

Esercizio 1.

$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ è definita da
 $f(x, y) = (3x - y, -x + 3y)$.

a) Ricordando che le applicazioni lineari di \mathbb{R}^2 in \mathbb{R}^2 sono tutte e sole del tipo $L(A)$, dove A è una matrice reale 2×2 , per dimostrare che f è lineare basta osservare che $f = L(A)$, dove

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}. \text{ Infatti}$$

$$f(x, y) = A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

A è anche la matrice di f rispetto alla base canonica.

Poiché la base canonica è ortonormale per il prodotto scalare canonico, essendo A simmetrica, segue che f è

autoaggiunto.

b) Il nucleo di f è definito da

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 0, \text{ cioè è l'insieme delle}$$

soluzioni del sistema lineare

omogeneo avente A come matrice
dei coefficienti. Riduciamo A a

gradini per trovare il suo rango:

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\longrightarrow \begin{pmatrix} \textcircled{1} & -3 \\ 0 & \textcircled{8} \end{pmatrix}$$

Il rango di A
è 2 dunque

$$\text{dim Ker } f = 2 - 2 = 0 \Rightarrow \text{Ker } f = \{0\}.$$

Per il teorema della dimensione,

$$\text{si ottiene dim Im } f = 2 \Rightarrow$$

$\text{Im } f = \mathbb{R}^2$. Il rango di f è uguale

anche questo a 2.

c) Abbiamo visto che f è un endomorfismo iniettivo e suriettivo, dunque è un automorfismo. Come tale ammette inverso f^{-1} , associato alla matrice \bar{A}^{-1} .
 Si calcola facilmente che $\bar{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{3}{8} & \frac{1}{8} \\ \frac{1}{8} & \frac{3}{8} \end{pmatrix}$.
 Quindi $f^{-1}(1,1) = \begin{pmatrix} \frac{3}{8} & \frac{1}{8} \\ \frac{1}{8} & \frac{3}{8} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$.

In alternativa, per calcolare $f^{-1}(1,1)$ si può risolvere il sistema

$$\begin{cases} 3x - y = 1 \\ -x + 3y = 1 \end{cases}$$

d) Essendo f autoaggiunto, ammette una base ortonormale di autovettori! Per trovarlo, cerchiamo dapprima gli autovalori:

$$P_f(x) = \begin{vmatrix} 3-x & -1 \\ -1 & 3-x \end{vmatrix} = (3-x)^2 - 1 =$$

$$= x^2 - 6x + 8 = (x-2)(x-4). \text{ Quindi}$$

— ha gli autovalori 2 e 4.

Per trovare $\text{Aut}(2)$, considero

$$A - 2E_2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}; \text{ quindi}$$

$\text{Aut}(2)$ ha equazione $x - y = 0$

e una sua base è il vettore $(1, 1) := v_1$.

Per trovare $\text{Aut}(4)$, considero

$$A - 4E_2 = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow x + y = 0$$

è un'equazione di $\text{Aut}(4)$, e una

base è il vettore $(1, -1) := v_2$.

v_1, v_2 sono ortogonali; basta normalizzarli per trovare la base cercata: $\left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}\right), \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{-1}{\sqrt{2}}\right)$.

Esercizio 2

$U \subseteq \mathbb{R}^3$ è il sottospazio di equazione $x + 2y - z = 0$.

Essendo definito da un'unica equazione lineare, U ha dimensione 2.

Una soluzione generale della sua equazione è $(-2y + z, y, z)$, dove y e z sono parametri. Per trovare

una base di U posso dapprima $y = 1, z = 0$, e poi $y = 0, z = 1$.

Ottengo $u_1 = (-2, 1, 0)$
 $u_2 = (1, 0, 1)$.

Applico il metodo di Gram-Schmidt per ortonormalizzare u_1, u_2 .

- Normalizzo u_1 : $v_1 = \frac{u_1}{\|u_1\|} = \frac{1}{\sqrt{5}}(-2, 1, 0)$

- $u_2 - \langle u_2, v_1 \rangle v_1 =$

$$(1, 0, 1) - \left(-\frac{2}{\sqrt{5}}\right) \left(-\frac{2}{\sqrt{5}}, \frac{1}{\sqrt{5}}, 0\right) =$$

$$= (1, 0, 1) - \left(\frac{4}{5}, -\frac{2}{5}, 0\right) = \left(\frac{1}{5}, \frac{2}{5}, 1\right)$$

- $v_2 = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{6}} \left(\frac{1}{5}, \frac{2}{5}, 1\right) = \left(\frac{1}{\sqrt{30}}, \frac{2}{\sqrt{30}}, \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{30}}\right)$.

v_1, v_2 formano una base ortonormale di U . Se si fosse partiti da un'altra

base di U diversa da (u_1, u_2) , si

sarebbe trovata un'altra base

ortonormale.

