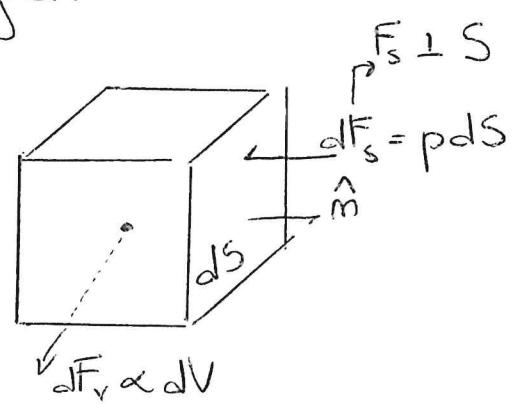


Fluidi
&
Termodinamica

$$dm = \rho dV$$



Fluidi

Generalità: Sostanza liquida o gassosa senza una forma propria; assume forma recipiente.

Momocrazia struttura Atomica / Molecola
↑ Ordinata

Liquido: Volume definito

$$S_{\text{eq}} \approx 10^3 S_{\text{gas}}$$

Praticamente Incompatibile.

Gas: Volume = Volume Recipiente

$$S_{\text{gas}} \ll S_{\text{eq}} ; \frac{\partial P_{\text{gas}}}{\partial T} \gg \frac{\partial P_{\text{gas}}}{\partial P} \gg 1 \rightarrow \begin{array}{l} \text{Ovvero} \\ \text{molto} \\ \text{sensibile} \end{array}$$

Compressibile con facilità

→ Sei nei liquidi che nei gas distanze medie
tra le molecole sono << alle dimensioni macroscopiche,
possano quindi essere trattati come corpi continui.

→ Caratteristica principale dei fluidi è la possibilità
di scorrimento di un qualsiasi elemento di fluido
rispetto ad un'altra vicina (o ad una parete)
→ Ovvio un fluido NON sopporta uno sforzo di
taglio ($F \perp$ alla sup. ce)

Per un fluido non ha senso parlare di forza applicata ad un punto; per ciascun elemento di massa $dM = \rho dV$ (con ρ densità) consideriamo invece le "forze di Volume" ($dF_V \propto dM \frac{dV}{dV}$), come la forza peso ($dF = g dM = \rho g dV$) e le "forze di superficie" ($dF_s = \rho dS$) dovute all'azione del fluido sulla parte dell'elemento considerato.

• Elemento di Massa fluido: $dM = \rho dV$ [Kg]

• Densità: $\rho = dM / dV$; Ne costante nel volume $\rho = m / V$ [kg/m^3]

• Pressione: $P = dF / dS$; o se F costante sulla sup. $P = F / S$ [$\text{Pa} = \text{N/m}^2$]

$F \perp$ alla sup. ce

$$1 \text{ bar} = 10^5 \text{ Pa}$$

↓
 $P = \frac{F}{A}$

→ Se forza di Volume conservativa: posso esprimere la come gradiente dell' energia potenziale

Nota che p fa le regole di una densità di "energia di pressione"

$$F_{\text{press}} = \frac{\vec{\nabla} p}{g} \text{ m} = \vec{\nabla} p V = -\vec{\nabla} E_{\text{press}}$$

↙ ↘

$p = E_{\text{press}} / V$

$$\vec{F}_v = -\vec{\nabla} E_p$$

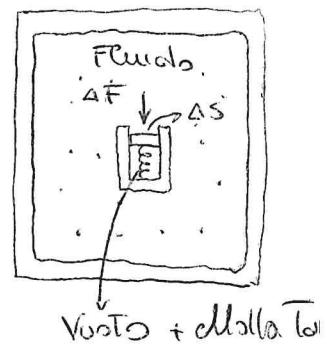


$$\vec{\nabla} p = -g \vec{\nabla} E_{p/m}$$

↓

le superfici equipotenziali sono superfici ISOBARICHE
(i.e. $\vec{\nabla} E_p = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} p = 0$)

- pressione è una quantità SCALARE:
Se utilizzo un sensore come quello in figura misuroto' la stessa pressione $p = \Delta F / \Delta S$ in qualsiasi modo orienti la superficie del sensore.



