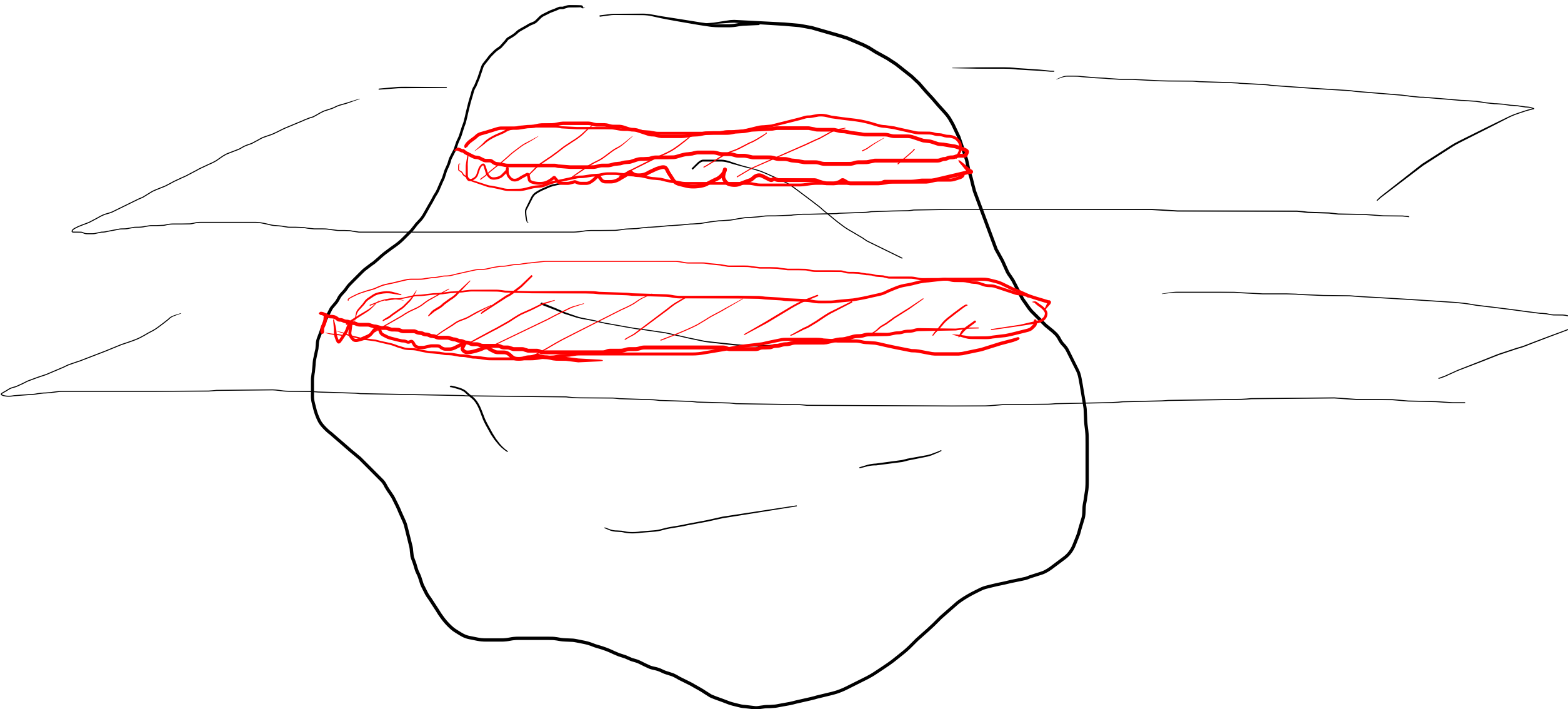
Terminologia

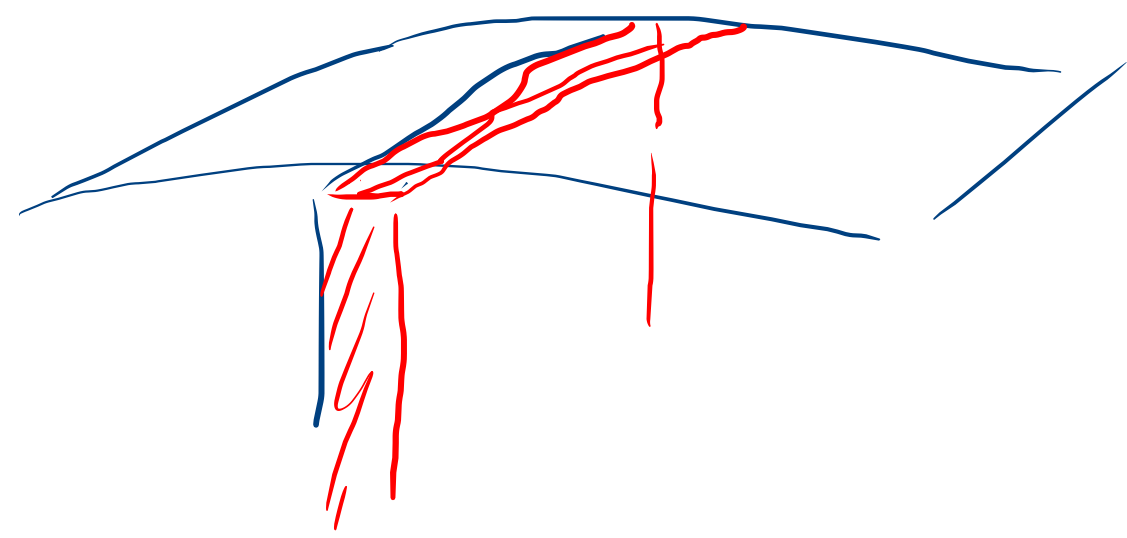
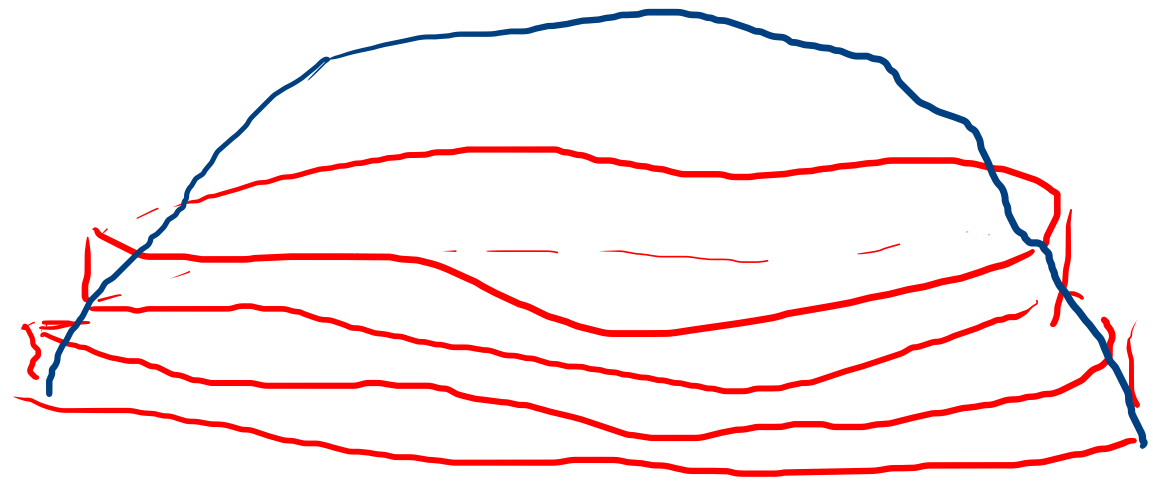
Regione SEMPLICE o NORMALE

