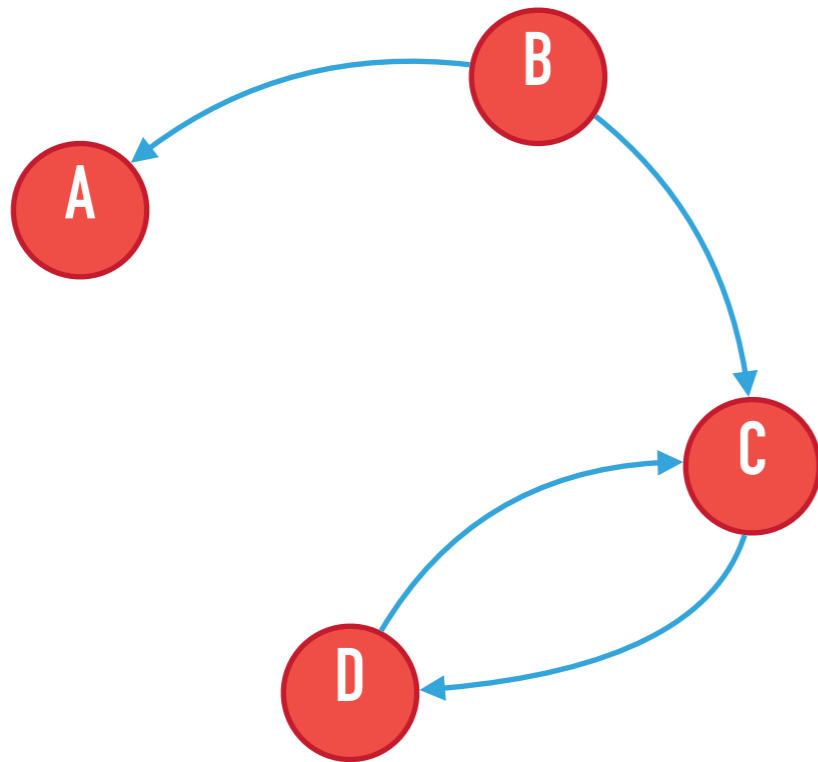


GRAFI  
RICERCA IN AMPIEZZA

---

**INFORMATICA**

## COSA È UN GRAFO?



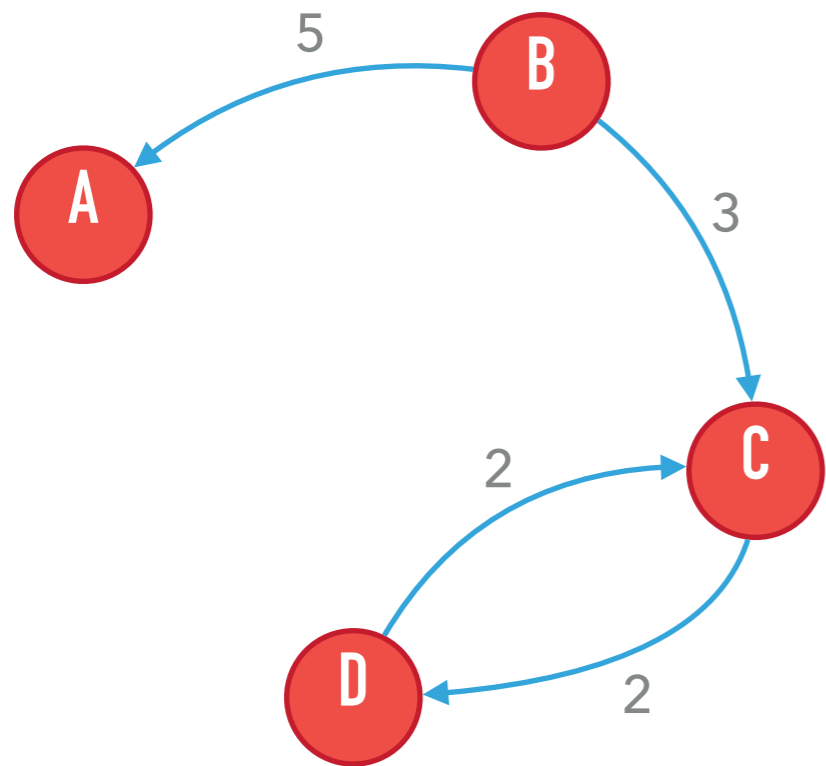
Insieme di nodi:

$$V = \{a, b, c, d\}$$

Insieme di archi:

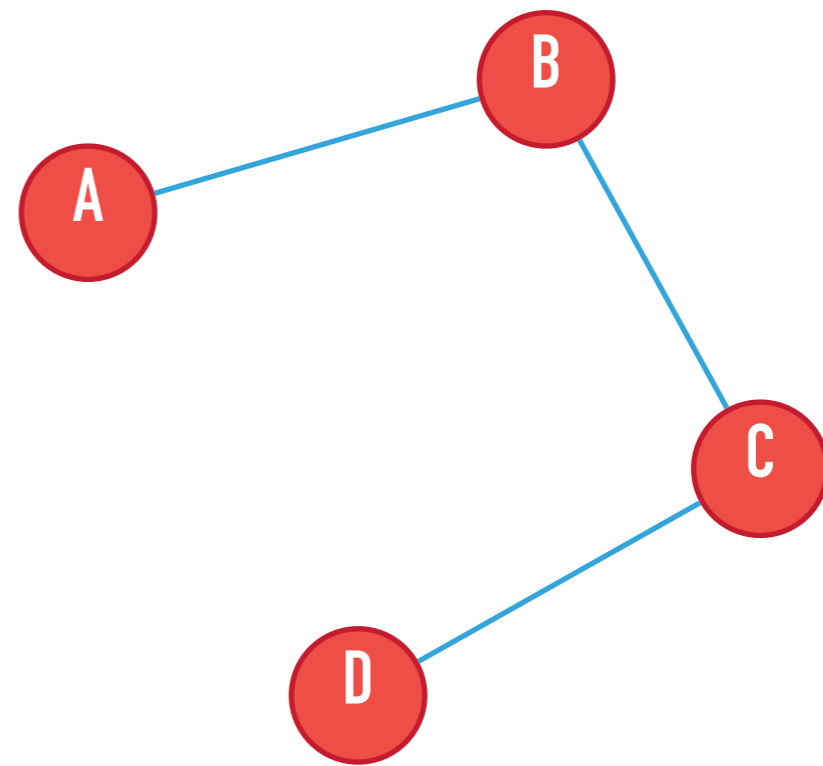
$$E = \{(b, a), (b, c), (c, d), (d, c)\}$$