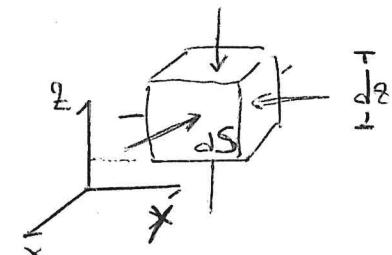
o Fluidi a Riposo

- Equilibrio statico di un fluido: Tutti gli elementi del fluido hanno accelerazione e velocità nulla (in un sistema di riferimento inerziale):

Ovvero \forall elemento di fluido vale:

$$d\vec{F}_B + d\vec{F}_V = 0 \quad (\text{relazione vettoriale})$$

e.g. asse z :



$$(i) dF_{B,z} = p(z) dS - p(z+dz) dS = -\frac{\partial p}{\partial z} dz dS = -\frac{\partial p}{\partial z} dV$$

$$p(z) + \frac{\partial p}{\partial z} dz$$

derivata parziale
rispetto a 'z'

e.g. $f_z = g$ (Forza per unità di massa)

$$(ii) dF_{V,z} = f_z dm = f_z \rho dV$$

$$(iii) dF_{B,z} + dF_{V,z} = -\frac{\partial p}{\partial z} dV + f_z \rho dV = 0 \Rightarrow \frac{\partial p}{\partial z} = \rho f_z \rightarrow \begin{array}{l} \text{Condizione} \\ \text{equilibrio statico} \\ \text{lungo } z \end{array}$$

Valuta 3 asse

$$\Rightarrow \frac{\partial p}{\partial x} = \rho f_x ; \frac{\partial p}{\partial y} = \rho f_y ; \frac{\partial p}{\partial z} = \rho f_z$$

$(\vec{\nabla} p = \rho \vec{f})$

CONDIZIONE
EQUILIBRIO STATICO
di un FLUIDO

→ Se agisce una forza di volume la pressione PER FLUIDO NON può essere costante ($\partial p / \partial x \neq 0$). La pressione aumenta ($\partial p / \partial x > 0$) in direzione della forza.

• Equilibrio statico in presenza della forza peso:

Lungo asse x, y $F_v = 0$ quindi
com'è $F_g = 0$ in quanto fluido
in equilibrio.

Lungo asse z :

$$(i) F_z = F_1 + m \cdot g \rightarrow \text{Forza peso}$$

$\downarrow \downarrow$
Forze di pressione sulle due
faccce, superiore ed inferiore

$$(ii) F_{z2} = p_2 S \quad F_1 = p_1 S \quad F_p = m \cdot g = g V \cdot g = g S(z_1 - z_2) \cdot g$$

Sostituendo in i) e semplificando S

$$p_2 - p_1 = g \cdot g \cdot (z_1 - z_2)$$

Se sceglieremo z_2 al livello \varnothing dell'acqua:

$$p(h) = p_0 + g \cdot g \cdot h \quad (\text{Legge di Stevino})$$

pressione esterna pressione colonna di fluido sottostante

→ La stessa formula poteva essere derivata dall'equazione
di EQUILIBRIO STATICO DI UN FLUIDO:

$$f_x = f_y = 0 \Rightarrow \frac{\partial P}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y} = 0 \Rightarrow p = \text{cost} \quad \text{lungo asse } x \text{ e } y$$