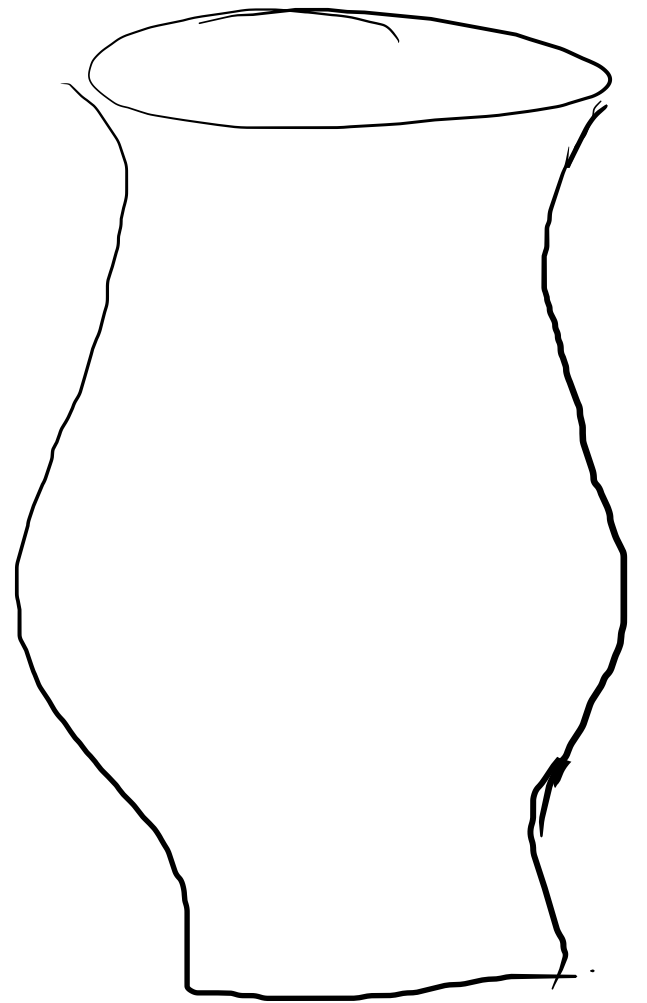
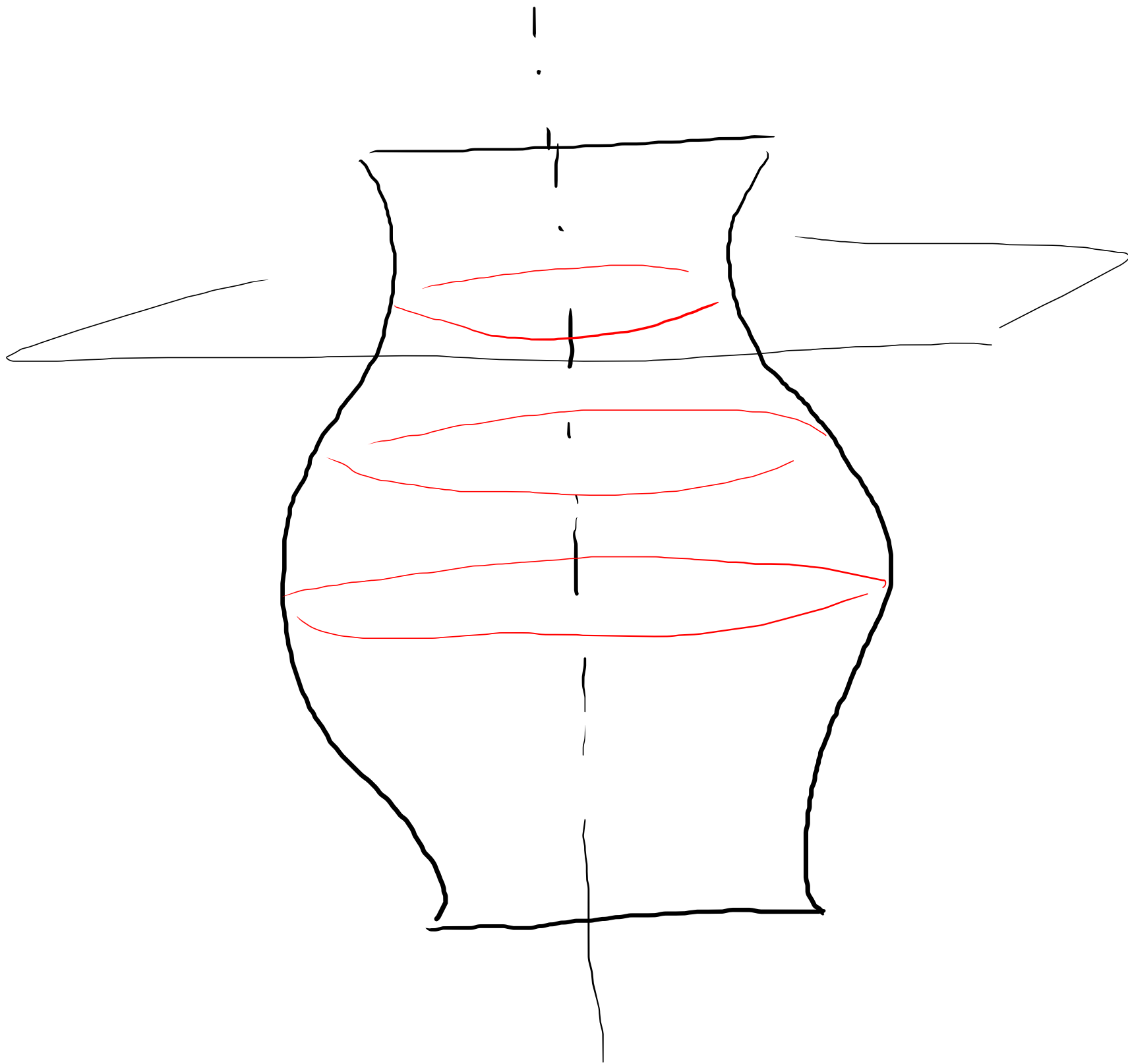
L'idea geometrica dell' enunciato del

