

Vertici:

$\left. \begin{aligned} & \text{Three-line vertex} = g(\dots) \\ & \text{Four-line vertex} = g^2(\dots) \end{aligned} \right\} \text{vedi II-2 di D'Avogline}$

* Nota:

→ per l' $U(1)$ $f^{abc} = 0$ e non ci sono self-interazioni.

→ essendo ci tre fattori nel gruppo, abbiamo tre costanti di accoppiamento: g_1, g_2, g_3

$$\mathcal{L}_{\text{fermioni}} = \sum_{\Psi_L} i \bar{\Psi}_L^i \gamma^\mu D_\mu^{ij} \Psi_L^j + \sum_{\Psi_R} i \bar{\Psi}_R^i \gamma^\mu D_\mu^{ij} \Psi_R^j$$

tutti i fermioni Left-moving ; tutti i Right-moving

$$\begin{aligned}
 D_\mu^{ij} = & \left(\partial_\mu + i g_1 \frac{Y}{2} B_\mu \right) \delta^{ij} \xrightarrow{\text{campo di gauge } U(1)} \\
 & + i g_2 \left[\rho_2(T_2^a) \right]^{ij} W_\mu^a \xrightarrow{\text{campo di gauge } SU(2)} \\
 & + i g_3 \left[\rho_3(T_3^a) \right]^{ij} A_\mu^a \xrightarrow{\text{campo di gauge } SU(3)}
 \end{aligned}$$

Y : carica sotto $U(1)$; $\rho_{2,3}$: rappresentazione di $SU(2)/SU(3)$ 7

PARENTESI SU RAPPRESENTAZIONI

In generale "rappresentare" significa trovare matrici $\rho(T^a)$ che agiscono su qualche spazio vettoriale V (il fermione ha valore in questo spazio) e soddisfanno le relazioni di commutazione:

$$[\rho(T^a), \rho(T^b)] = i f^{abc} \rho(T^c)$$

Esprimono come l'oggetto che ha valore in V (in questo caso lo spinore) trasforma sotto il

gruppo:

$$V \ni v \xrightarrow{U \in G} v' = \rho(U)v = e^{-i\omega^a \rho(T^a)} v \approx (1 - i\omega^a \rho(T^a) + \dots) v$$

Dunque sotto $G = SU(3) \times SU(2) \times U(1)$

i fermioni trasformano:

$$\Psi_{L,R}^i \xrightarrow{} \Psi_{L,R}^{\prime i} = \left[e^{-i\left(\omega_1 \frac{Y}{2} + \omega_2^a \rho_2(T_2^a) + \omega_3^e \rho_3(T_3^e)\right)} \right]^{ij} \times \Psi_{L,R}^j$$

Le uniche ρ che entrano sono:

* rappresentazione triviale: $\rho = 0$, indichiamo con $\underline{0}$

* rappresentazione fondamentale:

$$\rho_2(T_2^a) = \frac{\tau^a}{2} \quad \text{indichiamo con } \underline{2}$$

$$\rho_3(T_3^e) = \frac{\lambda^e}{2} \quad \text{indichiamo con } \underline{3}$$

dimensioni
di V su cui
agiscono

* anti-fondamentale :

$$\rho_2(T_2^a) = \left(\frac{\tau^e}{2}\right)^* = (i\tau^2) \left(\frac{\tau^e}{2}\right) (i\tau^2)^{-1} \quad \underline{2}^* \text{ equivalente a } \underline{2}$$

$$\rho_3(T_3^e) = \left(\frac{\lambda^e}{2}\right)^* \quad \underline{3}^*$$

Azione invariante sotto trasformazioni locali / di
gauge con $\omega_{1,2,3}$ funzioni di x .

La derivata covariante ha le proprietà:

$$(D_\mu \Psi_{L/R})^i \mapsto (D_\mu \Psi'_{L/R})^i = \underbrace{[\dots]}^{ij} \Psi_{L/R}^j$$

stessa matrice che trasforma $\Psi_{L,R}$

[Verifica per esercizio]

Fermioni Left & Right moving:

$$P_{L/R} \Psi_{L/R} = \Psi_{L/R}, \quad P_{R/L} \Psi_{L/R} = 0$$

$$P_{L/R} = \frac{1 \pm \gamma_5}{2} \rightsquigarrow \text{la rappresentazione di Lorentz di un fermione di}$$

Dirac è riducibile, L e R sono le due rappresentazioni irriducibili: fermione di Weyl.

Nota che scrivendo un fermione di Dirac in componenti:

$$\psi = \psi_L + \psi_R$$

$$\psi = \begin{pmatrix} \chi_L \\ \chi_R \end{pmatrix}, \quad \psi_L = \begin{pmatrix} \chi_L \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \psi_R = \begin{pmatrix} 0 \\ \chi_R \end{pmatrix}$$

nelle scelte di γ -matrici per cui: $\gamma^5 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$

Sostituendo nelle Lagrangiane:

$$i \bar{\psi} \partial_\mu \gamma^\mu \psi + M \bar{\psi} \psi = i \bar{\psi}_L \partial_\mu \gamma^\mu \psi_L$$

$$+ i \bar{\psi}_R \partial_\mu \gamma^\mu \psi_R + \underbrace{M (\bar{\psi}_L \psi_R + \bar{\psi}_R \psi_L)}$$

per scrivere il termine di massa servono entrambe le componenti!

