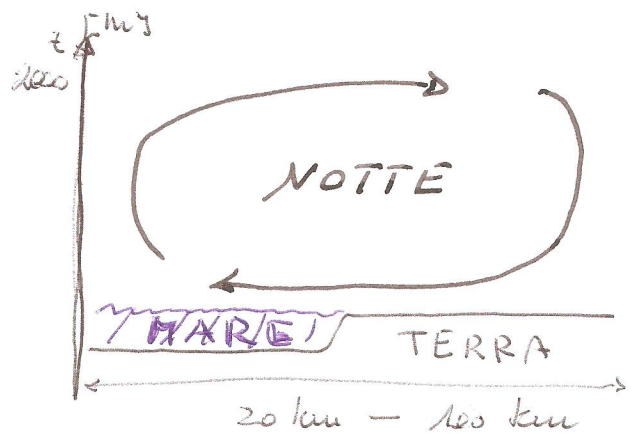
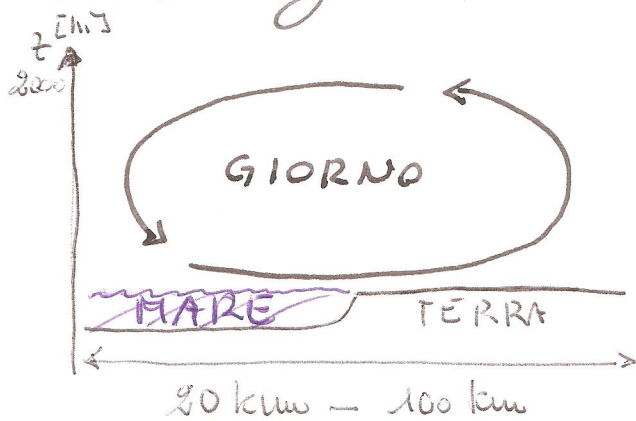


Applicazione dell'equazione per la conservazione della vorticità alle mesoscale atmosferica: Breeze di mare

Utilizzando l'equazione prognostica dello vorticità e assumendo che la regione di spazio che si tratta a cavallo della costa, lungo il mare, è caratterizzata da barocliniche e possibile sviluppare un semplice modello di circolazione che giustifichi la fenomenologia delle breeze di mare: diurna e notturna.

Osservazione

La fenomenologia ci dice che nei periodi in cui il sobbriamento è particolarmente intenso da determinare un evidente gradiente termico tra la superficie del mare e quella dell'atmosfera si innescano delle circolazioni atmosferiche alle mesoscale che hanno periodicità giornaliera che vengono chiamate breeze e che schematicamente sono descrivibili con i seguenti schemi.



Di giorno la brezza (il vento) ha direzione e verso che dal mare va verso la terra, di notte la brezza ha direzione e verso che va dalla terra verso il mare.
Le velocità tipiche delle breeze variano da pochi metri al secondo sino a 10 m s⁻¹ o anche 20 m s⁻¹.

Sviluppo di un modello di brezza considerando l'equazione di Navier-Stokes ed osservando che:

- Stiamo considerando un fenomeno alla mesoscala.
- Assumiamo che la linea di costa sia uno retto, quindi il modello sarà bidimensionale su un piano virtuale ortogonale alla linea di costa.
- La conservazione dello impulso si può esprimere con ottimo approssimazione considerando il fluido non divergente.
- Assumiamo periodicità diurna nello differenziale tra i profili termici sul mare e sull'entroterra, considerando quello sul mare costante in virtù della maggiore capacità termica del mare rispetto alla terra.

Dal punto a) possiamo trattare il problema utilizzando la vorticità relativa, non quello assoluto, in quanto l'accelerazione di Coriolis può essere considerata trascurabile rispetto al gradiente di pressione. In fatti se calcoliamo il numero di Rossby utilizzando le grandezze tipiche che ci vengono dalla fenomenologia

$$|V| \approx 10 \text{ m s}^{-1} \quad L \approx 100 \text{ km} \quad \text{ricorrendo } f \approx 10^{-4} \text{ s}^{-1}$$

si ha una stima per il limite inferiore al numero di Rossby

$$R_o = \frac{V}{Lf} \geq \frac{10 \text{ m s}^{-1}}{10^5 \text{ m } 10^{-4} \text{ s}^{-1}} = 1$$

Quindi il moto sarà determinato prevalentemente dal gradiente di pressione, che essendo ortogonale alla linea di costa, nella sua componente orizzontale, darà origine ad un moto sul piano indicato dal punto b) che non subirà modifiche nel caso del tempo visto che l'accelerazione di Coriolis non avrà effetto sul moto.

