

**Teoria dei Segnali**  
(Appello del 17 giugno 2002)

**Prova scritta**

Esercizio N. 1

Un sistema LTI tempo continuo ha la seguente risposta impulsiva:

$$h(t) = \cos(2\pi f_0 t)u(t)$$

Dire, giustificando la risposta, se il sistema è stabile.

Valutare la sua risposta del sistema al segnale  $x(t) = u(t)$ .

Soluzione

Il sistema non è stabile: infatti  $\int_0^{+\infty} |\cos(2\pi f_0 t)| dt \rightarrow \infty$

Per la proprietà commutativa dell'integrale di convoluzione, la risposta del sistema al segnale  $u(t)$  è identica a quella prodotta da un sistema con risposta impulsiva  $u(t)$ , avente all'ingresso il segnale  $\cos(2\pi f_0 t)u(t)$ . Tale sistema è un integratore e quindi la risposta cercata è:

$$y(t) = \int_{-\infty}^t \cos(2\pi f_0 \tau)u(\tau) d\tau = \int_0^t \cos(2\pi f_0 \tau) d\tau = \frac{\sin(2\pi f_0 t)}{2\pi f_0}$$

Esercizio N. 2

Il segnale periodico tempo discreto di figura 1a è applicato ad un sistema LTI avente la risposta in frequenza riportata nella figura 1b. Determinare il segnale in uscita.

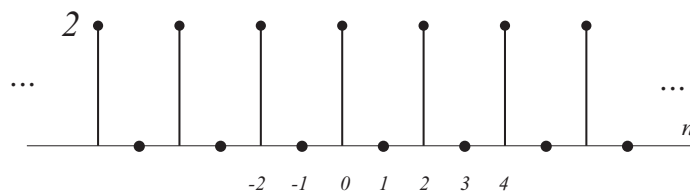


Fig. 1a

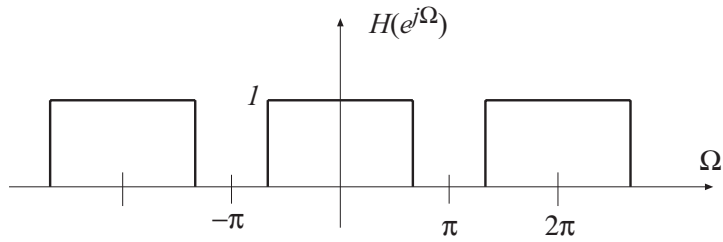


Fig. 1b

### Soluzione

Il segnale di figura 1a è periodico di periodo 2. Nel suo sviluppo in serie di Fourier appaiono solamente due componenti, una a frequenza 0, di ampiezza unitaria, l'altra a frequenza  $\Omega_0 = \pi$ . Il filtro con risposta in frequenza pari a quella di figura 1b lascia passare inalterata la componente continua e blocca la componente a frequenza  $\Omega_0 = \pi$ . Pertanto all'uscita ci sarà il segnale  $y[n] = 1$ .

### Esercizio N. 3

Sapendo che il segnale tempo discreto  $x[n]$  ha lo spettro riportato in figura 2, disegnare con cura lo spettro del segnale  $y[n] = x[n]p[n]$ , in cui:

$$p[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta[n - 3k]$$

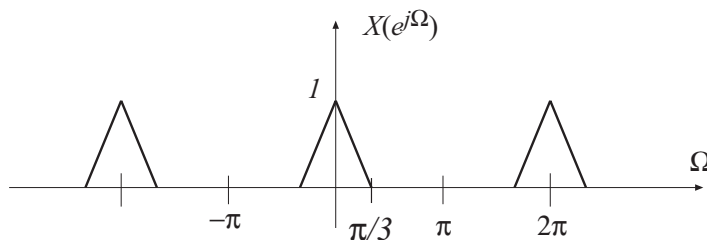


Fig. 2

### Soluzione

Il segnale  $y[n]$  è la versione campionata di  $x[n]$ , ottenuta con periodo di campionamento  $N_c = 3$ . Lo spettro risultante sarà costituito da repliche di  $X(e^{j\Omega})$  attorno alle frequenze  $0, \frac{2\pi}{3}, \frac{4\pi}{3}$ , scalate in ampiezza nel rapporto  $1/3$ . Lo spettro di  $y[n]$  sarà quello riportato in figura I.

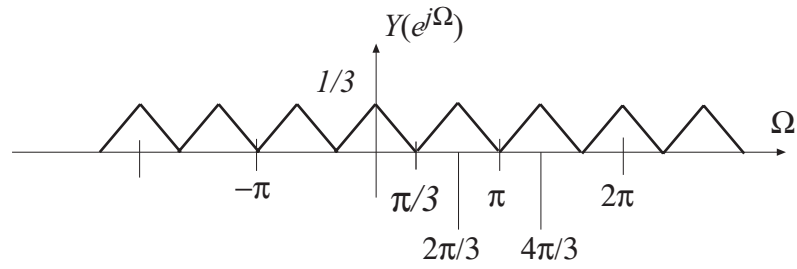


Fig. I

#### Esercizio N. 4

All'interno del cerchio di raggio  $X^2 + Y^2 \leq r^2$  le due variabili aleatorie  $X$  e  $Y$  hanno densità di probabilità congiunta pari a :

$$p_{XY}(x, y) = \begin{cases} 2|xy|/r^4 & x^2 + y^2 \leq r^2 \\ 0 & \text{altrove} \end{cases}$$

Calcolare le densità di probabilità  $p_X(x)$  e  $p_Y(y)$  delle due variabili aleatorie e dire se esse sono indipendenti o no.