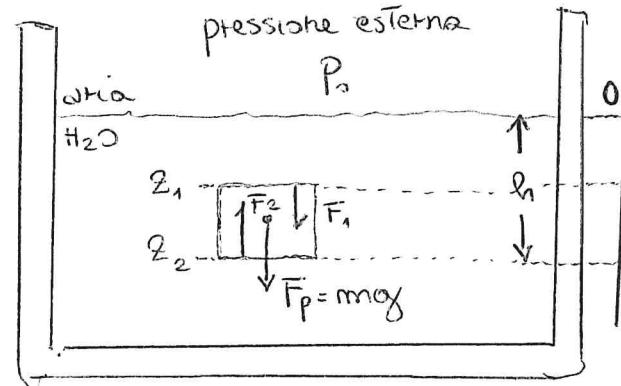
diretta verso z negativo

$$f_z = -g \quad (\text{forza peso per unità di massa})$$

$$\hookrightarrow \frac{dp}{dz} = -g \cdot g \Rightarrow \int dp = - \int g \cdot g dz \Rightarrow p_2 - p_1 = g \cdot g (z_1 - z_2)$$

costante
per il fluido
C.U.C.

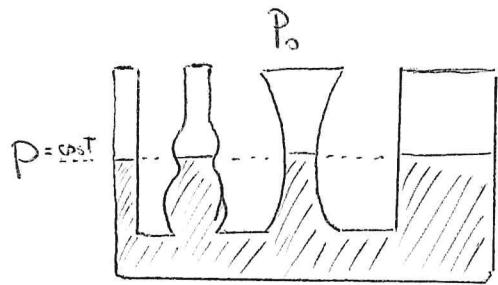
⇒ Un fluido in quiete sotto la forza peso ha pressione costante
lungo piani orizzontali, mentre cresce linearmente la pressione
con la profondità. La pressione ad una data profondità
NON dipende dalla forma del contenitore



- Alcuni esempi notevoli:

- Principio vas di comunicanti:

Dato un sistema di recipienti collegati fra loro, riempiti dalla stessa liquido, e aperti nello stesso ambiente, se liquido si dispone nei vari recipienti allo stesso livello rispetto al suolo, indipendentemente dalla forma del recipiente. \Rightarrow Questo si ricava dalla legge di Stevino in quanto, in condizioni di quiete, il fluido ha la stessa pressione a partita di livello.

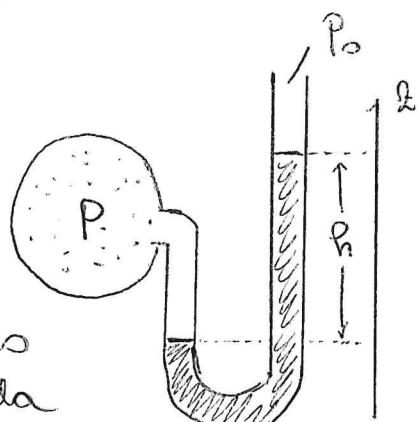


- Manometro a "U" (o a "Tubo aperto")

I due rami del recipiente comunicano con ambienti a pressioni diverse ($p > p_0$).

Dalla legge di Stevino si ricava:

$$\rho h = \frac{p - p_0}{\rho g} \Rightarrow \text{Ovvero nota la densità del liquido, se il livello } h \text{ da una misura della pressione relativa } (p_{\text{rel}} = p - p_0) \text{ rispetto all'esterno.}$$

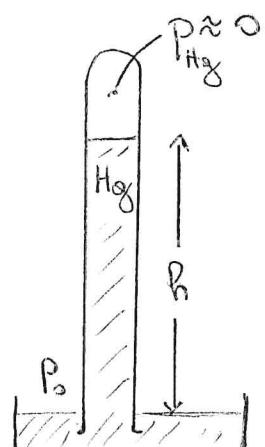


- Barometro di Torricelli (o a mercurio)

Tubo riempito di mercurio con estremità aperta immersa in una bacina di mercurio. Lo spazio libero da mercurio nel tubo contiene solo vapori di mercurio, la cui pressione è trascurabile ($p_{\text{Hg}} \approx 0$)

$$P_0 - P_{\text{Hg}}^{\approx 0} = \rho g h \Rightarrow \rho h = P_0 / \rho g$$

L'altezza della colonna di mercurio permette di misurare la pressione atmosferica P_0 .



