

Recap

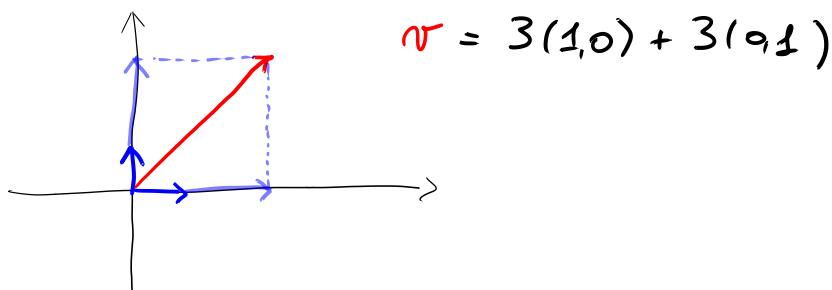
Def [Combinazione lineare - c.l.] Siamo dati  $v_1, \dots, v_p \in \mathbb{R}^n$  e siamo  $c_1, \dots, c_p \in \mathbb{R}$ . Si dice che  $v$  è c.l. di  $v_1, \dots, v_p$  se

$$v = c_1 v_1 + \dots + c_p v_p$$

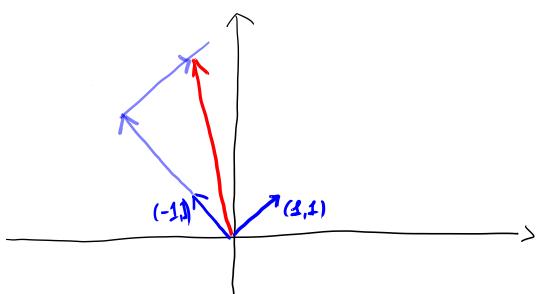
Def Siamo  $v_1, \dots, v_p \in \mathbb{R}^n$  definiscono come spazio generato da  $v_1, \dots, v_p$  che denotiamo con  $\langle v_1, \dots, v_p \rangle$  l'insieme

$$\langle v_1, \dots, v_p \rangle = \{v : v \text{ è c.l. di } v_1, \dots, v_p\}$$

Es  $\langle (1, 0), (0, 1) \rangle = \mathbb{R}^2$



Consideriamo adesso  $\langle (1,1), (-1,1) \rangle = \mathbb{R}^2$



## Equazioni matriciali

Le E.m sono equazioni della forma

$$A \xrightarrow{\text{matrice}} x = b \xrightarrow{\text{vettori}}$$

Introduciamo il concetto di matrice e di equazioni matriciali in quanto vogliamo poter scrivere sistemi lineari in una maniera compatta.

Def Definiamo lo spazio

$$M_{m \times n} = \{ \text{matrici } m \text{ righe e } n \text{ colonne} \}$$

$$A \in M_{m \times n},$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & \\ \vdots & \ddots & & \\ a_{m1} & & & a_{mn} \end{pmatrix}, a_{ij} \in \mathbb{R} \quad \forall 1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n$$

Def Data  $A \in M_{m \times n}$ ,  $B \in M_{n \times r}$  definiamo la matrice

$$C \in M_{m \times r}, C = (c_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq r}}, \text{ dove}$$

$$A \cdot B = C \quad \text{e} \quad c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}$$

OSS tale operazione è talvolta conosciuta come moltiplicazione righe per colonne.

Es

$$\left( \begin{array}{ccc} 1 & 2 & -1 \\ 0 & -5 & 3 \end{array} \right) \in M_{2 \times 3} \quad \left( \begin{array}{c} 4 \\ 3 \\ 7 \end{array} \right) \in M_{3 \times 1}$$

$$\left( \begin{array}{ccc} 1 & 2 & -1 \\ 0 & -5 & 3 \end{array} \right) \left( \begin{array}{c} 4 \\ 3 \\ 7 \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c} 1 \cdot 4 + 2 \cdot 3 + (-1) \cdot 7 \\ 0 \cdot 4 - 5 \cdot 3 + 3 \cdot 7 \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c} 3 \\ 6 \end{array} \right)$$

E3

$$\left( \begin{array}{ccc} 1 & 2 & -1 \\ 0 & -5 & 3 \end{array} \right) \left( \begin{array}{c} 4 \\ 3 \\ 7 \\ 6 \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ 1 \\ -2 \end{array} \right)$$

Il prodotto delle matrici non è un'operazione commutativa,  
 ossia è possibile che  $A \cdot B \neq B \cdot A$ .

OSS

Il prodotto di matrice **non è** un'operazione commutativa,  
ossia è possibile che  $A \cdot B \neq B \cdot A$ .

