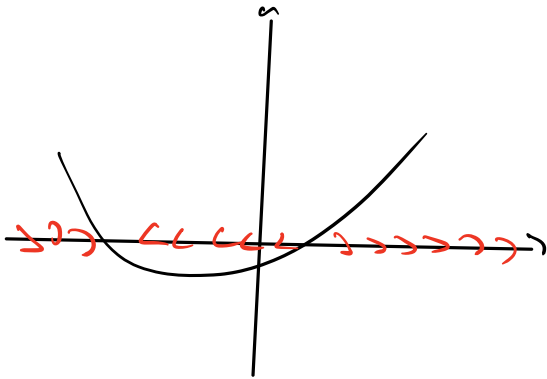


# SISTEMI DINAMICI

Sistemi dinamici differenziali 1-dim.

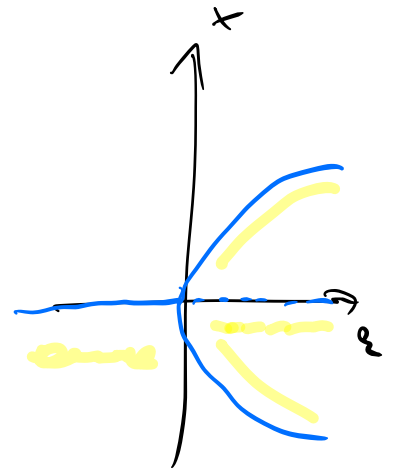
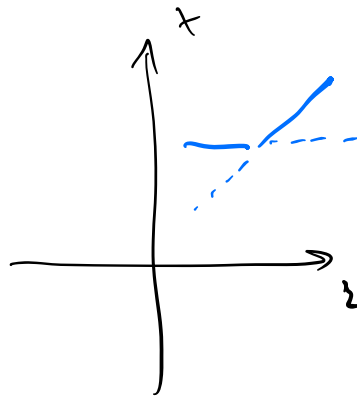
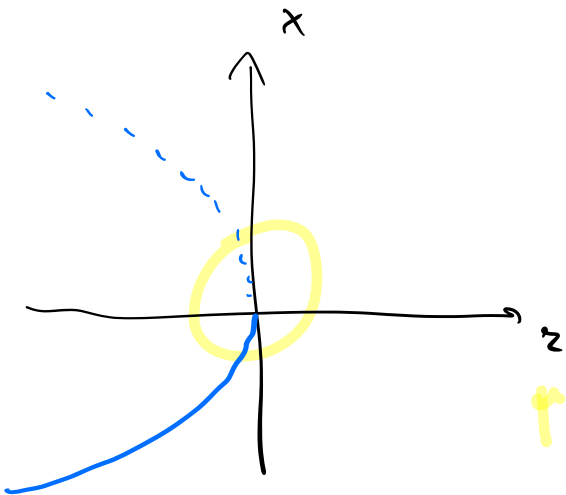
$$\dot{x} = f(x) \quad \rightsquigarrow \quad \dot{x} = f_2(x)$$



punti fissi  
iperbolici

$$f_2(x^*) = 0 \quad \leftarrow$$

$$f_2'(x^*) \neq 0$$



Due parametri :  $\dot{x} = h + rx - x^3$

ESERCIZIO

$$\frac{d}{dt} x = rx \left( 1 - \frac{x}{K} \right) - \frac{x^2}{1+x^2} \quad \leftarrow$$

$$\dot{N} = RN \left( 1 - \frac{N}{K} \right) - p(N)$$

$$p(N) = \frac{B N^2}{A^2 + N^2}$$



## Biforcazioni

$$\dot{x} = f(x; \mu) \quad , \quad \text{pto critico} \quad f(x^*; \mu^*) = 0$$

Stabilità  $\rightarrow$  possiamo linearizzare  $\lambda = \left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{x^*, \mu^*}$

Se  $\left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{x^*, \mu^*} \neq 0 \rightarrow$  Teorema della funzione

implicita  $\Rightarrow \exists$   $x(\mu)$  tale che  $f(x(\mu), \mu) = 0$

per  $\mu$  vicino a  $\mu^*$  dove  $x(\mu^*) = x^*$

$\rightarrow \left. \frac{\partial f}{\partial x} (x(\mu), \mu) \neq 0 \Rightarrow$  non cambia la stabilità