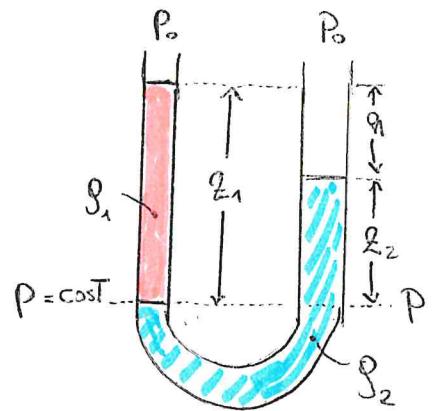
• Equilibrio pressione Tubo a "U"

Tubo ad U aperto alle estremità

riempito con due liquidi non miscibili di densità ρ_1 e ρ_2 . Sia p la pressione alla superficie di separazione:

$$P = P_0 + \rho_1 g z_1 = P_0 + \rho_2 g z_2 \Rightarrow \rho_1 g z_1 = \rho_2 g z_2$$

$$\frac{\rho_1}{\rho_2} = \frac{z_2}{z_1} = 1 - h/z_1 \quad \text{con } h = z_1 - z_2$$



\Rightarrow dalla misura del dislivello si ricava una misura della densità relativa di un liquido rispetto a quella di un liquido calibrazione.

• Principio di Pascal:

Un cambiamento di pressione applicato ad un fluido confinato viene trasmesso inalterato ad ogni parte del fluido e alle pareti del recipiente che lo contiene:

da pressione in un punto del fluido è data da:

$$i) P = P_{ext} + \rho gh \Rightarrow \text{Se aumenta la pressione esterna di } \Delta P_{ext}$$

↓
pressione esterna

$$ii) P' = P_{ext} + \rho gh \quad \text{con } P'_{ext} = P_{ext} + \Delta P_{ext}$$

$$\Rightarrow \Delta P = P' - P = P'_{ext} - P_{ext} = \Delta P_{ext}$$

• Esempio: Martinetto idraulico

F_a agisce su pistone di sinistra di sezione S_a

il liquido incompatibile nel dispositivo esercita quindi una forza F_s sul pistone di destra sollevandolo: S_s

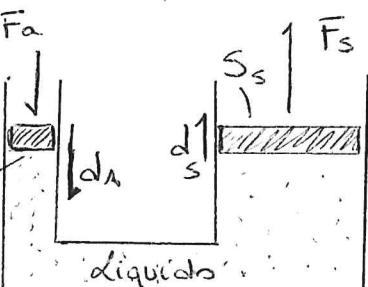
$$\rightarrow \text{Per il P. di Pascal: } \Delta P = \frac{F_a}{S_a} = \frac{F_s}{S_s}$$

$$F_s = F_a \frac{S_s}{S_a} > F_a \text{ dato che } S_s > S_a$$

Ovviamente però il lavoro svolto sul pistone di sinistra deve essere uguale a quello svolto dal pistone di destra:

Avendo la forza di sollevamento è maggiore di quella che ha azionato il pistone di sinistra

liquido



$V = S_a d_a = S_s d_s \Rightarrow$ i volumi di liquido spostato sono uguali

$d_s = d_a \frac{S_a}{S_s} < d_a \Rightarrow$ verso il pistone di destra si sposta di un tratto più breve.

$$W_s = F_s d_s = \left(F_a \frac{S_s}{S_a} \right) \left(d_a \frac{S_a}{S_s} \right) = F_a d_a = W_a$$

→ La forza (ospinta) di galleggiamento NON dipende dalla profondità a cui è immerso il corpo.
Infatti la differenza di pressione tra le due estremità inferiore e superiore del corpo immerso è: $\Delta p = \rho g h$ (con h altezza del corpo) indipendentemente dalla profondità. Quindi $F_p = \Delta p \downarrow S = \rho g h \cdot S = \rho g V$ c.v.d.