Esempio Sistemi lineari in forma matriciale

Consideriamo il sistema lineare

$$(S) \quad \begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 = 3 \\ 3x_1 + 2x_2 - x_3 = 0 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 6 \end{cases}$$

Vogliamo scrivere in forma  
compatibile questo s.l. utilizzando  
matrici.

$$\text{Sia } x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 3 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 6 \end{pmatrix}$$

Calcoliamo il prodotto righe per colonne

$$A \cdot x = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 3 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x_1 - x_2 + x_3 \\ 3x_1 + 2x_2 - x_3 \\ x_1 + x_2 + x_3 \end{pmatrix}$$

Notiamo che il vettore  $A \cdot x$  è esattamente il lato sx delle  
equazioni nel s.l. (S), dunque (S) è equivalente all'equazio-  
ne matriciale

$$A \cdot x = b$$

Proprietà Sia  $A \in M_{m \times n}$ ,  $u, v \in \mathbb{R}^n$ ,  $c \in \mathbb{R}$

a)  $A(u+v) = Au + Av$

b)  $A(cu) = cAu$

Def Sia  $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  e sia  $A = M_{m \times n}$ , qualunque sistema lineare della forma  $Ax = 0$  si dia **sistema lineare omogeneo**

Es  $\begin{cases} 2x_1 - x_2 = 0 \\ x_1 - 2x_2 = 0 \end{cases} \iff \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$

Def Sia  $p \in \mathbb{N}$  e siano  $v_1, \dots, v_p \in \mathbb{R}^n$ , essi si dicono **linearmente indipendenti (l.i.)** se la equazione

$$x_1 v_1 + \dots + x_p v_p = 0$$

ammette solamente 1! soluzione data dalla n-upla  $(x_1, \dots, x_p) = (0, \dots, 0)$

Se p-vetori  $v_1, \dots, v_p$  non sono l.i. allora si dicono **linearmente dipendenti**.

Es  $v \in \mathbb{R}^n$ ,  $v \neq (0, \dots, 0)$  allora  $v$  è l.i.

$$x v = 0 \iff x = 0$$

Es Consideriamo i vettori  $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  e  $e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Sono l.i.?

Vogliamo trovare tutte le coppie  $(x_1, x_2)$  per le quali si verifica l'equazione

$$0 = x_1 e_1 + x_2 e_2 = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

Quando è detto che si verifica l'eq  $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ?

Quando  $x_1 = x_2 = 0$ .

Es  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}, v_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix}$

I vettori  $v_1, v_2$  e  $v_3$  sono l.d.?

Vogliamo trovare tutte le soluzioni dell'eq

$$0 = x_1 v_1 + x_2 v_2 + x_3 v_3 = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 2 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 + 2x_3 \\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 \\ 4x_2 + 4x_3 \end{pmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 + 2x_3 = 0 \\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 = 0 \\ 4x_2 + 4x_3 = 0 \end{array} \right. \longrightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_1 = -2x_3 \\ -4x_3 - 3x_2 + 7x_3 = 0 \quad \text{vero!} \\ x_3 = -x_2 \end{array} \right.$$

$\Rightarrow \forall x_3 \in \mathbb{R} \quad (x_1, x_2, x_3) = (-2x_3, -x_3, x_3)$  è soluzione

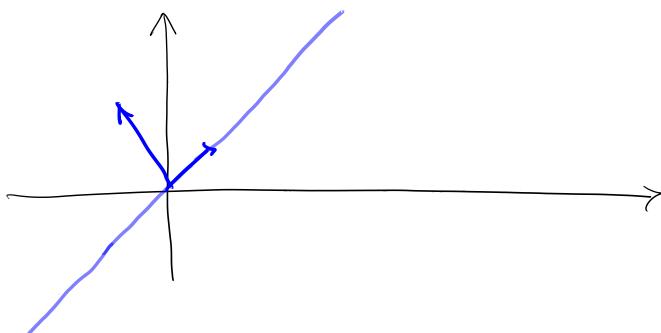
dell'equazione  $x_1 v_1 + x_2 v_2 + x_3 v_3 = 0$ .

Dunque, per esempio, se fissiamo  $x_3 = 1$  ottieniamo che  $-2v_1 - v_2 + v_3 = 0 \Rightarrow v_1, v_2$  e  $v_3$  sono l.d.

Oss Supponiamo che  $v_1, \dots, v_p$  siano lin indip ossia

$$x_1 v_1 + \dots + x_p v_p = 0 \quad \text{sse} \quad x_1 = \dots = x_p = 0.$$

Questo si può trarre con il fatto che  $v_p \notin \langle v_1, \dots, v_{p-1} \rangle$



## Trasformazioni lineari

Def Sia  $A \in \mathbb{M}_{m \times n}$ ,  $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  definita nella seguente maniera

$$T(x) = A \cdot x \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$$

tal applicazione si dice **trasformazione lineare**

Ese  $T(x) = T(x_1, x_2) = \begin{pmatrix} x_1 - 3x_2 \\ 3x_1 + 5x_2 \\ -x_1 + 7x_2 \end{pmatrix}$

Q1:  $T$  è lineare?

Dobbiamo trovare una matrice  $A$  per la quale

$$T(x) = A \cdot x$$

Sappiamo che  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$

Cerchiamo dunque una matrice  $A \in \mathbb{M}_{3 \times 2}$  tc.

$$T(x) = A \cdot x$$

$$Ax = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 \end{pmatrix}$$

Sappiamo tuttavia che  $T(x) = \begin{pmatrix} x_1 - 3x_2 \\ 3x_1 + 5x_2 \\ -x_1 + 7x_2 \end{pmatrix}$

Siccome voglio risolvere l'equazione  $T(x) = Ax$

$$\begin{pmatrix} x_1 - 3x_2 \\ 3x_1 + 5x_2 \\ -x_1 + 7x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 3 & 5 \\ -1 & 7 \end{pmatrix} \implies$$

Da questa equazione posso identificare tutti gli  $a_{ij}$ . In particolare ottengo che

Allora trovato la matrice  $A \Rightarrow T$  è lineare