PARENTESI SU ELICITÀ

Si chiamano L & R moving perché nel limite $M \rightarrow 0$ sono autovalori dell'elicità:

$$\begin{pmatrix} -m & i\sigma^\mu \partial_\mu \\ i\bar{\sigma}^\mu \partial_\mu & m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \chi_L \\ \chi_R \end{pmatrix} = 0$$

$$m \rightarrow 0: \quad i\sigma^\mu \partial_\mu \chi_R = 0 \Rightarrow (E - \vec{\sigma} \cdot \vec{p}) \chi_R = 0$$

$$i\bar{\sigma}^\mu \partial_\mu \chi_L = 0 \Rightarrow (E + \vec{\sigma} \cdot \vec{p}) \chi_L = 0$$

$E = |\vec{p}|$, autovettori con autovalore $\pm \frac{1}{2}$ di $h = \frac{\vec{S} \cdot \vec{p}}{|\vec{p}|}$

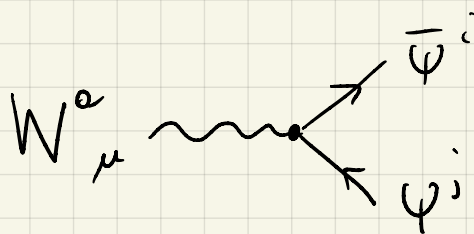
Esprimendo $i\bar{\Psi}^i \gamma^\mu D_\mu \Psi^i$ vediamo le interazioni tra materie e campi di gauge:

$$\begin{aligned}
 & \underbrace{i\bar{\Psi}^i \gamma^\mu \partial_\mu \Psi^i}_{\text{cinetiche}} - g_1 \frac{Y}{2} B_\mu \bar{\Psi}^i \gamma^\mu \Psi^i \\
 & - g_2 W_\mu^a \rho_2 (T_2^a)_{ij} \bar{\Psi}^i \gamma^\mu \Psi^j \\
 & - g_3 A_\mu^a \rho_3 (T_3^a)_{ij} \bar{\Psi}^i \gamma^\mu \Psi^j \\
 & \underbrace{\hspace{15em}}_{\text{interazione cubica}}
 \end{aligned}$$

Vertice:



$$= -i g_1 \frac{Y}{2} \delta^{ij} \gamma^\mu$$



$$= -i g_2 \rho_2 (T_2^a)^{ij} \gamma^\mu$$



$$= -i g_3 \rho_3 (T_3^a)^{ij} \gamma^\mu$$

a volte per distinguere:

Lista dei fermioni e loro rappresentazioni:

	SU(3)	SU(2)	U(1)(=Y)
$q_L = \begin{pmatrix} u_L \\ d_L \end{pmatrix}$	<u>3</u>	<u>2</u>	1/3
$l_L = \begin{pmatrix} \nu_{eL} \\ e_L \end{pmatrix}$	<u>0</u>	<u>2</u>	-1
u_R	<u>3</u>	<u>0</u>	4/3
d_R	<u>3</u>	<u>0</u>	-2/3
e_R	<u>0</u>	<u>0</u>	-2
" ν_R "	<u>0</u>	<u>0</u>	0 "

→ non sappiamo se esiste, si può usare per scrivere le masse dei neutrini nel modo che vedremo

Questa struttura si ripete identica per le altre 2 "generazioni":

$$\begin{array}{l}
 \vec{q}_L = \left(\begin{pmatrix} u_L \\ d_L \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} c_L \\ s_L \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} t_L \\ b_L \end{pmatrix} \right) \\
 \vec{l}_L = \left(\begin{pmatrix} \nu_{eL} \\ e_L \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \nu_{\mu L} \\ \mu_L \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \nu_{\tau L} \\ \tau_L \end{pmatrix} \right)
 \end{array}
 \left| \begin{array}{l}
 \vec{u}_R = (u_R \ c_R \ t_R) \\
 \vec{d}_R = (d_R \ s_R \ b_R) \\
 \vec{e}_R = (e_R \ \mu_R \ \tau_R)
 \end{array} \right. \sqrt{12}$$

* Nota

→ le interazioni forti (ovvero $SU(3)$) hanno per ogni fermione L un fermione R nella stessa rappresentazione; $SU(2) \times U(1)$ invece NO: solo i L conichi sotto $SU(2)$.

Visto che trasformazione di Parità: $\vec{x} \mapsto -\vec{x}$ scambia L e R , questo vuol dire che le interazioni forti da sole preserverebbero la parità, ma il Modello Standard NON ha la parità come simmetria, perché le interazioni deboli la rompono;

→ visto che scrivere una massa per i fermioni richiede sia L che R , per avere una massa compatibile con invarianza di gauge servirebbero L e R nella stessa rappresentazione. Questo non è possibile per quanto abbiamo detto riguardo $SU(2) \times U(1)$. Senza Higgs i fermioni sarebbero costretti a essere massless!

→ per ricordare Y usa la formula:

$$Y = 2 \left(Q - T_2^3 \right) \rightsquigarrow \text{vedremo perché discutendo Higgs}$$

$$\text{e.g. } u_L: 2 \left(\frac{2}{3} - \frac{1}{2} \right) = \frac{1}{3}, \quad d_L: 2 \left(-\frac{1}{3} + \frac{1}{2} \right) = \frac{1}{3}$$