Biforcazione : cambio qualitativo del flusso

Biforcazione Tangente  $\rightarrow$  arco di punti fissi

che passa per  $(\mu, x) = (0, 0)$   
 $\mu^* \quad x^*$

$$\mu = \mu(x)$$

• Tangente alla linea  $\mu=0$  in  $x=0$

$$\rightarrow \left. \frac{d\mu}{dx} \right|_{x=0} = 0$$

• grazie interamente da un lato  
di  $\mu=0 \rightarrow$  localmente

$$\left. \frac{d^2\mu}{dx^2} \right|_{x=0} \neq 0$$

Consideriamo una famiglia a un parametro

$$x = f(x, \mu) \quad x \in \mathbb{R}, \mu \in \mathbb{R}$$

$f(0,0) = 0$  fto critico non ipobolico, e quindi

$$\left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{(0,0)} = 0$$

Se abbiamo  $\left. \frac{\partial f}{\partial \mu} \right|_{(0,0)} \neq 0$ , allora il Teorema

della funzione implicita dice che  $\exists!$   $\mu = \mu(x)$

Tale da  $\mu(0) = 0$  e  $f(x, \mu(x)) = 0$

Sotto quali condizioni abbiamo

$$\left. \frac{d\mu}{dx} \right|_0 = 0, \quad \left. \frac{d^2\mu}{dx^2} \right|_0 \neq 0 \quad \rightarrow \text{biforcazione  
Tangente}$$

$$f(x, \underline{y(x)}) = 0 \quad \text{Deriviamo}$$

$$\frac{d}{dx} f(x, \underline{y(x)}) = \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dx} = 0$$

$$\text{in } (0,0) \rightarrow \frac{dy}{dx} \Big|_0 = \frac{-\frac{\partial f}{\partial x} \Big|_0}{\frac{\partial f}{\partial y} \Big|_0} = 0$$

→ la curva di punti fissi è tangente a  $y=0$  nel punto  $x=0$

$$\begin{aligned} \frac{d^2}{dx^2} f(x, \underline{y(x)}) &= \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \frac{dy}{dx} + \\ &+ \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \left( \frac{dy}{dx} \right)^2 + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{d^2 y}{dx^2} = 0 \end{aligned}$$

$$\text{andiamo in } (0,0), \quad \frac{dy}{dx} \Big|_0 = 0$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big|_{(0,0)} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{d^2 y}{dx^2} \Big|_{(0,0)} = 0$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} \Big|_{(0,0)} = \frac{-\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big|_{(0,0)}}{\frac{\partial f}{\partial y} \Big|_{(0,0)}} \neq 0$$

debtare ma imporre

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big|_{(0,0)} \neq 0$$

Riannunciando : per avere una biforcazione tangente  
richiediamo

$$\left. \begin{array}{l} f(0,0) = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{(0,0)} = 0 \end{array} \right\} \text{ punto fisso non} \\ \text{iperbolico}$$

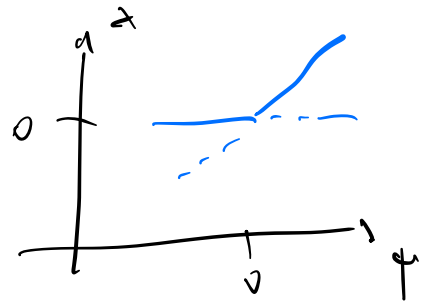
$$\frac{\partial f}{\partial \mu} \Big|_{(0,0)} \neq 0, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big|_{(0,0)} \neq 0$$

→ lo vediamo come una serie di condizioni  
sullo sviluppo in serie di  $f(x, \mu)$

→ forme normali della biforcazione

$$f(x, \mu) \rightsquigarrow \alpha \mu + \beta x^2$$

Biforcazione Transcritica



1. due curve di  $\mu$   
fissi passano per  $(0,0)$

$$\left\{ \begin{array}{l} x = \mu \\ x = 0 \end{array} \right. \text{ ad esempio}$$

