

RAPPRESENTAZIONE CONIUGATA

$$v \in V_{\mathbb{R}} \quad v \mapsto e^{i d^a t_R^a} v \quad \leftarrow \text{Trasf. sotto il gruppo}$$

↑
sp. vett. sul
campo \mathbb{C}

$$v^* \mapsto \underbrace{e^{-i d^a t_R^a}}_{\substack{\text{fornisce una} \\ \text{RAPP. di } G}} v^* \quad \rightarrow v^* \in \bar{V} \quad t_{\bar{R}}^a = -t_R^{a\dagger}$$

← importante in Mecc. Quant. \rightarrow presenza probab.

Se consideriamo RAPP. UNITARIE di G (HERM. di G)

$$t_{\bar{R}}^a = -t_R^{a\dagger} = -t_R^{aT}$$

$$\begin{aligned} [-t_R^{aT}, -t_R^{bT}] &= t_R^{aT} t_R^{bT} - t_R^{bT} t_R^{aT} = -([t_R^a, t_R^b])^T = \\ &= - (i f^{abc} t_R^c)^T = i f^{abc} (-t_R^c)^T. \end{aligned}$$

\mathbb{R} è equiv. a $\bar{\mathbb{R}}$ (e in pb con è definito rep. REALE)

se \exists una transf. unitaria U t.c. $t_{\bar{R}}^a = U t_R^a U^\dagger$

\rightarrow in questo caso $\exists a_{ij}$ t.c. $\forall \xi, \eta \in V_{\mathbb{R}}$

$$a_{ij} \eta_i \xi_j \quad \text{è INVARIANTE}$$

[Infinitesimamente la variazione di $\eta_i a_{ij} \xi_j = \eta^T a \xi$ è

$$\delta(\eta^T a \xi) = -i d^a \eta^T [(t_R^a)^T a + a t_R^a] \xi$$

$$= -t_{\bar{R}}^a \stackrel{\substack{\text{reale} \\ \text{e } \mathbb{R}}}{\downarrow} = -U t_R^a U^\dagger$$

$$= -i d^a \eta^T (-U t_R^a U^\dagger a + a t_R^a) \xi$$

\exists a k.c. $\eta^T a \xi$ è inv. $\forall \xi$ e qto
 a è dato da
 $a_{ij} = U_{ij}$

Si distinguono due casi di rep. REALE:

- 1) a_{ij} è SIM $\rightarrow R$ è REALE
- 2) a_{ij} è ANTISIM $\rightarrow R$ è PSEUDO REALE

ES. $SU(2)$

$R = \underline{2}$ $t_R^a = \frac{\sigma^a}{2}$ $a=1,2,3$

$t_R^a = -(\frac{\sigma^a}{2})^T = (i\sigma^2) \frac{\sigma^a}{2} (-i\sigma^2)$ $U = i\sigma^2 = E = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$
 \rightarrow PSEUDO-REALE $\uparrow = G$
 \Leftrightarrow antisimm.

$R = \underline{3}$ t_R^a sono matrici immaginarie
 \rightarrow REALE $G_{ij} = \delta_{ij}$
 \Leftrightarrow simmetrica

RAPPRESENTAZ. AGGIUNTA (Ad)

$V_R = \mathfrak{g}$ Il prodotto di Lie $[\cdot, \cdot]$ fornisce un'azione lineare di \mathfrak{g} su se stessa

Prendiamo $X \in \mathfrak{g}$, allora $[X, \cdot]$ è una mappa lineare su \mathfrak{g}

→ può essere rep. da matrici, una volta che scegliamo una base T^a

$$\underbrace{t_{Ad}^a}_{\text{matrice}} \cdot T^b = [T^a, T^b] = i f^{abc} T^c$$

↑
cons. lin. dirett.

$$A \cdot \underline{e}_m = a_{im} \underline{e}_i$$

↑
elem. della matrice
di rep. A

$$v = v_i \underline{e}_i$$

$$(A \cdot v)_j = a_{ji} v_i$$

$$(t_{Ad}^a)^{cb} = i f^{abc}$$

f^{abc} sono REALI e ANTISIMM $\Rightarrow -(t_{Ad}^a)^T = t_{Ad}^a$
→ REALE

$$\dim \text{Adj} = \begin{cases} N^2 - 1 & \text{SU}(N) \\ N(N-1)/2 & \text{SO}(N) \\ N(N+1)/2 & \text{Sp}(N) \end{cases}$$

Nota: $\dim SU(2) = \dim SO(3)$

→ non è un caso: le alg. di Lie sono ISOTORFE

l'alg. dei MOMENTI ANGOLARI
(generatori delle rotazioni)

Rappresente? studiate in corso M.Q.

$$R = 1 \quad \text{spin} = 0$$

$$R = 2 \quad \text{spin} = 1/2$$

$$R = 3 \quad \text{spin} = 1$$

⋮

$\left. \begin{array}{l} \\ \\ \\ \end{array} \right\} s$
↑
numero cost.
in una data rep.