## COSA È UN GRAFO (VARIANTI)?



### Archi pesati

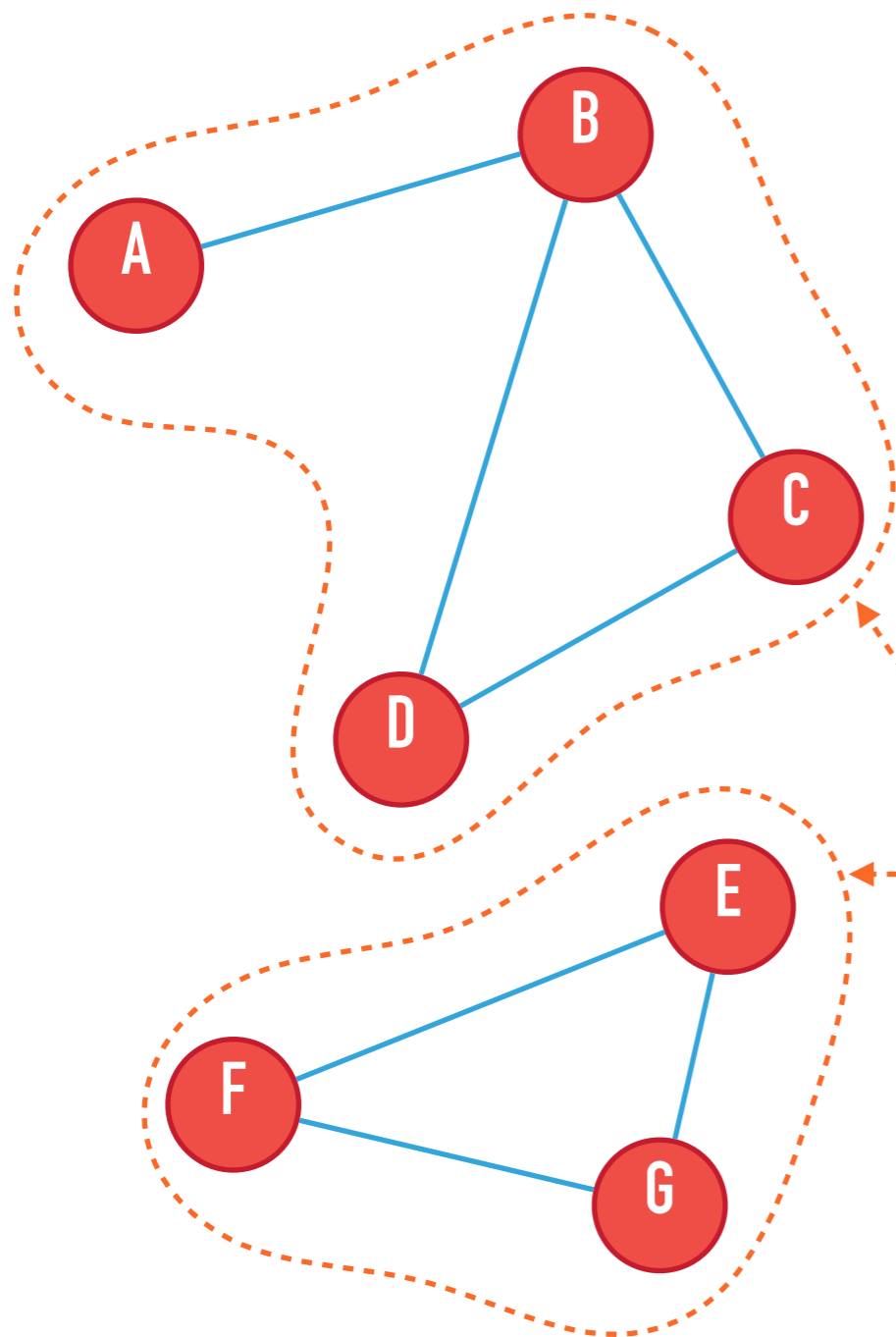
Ovvero esiste una funzione  $w : E \rightarrow \mathbb{R}$   
e indichiamo  $w((i, j))$  come  $w_{i,j}$



### Non orientato

Ovvero  $(a, b) \in E \iff (b, a) \in E$   
per ogni  $a, b \in V$

## GRAFI: NOZIONI DI BASE



**Percorso:** sequenza di archi  $(v_0, v_1), (v_1, v_2), \dots$  dove due archi consecutivi nella sequenza sono adiacenti nel grafo (i.e., sono nella forma  $(a, b)(b, c)$ )

**Lunghezza del percorso:** numero di archi che il percorso contiene

**Distanza tra due nodi  $a$  e  $b$ :** lunghezza del percorso più corto che inizia al nodo  $a$  e termina al nodo  $b$ . Se non esiste un percorso diremo che la distanza è  $+\infty$

Componenti connesse

# NOTAZIONE

- ▶ Dato un grafo  $G = (V, E)$  solitamente l'input viene misurato in modi dipendente da  $|V|$  e  $|E|$ , quindi due parametri e non uno
- ▶ All'interno della notazione asintotica (e solo in quel caso) faremo la semplificazione di utilizzare  $V$  e  $E$  per indicare  $|V|$  e  $|E|$ .
- ▶ Quindi un algoritmo che richiede tempo  $O(V + E)$  è da leggersi come  $O(|V| + |E|)$

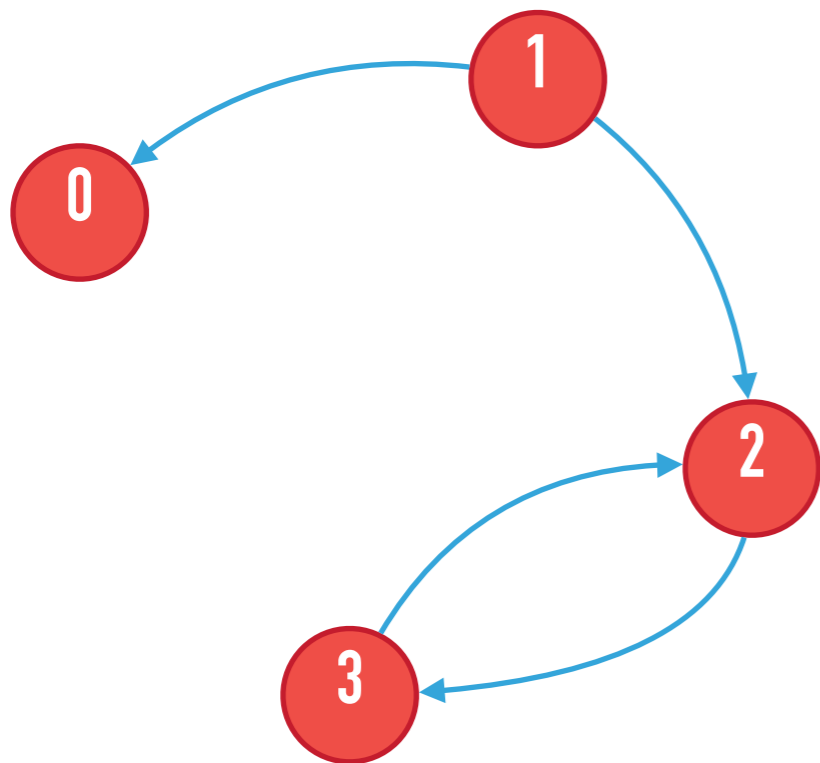
### NOTAZIONE

- ▶ Un grafo può avere al più  $O(V^2)$  archi, con il valore esatto che dipende dal fatto che il grafo sia non diretto o diretto
- ▶ Solitamente un grafo con un numero di archi vicino al massimo possibile viene detto **denso** mentre uno con un pochi archi viene detto **sparso**.
- ▶ Cosa effettivamente sia considerato un grafo denso o sparso dipende molto dall'applicazione

# COSA DOBBIAMO GESTIRE?

- ▶ Dobbiamo essere in grado di salvare i nodi...
- ▶ ...e gli archi (eventualmente con un peso).
- ▶ Assumiamo che i nodi abbiano nomi  $\{0, \dots, n-1\}$
- ▶ Ci sono due modi "standard" di rappresentare un grafo:
  - ▶ Matrici di adiacenza
  - ▶ Liste di adiacenza
- ▶ Assumiamo che il grafo sia statico (i.e., non cambi nel tempo)