Teorema di Integrazione Successiva

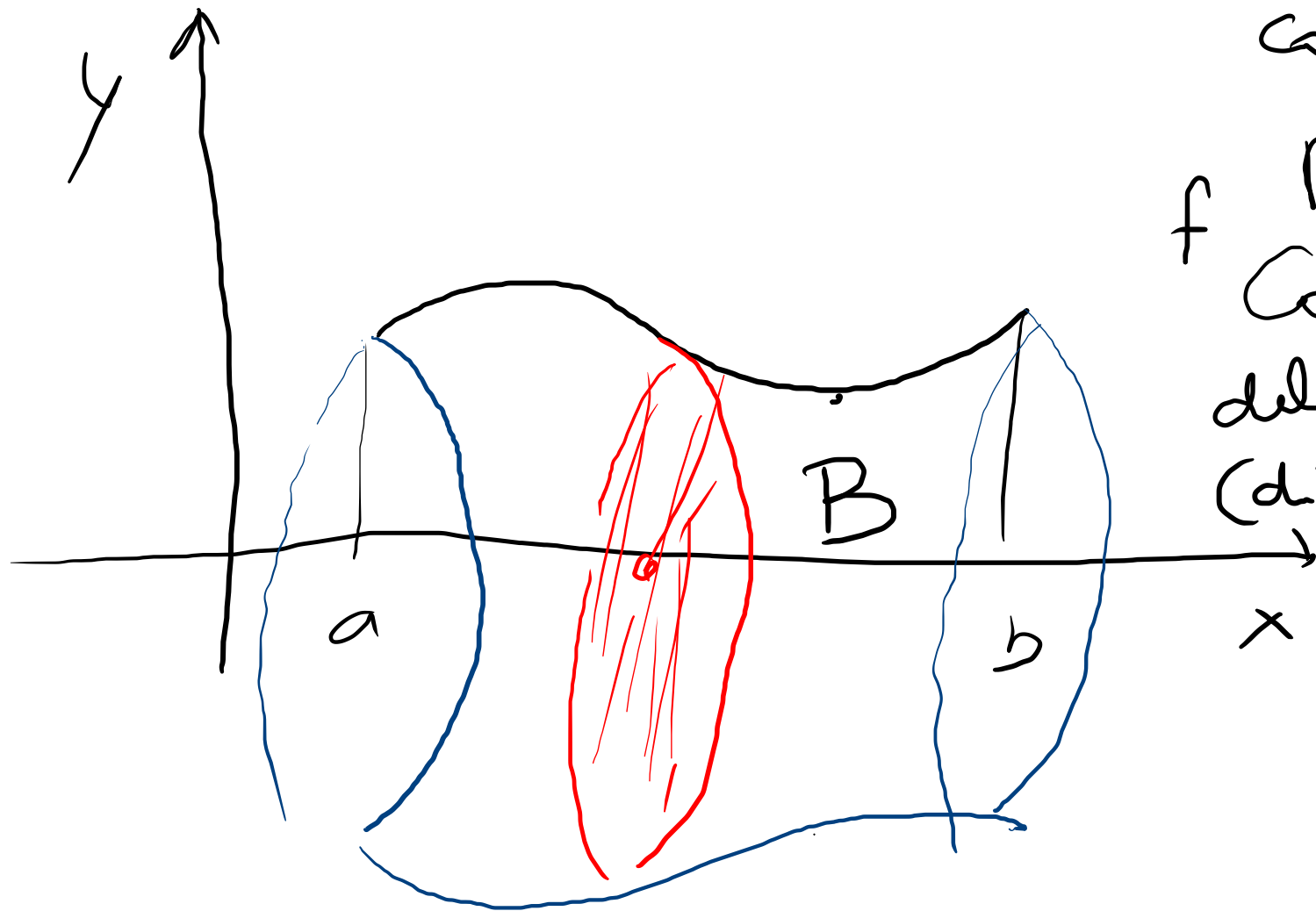
o di Fubini è antico.





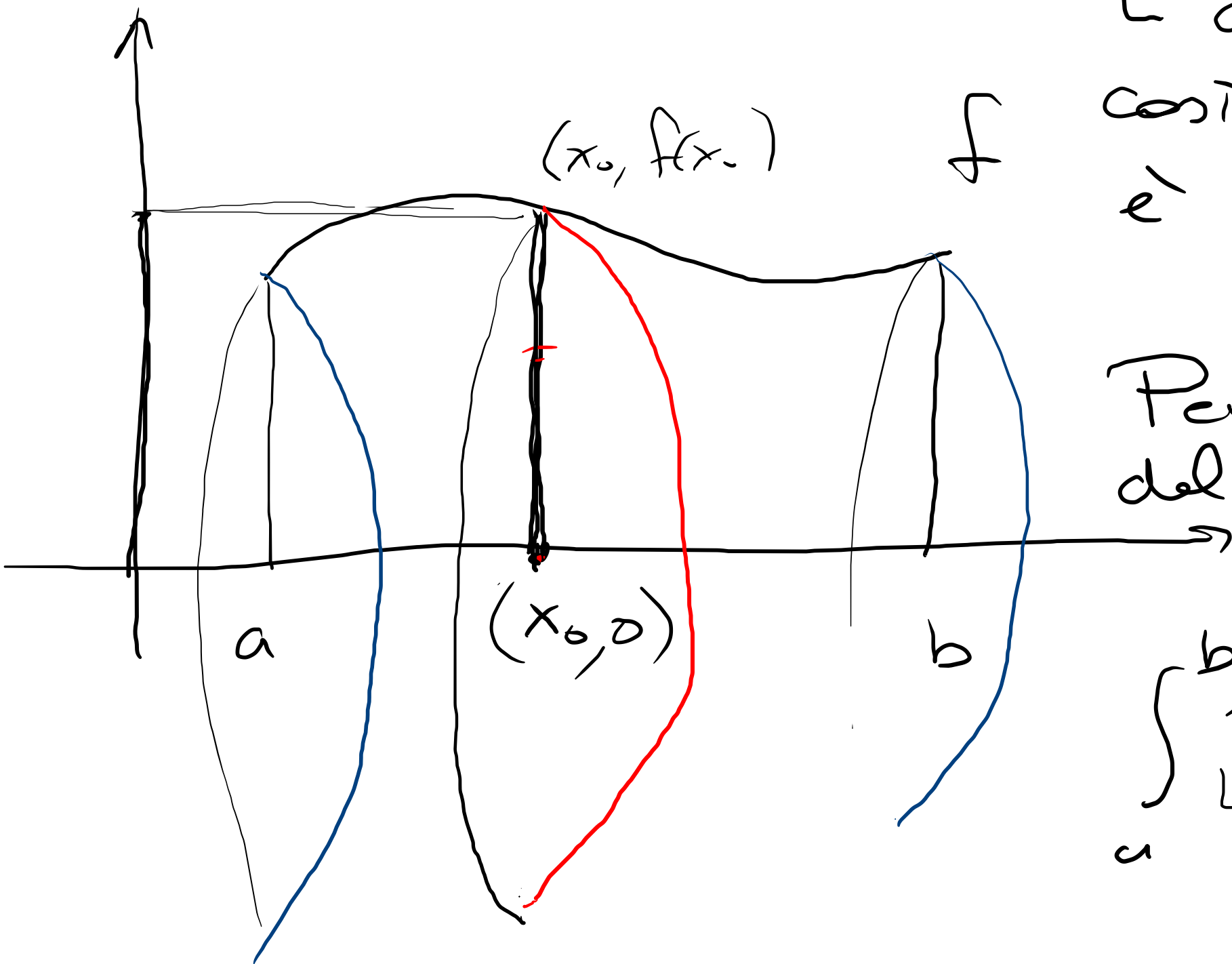


Teorema (di Pappo)



Sia f una funzione
continua in $[a, b]$ e
positiva in $[a, b]$
 f
Consideriamo il solido
delimitato dalla superficie
(di rotazione) ottenuta
ruotando il grafico
di f rispetto all'asse
 x .

L'intersezione di ogni piano ortogonale
all'asse x con B (se non vuoto)
è un disco. In particolare se il piano
ha equazione $x = x_0$ (e $a \leq x_0 \leq b$)
il disco ottenuto intersecando B con tale
piano ha centro in $(x_0, 0)$ e raggio $f(x_0)$.