↳ M_x, M_y, M_z hanno
regole di comm. di $SU(2)$
(PB in mec. class.
com. in " quant.)

questo numero dà il valore di $\vec{S}^2 = S_x^2 + S_y^2 + S_z^2$

In una IRREP $\vec{S}^2 = s(s+1)\hbar^2 \mathbb{1}_R \rightarrow$ caso CONTINUA con

ogni elem. dell'alg., e in
partic comm con tutti i generatori

CASIMIR OPERATOR

Per ogni rapp. R di \mathfrak{g} , la matrice

$$T^2 \equiv t_R^a t_R^a \quad (\text{somma su } a)$$

commuta con tutti i $t \in \mathfrak{g}$.

$$\begin{aligned} [t_R^b, t_R^a t_R^a] &= t_R^a [t_R^b, t_R^a] + [t_R^b, t_R^a] t_R^a = \\ &= t_R^a i f^{bac} t^c + i f^{bca} t^c t^a = \\ &= i t^a t^c (f^{bac} + f^{bca}) = 0 \end{aligned}$$

T^2 si dà un INVARIANTE dell'alg., prende un valore
fisso in ogni IRREP

$$\Rightarrow \text{tr}_R t_R^a t_R^a = C_2(R) \mathbb{1}_R \quad C_2(R) \text{ è chiamato}$$

QUADRATIC CASIMIR OPERATOR

↑
appare in
osservabili di
teorie di campo
non abeliane

$$1_4 \quad R = \text{Adj}$$

$$i f^{abc} i f^{acd} = C_2(G) \delta^{bd}$$

$$\rightarrow f^{bac} f^{dac} = C_2(G) \delta^{bd}$$

(l'invariante $C_2(R)$), legato alle normalizzazioni, può essere derivato se conosciamo $C_2(R)$:

$$\text{tr}_R t_R^a t_R^a t_R^a = C_2(R) \text{tr}_R \mathbb{1}_R =$$

$$C_2(R) \dim(R)$$

||

||

$$\delta^{ab} \text{tr}_R t_R^a t_R^b = C_2(R) \delta^{ab} \delta^{ab} =$$

$$C_2(R) \dim(G)$$

$$\text{ES. } \text{SU}(N) \quad C(N) = 1/2$$

$$\rightarrow C_2(N) = C(N) \frac{\dim(\text{SU}(N))}{\dim(N)} = C(N) \frac{N^2 - 1}{N}$$

$$= \frac{N^2 - 1}{2N}$$

PRODOTTO TENSORE DI RAPP.

Consideriamo lo sp. vett. $V_{R_1} \otimes V_{R_2}$ dove R_1, R_2 sono IRREP

Qto è lo sp. vett. di una RPP. che
 dimensions $R_1 \otimes R_2 \rightarrow \dim(R_1 \otimes R_2) = \dim R_1 \cdot \dim R_2$

1 generatori sono:

$$t_{R_1 \otimes R_2}^a = t_{R_1}^a \otimes \mathbb{1}_{R_2} + \mathbb{1}_{R_1} \otimes t_{R_2}^a \quad (*)$$

In generale $R_1 \otimes R_2$ è RIDUCIBILE :

$$R_1 \otimes R_2 = \bigoplus_i R_i \quad (**)$$

Calcolerò op :

$$\begin{aligned} (t_{R_1 \otimes R_2}^a)^2 &= (t_{R_1}^a)^2 \otimes \mathbb{1}_{R_2} + \mathbb{1}_{R_1} \otimes (t_{R_2}^a)^2 + \\ &+ 2 t_{R_1}^a \otimes t_{R_2}^a \end{aligned}$$