Consideriamo l'equazione delle superficie in quanto la fenomenologia ci porta a pensare ad una circolazione chiusa (si ricordi la relazione intimo tra circolazione e vorticità) e caratterizzata da baroclinicità

$$\frac{d\bar{w}}{dt} = \underbrace{-\bar{w}(\bar{\nabla} \cdot \bar{v})}_a + \underbrace{(\bar{w} \cdot \bar{\nabla})\bar{v}}_b - \underbrace{R\bar{\nabla}T \times \frac{\bar{\nabla}P}{P}}_c$$

Consideriamo il contributo di ciascun addendo secondo membro allo sviluppo delle superficie nell'unità di tempo

Il termine a) è nullo sempre in virtù dell'osservazione c)

Il termine b) è nullo in virtù della geometria del moto. Infatti ricordiamo che se il moto avviene su un piano verticale, indiciamolo con x, z allora la vorticità avrà non nullo solo le componenti orizzontali al piano, cioè lo y . Vediamole:

$$\vec{w} = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ \frac{\partial w}{\partial x} & \frac{\partial w}{\partial y} & \frac{\partial w}{\partial z} \\ u & v & w \end{vmatrix} = \bar{i} \left(\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z} \right) + \bar{j} \left(\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right) + \bar{k} \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right)$$

$$= \bar{i}(0-0) + \bar{j} \left(\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right) + \bar{k}(0-0)$$

N.B. $v=0$ sempre e dunque $\frac{\partial}{\partial y}$ sono sempre nulle

Quindi i contributi dell'addendo b) non hanno né tilting né stretching.

$$(\bar{w} \cdot \bar{\nabla})\bar{v} = \begin{matrix} \bar{i}) & \boxed{w_x \frac{\partial v}{\partial x}} & + & \boxed{w_y \frac{\partial v}{\partial y}} & + & \boxed{w_z \frac{\partial v}{\partial z}} \\ \bar{j}) & \boxed{w_x \frac{\partial v}{\partial x}} & + & \boxed{w_y \frac{\partial v}{\partial y}} & + & \boxed{w_z \frac{\partial v}{\partial z}} \\ \bar{k}) & \boxed{w_x \frac{\partial v}{\partial x}} & + & \boxed{w_y \frac{\partial v}{\partial y}} & + & \boxed{w_z \frac{\partial v}{\partial z}} \end{matrix}$$

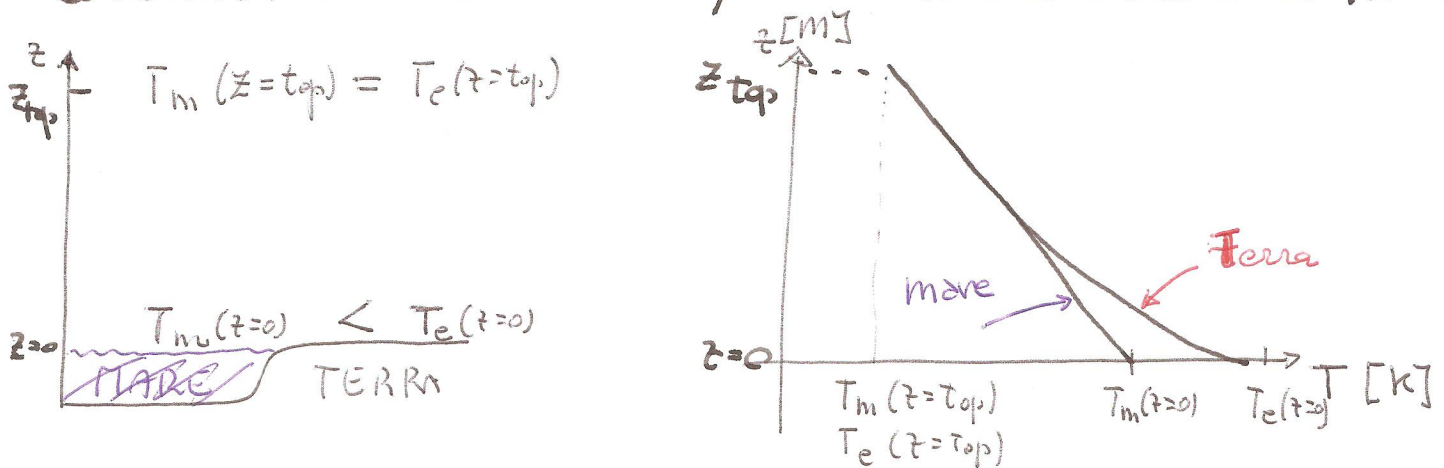
Gli addendi riquadrati in rosso \square sono nulli in quanto $w_x = w_z = 0$ sempre e ovunque. Gli addendi riquadrati in blue \square sono nulli perché nessun campo di velocità varia rispetto ad y (Ricordiamo che siamo nel piano x, z)