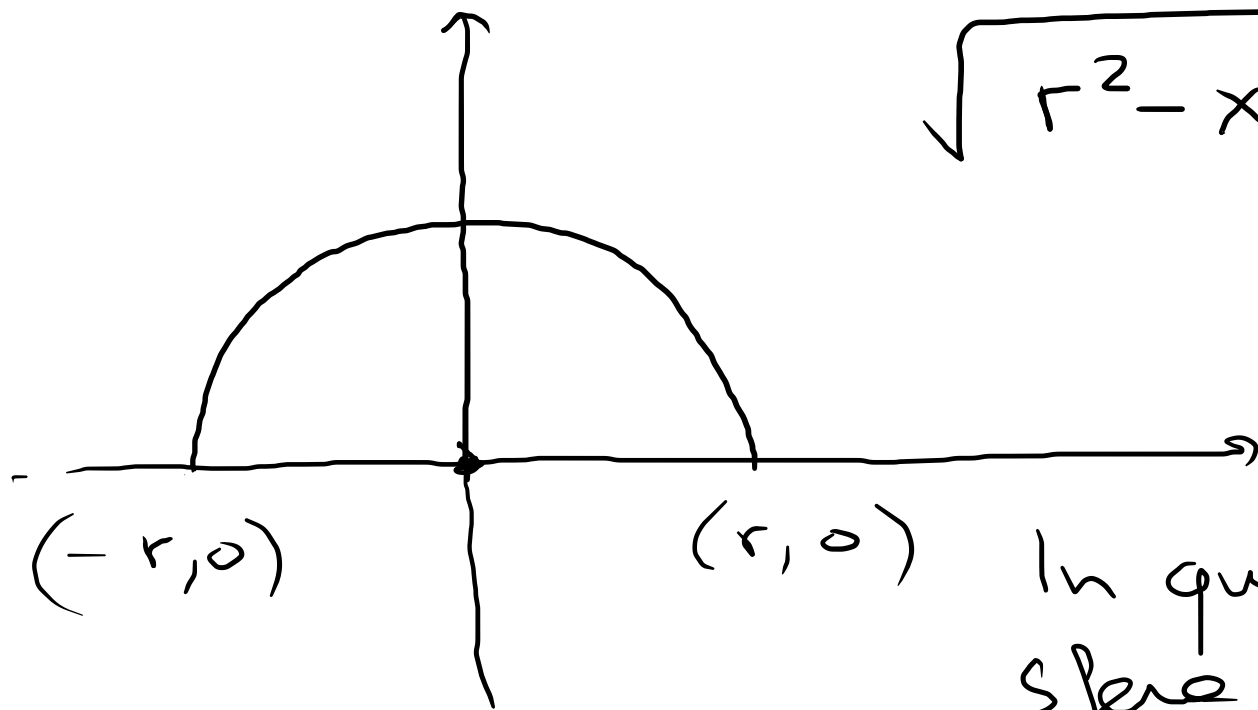


L'area del disco
 così individuata
 è $\pi f(x_0)^2$.

Pertanto il volume
 del solido B è
 dato da

$$\int_a^b \pi f(x)^2 dx$$

Area del disco di
 centro $(x, 0)$ e
 raggio $f(x)$



$$\sqrt{r^2 - x^2} = f(x)$$

$$-r \leq x \leq r$$

In questo caso B è la sfera di centro l'origine e raggio r

Applicando la formula vista, il volume della sfera di raggio r è dunque dato da

$$\int_{-r}^r \pi (r^2 - x^2) dx$$

$$\int_{-r}^r \pi (r^2 - x^2) dx = \pi \cdot \int_{-r}^r (r^2 - x^2) dx =$$

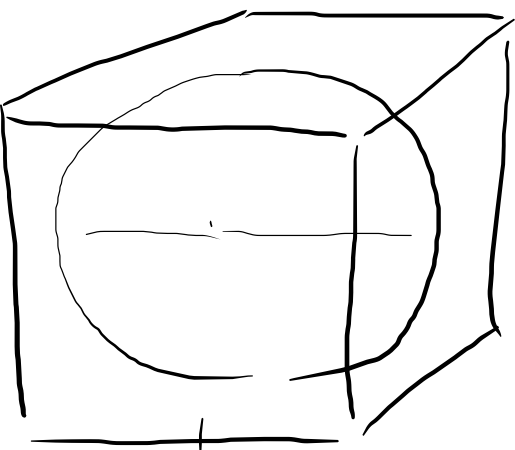
Termine Fondamentele
Caledo Integral

$$= \left[\pi \left(r^2 x - \frac{x^3}{3} \right) + C \right]_{-r}^r =$$

$$= \pi \left(r^3 - \frac{r^3}{3} \right) + \pi r^3 - \pi \frac{r^3}{3} =$$

$$= \pi \left(\frac{2}{3} r^3 \right) + \pi \left(\frac{2}{3} r^3 \right) = \frac{4}{3} \pi r^3$$

$$\Delta r^3$$



Integrali

curvilinei

$$\int_a^b f(x) dx$$

Se F è una primitiva di f

allora $F' = f$

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b \underbrace{F'(x)}_{dF(x)} dx$$

si dice DIFFERENZIALI
di F .

