

SISTEMI DINAMICI

18 maggio 2021

Sistemi hamiltoniani

$$\begin{cases} \frac{d}{dt} q_i = \frac{\partial H}{\partial p_i} \\ \frac{d}{dt} p_i = - \frac{\partial H}{\partial q_i} \end{cases} \rightarrow$$

il flusso
preserva il
volume
nello spazio
della fasi

$$\varphi^t \rightarrow \varphi := \varphi^T$$



φ , $\forall A$ insieme misurabile in \mathcal{D} , quasi tutti i punti di A tornano in A infinte volte

Condizioni (del Teorema del ritorno)

$x = f(x)$ in $D \subset \mathbb{R}^n$ limitato e

invariante tale che φ_t conserva

il volume. Allora

1) \forall insieme (misurabile) A in D
è l'insieme dei punti "vaganti"
di A

$$V_A := \left\{ x \in A \mid \exists T > 0 \text{ tale che } \varphi_{\tau}(x) \notin A \text{ per ogni } \tau \geq T \right\}$$

ha misura nulla

2) $\forall \varepsilon > 0$, l'insieme $B_\varepsilon \subset D$
dei dati iniziali x tali che $\varphi_{\tau}(x)$
ritorna in B_ε volte e una
distanza non superiore ad ε da x
ha misura piena $v(B_\varepsilon) = v(D)$

Dimostrazione

1) L'insieme V_A è contenuto in

$$\bar{V}_A := \left\{ x \in A \mid \exists \text{ intero } k > 0 \text{ per cui} \right. \\ \left. \varphi^j(x) \in A \text{ per ogni intero } j \geq k \right\}$$

\bar{V}_A è l'insieme dei punti
non ricorrenti infinite volte
in A , per $g = \varphi^1$

g soddisfa le ipotesi del Teorema
precedente $\Rightarrow v(\bar{V}_A) = 0$ e

perfore $v(V_A) = 0$

2) Siccome D è limitato, può
essere ricoperto da un numero
finito di palle di raggio $\frac{\epsilon}{2}$
 \rightarrow basta applicare 1) e

ciascuna di queste palle



→ Tutte discende che $\varphi^{T=1}$

Se il flusso è hamiltoniano

φ_H^T è ottenuto da $\dot{x} = J \nabla H(x)$

$$D_E = \left\{ x \in \mathbb{R}^{2n} \mid H(x) \leq E \right\}$$

limitati e invarianti.

↳ si applica il Teorema del ritorno

Se l'energia è data $= E$

i moti si svolgono sull'insieme

$$\rightarrow \Sigma_E = \left\{ x \in \mathbb{R}^{2n} \mid H(x) = E \right\}$$

$$\begin{array}{l} \uparrow \\ q_1(T) \dots q_n(T) \\ p_1(T) \dots p_n(T) \end{array}$$

superficie isoenergetica

Teorema $E \in \mathbb{R}$ energia, Σ'_E
superficie compatta di \mathbb{R}^{2n} f.c.

$$\nabla H(\xi) \neq 0 \quad \forall \xi \in \Sigma'_E$$

Indichiamo con $\underline{dV}(\xi)$ l'elemento
di superficie

Allora ($A \subset \Sigma'_E$ misurabile)

la misura :

$$\mu(A) = \int_A \frac{dV(\xi)}{|\nabla H(\xi)|}$$

"misura

microcanonica"


è lo sciatore invariante del

flusso hamiltoniano

$$\mu(\varphi_H^t(A)) = \mu(A)$$

$\forall t \in \mathbb{R}$

$$\int v(A \times \delta E)$$

$$= \int dx \quad \rightarrow \quad \int d\sigma \frac{1}{|\Delta H|}$$


Esempio

Oscillatore armonico

$$H(q, p) = \frac{p^2}{2m} + \frac{k}{2} q^2$$

$$E > 0$$

$$\Sigma_E = \left\{ (q, p) \mid \frac{q^2}{a^2} + \frac{p^2}{b^2} = 2 \right\}$$

$$a = \sqrt{\frac{2E}{k}} \quad b = \sqrt{2mE}$$

$$\xi \in \Sigma_E \rightarrow \xi(\theta) = (a \cos \theta, b \sin \theta)$$

l'elemento di superficie

$$d\sigma_{(\xi)} = d\sigma(\theta) = \sqrt{a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta} d\theta$$

$$x = a \cos \theta$$

$$y = b \sin \theta$$

$$d\ell = \sqrt{dx^2 + dy^2}$$

$$dx = -a \sin \theta d\theta$$

$$dy = b \cos \theta d\theta$$

$$|\nabla H| = \sqrt{\nabla H \cdot \nabla H}$$

$$H = \frac{p^2}{2m} + \frac{k}{2} q^2$$

$$\nabla H = \left(kq, \frac{p}{m} \right)$$

$$\sqrt{k^2 q^2 + \frac{p^2}{m^2}} = \sqrt{(2E)^2 \frac{q^2}{a^4} + (2E)^2 \frac{p^2}{b^4}}$$