Pertanto l'equazione per la continuità si riduce a considerare solo il contributo baroclinico c).

$$\frac{d\bar{w}}{dt} = -R\bar{\nabla}T \times \frac{\bar{\nabla}P}{P}$$

Osservazione: caso circolazione diverga

Durante il giorno la superficie del mare è più fredda rispetto a quella dell'entroterra, così lo sono anche gli strati prossimi alla superficie, ma tale differenza viene meno aumentando la quota fino a giungere ad un'altezza in cui le caratteristiche atmosferiche sono determinate dalla circolazione a scala sinottico ($z = z_{top}$)



Ricordando che l'andamento della pressione con l'altezza, in condizioni isentropiche, è funzione del profilo termico verticale, si deduce che la pressione al suolo e nei bassi strati sull'entroterra è minore rispetto alla pressione sul mare, alle medesime quote. In fatti assumendo che a $z = z_{top}$ la pressione sia la stessa sia sul mare che sulla terra,

Si ha

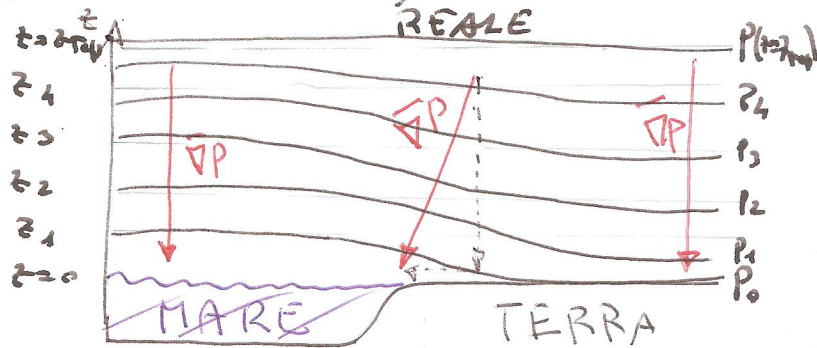
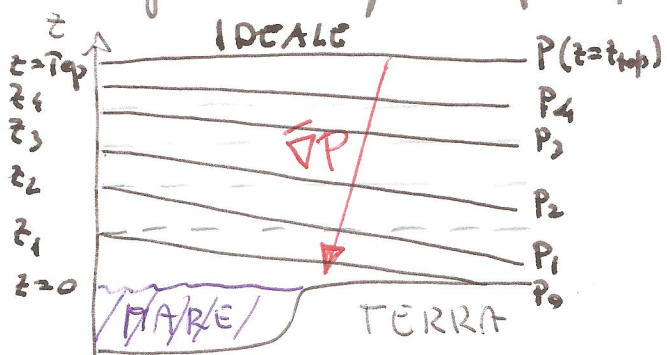
$$P(z=0) = P(z=z_{top}) e^{\frac{g}{R} < \frac{1}{T} > z_{top}} \quad \text{dove}$$

$$< \frac{1}{T} > \text{ calcolato sul mare} > < \frac{1}{T} > \text{ calcolato sulla terra}$$