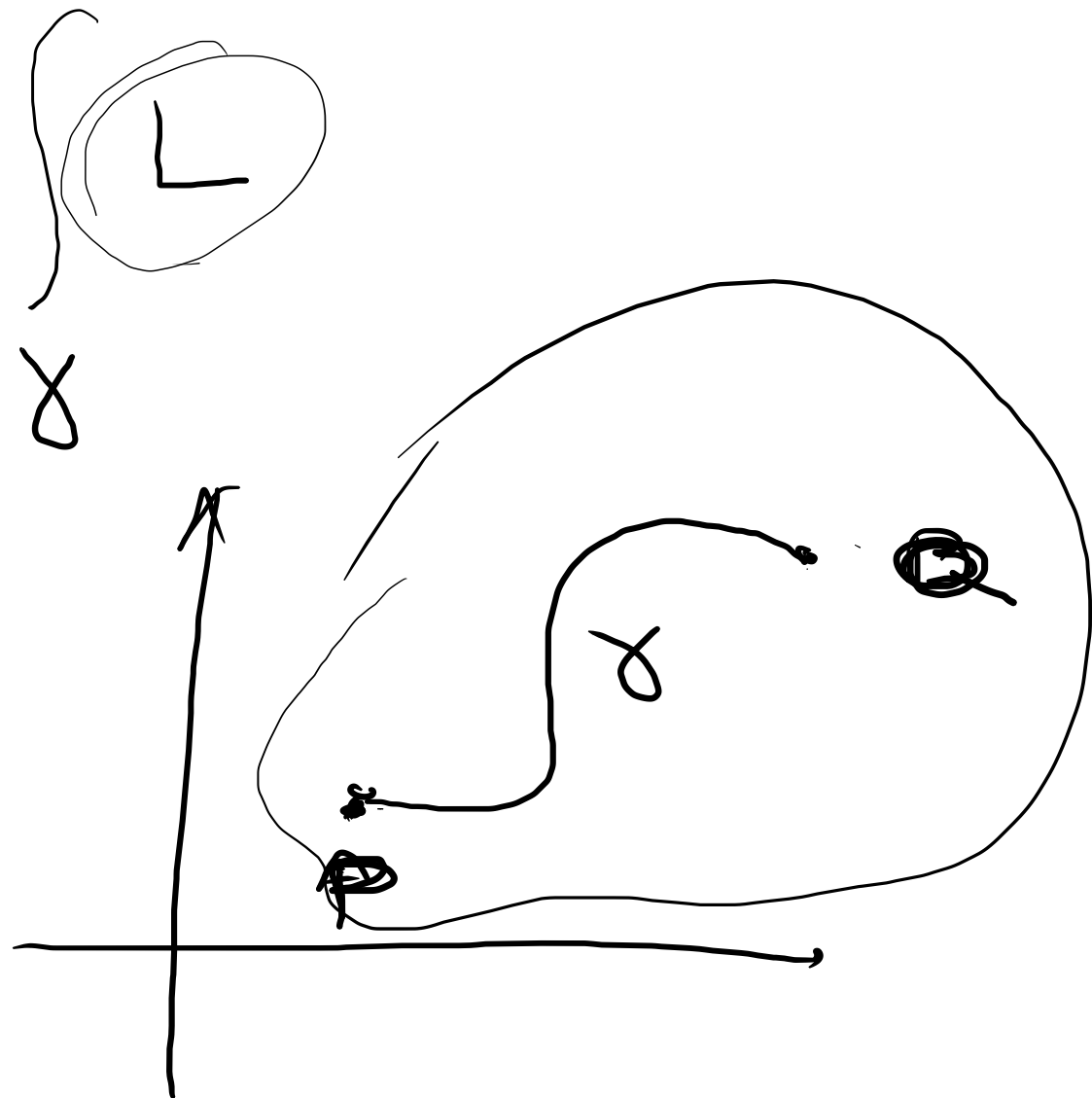
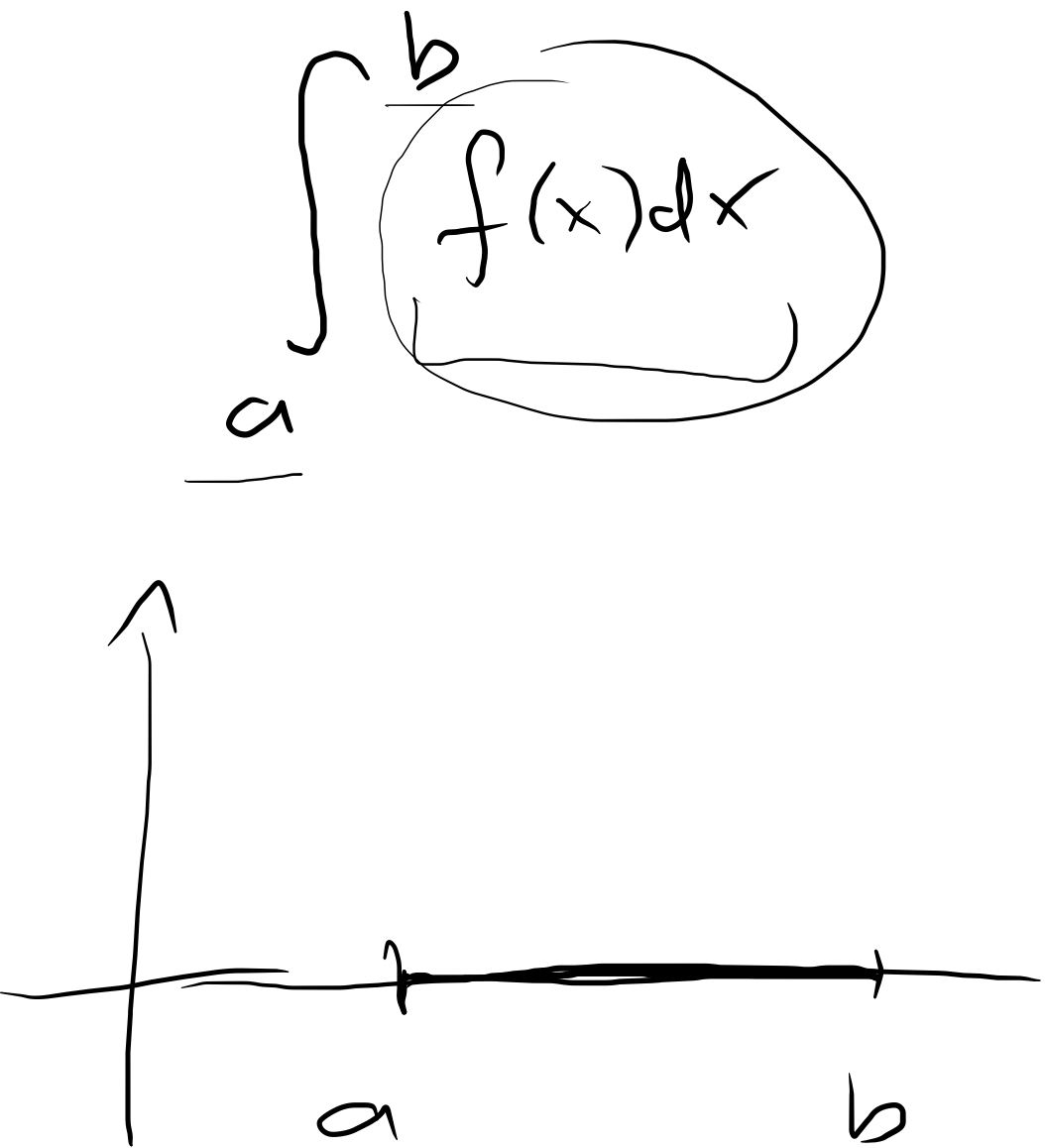
Nel caso della funzione di due variabili;
la notazione di forma differenziale

$$f(x)dx$$

è estesa nel seguente modo

$$L = A(x, y)dx + B(x, y)dy$$

OSS Se $B=0$ e A dipende solo da x
allora $L = A(x)dx$



Siano A e B due funzioni di 2 variabili

di classe $C^1(\Omega)$ $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$

e sia $\gamma: [a, b] \rightarrow \Omega \subseteq \mathbb{R}^2$

una curva regolare

tale $\gamma(a) = P$

$\gamma(b) = Q$.