Assumiamo un corpo di forma regolare con superficie di base S

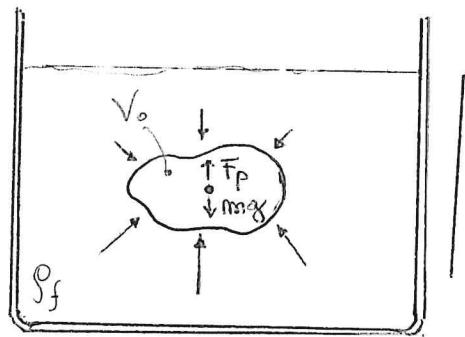
• PRINCIPIO di ARCHIMEDE

Si consideri un volume V_0 di fluido all'interno di un fluido in equilibrio sotto la forza peso.

Dalla condizione di equilibrio:

$$\vec{F}_p + m\vec{g} = \vec{0} \rightarrow \vec{F}_p - m\vec{g} = \vec{0} \rightarrow F_p = mg$$

Risultante Forze
di pressione



$$F_p = m\cdot g = \rho_f V_0 \cdot g \rightarrow \text{de forze di pressione esercitate dal fluido sul volume } V_0 \text{ sono uguali al peso del volume stesso (mig) e rivolti verso l'alto}$$

$$F_p = \rho_f V_0 \cdot g$$

→ La relazione rimane ~~rimane~~ valida anche se sostituiamo al volume V_0 di fluido un identico volume di una qualsiasi altra sostanza, menzionata volta la forza peso; la condizione di equilibrio non sussiste più e la risultante delle forze è:

Lungo Asse z:

$$F_{tot} = F_p - m'g = \rho_f V_0 \cdot g - \rho V_0 \cdot g = (\rho_f - \rho) V_0 \cdot g$$

Se $\rho > \rho_f$ $F_{tot} < 0 \rightarrow$ il corpo affonda

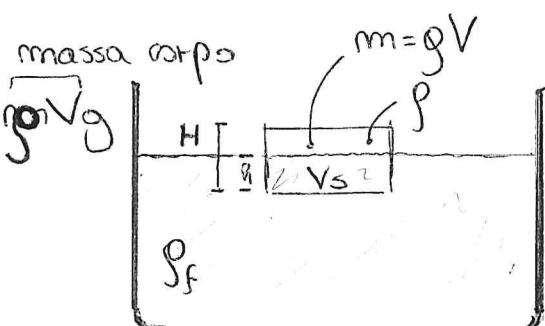
Se $\rho_f > \rho$ $F_{tot} > 0 \rightarrow$ il corpo galleggia

In entrambi i casi: il corpo riceve una spinta verso l'alto, $F_p = \rho_f V_0 \cdot g$, pari al peso del volume di fluido spostato.

Esempio: "Corpo che galleggia"

Corpo galleggia in quiete $\rightarrow F_p = \rho_f V_s \cdot g = m \cdot g$
 $V_s = \text{volume sommerso}$

$$\rho = \rho_f \frac{V_s}{V} = \rho_f \frac{m}{H}$$



• PORTATA (R): Volume V che scorre attraverso la sezione S nell'unità di tempo. U.d.m. $[m^3/s]$

• Nota che l'eq.ne di Continuità, corrisponde ad una conservazione della massa, ovvero:

$$m_1 = \rho V_1 = \rho S_1 V_1 \Delta t \equiv m_2 = \rho V_2 = \rho S_2 V_2 \Delta t$$

\Downarrow

$$\rho S_1 = V_2 S_2$$

m_1 & m_2 sono le masse che fluiscono attraverso S_1 e S_2 in Δt .