$$a = \sqrt{\frac{2E}{k}}, \quad b = \sqrt{2mE}$$

$$= 2E \sqrt{\frac{q^2}{a^4} + \frac{p^2}{b^4}}$$

Quadrant

$$\frac{d\sigma(\theta)}{|\nabla H(\theta)|} = \frac{\sqrt{a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta} d\theta}{2E \sqrt{\frac{q^2}{a^4} + \frac{p^2}{b^4}}}$$

$$\sqrt{\frac{q^2}{a^4} + \frac{p^2}{b^4}} = \sqrt{\frac{a^2 \cos^2 \theta}{a^4} + \frac{b^2 \sin^2 \theta}{b^4}}$$

$$q^2 = a^2 \cos^2 \theta$$

$$p^2 = b^2 \sin^2 \theta$$

$$r = \frac{b^2 \cos^2 \theta + a^2 \sin^2 \theta}{a^2 b^2}$$

$$\sqrt{a^2 \sin^2 \theta + b^2 \cos^2 \theta}$$

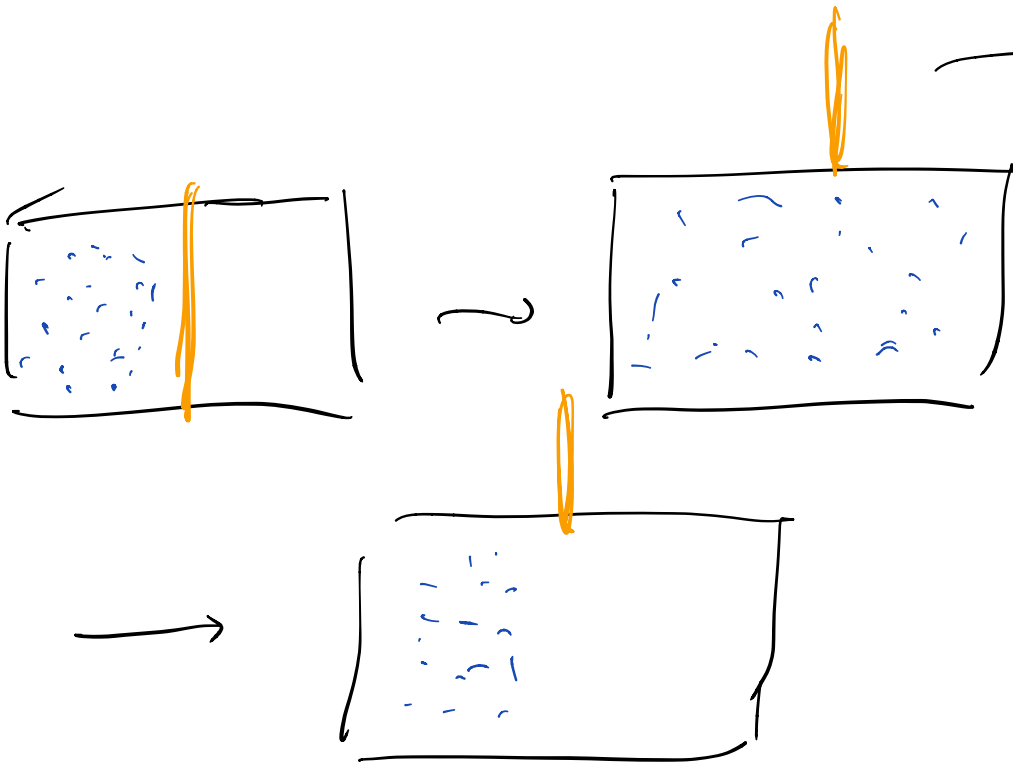
$$2E \sqrt{\frac{b^2 \cos^2 \theta + a^2 \sin^2 \theta}{a^2 b^2}} \quad d\theta$$

$$= \frac{a b}{2E} d\theta = \frac{d\theta}{\omega}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$a = \sqrt{\frac{2E}{k}}$$