# MATRICI DI ADIACENZA



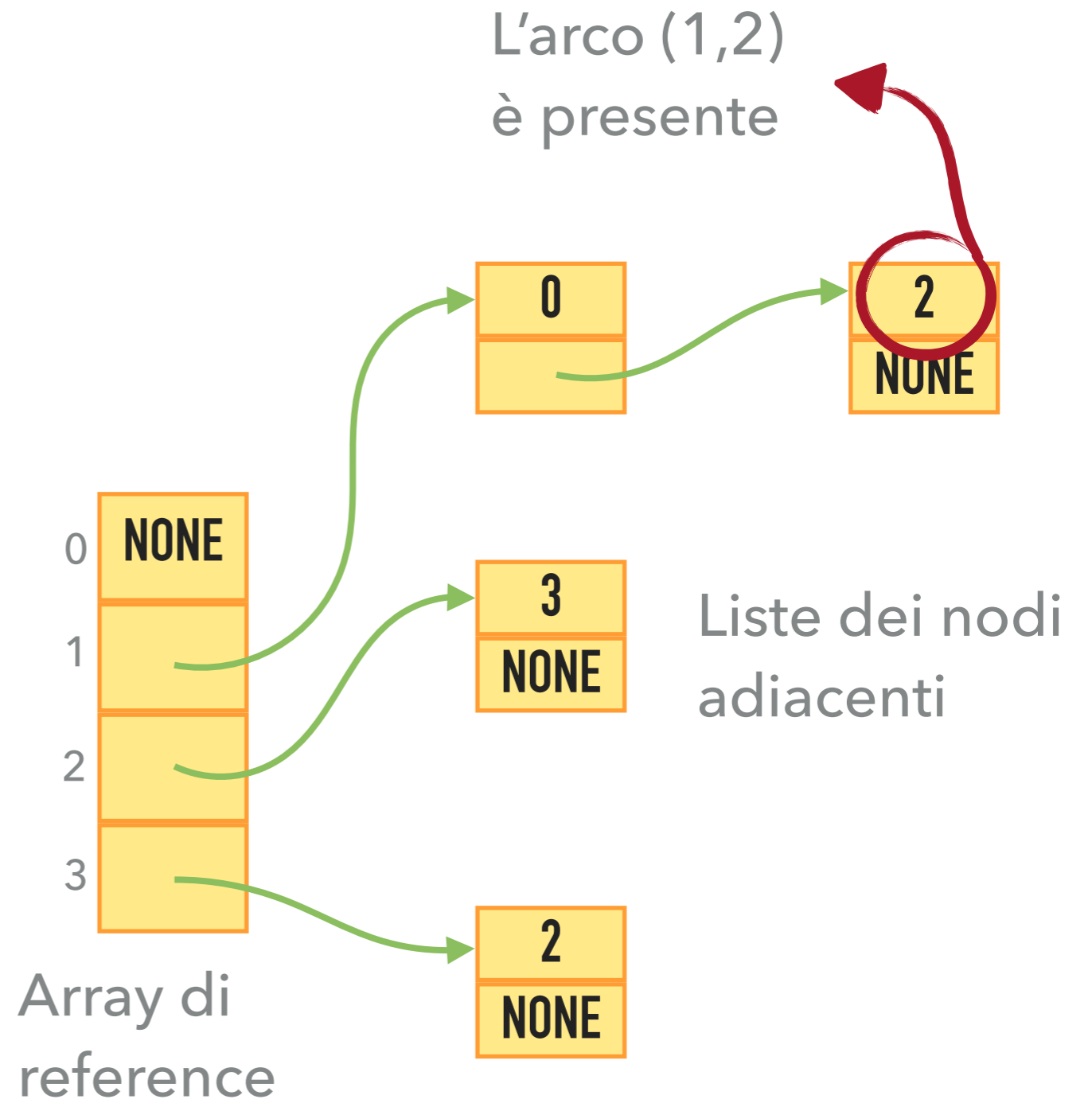
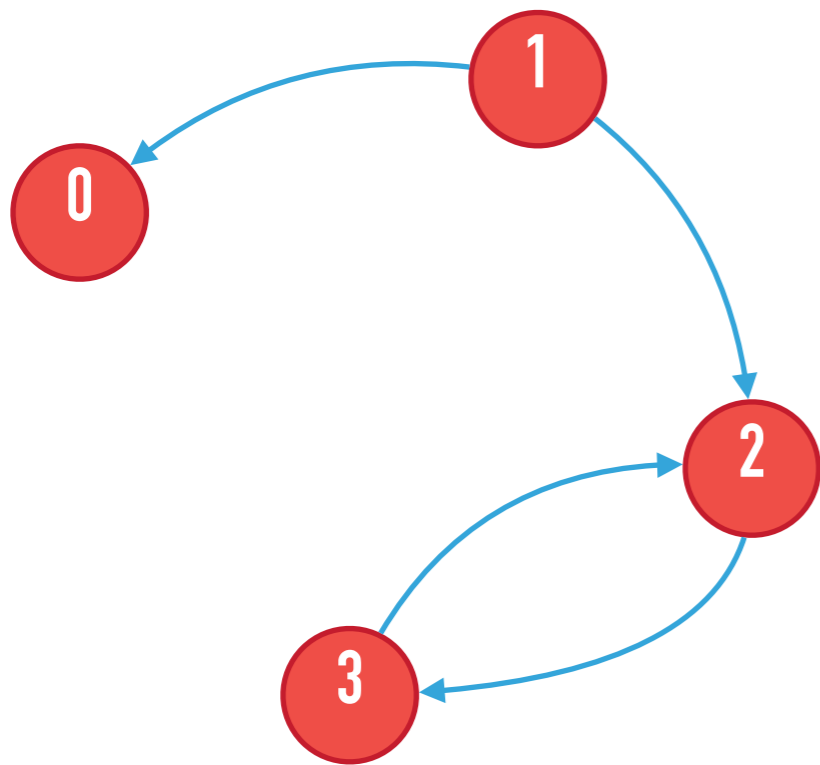
Destinazione

	0	1	2	3
Sorgente 0	0	0	0	0
Sorgente 1	1	0	1	0
Sorgente 2	0	0	0	1
Sorgente 3	0	0	1	0

L'arco (1,0) è presente



# LISTE DI ADIACENZA



## QUALE RAPPRESENTAZIONE USARE

### Matrici di adiacenza

Veloce (tempo costante)  
stabilire se un arco esiste

Occupazione quadratica di memoria  
rispetto al numero di vertici  $O(V^2)$

Funziona bene per grafi densi

### Liste di adiacenza

Lento (serve scandire una lista)  
stabilire se un arco esiste

Occupazione lineare di memoria  
rispetto al numero di vertici e archi  
 $O(V + E)$