Sia $L = A(x, y)dx + B(x, y)dy$

$(\gamma(t) = (x(t), y(t)) \quad t \in [a, b])$

$x, y: I \rightarrow \mathbb{R}$

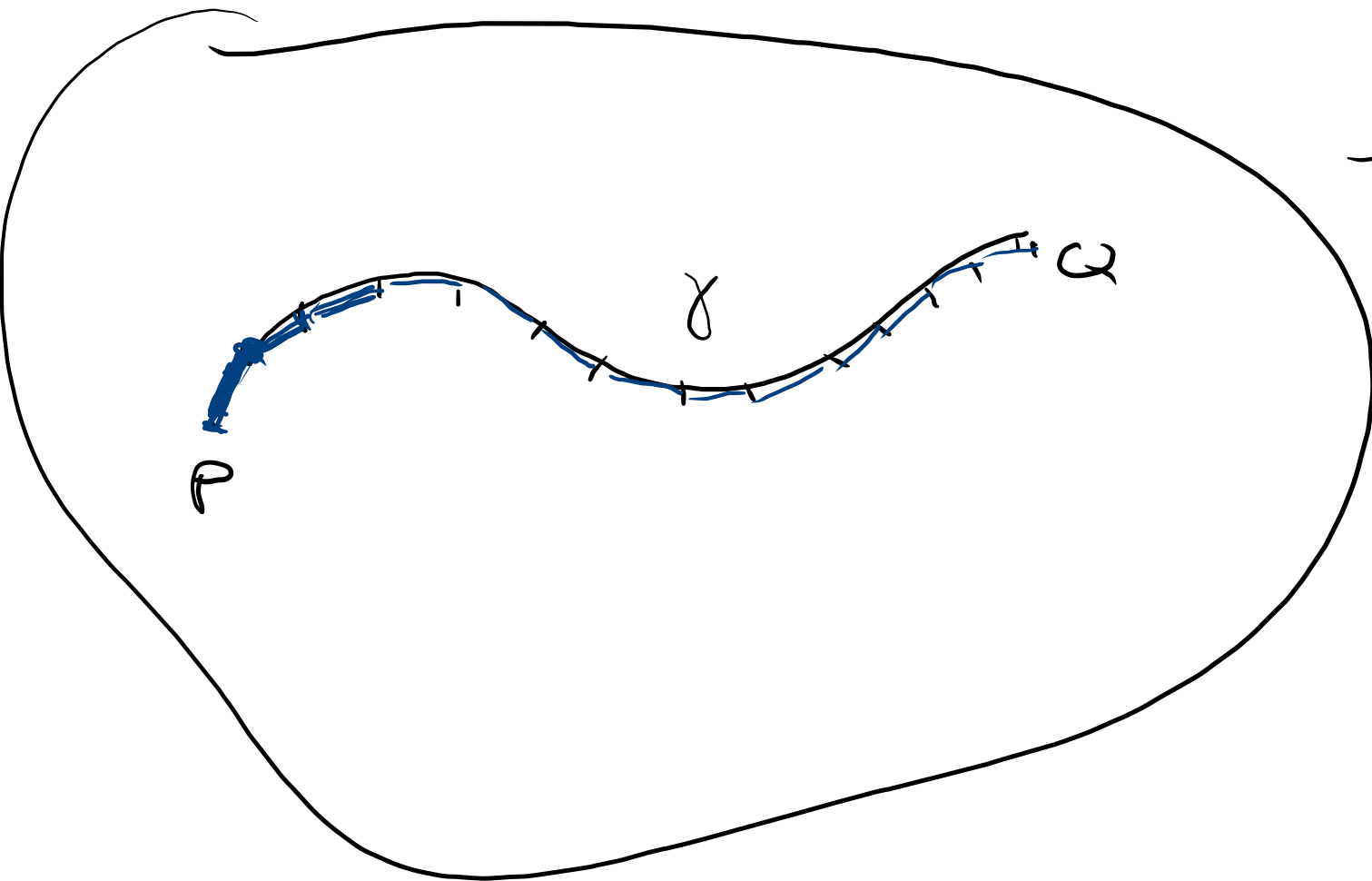
funzioni derivabili con

$$x'(t)^2 + y'(t)^2 \neq 0$$

$$\int_C L = \int_a^b A(x, y) dx + B(x, y) dy =:$$

$$= \int_a^b \left(A(x(t), y(t)) x'(t) + B(x(t), y(t)) y'(t) \right) dt$$

$$= \int_a^b \underbrace{\left(A(x(t), y(t)) x'(t) + B(x(t), y(t)) y'(t) \right)}_{G(t)} dt$$



Ω

$$\sum_j \underbrace{A(x(t_j), y(t_j))}_{\text{}} \cdot \underbrace{(x(t_{j+1}) - x(t_j))}_{\text{}}$$

$$A(x(t), y(t)) \cdot x'(t) \cdot dt$$

Es

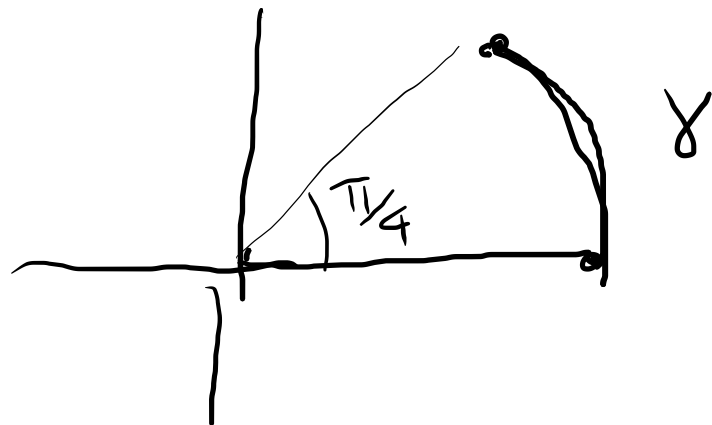
$$L = \int y dx + x dy$$

$$A(x, y) = y \in C^1(\mathbb{R}^2)$$

$$B(x, y) = x \in C^1(\mathbb{R}^2)$$

$$\gamma: \left[\overset{=a}{0}, \overset{=b}{\frac{\pi}{4}} \right] \longrightarrow (\cos t, \sin t)$$

$$P = (1, 0) \quad Q = \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2} \right)$$



$$\int_{\gamma} L = \int_{\gamma} y dx + x dy =$$

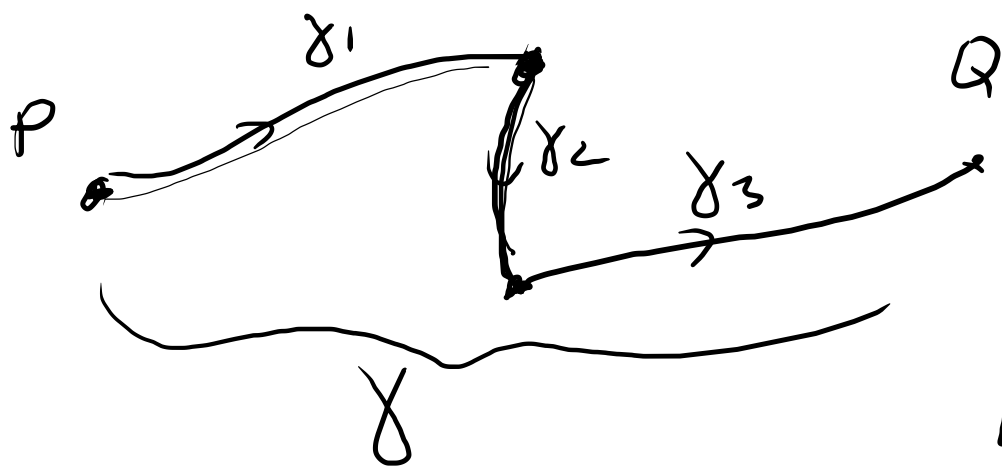
δ δ δ
 $t \mapsto (\cos t, \sin t)$

$$= \int_0^{\pi/4} \left[\underset{\uparrow}{\sin t} \cdot \underset{\downarrow}{(-\sin t)} + \cos t \cdot \underset{\downarrow}{\cos t} \right] dt$$

$$= \int_0^{\pi/4} \underbrace{(\cos^2 t - \sin^2 t)}_{G(t)} dt = \int_0^{\pi/4} \cos 2t dt = \left[\frac{1}{2} \sin 2t \right]_0^{\pi/4}$$

$$\left[\frac{1}{2} \sin 2t \right]_0^{\pi/4} = \frac{1}{2} \sin \frac{\pi}{2} - \frac{1}{2} \sin 0 = \frac{1}{2}$$