#### Soluzione

Le densità di probabilità  $p_X(x)$  e  $p_Y(y)$  (dette 'marginali') sono date dai seguenti integrali:

$$p_X(x) = \int_{-\sqrt{r^2-x^2}}^{\sqrt{r^2-x^2}} 2 \frac{|xy|}{r^4} dy \quad p_Y(y) = \int_{-\sqrt{r^2-y^2}}^{\sqrt{r^2-y^2}} 2 \frac{|xy|}{r^4} dx$$

Vista la perfetta simmetria delle due densità di probabilità, è sufficiente valutare uno solo dei due integrali.

$$p_X(x) = \int_{-\sqrt{r^2-x^2}}^{\sqrt{r^2-x^2}} 2 \frac{|xy|}{r^4} dy = 2 \frac{|x|}{r^4} \int_0^{\sqrt{r^2-x^2}} 2y dy = 2 \frac{|x|}{r^4} (r^2 - x^2) \quad \text{per } -r \leq x \leq r$$

$$p_X(x) = 0 \quad \text{altrove}$$

Analogamente

$$p_Y(y) = 2 \frac{|y|}{r^4} (r^2 - y^2) \quad \text{per } -r \leq y \leq r$$

$$p_Y(y) = 0 \quad \text{altrove}$$

Poiché  $p_X(x)p_Y(y) \neq p_{XY}(x, y)$ , le due variabili aleatorie non sono indipendenti.

### Esercizio N. 5

Un processo aleatorio stazionario  $x(t)$  con funzione di autocorrelazione  $R_x(\tau) = e^{-|\tau|}$  viene inviato a un filtro passa basso ideale con frequenza di taglio  $f_c$ . Quanto deve valere  $f_c$  affinché il processo in uscita abbia potenza media pari a metà di quella di  $x(t)$ ?

### Soluzione

La potenza media del processo all'ingresso del filtro vale  $R_x(0)$ : pertanto essa è pari a 1. La sua densità spettrale di potenza è data dalla trasformata di Fourier di  $R_x(\tau)$  e quindi:

$$S_x(f) = \frac{2}{1 + 4\pi^2 f^2}$$

La potenza media del processo di uscita è data da:

$$\begin{aligned} P_y &= \int_{-\infty}^{+\infty} S_x(f) |H(f)|^2 df = \int_{-f_c}^{f_c} \frac{2}{1 + 4\pi^2 f^2} df = \frac{1}{\pi} \int_{-2\pi f_c}^{2\pi f_c} \frac{1}{1 + x^2} dx \\ &= \frac{1}{\pi} \arctan(x) \Big|_{-2\pi f_c}^{2\pi f_c} = \frac{2}{\pi} \arctan(2\pi f_c) \end{aligned}$$

Affinché tale potenza risulti pari a 1/2 dovrà essere  $f_c = \frac{1}{2\pi}$

### Esercizio N. 6

Un rumore gaussiano bianco con densità spettrale di potenza bilatera pari a  $\eta/2$  è applicato a un sistema LTI con risposta impulsiva riportata in figura 3. Disegnare con cura la funzione di autocorrelazione del processo di uscita.

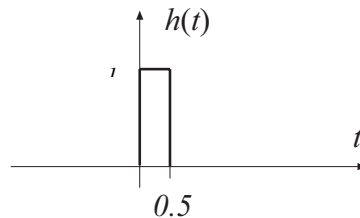


Fig. 3

## Soluzione

Il rumore gaussiano bianco ha una funzione di autocorrelazione  $R_x(\tau) = \frac{\eta}{2} \delta(\tau)$ .

La funzione di autocorrelazione del processo di uscita è legata a  $R_x(\tau)$  dalla relazione:

$$R_y(\tau) = R_x(\tau) \otimes h(\tau) \otimes h(-\tau)$$

che in questo caso diventa:

$$R_y(\tau) = \frac{\eta}{2} h(\tau) \otimes h(-\tau)$$

Vista la particolare forma di  $h(t)$ , la funzione  $R_y(\tau)$  sarà come indicato in figura II.

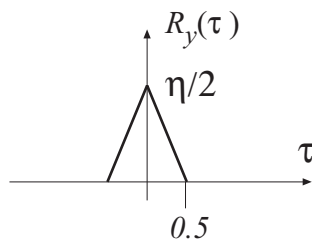


Fig. II