Funziona bene per grafi sparsi

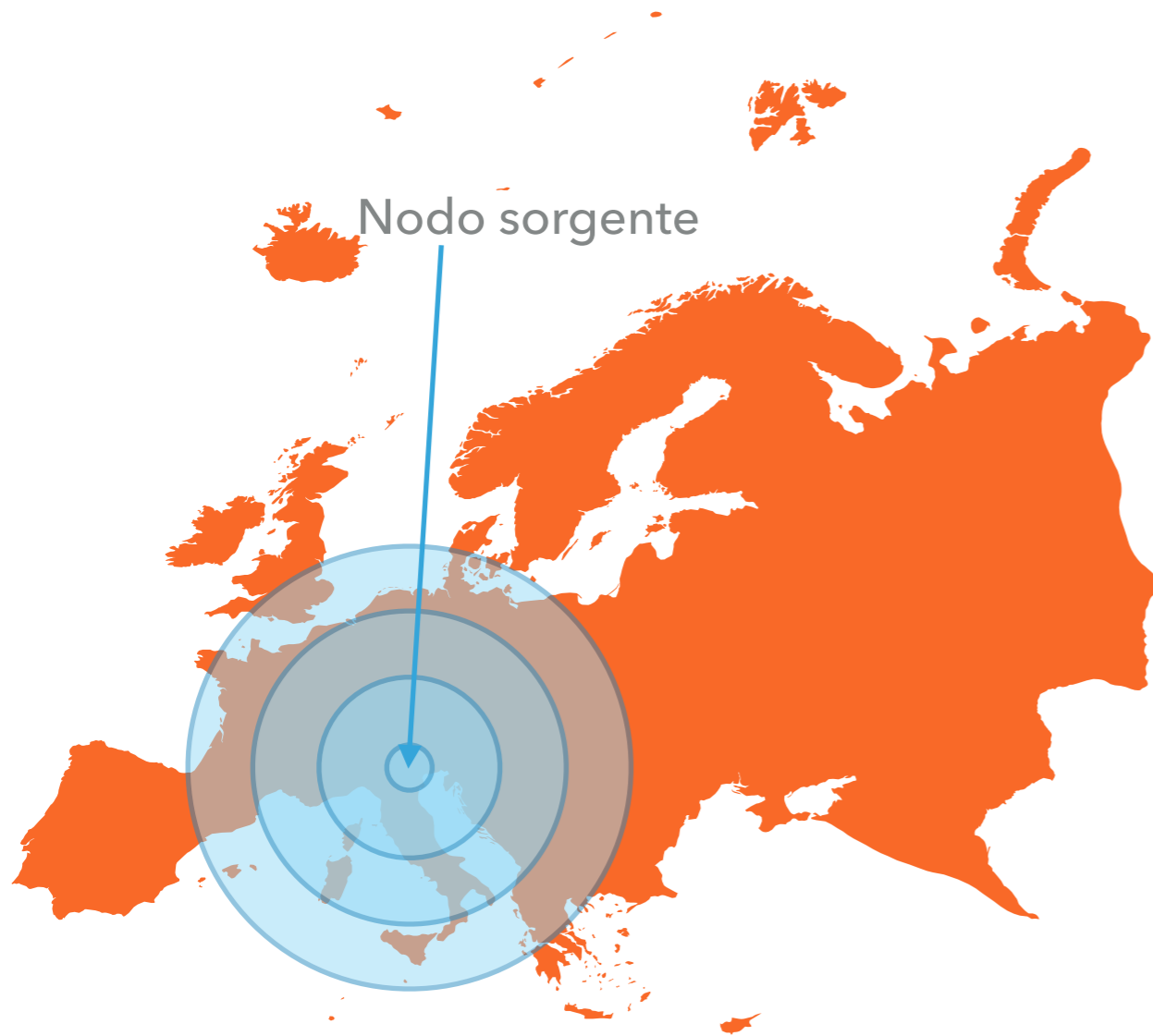
# RICERCA IN AMPIEZZA

- ▶ La ricerca in ampiezza (breadth-first search o BFS) è uno degli algoritmi di base per la ricerca su grafi
- ▶ Dato un grafo  $G = (V, E)$  e un nodo  $s \in V$  detto nodo sorgente la ricerca in ampiezza esplora tutti i nodi raggiungibili a partire da  $s$  individuando:
  - ▶ La distanza da  $s$  a ognuno dei vertici raggiungibili
  - ▶ Un albero (detto albero BFS) che contiene tutti i vertici raggiungibili

# RICERCA IN AMPIEZZA

- ▶ Perché ricerca in ampiezza?
- ▶ A partire dal nodo  $s$  si esplorano prima tutti i nodi direttamente raggiungibili da  $s$  (quelli a distanza 1)
- ▶ Poi tutti i nodi raggiungibili in due passi (distanza 2), etc.
- ▶ Quindi prima di allontanarci dal nodo sorgente esploriamo tutti quelli vicini, poi i loro vicini, etc.

# AMPIEZZA VS PROFONDITÀ



Ricerca in ampiezza:  
esploriamo tutti nodi vicini prima di allontanarci



Ricerca in profondità:  
seguiamo un singolo percorso il più possibile  
prima di cambiare strada

# COLORARE I NODI

- ▶ Durante la ricerca in ampiezza (e in generale per le ricerche nei grafi) dobbiamo evitare di visitare un nodo più volte. Per questo assegnamo ad ogni nodo un colore:
- ▶ **Bianco**: il nodo non è ancora stato visitato
- ▶ **Grigio**: il nodo è stato visitato ma potrebbe avere dei vicini non visitati
- ▶ **Nero**: il nodo è stato visitato ed anche tutti i suoi vicini

## IDEA DELL'ALGORITMO

- ▶ Teniamo una coda di nodi grigi (dei quali potrebbero mancarci dei vicini da esplorare)
- ▶ Inizialmente solo il nodo sorgente è grigio e viene accodato
- ▶ Estraiamo un nodo dalla coda, coloriamo di grigio tutti i vicini bianchi e li aggiungiamo in coda
- ▶ Ripetiamo finché la coda non è vuota

# PSEUDOCODICE: INIZIALIZZAZIONE

Parametri: grafo  $G$ , nodo sorgente  $s$

# inizialmente impostiamo distanza, colore e predecessore di tutti i nodi

for all  $v \in V$ :

    colore[ $v$ ] = bianco

    distanza[ $v$ ] =  $+\infty$

    predecessore[ $v$ ] = None

# il nodo sorgente è il primo che visitiamo e quindi

colore[ $s$ ] = grigio # assume colore grigio

distanza[ $s$ ] = 0 # e distanza 0 da sé stesso

$Q = \text{Coda}()$

# nella coda dei nodi che potrebbero avere ancora vicini da visitare

# viene aggiunto  $s$

enqueue( $Q, s$ )



# PSEUDOCODICE: CICLO PRINCIPALE

```
while Q is not empty:
```

```
    # questo ciclo deve continuare finché ci rimangono dei nodi da visitare
```

```
     $u = \text{dequeue}(Q)$  # prendiamo il primo nodo dalla coda
```

```
    for all  $v$  adiacenti a  $u$  # e ne esploriamo tutti i vicini
```

```
        if  $\text{color}[v] == \text{bianco}$  # consideriamo solo i vicini mai visitati prima
```

```
             $\text{colore}[v] = \text{grigio}$ 
```

```
            # possiamo arrivare a  $v$  con un passo partendo da  $u$ 
```

```
             $\text{distanza}[v] = \text{distanza}[u] + 1$ 
```

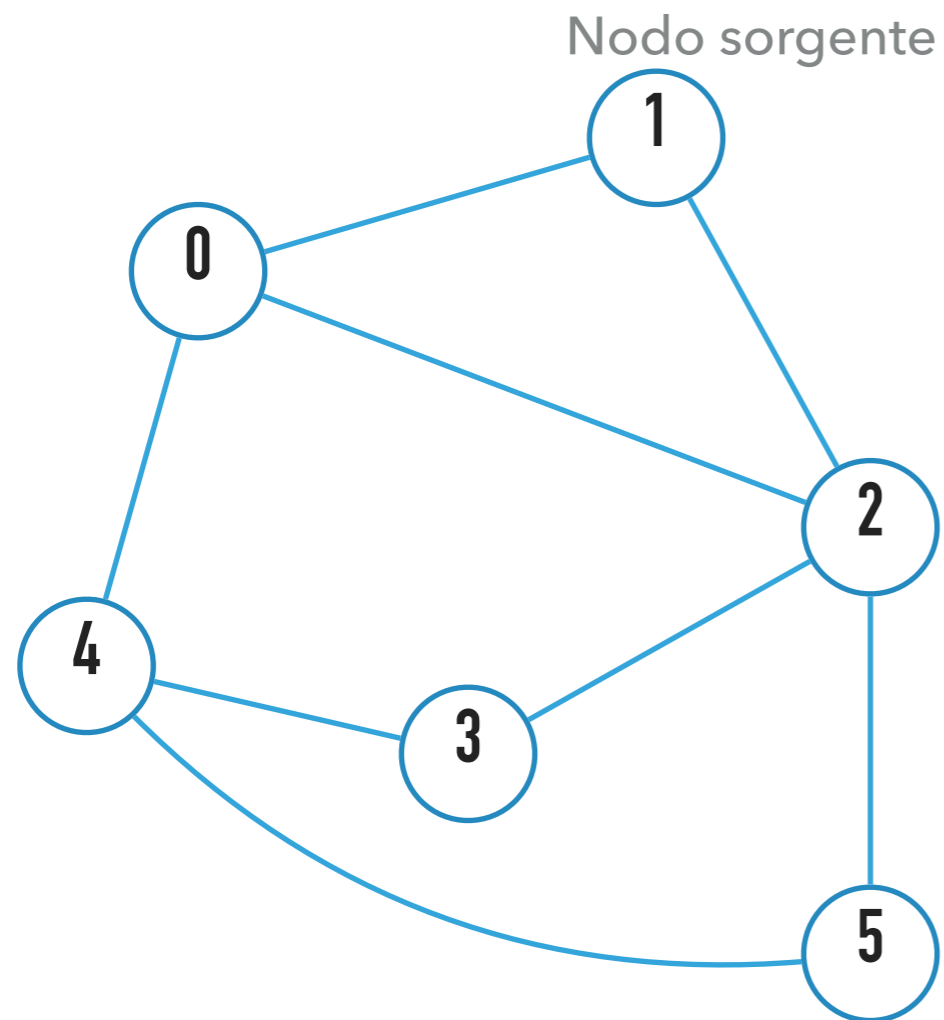
```
             $\text{predecessore}[v] = u$ 
```

```
             $\text{enqueue}(Q, v)$  # accodiamo perché potrebbe avere dei vicini bianchi
```