$$b = \sqrt{2mE}$$



Boltzmann: ipotesi ERGODICA

4

Il sistema spende nella
regione $W \subset \Sigma_\varepsilon$ un tempo

$$\sim \mu(W)$$

proporzionale alla misura
microcanonica di W

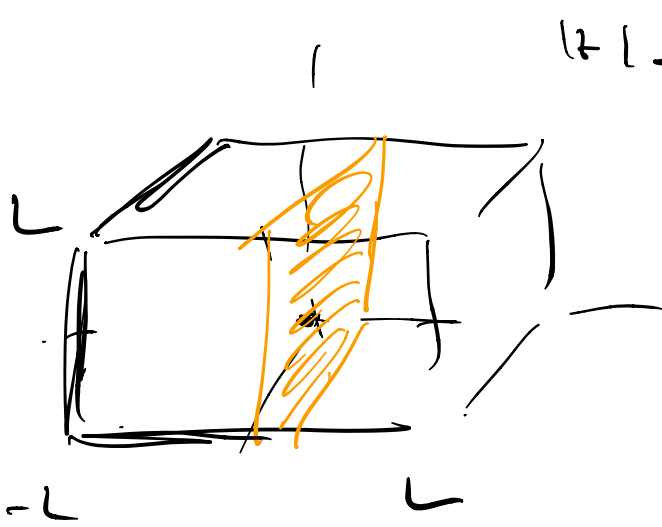
Quindi il tempo di ricorrenza
può essere stimato come

$$\frac{\mu(\Sigma_\varepsilon)}{\mu(W)}$$

Nel gas

$$Q_- = \left\{ (x, y, z) : -L \leq x \leq 0, |y| \leq L, |z| \leq L \right.$$

$$Q_+ = \left\{ (x, y, z) : 0 \leq x \leq L, |y| \leq L, |z| \leq L \right.$$



$$Q = Q_- \cup Q_+ \\ = [-L, L]^3$$

Spazio accessibile al sistema

$$\Sigma_E = \left\{ (q, p) \in \mathbb{R}^{6N} : \begin{array}{l} q \in Q^0, \\ p^2 = 2mE \end{array} \right\} = Q^0 \times \Sigma_E$$

Σ_E superficie in \mathbb{R}^{3N} con volume

$$\sqrt{2mE}$$

Si come ∇H è costante, la

misura microeconomica è proporzionale

al prodotto del volume di Q^0

e la superficie Σ_E

Andiamo a calcolare il volume

$\Omega_k \subset \Sigma_{\vec{E}}$ con k particelle in Q_- e $N-k$ particelle in Q_+

$$|\Omega_k| = |\Sigma_{\vec{E}}| \binom{N}{k} \int_{Q_-} dq_1 \int_{Q_-} dq_2 \dots$$

$$\dots \int_{Q_-} dq_k \int_{Q_+} dq_{k+1} \dots \int_{Q_+} dq_N$$

$$= |\Sigma_{\vec{E}}| \frac{N!}{k! (N-k)!} (2L)^N (2L)^N \dots (2L)^N \frac{1}{2^N}$$

$$= |\Sigma_{\vec{E}}| (2L)^{3N} \frac{N!}{k! (N-k)!} \frac{1}{2^N}$$

$$\mu(\Sigma_{\vec{E}}) = |\Sigma_{\vec{E}}| (2L)^{3N}$$

↳ corrisponde alle particelle in Q

Ω_k

$$\frac{\mu(W^a)}{\mu(\Sigma^a)} = \frac{N!}{k!(N-k)!} \frac{1}{2^N} =: R(k)$$

Supponiamo che $k = \alpha N$ $\alpha \in [0, 1]$

Stirling: $n! \sim n^n e^{-n}$

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \log R(\alpha N) =$$

$$= \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \log \frac{N^N e^{-N + \alpha N + (1-\alpha)N}}{(\alpha N)^{\alpha N} ((1-\alpha)N)^{(1-\alpha)N}} \frac{1}{2^N}$$

$$N! \approx N^N e^{-N}$$

$$k! = (\alpha N)! = (\alpha N)^{\alpha N} e^{-\alpha N}$$

$$\approx \log 2 - \alpha \log \alpha - (1-\alpha) \log(1-\alpha) - N I(\alpha)$$

$$R(\alpha N) \approx e^{-N I(\alpha)}$$

$$I(\alpha) = \log 2 - \alpha \log \alpha - (1-\alpha) \log(1-\alpha)$$

proprietà $I(0) = I(1) = \log 2$

$I(1) = \log 2$ lo stato in
in tutte le particelle sono in

Q. occupa un volume ~ 2
($R(\alpha N) \sim e^{-N \log 2}$)

N particelle
" Q.

Il tempo di ricorrenza è

$$2^N$$

Se $N = 10^{23}$ numero di Avogadro

$$2^{10^{23}}$$

Notiamo: il sistema spende

quasi tutto il suo tempo nelle

configurazioni $\alpha = \frac{1}{2}$

CONIUGAZIONE TOPOLOGICA

Q: quando due sistemi
dinamici descritti
lo stesso fenomeno naturale?

→ classificazione dei sistemi
dinamici

↳ Hartman - Grobman