Proprietà dell'integrale curvilineo

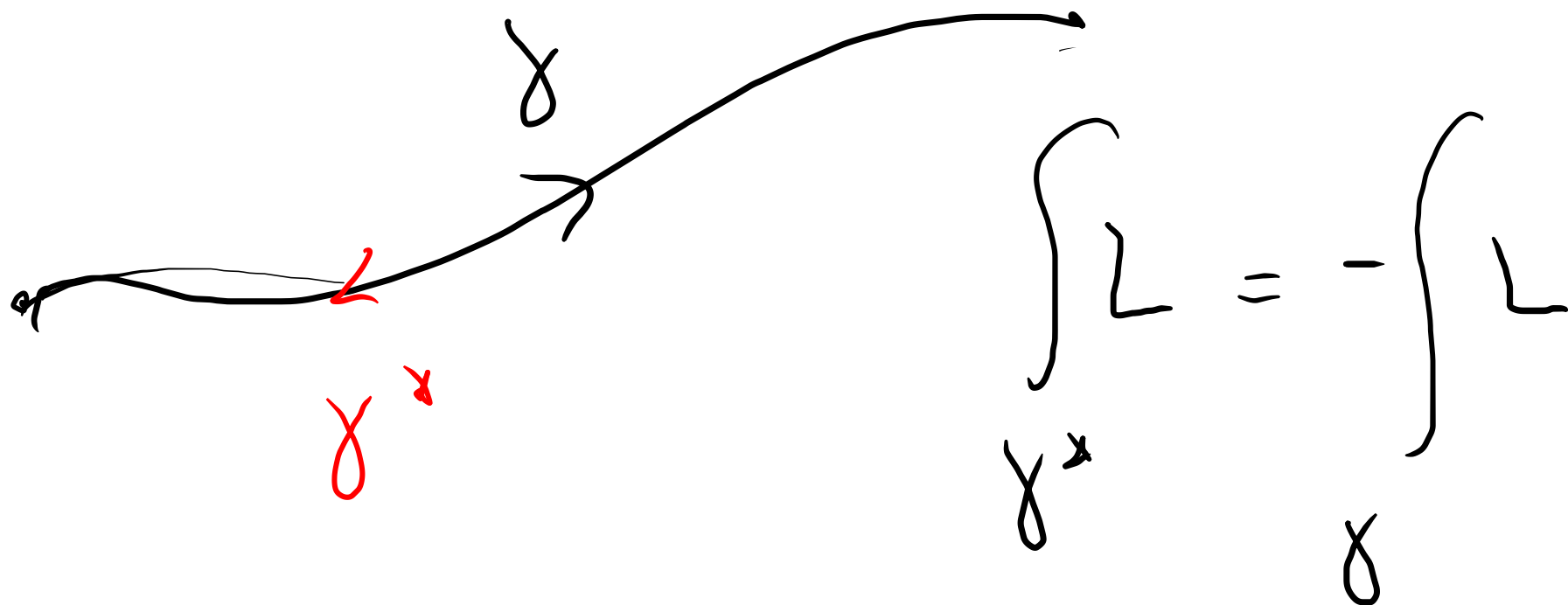


$$\int_{\gamma} L = \int_{\gamma_1} L + \int_{\gamma_2} L + \int_{\gamma_3} L$$



$$\begin{aligned} \gamma_1 &: [a, a_1] \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ \gamma_2 &: [a_1, a_2] \rightarrow \mathbb{R}^2 \end{aligned}$$

Se γ^* è la curva con lo stesso grafico di γ ma con orientazione opposta



$$\gamma_1 = \gamma \quad \gamma_2 = \gamma^*$$

$$\int_{\gamma} L = \int_{\gamma} A(x, y) dx + B(x, y) dy = \int_a^b \underbrace{B(x(t), y(t)) y'(t)} dt$$

$$= \int_{\gamma} A(x, y) dx + \int_{\gamma} B(x, y) dy =$$

$$\int_a^b \underbrace{A(x(t), y(t)) x'(t)} dt$$

$$\int_a^b (A(x(t), y(t)) \cdot x'(t) + B(x(t), y(t)) \cdot y'(t)) dt$$

$$\int_a^b f(x) dx$$

=

$$\int_a^b F'(x) dx$$
$$\int_a^b dF$$

$$\text{se } F'(x) = f(x)$$
$$\forall x \in (a, b)$$

$$L = A(x, y) dx + B(x, y) dy$$

$$\Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

Se F è differenziabile e x

$$\frac{\partial F}{\partial x} = A$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = B$$

$$L = A dx + B dy = \left(\frac{\partial F}{\partial x} \right) dx + \left(\frac{\partial F}{\partial y} \right) dy$$

dF differenziale di F .

$$\text{grad } F = \nabla F =$$

$$= \left(\frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y} \right)$$

una forma differenziale

Se una 1-forma F esiste, allora L è ESATTA

Ad esempio $L = ydx + xdy$ è esatto.

Infatti $F(x, y) = x \cdot y$ è tale che

$$\frac{\partial F}{\partial x} = y \quad \frac{\partial F}{\partial y} = x$$

Osservo che se L è esatto (e A, B sono
di classe $C^1(\Omega)$) allora $\frac{\partial A}{\partial y} = \frac{\partial B}{\partial x}$.

Infolta se $L = A dx + B dy$ è esatta
 (e $A, B \in C^1(\Omega)$) allora esiste

F tale che $\frac{\partial F}{\partial x} = A$ $\frac{\partial F}{\partial y} = B$

Pertanto

$$\frac{\partial A}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial F}{\partial x} \right) = \frac{\partial^2 F}{\partial y \partial x} = \frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y} =$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial F}{\partial y} \right) = \frac{\partial}{\partial x} B.$$

Teorema di Schwarz

$$L = xy dx + x^2 dy \quad \text{NON e' } \underline{\text{esatto!}}$$

$$A(x, y) = x \cdot y$$

$$B(x, y) = x^2$$

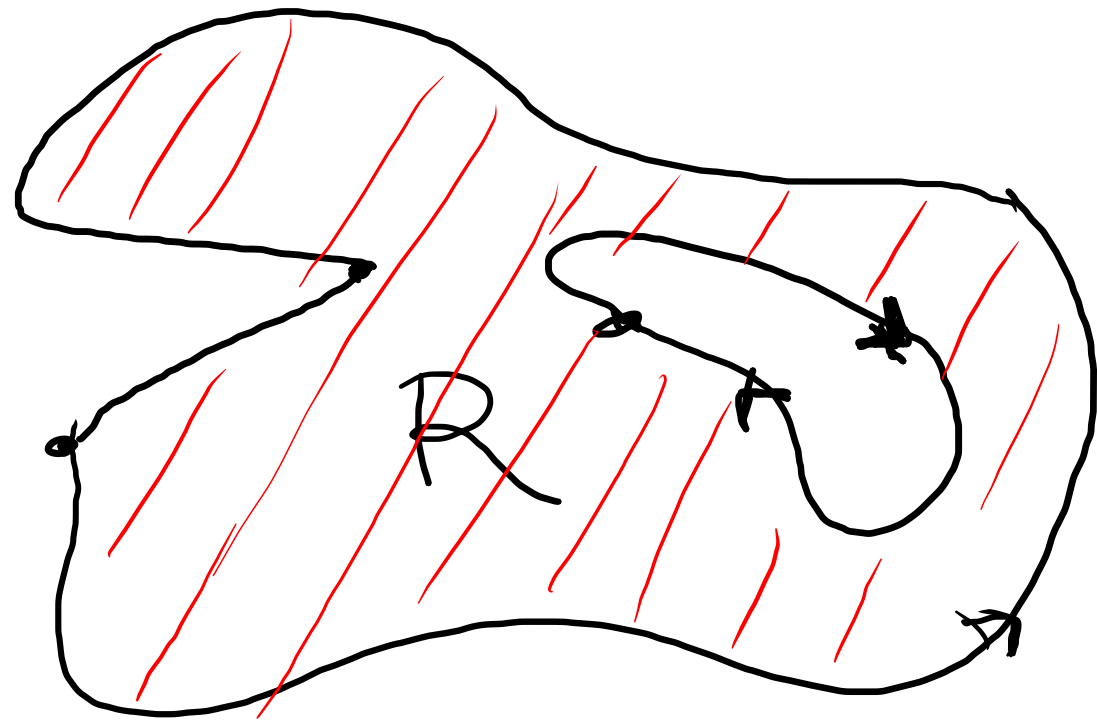
$$\frac{\partial A}{\partial y} = x \neq$$