Quindi:

$$P(z)_{\text{mare}} > P(z)_{\text{terra}} \quad \forall z \in [0, z_{top}]$$

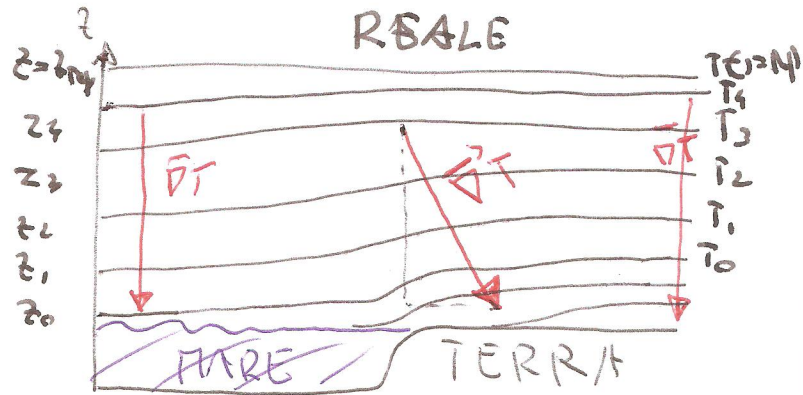
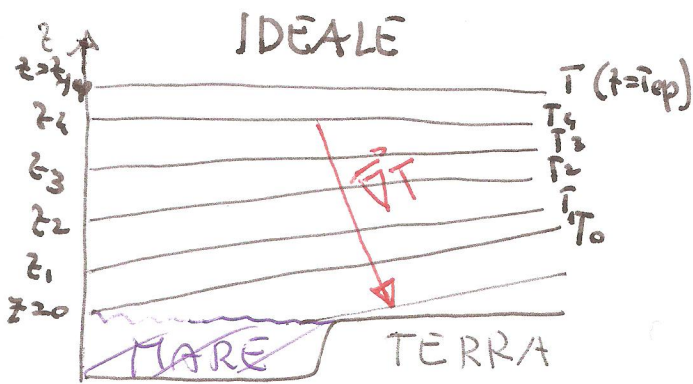
Se immaginiamo le isobare reali: un andamento lineare con le coordinate x avremo un'immagine come quella di sinistra, mentre realmente si ha l'immagine di destra. Ad ogni modo la situazione reale non cambia l'essenza delle mototopografie illustrate dallo situazione semplificata, solo ne completa la qualitativa (cioè il calcolo)



Osserviamo che il gradiente barico è inclinato rispetto allo direzione verticale e la sua orientazione mostra chiaramente che esiste una componente orizzontale che punta dall'entroterra verso il mare.

Considerazioni sul gradiente termico

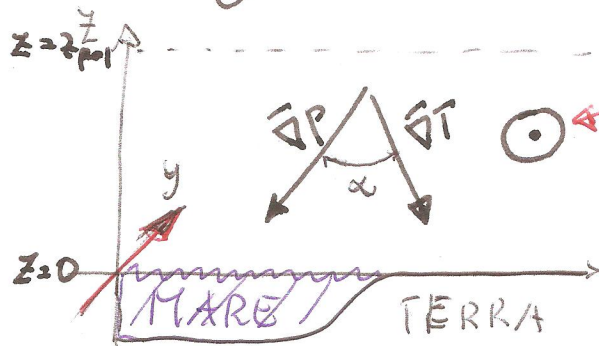
La temperatura alla quota $Z = z_{ppq}$ sia sul mare che sull'entroterra è la stessa, ma a quote inferiori ci sono delle differenze che sono dovute alle diverse capacità termiche, le quali inducono inclinazioni delle isoterme.



osserviamo che il gradiente termico è inclinato rispetto alla direzione verticale e la sua orientazione mostra chiaramente che esiste una componente superficiale che punta dal mare verso l'entroterra.

Quindi la variazione nel tempo delle vorticità relative nello situazione diurna è negativa (si ricordi che la direzione e verso dell'asse y sono determinati da x, y) quindi

$R > 0$
 $P > 0$ N.B.



$$\frac{d\bar{\omega}}{dt} = -R \bar{\nabla} T \times \frac{\bar{\nabla} P}{P}$$

$$\frac{d\omega_y}{dt} < 0$$

Ricordando la definizione di vorticità, nella sua essenza fisica, cioè il limite della circolazione su superficie contenente la linea chiusa di circolazione e orientata secondo il vortice massimo di modulo si ha, nel piano x, y del problema che stiamo considerando

$$\frac{d\bar{\omega}}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\lim_{S \rightarrow 0} \frac{C(L)}{S(L)} \right)$$



