

Teorema Sia V uno spazio vettoriale Euclideo, $\dim V < \infty$,
e sia $U \subset V$ un sottospazio vettoriale. Allora

$$\dim U^\perp = \dim V - \dim U$$

e quindi $U \oplus U^\perp = V$.

Dim (v_1, \dots, v_r) base di U , $v_{r+1}, \dots, v_n \in V$ t. c.

(v_1, \dots, v_n) base di V (completamento della base).

$b_{ij} = \langle v_i, v_j \rangle$, $B = (b_{ij})$ matrice di $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

Sia $w = \sum_{j=1}^n x_j v_j \in V$. $w \in U^\perp \Leftrightarrow \langle v_i, w \rangle = 0 \quad \forall i=1, \dots, r$.

$$\langle v_i, w \rangle = 0 \Leftrightarrow \sum_{j=1}^n x_j \langle v_i, v_j \rangle = 0 \Leftrightarrow \sum_{j=1}^n b_{ij} x_j = 0$$

$(i=1, \dots, r)$.

Quindi U^\perp :
$$\begin{cases} b_{11} x_1 + \dots + b_{1n} x_n = 0 \\ \vdots \\ b_{r1} x_1 + \dots + b_{rn} x_n = 0 \end{cases}$$

La matrice del sistema è formata dalle prime r righe
di B . Dato che $\text{rg} B = n$, la matrice del sistema
ha rango $r \Rightarrow \dim \Sigma = n - r \Rightarrow \dim U^\perp = n - r$.

Quindi $\dim(U \oplus U^\perp) = \dim U + \dim U^\perp = n = \dim V$
 $\Rightarrow U \oplus U^\perp = V$.

OSS V spazio vett. Euclideo, $U \subset V$ sottospazio vett. \Rightarrow

U spazio vettoriale Euclideo con la restrizione del
prodotto scalare $\langle u_1, u_2 \rangle \quad \forall u_1, u_2 \in U$

(prodotto scalare indotto da V).

Def Sia V uno spazio vettoriale Euclideo, e sia $v \in V$.

Il numero $\|v\| \stackrel{\text{def}}{=} \sqrt{\langle v, v \rangle}$ si chiama norma o lunghezza Euclidea di v .

OSS 1) $\|v\|$ ben definita perché $\langle v, v \rangle \geq 0 \quad \forall v \in V$

2) $\|v\| = 0 \Leftrightarrow v = 0_V$.

3) $\|\alpha v\| = |\alpha| \|v\| \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}, \forall v \in V$. Infatti

$$\|\alpha v\| = \sqrt{\langle \alpha v, \alpha v \rangle} = \sqrt{\alpha^2 \langle v, v \rangle} = |\alpha| \|v\|.$$

Disuguaglianza di Cauchy-Schwarz Sia V uno spazio vettoriale Euclideo. Allora $\forall v, w \in V$ si ha

$$|\langle v, w \rangle| \leq \|v\| \|w\|$$

e vale l'uguaglianza $\Leftrightarrow v$ e w sono proporzionali.

Dim 1) se $w = 0_V$ ovvio.

$$2) w \neq 0_V \rightsquigarrow \alpha := -\frac{\langle v, w \rangle}{\langle w, w \rangle} \in \mathbb{R}$$

$$0 \leq \langle v + \alpha w, v + \alpha w \rangle = \langle v, v \rangle + \alpha \langle v, w \rangle + \alpha \langle w, v \rangle +$$

$$+ \alpha^2 \langle w, w \rangle = \|v\|^2 - \frac{2\langle v, w \rangle^2}{\langle w, w \rangle} + \frac{\langle v, w \rangle^2}{\langle w, w \rangle} = \|v\|^2 - \frac{\langle v, w \rangle^2}{\|w\|^2}$$

$$\Rightarrow \langle v, w \rangle^2 \leq \|v\|^2 \|w\|^2 \Rightarrow |\langle v, w \rangle| \leq \|v\| \|w\|$$

e vale l'uguale $\Leftrightarrow v + \alpha w = 0_V \Rightarrow v, w$ proporzionali

Viceversa, se $v = \gamma w, \gamma \in \mathbb{R} \Rightarrow |\langle v, w \rangle| = |\gamma| \langle w, w \rangle$.

$$\|v\| \|w\| = \|\gamma w\| \|w\| = |\gamma| \|w\|^2 = |\langle v, w \rangle|.$$

Distanze e angoli

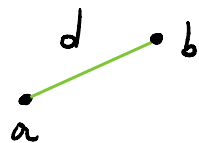
Teorema Sia V uno spazio vettoriale Euclideo. La norma Euclidea ha le proprietà seguenti:

- i) $\|v\| \geq 0$ e $\|v\| = 0 \Leftrightarrow v = 0$
 - ii) $\|\alpha v\| = |\alpha| \|v\|$
 - iii) $\|v+w\| \leq \|v\| + \|w\|$ (disuguaglianza triangolare).
- $\forall v, w \in V, \forall \alpha \in \mathbb{R}$.