$$\frac{\partial B}{\partial x} = 2x$$

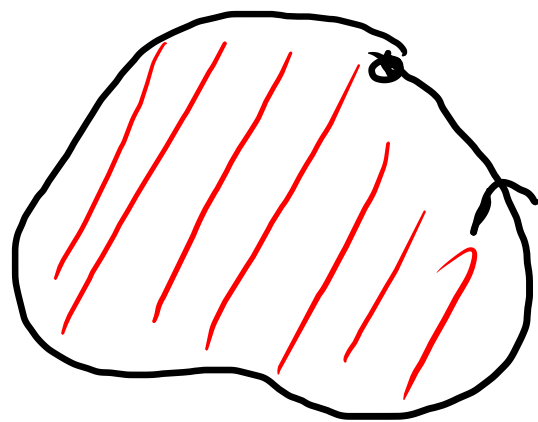
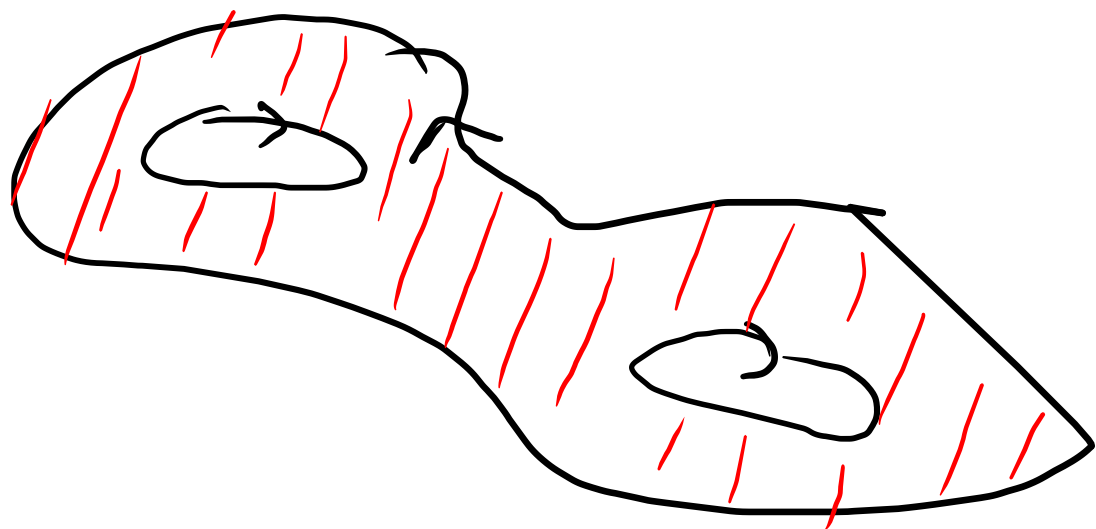
Sia γ una curva regolare a tratti
(orientata positivamente) e chiusa

$$\gamma(a) = \gamma(b)$$

Sia R la regione
limitata dal perimetro
delimitata da γ .



Dire che γ è "positivamente orientato" significa che percorrendo nel verso positivo di γ lascia alla sinistra la regione R delimitata da γ .

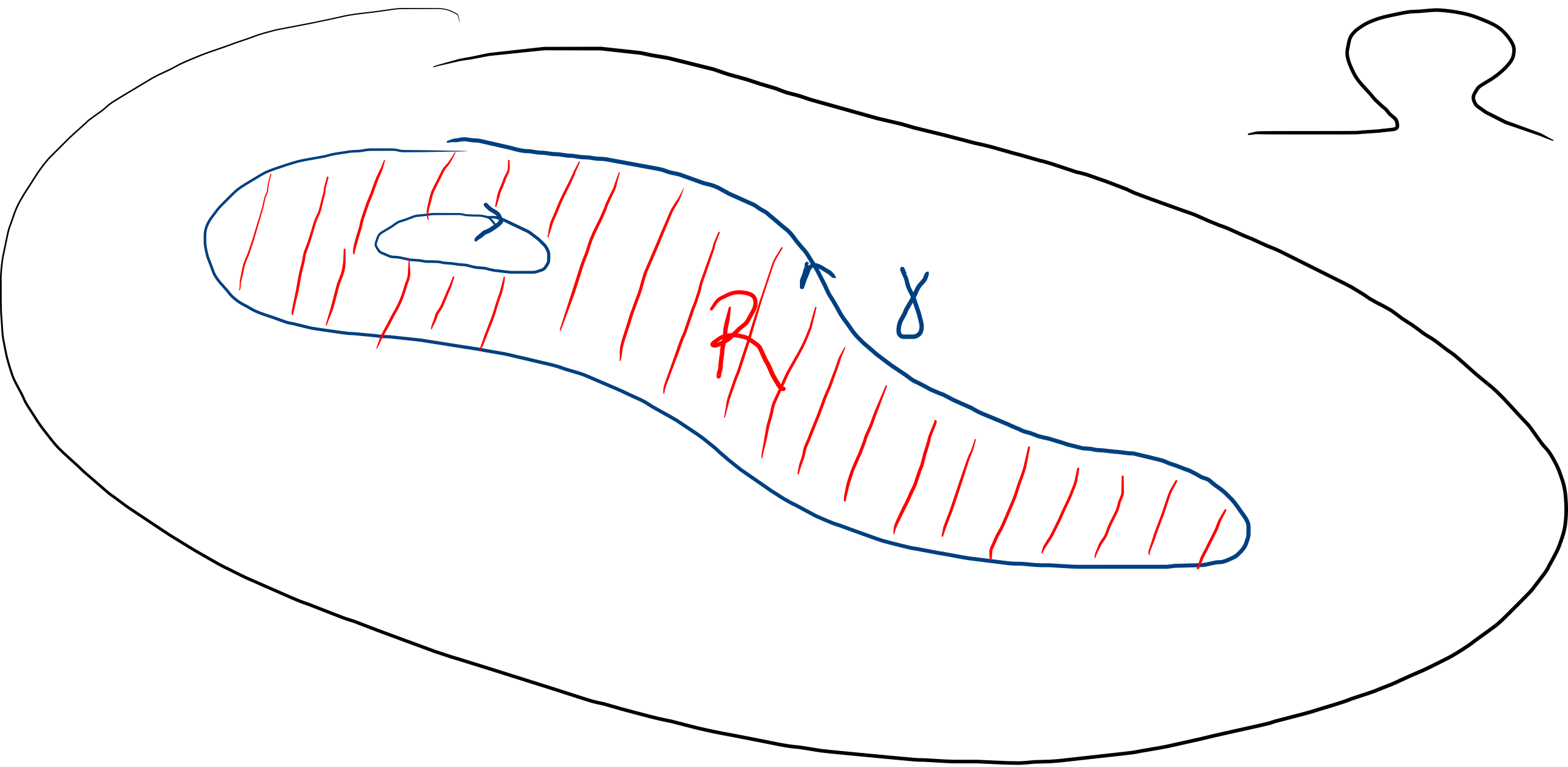


Teorema (di Gauss - Green)

Sia γ curva piano regolare a tratti positivamente orientata e chiusa.

Sia R la regione limitata di piano delimitata da γ ($\Leftrightarrow \partial R = \gamma$)

Sia $L = A(x, y)dx + B(x, y)dy$ una forma differenziale con $A, B \in C^1(\Omega)$ e $\Omega \supset R$.



Also

$$\int_{\gamma} L = \int_{\gamma} A(x, y) dx + B(x, y) dy =$$

$$= \int_{\gamma} A(x, y) dx + B(x, y) dy =$$

$$= \iint_{R} \left(\frac{\partial B}{\partial x} - \frac{\partial A}{\partial y} \right) dx dy$$

Oss Se $L \in \underline{\text{esob}}$, con

\exists esob $F \in C^1(\Omega)$ con

$$dF = L$$

allora $\int_{\delta} L = 0$.