$$\frac{d\bar{\omega}_y}{dt} < 0$$

GIORNO

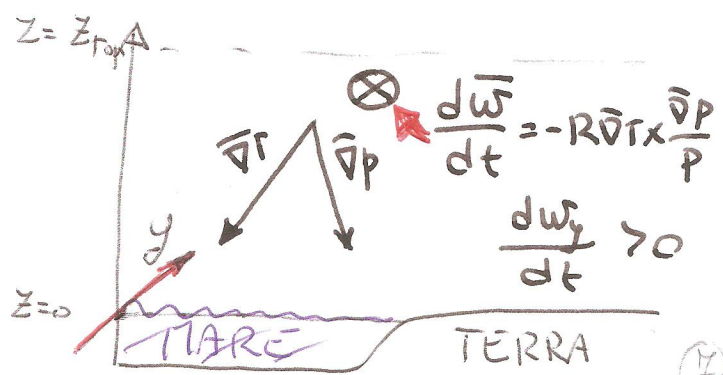
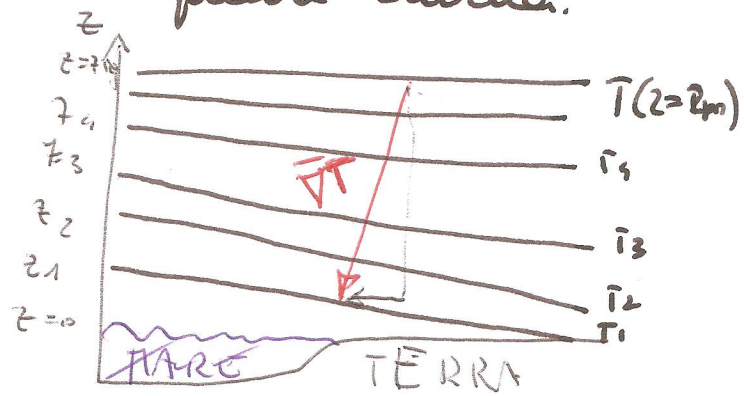
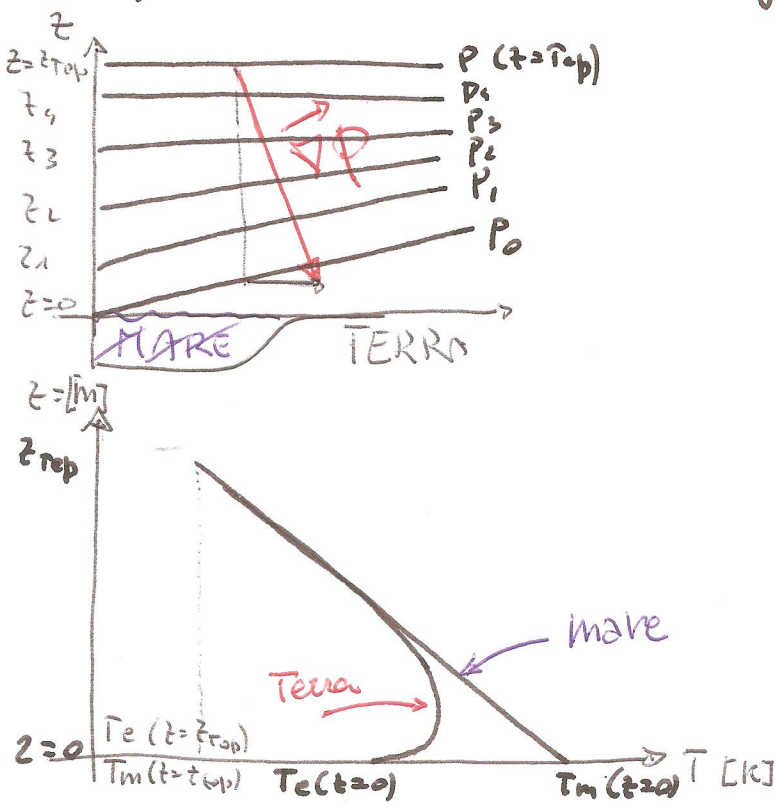
$$C(L) = u(z=0) \cdot L + w(TERRA) \cdot h + u(z=Top) \cdot L + w(MARE) \cdot h$$