Facciamo la traccia $(\text{Tr}(A \otimes B) = (\text{tr} A) (\text{tr} B) \text{ prop. distrib.})$

$$\begin{aligned} \text{Ar}(t_{R_1 \otimes R_2}^a)^2 &= \dim R_2 \text{tr}(t_{R_1}^a)^2 + \dim R_1 \text{tr}(t_{R_2}^a)^2 = \\ &= [c_2(R_1) + c_2(R_2)] \dim R_1 \cdot \dim R_2 \end{aligned}$$

D'altra parte

$$\text{Ar}(t_{R_1 \otimes R_2}^a)^2 = \sum_i \text{Ar}(t_{R_i}^a)^2 = \sum_i c_2(R_i) \dim R_i$$

$$(c_2(R_1) + c_2(R_2)) \dim R_1 \dim R_2 = \sum_i c_2(R_i) \dim R_i \quad (**)$$

Es: $SU(N) \quad R_1 = N \quad R_2 = \bar{N}$

$N \otimes \bar{N} \rightarrow$ elem. di $V_{N \otimes \bar{N}}$ sono matrici $N \times N$

e tali matrici possono essere scritte

come $\alpha \delta^{ij} + M^{\ddot{u}}$

\uparrow \uparrow \nwarrow
 1 traceless $N^2 - 1$

$N \otimes \bar{N} = 1 \oplus \text{Ad}$

$\frac{N^2 - 1}{2N}$

$t_1^a t_1^a = c_2(1) \mathbb{1}_1$

Applicando (*)

$2 c_2(N) N^2 = \overset{0}{c_2(1)} \dim(1) + c_2(G) \dim G$

$\Rightarrow c_2(G) = N \Rightarrow c(N) = N$

SIMMETRIA DI GAUGE

→ simm. interne locali (non Lorentz.)

→ Necessarie per descrivere campi con spin 1 e massa nulla (per i campi con spin 2 si rivedono locali le transf. di Lorentz/Poincaré \rightsquigarrow GRAVITA')

→ Es. più semplice

$$L_0 = i \psi_L^\dagger \bar{\sigma}^\mu \partial_\mu \psi_L \quad \begin{array}{l} \sigma^\mu (1, \sigma^i) \\ \bar{\sigma}^\mu (1, -\sigma^i) \end{array}$$

invariante sotto $\psi_L \mapsto e^{i\alpha} \psi_L$

→ GAUGING: $\alpha \rightarrow \alpha(x)$

L_0 non è più invariante (a causa della presenza

↓
Introduciamo DERIVATA COVARIANTE $D_\mu \psi$ ($\partial_\mu \psi_L$)

A.c. $D_\mu \psi_L \mapsto e^{i\alpha(x)} D_\mu \psi_L$

$\Rightarrow L = i \psi_L^\dagger \bar{\sigma}^\mu D_\mu \psi_L$ è inv. sotto transf. di gauge
 $\psi_L(x) \mapsto e^{i\alpha(x)} \psi_L(x)$

$L_0(\phi, \partial\phi)$ inv. sotto transf. globali

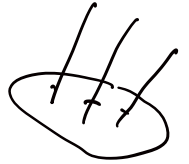
$\Rightarrow L(\phi, D\phi)$ " " " locali (di gauge)

La più famosa delle derivate di $\psi(x)$ nelle dimensioni n^m è

$$\eta^\mu \partial_\mu \psi = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{\psi(x + \epsilon n) - \psi(x)}{\epsilon}$$

\leftarrow \uparrow transf. in variabile
 diversa

ψ è una sezione di un FIBRATO VETTORIALE



Per ovviare a pte. considerazioni, esso introduce una CONNESSIONE

$$D: \Gamma(E) \rightarrow \Gamma(E \otimes T^*M) \text{ mappa lineare}$$

che soddisfa

$$1) D(\alpha_1 s_1 + \alpha_2 s_2) = \alpha_1 D_1 s_1 + \alpha_2 D_2 s_2 \quad \text{L.I.N.}$$

$$3) D(\int_{\text{curv.}} s) = d\int s + \int Ds \quad \text{LEIBNIZ RULE}$$

Se uno prende trivialità locale (rist. coordine) $S \in E_x$

$$D_\mu S = \partial_\mu S + i A_\mu S$$

\uparrow \uparrow
 opera μ op. lineare che distingue
 tutte le tutte le diverse connessioni
 connessioni

Elettrodinamica scalare: ϕ scalare complesso $\phi(x) \in E_x \cong \mathbb{C}$