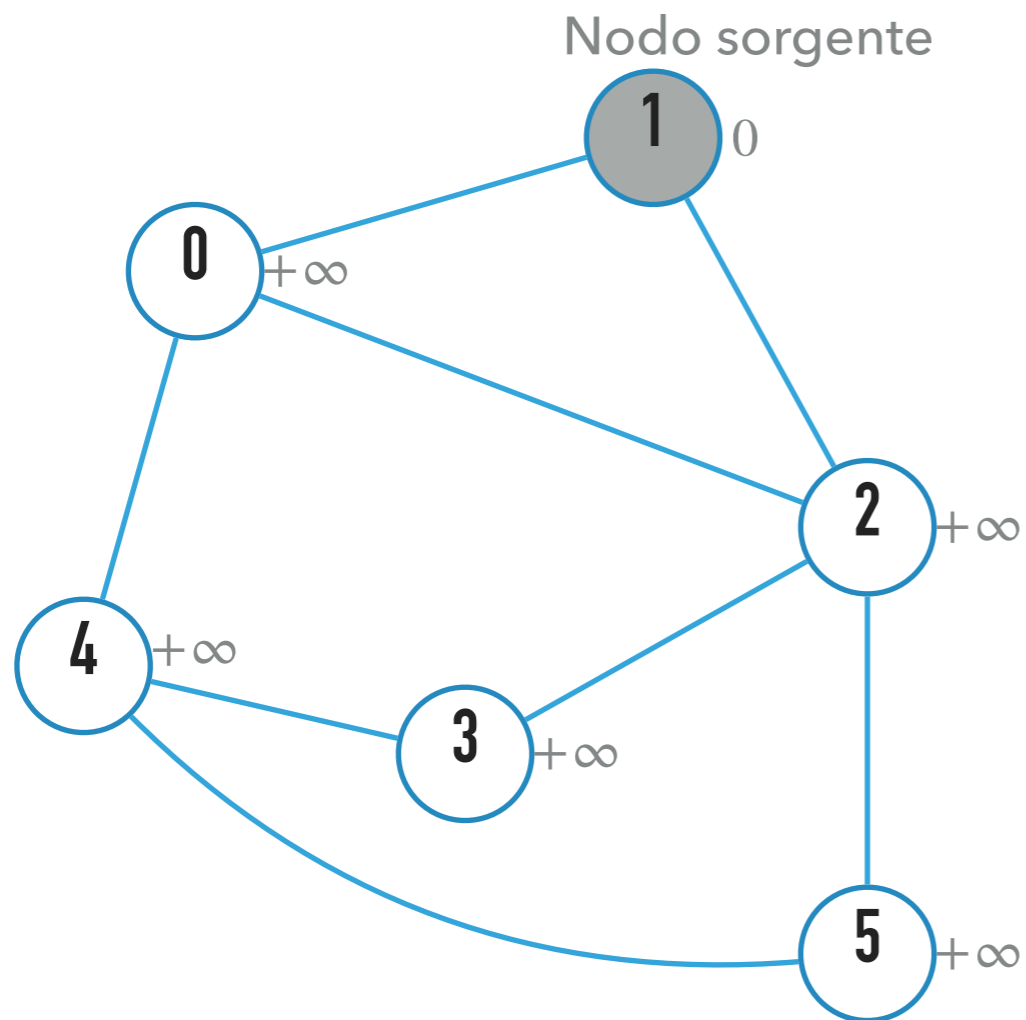
```
     $\text{colore}[u] = \text{nero}$  # abbiamo finito di visitare tutti i vicini di  $u$ 
```

```
# una volta usciti dal ciclo abbiamo visitato tutti i nodi raggiungibili da  $s$ 
```

## ESEMPIO DI ESECUZIONE



# ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



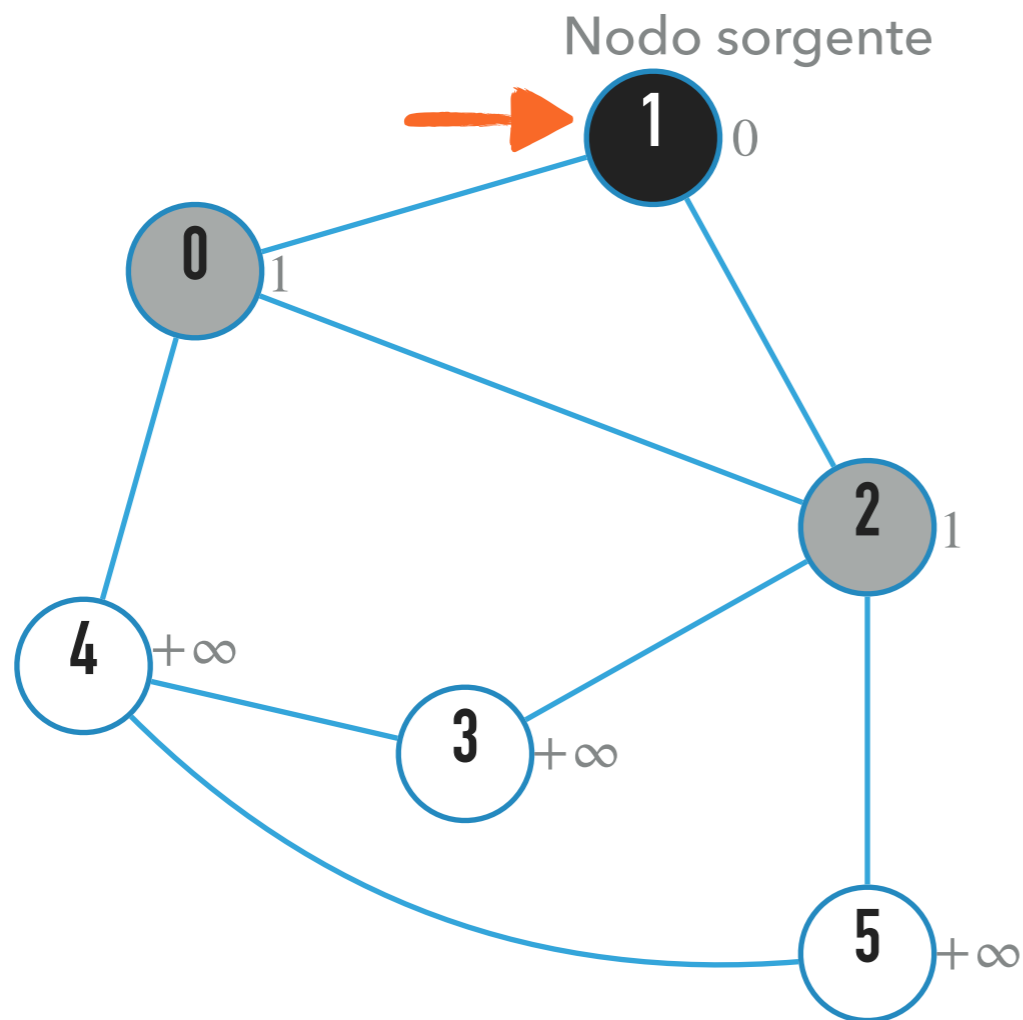
Inizialmente la distanza conosciuta di tutti i nodi dal nodo di partenza è  $+\infty$