$$S(L) = L \cdot h$$

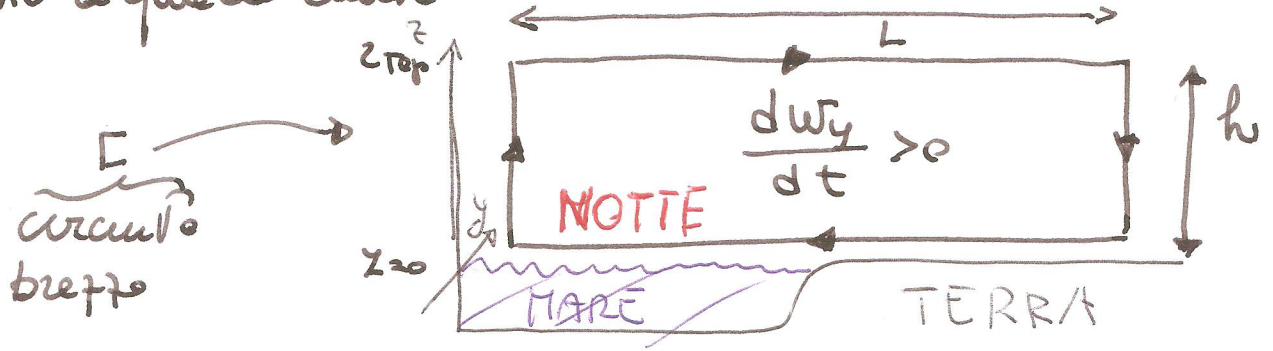
Quindi il modello sviluppato spiega l'inesco del moto che porta alla circolazione durante della bufera di mare ed anche la progressione temporale (evoluzione) del moto. La causa è baroclinica, quindi quando le condizioni di baroclinicità vengono meno, a cause di variazioni nel sollevamento della superficie marina e terrestre, si si aspetta variazioni nelle vorticità, quindi nella circolazione.

Per quanto riguarda il caso notturno è sufficiente osservare che l'entrotone perde energia con maggior rapidità rispetto al mare, a cause dello suo elevata temperatura durante, nelle prime fasi, dopo il transito (miracoli e l'ingobbamento di un corpo nero e lo legge di Stefan-Boltzmann $\propto T^4$) successivamente la temperatura superficiale dell'entrotone continua a diminuire in quanto la capacità termica della terra è superiore rispetto a quella del mare, (sempre più rispetto a quella della superficie marina)

L'evoluzione dei gradienti, baroclinici e termici, si modifica e la sanzione di vorticità nel tempo diventa positiva, quindi induce la circolazione durante (fase transiente) e dà origine a quella notturna, che è opposta a quella durante.



Quindi nel corso della ore notturna la circolazione è unidirezionale rispetto a quella diurna



Validazione quantitativa del modello

Verifichiamo se il modello fornisce anche valori verosimili per la velocità del vento e per i tempi di sviluppo della brezza.

Se approssimiamo w_y con il rapporto tra la circolazione del vento di brezza lungo il suo percorso e la superficie contenuta nel cerchio:

$$w_y \approx \frac{C[E]}{S[C]} \approx \frac{v \cdot 2[L+h]}{L \cdot h}$$

dove si è assunto che

$$\begin{aligned} u(z=0) &= u(z=z_{top}) = \\ &= W(\text{MARE}) = W(\text{TERRA}) = \\ &= v \end{aligned}$$

$$\frac{dw_y}{dt} = \frac{dv}{dt} \cdot \frac{2[L+h]}{L \cdot h}$$

inoltre

$$\frac{dw_y}{dt} = -R \left| \frac{\partial T}{\partial y} \right| \frac{|\nabla P|}{P} \sin \alpha$$

dove α è l'angolo formato dai gradienti ed è positivo/negativo secondo la definizione di prodotto vettoriale.

Eguagliando le espressioni si ha:

$$\frac{dv}{dt} \cdot \frac{2[L+h]}{L \cdot h} = -R \left| \frac{\partial T}{\partial y} \right| \frac{|\nabla P|}{P} \sin \alpha$$

Si ottiene una espressione quantitativa per l'accelerazione nel circolo.