2. entrambi le curve esistono da  
entrambi i lati di  $\mu = 0$

3. Lo stabile  $\mathbb{R}^n$  coincide all'overo  $\mu = 0$

Solite condizioni:  $\dot{x} = f(x, \mu)$  con

$$f(0,0) = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{(0,0)} = 0$$

NON  
IPERBOLICO

Prendiamo  $\frac{\partial f}{\partial \mu} \Big|_{(0,0)} = 0$

Improvvisamente di avere

$$\dot{x} = f(x, \mu) = x F(x, \mu)$$

↳ ramo di punti  
fissi  $x=0$

$$F(x, \mu) = \begin{cases} \frac{f(x, \mu)}{x} & \text{se } x \neq 0 \\ \frac{\partial f}{\partial x} (0, \mu) & \text{se } x = 0 \end{cases}$$

$$\left( \frac{f(x, \mu)}{x} \xrightarrow{x \rightarrow 0} \frac{\partial f}{\partial x} (0, \mu) \right)$$

Quindi  $F(0,0) = 0$

per cui  $\frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{(0,0)} = 0$

$$\frac{\partial F}{\partial x} \Big|_{(0,0)} = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big|_{(0,0)}$$

$$\frac{\partial^2 F}{\partial x^2} \Big|_{(0,0)} = \frac{\partial^3 f}{\partial x^3} \Big|_{(0,0)}$$

$$\frac{\partial F}{\partial \mu} \Big|_{(0,0)} = \frac{\partial^2 f}{\partial \mu \partial x} \Big|_{(0,0)}$$

Se vogliamo che  $p(x)$  non coincida con  $x=0$   
 e sia presente da entrambi i lati  
 di  $\mu=0$ .

$$\frac{dp}{dx} \Big|_0 = \dots$$

Assumiamo  $\frac{\partial F}{\partial \mu} \Big|_{(0,0)} = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial \mu} \Big|_{(0,0)} \neq 0$

→ per Teorema funzione implicita  $\exists p(x)$  tale

da  $F(x, p(x)) = 0$ . Come prima

$$\frac{dp}{dx} \Big|_0 = \frac{-\frac{\partial F}{\partial x} \Big|_{(0,0)}}{\frac{\partial F}{\partial \mu} \Big|_{(0,0)}} = \frac{-\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Big|_{(0,0)}}{\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial \mu} \Big|_{(0,0)}} \neq 0 \neq \infty$$

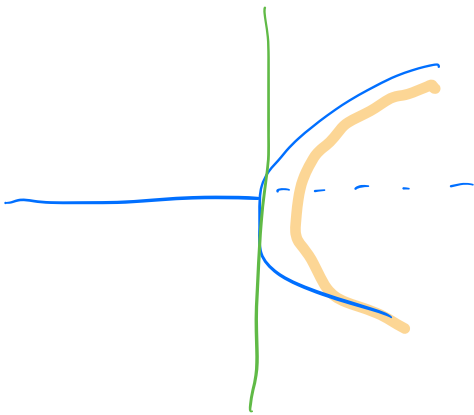
Riassumendo: per una biforcazione transcritica

di un  $f$  fissa non iperbolico devono valere

$$\left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{(0,0)} = 0, \quad \left. \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \right|_{(0,0)} \neq 0, \quad \left. \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \right|_{(0,0)} \neq 0$$