Osserviamo che $U^\perp = \mathbb{1}$: per

trovare una sua base ortonormale

$$v_1 \wedge v_2 = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{30}} & \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{30}} \end{vmatrix} =$$

$$= \frac{5}{\sqrt{150}} e_1 + \frac{10}{\sqrt{150}} e_2 - \frac{5}{\sqrt{150}} e_3 =$$

$$= \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}, -\frac{1}{\sqrt{6}} \right).$$

Esercizio 3

$$\begin{cases} y - 2z = 1 \\ x + 2z = 1 - \alpha \\ 2x + \alpha y = 0 \end{cases}$$

Studiamo il rango della matrice dei coefficienti e della

matrice completa del sistema al variare del parametro α .

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 1-\alpha \\ 2 & \alpha & 0 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 2 & 1-\alpha \\ 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right) \rightarrow$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} \textcircled{1} & 0 & 2 & 1-\alpha \\ 0 & \alpha & -4 & 2\alpha-2 \\ 0 & 1 & -2 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} \textcircled{1} & 0 & 2 & 1-\alpha \\ 0 & \textcircled{1} & -2 & 1 \\ 0 & \alpha & -4 & 2\alpha-2 \end{array} \right)$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 2 & 1-\alpha \\ 0 & 1 & -\alpha & 1 \\ 0 & 0 & \alpha^2-4 & \alpha-2 \end{array} \right)$$

(i) Se $\alpha^2 - 4 \neq 0$, cioè $\alpha \neq \pm 2$, la matrice dei coefficienti ha $\text{rg } 3$, quindi il sistema ha una e una sola soluzione.

(ii) Se $\alpha = 2$, entrambe le matrici hanno rango 2, il sistema è compatibile e le soluzioni formano un sottospazio affine di dimensione 1 di \mathbb{R}^3 .

(iii) Se $\alpha = -2$ le 2 matrici hanno ranghi diversi, il sistema non ha soluzioni.

Risolvo nei casi (i) e (ii) con il metodo di sostituzione all'indietro.

$$\begin{aligned}
 \text{ci)} \quad & \begin{cases} (\alpha^2 - 4)z = \alpha - 2 \\ y - \alpha z = 1 \\ x + 2z = 1 - \alpha \end{cases} \Rightarrow z = \frac{1}{\alpha + 2}
 \end{aligned}$$

$$y = 1 + \alpha z = 1 + \frac{\alpha}{\alpha + 2} = \frac{\alpha + 2 + \alpha}{\alpha + 2} = \frac{2\alpha + 2}{\alpha + 2}$$

$$x = 1 - \alpha - \frac{2}{\alpha + 2} = \frac{\alpha + 2 - \alpha^2 - 2\alpha - 2}{\alpha + 2} =$$

$$= \frac{-\alpha^2 - \alpha}{\alpha + 2} = \frac{-\alpha(\alpha + 1)}{\alpha + 2}$$

$$\begin{aligned}
 \text{cii)} \quad & \begin{cases} x + 2z = -1 \\ y - 2z = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} x = -1 - 2z \\ y = 1 + 2z \end{cases}
 \end{aligned}$$

Soluzioni generiche:

$$(-1 - 2z, 1 + 2z, z) = (-1, 1, 0) + z(-2, 2, 1)$$

Esercizio 4

$$A_t = \begin{pmatrix} t & 1 & 2 \\ 1 & t & t \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P_{A_t}(x) = \begin{vmatrix} t-x & 1 & 2 \\ 1 & t-x & t \\ 0 & 0 & t-x \end{vmatrix} =$$

$$= (1-x) \left((t-x)^2 - 1 \right) = (1-x) (x-t-1)(x-t+1)$$

$$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = t+1, \lambda_3 = t-1.$$

Se $t+1 \neq 1$ e $t-1 \neq 1$, cioè $t \neq 0, t \neq 2$,
 A_t ha 3 autovalori distinti \Rightarrow è
 diagonalizzabile.

Se $t = 0$, 1 è autovalore con
 $m_a(1) = 2$. Vediamo $m_g(1)$:

$$A_0 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_0 - E_3 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ha $\text{rg } 2 \Rightarrow m_g(1) = 1 < m_a(1) = 2$

$\Rightarrow A_0$ non è diagonalizzabile.

Se $t = 2$, 1 è autovalore con $m_a(1) = 2$.

$$A_2 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_2 - \bar{E}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ha eq 1 $\Rightarrow m_g(1) = 2 = m_a(1)$
 quindi A_2 è diagonalizzabile.

$\text{Aut}(1)$ ha equazione $x_1 + x_2 + 2x_3 = 0$,
 $x_1 = -x_2 - 2x_3$, base $(-1, 1, 0), (-2, 0, 1)$.

$$\text{Aut}(3) : A_2 - 3\bar{E}_3 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 2x_3 = 0 \\ x_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow (1, 1, 0) \text{ è base.}$$

$$S = \begin{pmatrix} -1 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Se si vuole fare la verifica che

$$A_2 = S D S^{-1}, \text{ senza calcolare } S^{-1} \text{ si}$$

può verificare semplicemente che

$$A_2 S = S D.$$