Solo il nodo iniziale ha distanza 0 da se stesso e colore grigio

	0	1	2	3	4	5
Distanza	$\infty$	0	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$

	0	1	2	3	4	5
Predecessore	-	-	-	-	-	-

# ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



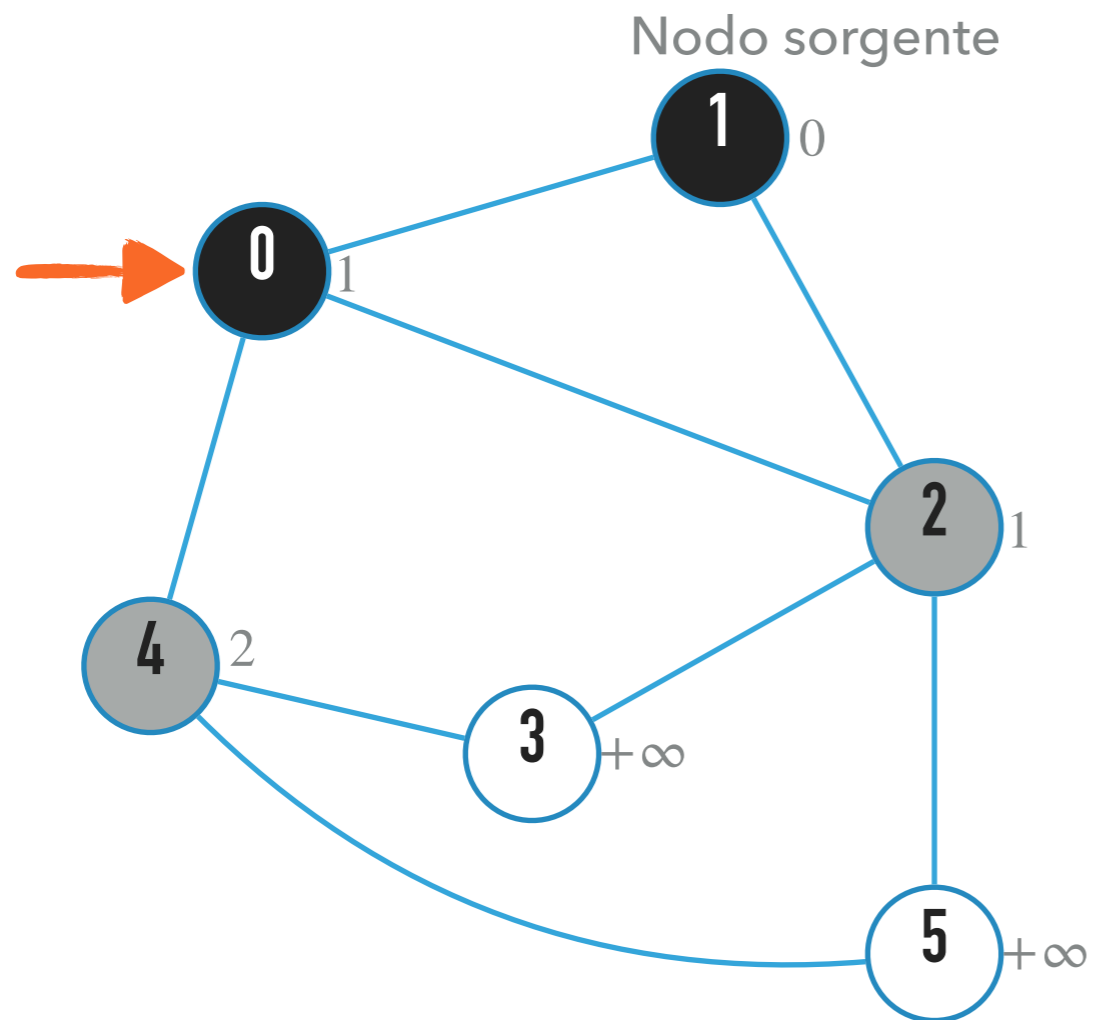
Estraiamo il nodo  $u$  dalla coda

Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come  $distanza[u] + 1$ ) e predecessore ( $u$ ) e lo accodiamo

Coloriamo  $u$  di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	$\infty$	$\infty$	$\infty$
Predecessore	1	-	1	-	-	-

# ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



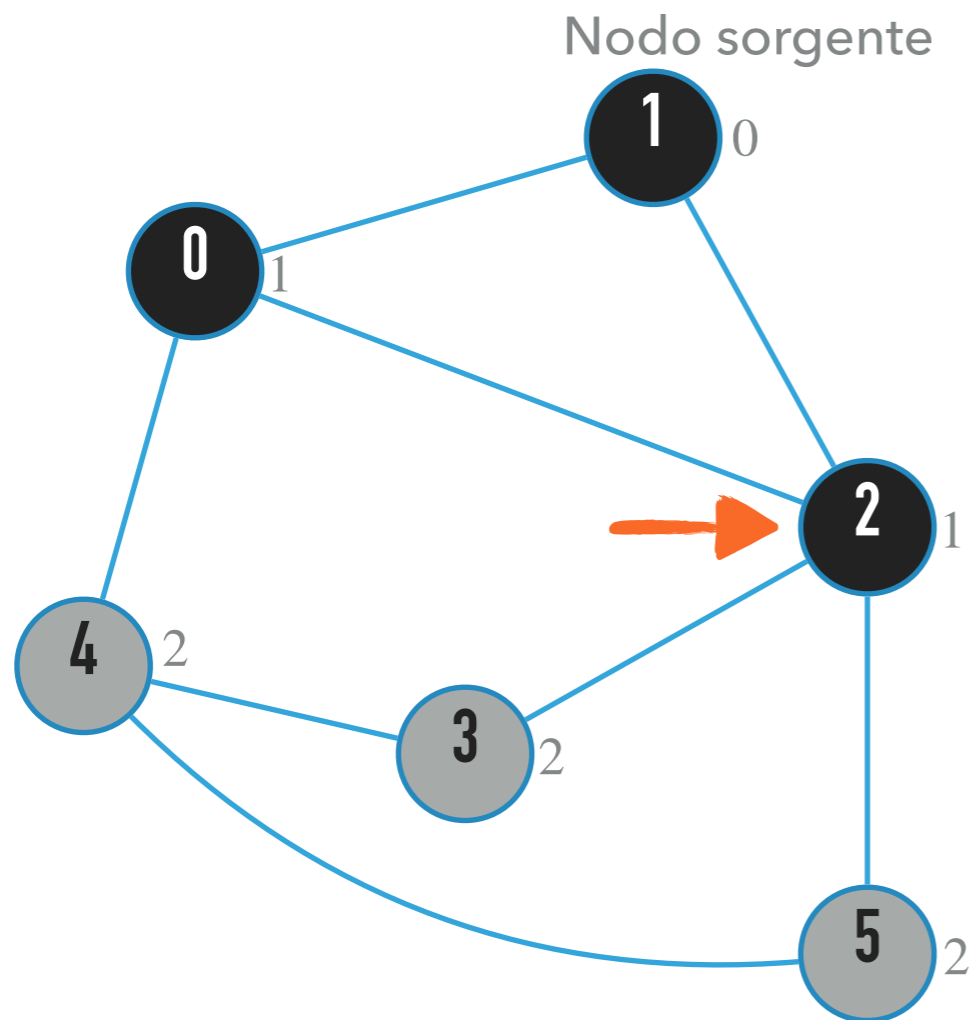
Estraiamo il nodo  $u$  dalla coda

Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come  $distanza[u] + 1$ ) e predecessore ( $u$ ) e lo accodiamo

Coloriamo  $u$  di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	$\infty$	2	$\infty$
Predecessore	1	-	1	-	0	-

# ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



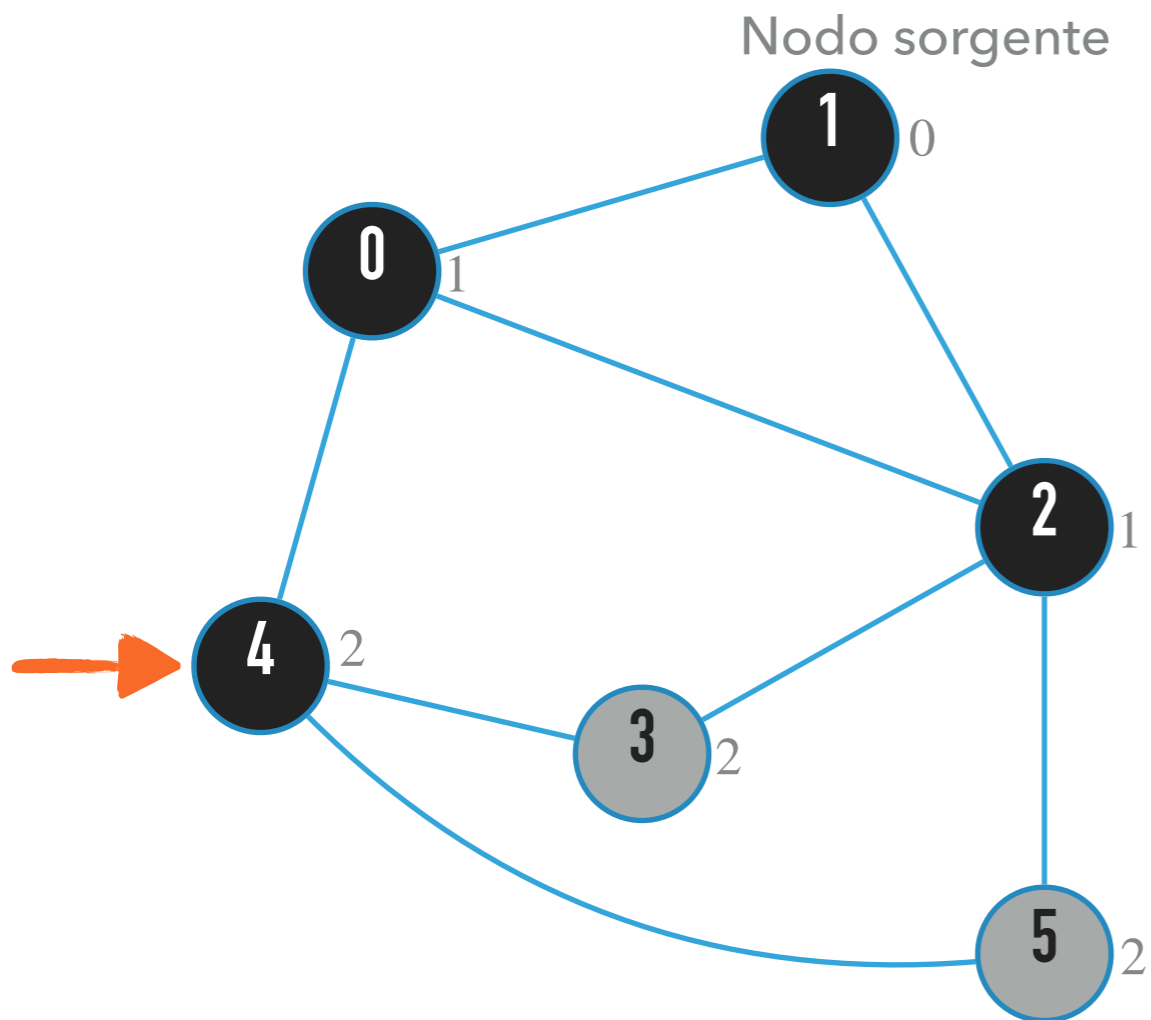
Estraiamo il nodo  $u$  dalla coda

Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come  $distanza[u] + 1$ ) e predecessore ( $u$ ) e lo accodiamo

Coloriamo  $u$  di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2
Predecessore	1	-	1	2	0	2

# ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



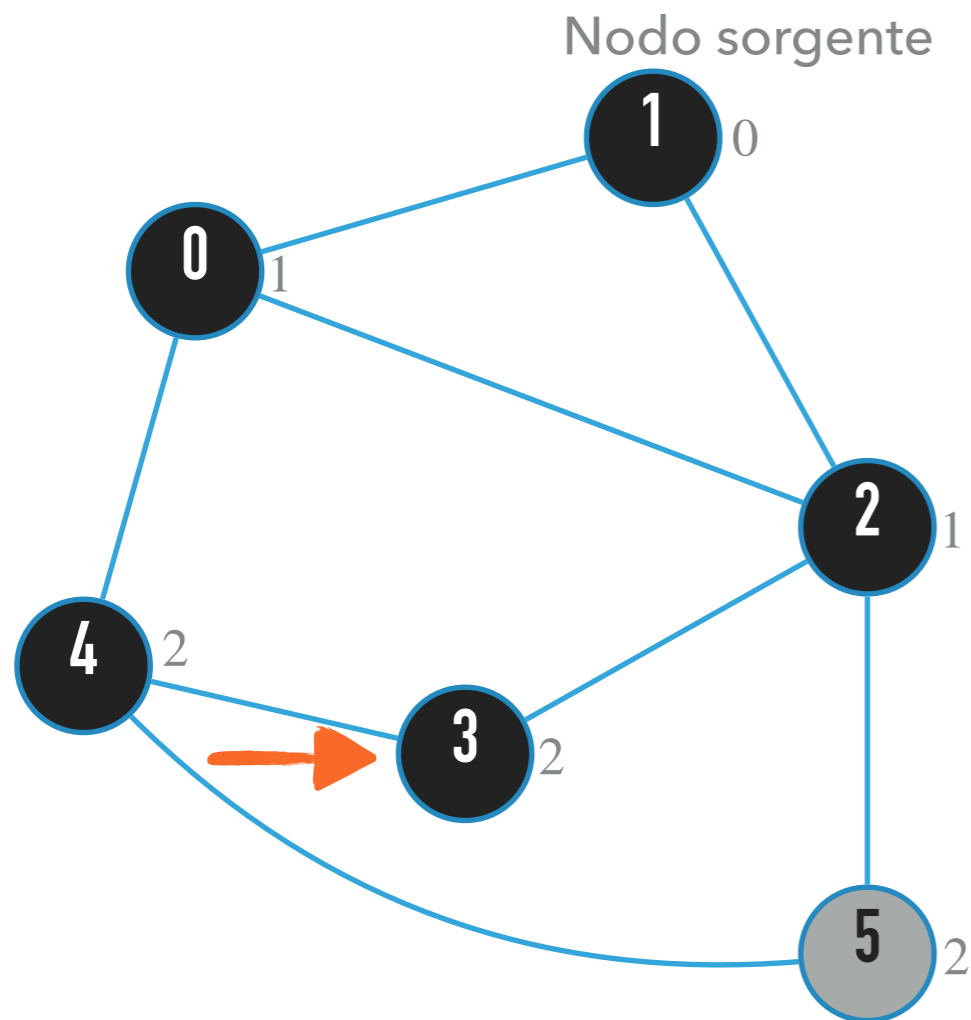
Estraiamo il nodo  $u$  dalla coda

Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come  $distanza[u] + 1$ ) e predecessore ( $u$ ) e lo accodiamo

Coloriamo  $u$  di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2
Predecessore	1	-	1	2	0	2

# ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



Estraiamo il nodo  $u$  dalla coda

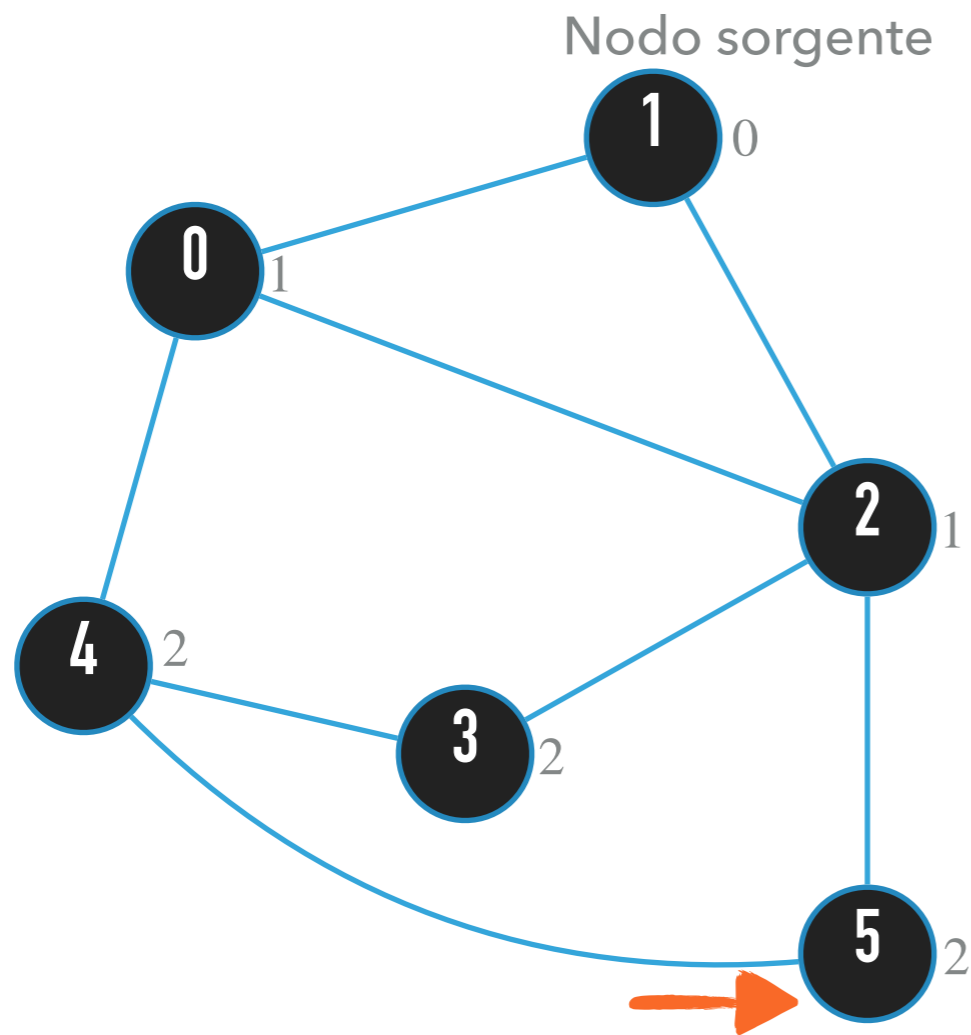
Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come  $distanza[u] + 1$ ) e predecessore ( $u$ ) e lo accodiamo

Coloriamo  $u$  di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2
Predecessore	1	-	1	2	0	2



# ESEMPIO DI ESECUZIONE



Coda dei nodi da visitare



Estraiamo il nodo  $u$  dalla coda

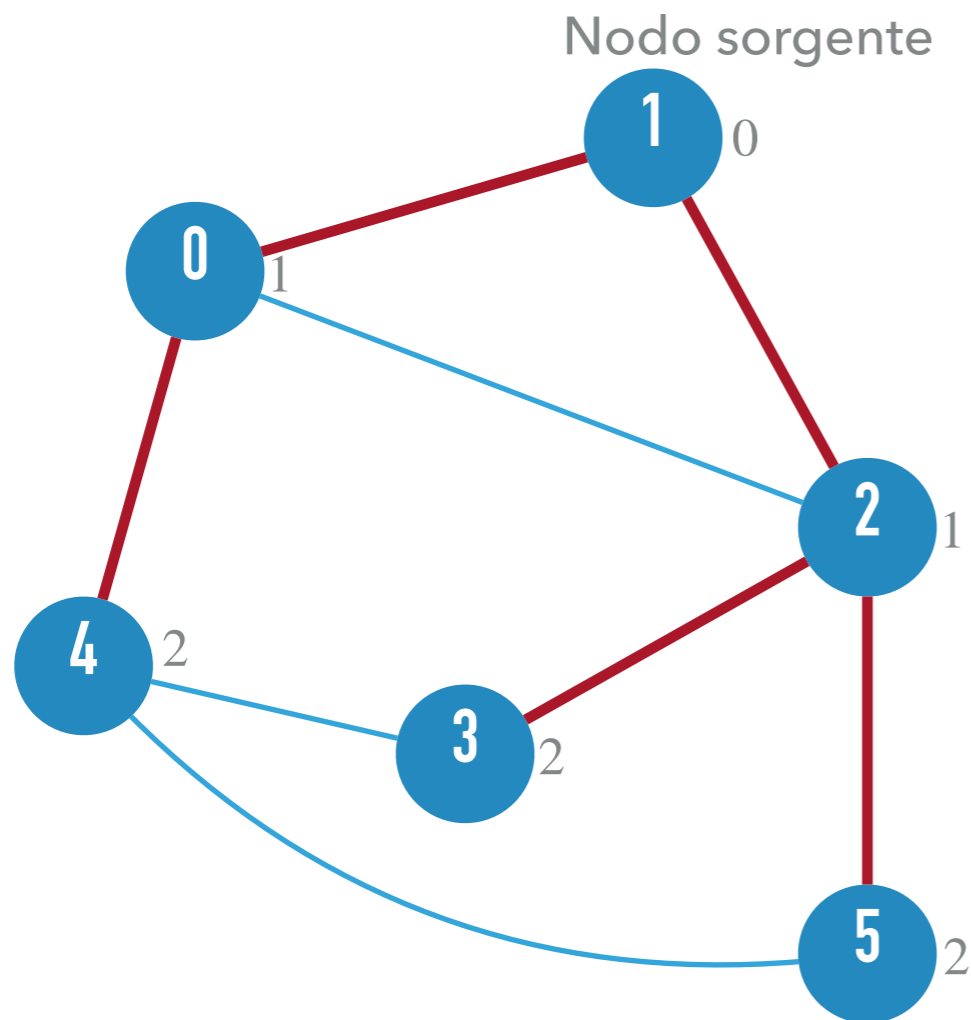
Per ogni vicino, se è bianco lo coloriamo di grigio, aggiorniamo distanza (come  $distanza[u] + 1$ ) e predecessore ( $u$ ) e lo accodiamo

Coloriamo  $u$  di nero

	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2

	0	1	2	3	4	5
Predecessore	1	-	1	2	0	2

# COSA ABBIAMO OTTENUTO?



	0	1	2	3	4	5
Distanza	1	0	1	2	2	2

	0	1	2	3	4	5
Predecessore	1	-	1	2	0	2

In aggiunta alla distanza, l'array dei predecessori ci permette di ottenere un albero (non necessariamente binario) che è un sottografo del grafo di partenza, detto *albero BFS (BFS tree)*

Per ogni nodo  $v$ , l'albero ha un unico percorso dal nodo sorgente a  $v$  e questo è un percorso di lunghezza minima

## ANALISI DELLA COMPLESSITÀ

- ▶ Assumiamo di utilizzare liste di adiacenza per rappresentare il grafo  $G = (V, E)$
- ▶ Le operazioni di inserimento e rimozione dalla coda richiedono  $O(1)$
- ▶ Notiamo che ogni nodo può venire accodato al più una volta, perché deve passare da bianco a grigio prima di venire accodato e non tornerà mai più bianco, quindi il ciclo while esegue  $O(V)$  volte

## ANALISI DELLA COMPLESSITÀ

- ▶ Il ciclo for che itera su tutti i vicini di un nodo è trattabile in un modo un poco particolare. Invece di vedere una singola esecuzione, vediamo il numero totale di volte che viene eseguito
- ▶ Questo numero dipende dal numero di archi del grafo (per andare da un nodo al suo vicino ci serve un arco), quindi è limitato da  $O(E)$
- ▶ Il tempo totale di esecuzione è quindi  $O(V + E)$