$$\alpha \mu x + \beta x^2$$

↳ forma normale



## FLUSSI SUL CERCHIO

$$\dot{x} = f(x)$$

su  $\mathbb{R}$



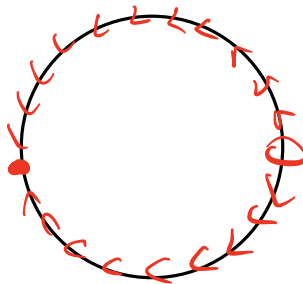
$$\dot{\theta} = f(\theta)$$

su  $S^1$

$$f(\theta + 2\pi) = f(\theta)$$

$$\dot{\theta} = \sin \theta$$

$$\theta^* = \pi$$



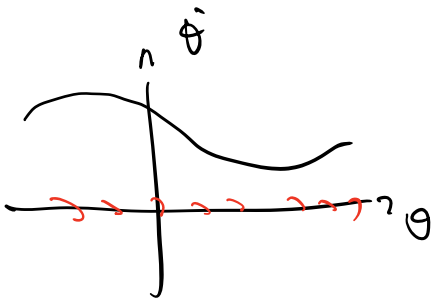
$$\theta^* = 0$$

L'unica di fzero e' lo sequente

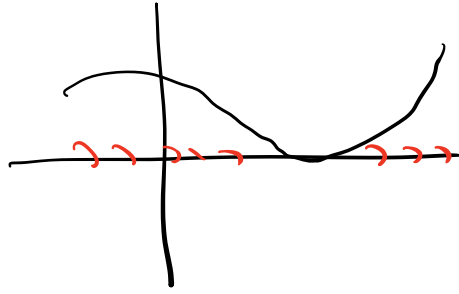


$$\dot{\theta} = \omega - a \sin \theta$$

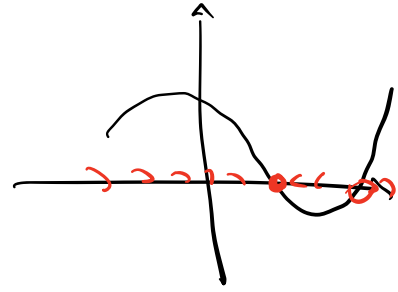
$$\omega > 0, a \geq 0$$



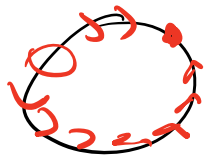
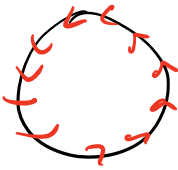
$$a < \omega$$



$$a = \omega$$



$$a > \omega$$



→ esistono oscillazioni, di periodo

$$T = \int dT = \int_0^{2\pi} \frac{dT}{d\theta} d\theta = \int_0^{2\pi} \frac{d\theta}{\omega - a \sin \theta} = \frac{2\pi}{\sqrt{\omega^2 - a^2}}$$

esercizio

$$\int_0^{2\pi} \frac{d\theta}{1 - \alpha \sin \theta} = \frac{1}{\omega} \int \frac{1}{1 - \frac{\alpha}{2i} \left( z - \frac{1}{z} \right)} \frac{dz}{iz}$$

$|\alpha| < 1$

$$= \dots = \int \frac{1}{(z - z_-)(z - z_+)} dz \quad \text{e prendete il residuo}$$

# SISTEMI DINAMICI DISCRETI 1-DIM

Consideriamo  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  di classe  $C^\infty$

denotiamo con  $f^n$  le sue iterazioni  $f^0 = \text{id}$   $f^1 = f$   
 $f^2 = f \circ f$   $f^3 = f \circ f \circ f$   $\dots$   $f^n$   $n$  volte

$f$  prende uno stato iniziale  $x_0$  e lo

trasforma in un nuovo stato  $x_1 = f(x_0)$

Denotiamo  $x_n = f^n(x_0)$

$\mathcal{O}^+ = \{x_n\}_{n \in \mathbb{N}}$  orbita in avanti

$\mathcal{O} = \{x_n\}_{n \in \mathbb{Z}}$  orbita completa (se  $f$  è invertibile)

Esempio:  $f(x) = x^2 + 1$

$x_0 = 0$ ,  $x_1 = 1$ ,  $x_2 = 2$ ,  $x_3 = 5$ ,  $x_4 = 26$ ,  $\dots$

$\uparrow$  SFED o SENE

Punti fissi:  $x^*$  si dice fissa se  $f(x^*) = x^*$

Può succedere il valore di un punto ritorni dopo  $n$  iterazioni  $\rightarrow$  punto periodico di periodo  $n$ ,  $n$ -ciclo.

periodo minimo:  $n$  più piccolo tale che

$f^n(x_0) = x_0$   $x_0$  ha periodo minimo  $n$

La sequenza  $x_0, x_1, x_2, \dots, x_n$  si ripete solo  
 l'azione di  $f$  ( $\approx$  orbita chiusa)