Dim (i) e (ii) già viste.

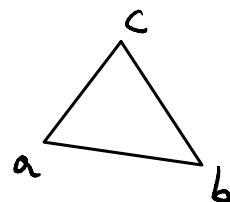
$$\begin{aligned} \text{iii) } \|v+w\|^2 &= \langle v+w, v+w \rangle = \langle v, v \rangle + \langle v, w \rangle + \langle w, v \rangle + \\ &+ \langle w, w \rangle = \|v\|^2 + 2\langle v, w \rangle + \|w\|^2 \leq \|v\|^2 + 2\|v\|\|w\| + \|w\|^2 \\ &= (\|v\| + \|w\|)^2. \end{aligned}$$

Def Sia V uno spazio vettoriale Euclideo e siano $a, b \in V$ due "punti" (due vettori). Definiamo la distanza Euclidea tra a e b come il numero reale $d(a, b) \stackrel{\text{def}}{=} \|a-b\|$.



Teorema La distanza Euclidea ha le proprietà seguenti:

- i) $d(a, b) \geq 0$ e $d(a, b) = 0 \Leftrightarrow a = b$;
 - ii) $d(a, b) = d(b, a)$ (simmetria)
 - iii) $d(a, b) \leq d(a, c) + d(c, b)$ (disuguaglianza triangolare)
- $\forall a, b, c \in V$.



Le dimostrazioni seguono facilmente dal teorema sulla norma.

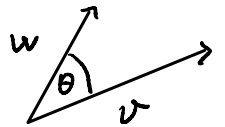
Siano ora $v, w \in V$ due vettori non nulli.

Dalla disuguaglianza di Cauchy-Schwarz si ha

$$\frac{|\langle v, w \rangle|}{\|v\| \|w\|} \leq 1 \quad \Rightarrow \quad -1 \leq \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|} \leq 1$$

Quindi $\exists! \theta \in [0, \pi]$ t.c. $\cos \theta = \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|}$

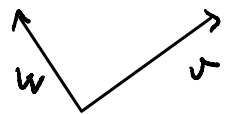
ovvero: $\theta = \arccos \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|} \in [0, \pi]$.



Def Sia V uno spazio vettoriale Euclideo. Si chiama angolo di due vettori $v, w \in V - \{0_V\}$ il numero reale

$$\widehat{v, w} \stackrel{\text{def}}{=} \arccos \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|} \in [0, \pi].$$

OSS $\widehat{v, w} = \frac{\pi}{2}$ (cioè 90°) $\Leftrightarrow \langle v, w \rangle = 0 \Leftrightarrow v \perp w$.



Def Un insieme di vettori non nulli (v_1, \dots, v_k) è detto sistema ortogonale se $\langle v_i, v_j \rangle = 0 \quad \forall i \neq j$. È detto sistema ortonormale se $\langle v_i, v_j \rangle = \delta_{ij} \quad \forall i, j$.

OSS (v_1, \dots, v_k) è ortonormale se è ortogonale e $\|v_i\| = 1 \quad \forall i = 1, \dots, k$.

Def Sia V uno spazio vettoriale Euclideo. Una base ortogonale (risp. ortonormale) è una base di V fatta di vettori ortogonali (risp. ortonormali).

Es \mathbb{R}^n col prodotto scalare canonico: la basi canonica è ortonormale, cioè si ha $\langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij} \quad \forall i, j = 1, \dots, n$.

Teorema Sia V uno spazio vettoriale Euclideo e sia (v_1, \dots, v_k) un sistema ortogonale di vettori di V . Allora v_1, \dots, v_k sono linearmente indipendenti.

Dim $v_i \neq 0_V \quad \forall i = 1, \dots, k$ (per definizione) $\Rightarrow \|v_i\| \neq 0$
 $\sum_{i=1}^k \alpha_i v_i = 0_V \Rightarrow \langle \sum_{i=1}^k \alpha_i v_i, v_j \rangle = 0 \quad \forall j = 1, \dots, k$
 $\Rightarrow \sum_{i=1}^k \alpha_i \langle v_i, v_j \rangle = 0 \Rightarrow \alpha_j \|v_j\|^2 = 0 \Rightarrow \alpha_j = 0 \quad \forall j$.

Teorema di ortogonalizzazione di Gram-Schmidt.