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = -R |\vec{\nabla} T| \frac{|\vec{\nabla} p|}{p} \sin \alpha \cdot \frac{L \cdot h}{2[L+h]}$$

Ricordando che $R \approx 288 \text{ J kg}^{-1} \text{ K}^{-1}$

Per quanto riguarda $|\vec{\nabla} p|$ e p si consideri che la fenomenologia ci suggerisce valori per $z_{\text{top}} \approx 2000 \text{ m}$ quindi $\approx 800 \text{ hPa}$, assumendo e $z=0$ valori di pressione pari a $\approx 1000 \text{ hPa}$ si ottiene:

$$\frac{|\vec{\nabla} p|}{p} \approx \frac{(1000 - 800) \text{ hPa} \cdot 1}{\frac{1}{2}(1000 + 800) \text{ hPa} \cdot 2000 \text{ m}} = \frac{1}{2000 \text{ m}} \approx \underline{\underline{10^{-4} \text{ m}^{-1}}}$$

Ovviamente il $\vec{\nabla} p$ è inclinato rispetto allo verticale a causa della presenza delle componenti orizzontali che può essere valutata considerando 10 o 2 hPa di differenza tra la superficie pressione superficiale del mare e quello dell'entroterra.

Possiamo quindi stimare l'inclinazione del gradiente di pressione

$$\alpha_p \approx \frac{|\vec{\nabla} p|_{\text{orizzontale}}}{|\vec{\nabla} p|_{\text{verticale}}} = \frac{2 \text{ hPa}}{2 \cdot 10^4 \text{ m}} \cdot \frac{2 \cdot 10^3 \text{ m}}{200 \text{ hPa}} = \frac{1}{1000} \quad \left(\begin{array}{l} \sin \alpha_p \approx \alpha_p \\ \tan \alpha_p \approx \alpha_p \end{array} \right)$$

Dove L è stato posto $\approx 20 \text{ km}$ e $h \approx 2000 \text{ m}$

Per quanto riguarda $|\vec{\nabla} T|$ si consideri una differenza tra la superficie e la quota di 2000 m determinata dal gradiente adiabatico secco $\Gamma_d \approx -\frac{g}{\gamma_p} \approx 10^{-2} \text{ K m}^{-1}$

Per stimare l'inclinazione del gradiente termico assumiamo una differenza tra la temperatura del mare e quello della terra di 30°C (cioè 20°C sulla terra e 20°C sul mare)

$$\alpha_T \approx \frac{|\vec{\nabla} T|_{\text{orizzontale}}}{|\vec{\nabla} T|_{\text{verticale}}} = \frac{10 \text{ K}}{2 \cdot 10^4 \text{ m}} \cdot \frac{10^2 \text{ m}}{\text{K}} = \frac{1}{20} \quad \left(\begin{array}{l} \sin \alpha_T \approx \alpha_T \\ \tan \alpha_T \approx \alpha_T \end{array} \right)$$

Osserviamo che l'angolo formato dai due gradienti è dato dalla somma dei due angoli α_p e α_T di cui il maggiore è α_T infatti $\alpha_T \gg \alpha_p$

$$\alpha = \alpha_T + \alpha_p = \frac{1}{20} + \frac{1}{1000} \approx \frac{1}{20} \quad \text{che è sicuramente un limite inferiore}$$

Sostituendo i valori sin qui calcolati nell'espressione per l'accelerazione si ha:

$$\left| \frac{dv}{dt} \right| \approx - 2.88 \text{ J Kg}^{-1} \text{ K}^{-1} \cdot 10^{-2} \text{ K m}^{-1} \cdot 10^{-4} \text{ m}^{-1} \left(\pm \frac{1}{20} \right) \cdot \frac{2 \cdot 10^3 \cdot 2 \cdot 10^4 \text{ m}^2}{2 \cdot [2 \cdot 10^4 + 2 \cdot 10^3] \text{ m}}$$

$$\approx \pm 1.4 \cdot 10^{-2} \text{ m s}^{-2} \quad \text{da considerare come stima superiore usando } 20 \text{ km per } L \text{ e } \alpha \approx \frac{1}{20}$$

Il segno \pm sta ad indicare che dipende dal segno di α cioè discende (-) e bottonate (+)

Questo valore di $\frac{dv}{dt}$ se integrato su un'ora ($3.6 \cdot 10^3 \text{ s}$)

produce un incremento di velocità di circa 50 m s^{-1} che è ovviamente un eccesso rispetto a quanto osservato in realtà, ma si ricordi che si tratta di uno studio per eccesso inoltre la variazione della qualità d'aria deve tenere conto degli ostacoli del flusso d'aria con la superficie. Quindi si tratta di un risultato non ottimale ma accettabile in quanto potenzialmente migliorabile aggiungendo affannando nel modello.