

**Esercizio 1:** Tradurre il seguente codice C in assembly LEGv8.

```
void swap(long long int* x, long long int* y)
{
    long long int t;
    t = *y;
    *y = *x;
    *x = t;
}

long long int median3(long long int a, long long int b, long long int c)
{
    if (a > c)
        swap(&a, &c);

    if (a > b)
        swap(&a, &b);

    if (b > c)
        swap(&b, &c);

    return b;
}
```

Nota: Gli argomenti vanno passati a swap tramite i registri x0, x1 e a median3 tramite i registri x0, x1, x2 e il risultato va restituito tramite x0. In median3 assumere che swap possa modificare qualunque “registro non preservato tra chiamate”.

**Esercizio 2:** Tradurre il seguente codice C in assembly LEGv8.

```
void FIR_filter(long long int h[], long long int N, long long int x[],
               long long int LEN, long long int y[])
{
    long long int n;
    long long int i;
    long long int S;
    for (n = N; n < LEN; n++) {
        S = 0;
        for (i = 0; i <= N; i++)
            S += h[i] * x[n - i];
        y[n - N] = S;
    }
}

// Suggerimento: i parametri vengono passati in X0, ..., X4
// Specificare con commenti l'uso fatto dei registri, e.g. X9 -> n, e le operazioni principali, e.g. // S = 0
```

**Esercizio 3:** Tradurre il seguente codice C in assembly LEGv8.

```
void autocorrelation(long long int x[], long long int y[], long long int LEN)
{
    long long int n;
    long long int m;
    long long int A;
    for (n = 0; n < LEN; n++) {
        A = 0;
        for (m = 0; m < LEN - n; m++)
            A += x[m] * x[m + n];
        y[n] = A;
    }
}

// Suggerimento: i parametri vengono passati in X0, X1, X2
// Specificare con commenti l'uso fatto dei registri, e.g. X9 -> n, e le operazioni
principali, e.g. // S = 0
```

**Esercizio 4:** Tradurre il seguente codice C in assembly LEGv8.

```
void updateX(long long int x, long long int X[], long long int N);
long long int FIR(long long int x, long long int h[], long long int X[],
                  long long int N)
{
    long long int i;
    long long int S;
    updateX(x, X, N);
    S = 0;
    for (i = 0; i < N; i++)
        S += h[i] * X[i];
    return S;
}

// Suggerimento: i parametri di updateX vengono passati in X0, X1, X2;
// i parametri di FIR vengono passati in X0, X1, X2, X3 e il risultato in X0.
// Specificare con commenti l'uso fatto dei registri, e.g. X9 -> i, e le operazioni
principali, e.g. // S = 0
```

**Esercizio 5:** Tradurre il seguente codice C in assembly LEGv8.

```
void IIR2_filter(long long int x[], long long int c[], long long int LEN,
                long long int y[])
{
    long long int i;
    long long int A;
    long long int z[2];
    z[0] = 0;
    z[1] = 0;
    for (i = 0; i < LEN; i++) {
        A = x[i] - z[0] * c[1] - z[1] * c[2];
        y[i] = c[3] * A + c[4] * z[0] + c[5] * z[1];
        z[1] = z[0];
        z[0] = A;
    }
}
```

```
// Suggerimento: i parametri di IIR2_filter vengono passati in X0, X1, X2, x3
//                e z[] va salvato nello stack.
// Specificare con commenti l'uso fatto dei registri, e.g. X9 -> i, e le operazioni
// principali, e.g. // Z[1] = 0
```