Sia V uno spazio vettoriale Euclideo e sia (v_1, \dots, v_r) una famiglia di vettori linearmente indipendenti di V . Allora esiste un sistema ortogonale (u_1, \dots, u_r) di vettori di V t.c. $\text{Span}(u_1, \dots, u_k) = \text{Span}(v_1, \dots, v_k) \quad \forall k = 1, \dots, r$.

Dim Per induzione su $r \geq 1$.

Basi dell'induzione: $r = 1$. Possiamo $u_1 = v_1$.

Ipotesi induttiva: supponiamo che sia vero per ogni scelta di $r-1$ vettori e dimostriamo per $r \geq 2$ vettori.

Per l'ipotesi induttiva \exists sistema ortogonale (u_1, \dots, u_{r-1}) t.c.

$\text{Span}(u_1, \dots, u_k) = \text{Span}(v_1, \dots, v_k) \quad \forall k = 1, \dots, r-1$. Poniamo

$$u_r = v_r - \sum_{i=1}^{r-1} \frac{\langle u_i, v_r \rangle}{\langle u_i, u_i \rangle} u_i.$$

$$u_2 \in \text{span}(v_2, u_1, \dots, u_{z-1}) = \text{span}(v_1, \dots, v_z) \Rightarrow$$

$$\text{span}(u_1, \dots, u_z) \subset \text{span}(v_1, \dots, v_z)$$

$$v_z \in \text{span}(u_1, \dots, u_z) \Rightarrow \text{span}(v_1, \dots, v_z) \subset \text{span}(u_1, \dots, u_z)$$

e quindi $\text{span}(u_1, \dots, u_z) = \text{span}(v_1, \dots, v_z)$.

$$v_1, \dots, v_z \text{ l.m. indep.} \Rightarrow u_1, \dots, u_z \text{ l.m. indep.} \Rightarrow u_z \neq 0_V$$

Per $j = 1, \dots, z-1$ si ha:

$$\begin{aligned} \langle u_j, u_z \rangle &= \langle u_j, v_z \rangle - \sum_{i=1}^{z-1} \frac{\langle u_i, v_z \rangle}{\langle u_i, u_i \rangle} \langle u_j, u_i \rangle = \\ &= \langle u_j, v_z \rangle - \frac{\langle u_j, v_z \rangle}{\langle u_j, u_j \rangle} \langle u_j, u_j \rangle = 0 \end{aligned}$$

$\Rightarrow (u_1, \dots, u_z)$ sistema ortogonale.

Corollario Sia V uno spazio vettoriale Euclideo con $\dim V < \infty$. Allora V ammette una basi ortonormale.

Dim $\mathcal{V} = (v_1, \dots, v_n)$ base di $V \rightsquigarrow \mathcal{U} = (u_1, \dots, u_n)$ sistema ortonormale $\Rightarrow V = \text{span}(u_1, \dots, u_n)$ e quindi \mathcal{U} è base per V . Poniamo $t_i = \frac{u_i}{\|u_i\|}$, $i = 1, \dots, n$.

Allora $\|t_i\| = 1$ e $\langle t_i, t_j \rangle = \delta_{ij} \forall i, j$. Quindi (t_1, \dots, t_n) è una base ortonormale per V .

Es $U \subset \mathbb{R}^4$, $U: x_1 - x_2 + x_3 - 2x_4 = 0$, \mathbb{R}^4 col prodotto scalare canonico. Trovare base ortonormale di U . Troviamo intanto una base. $\dim U = 3$,

$$\begin{cases} x_1 = t_1 - t_2 + 2t_3 \\ x_2 = t_1 \\ x_3 = t_2 \\ x_4 = t_3 \end{cases}$$

Diamo a (t_1, t_2, t_3) risp. i valori $(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)$

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{base di } U$$

non sono ortogonali infatti $\langle v_1, v_2 \rangle = -1$

Usiamo Gram-Schmidt.

$$u_1 = v_1$$

$$u_2 = v_2 - \frac{\langle u_1, v_2 \rangle}{\langle u_1, u_1 \rangle} u_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{-1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$u_3 = v_3 - \frac{\langle u_1, v_3 \rangle}{\langle u_1, u_1 \rangle} u_1 - \frac{\langle u_2, v_3 \rangle}{\langle u_2, u_2 \rangle} u_2 =$$

$$= \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{2}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{-1}{\frac{3}{2}} \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$t_1 = \frac{u_1}{\|u_1\|} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$t_2 = \frac{u_2}{\|u_2\|} = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$t_3 = \frac{u_3}{\|u_3\|} = \frac{1}{\sqrt{15}} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

(t_1, t_2, t_3) base ortonormale per U .