Esempio

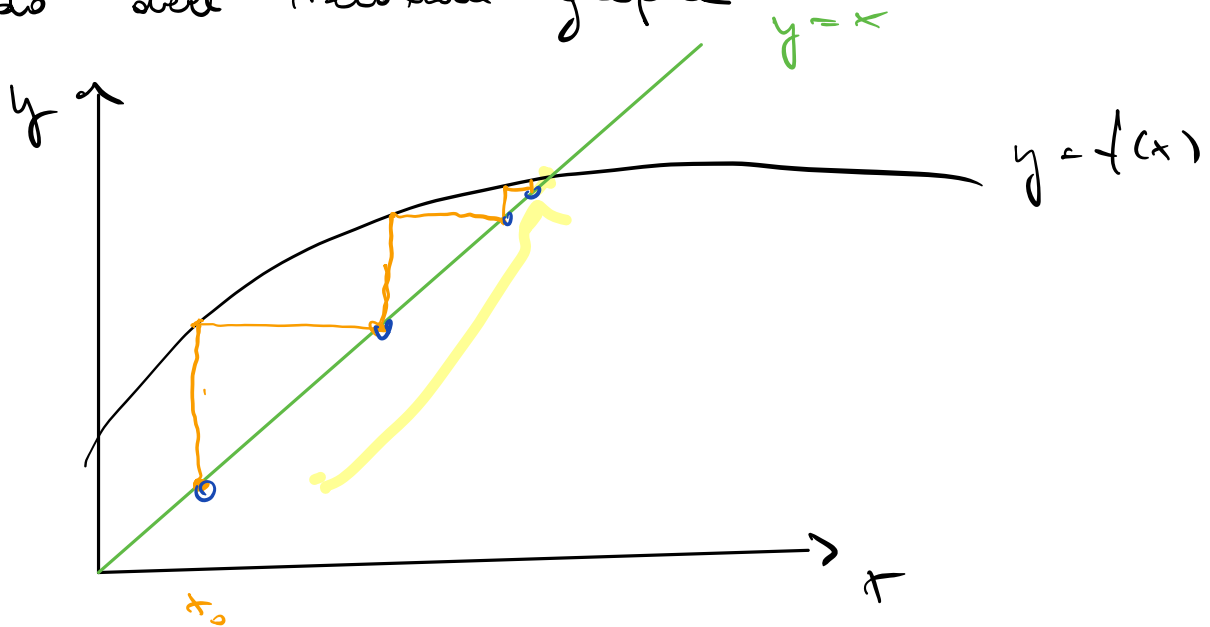
$$f(x) = -x^3$$

$$f(0) = 0$$

$$f(\pm 1) = \mp 1$$

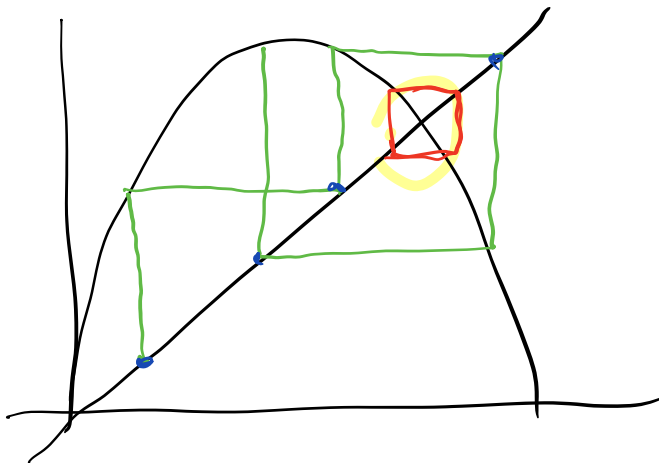
punti  
 periodici  
 di periodo 2

Metodo dell'iterazione grafica



$$(x_0, \underline{x_0}) \rightarrow (x_0, f(x_0)) = (x_0, \underline{x_1}) \rightarrow (x_1, x_1)$$

$$\rightarrow (x_1, f(x_1)) = (x_1, \underline{x_2})$$



Un punto  $x_0^*$  è detto punto fisso (sink, attrattivo)

Se possiamo trovare un intorno  $U \ni x_0^*$

t.c. se  $y_0 \in U$  allora  $f^n(y_0) \in U \forall n$

$$\begin{aligned} e \quad f^n(y_0) &\rightarrow x_0 \\ n &\rightarrow \infty \end{aligned}$$

Viceversa per un punto fisso repulsivo  
(sorgente, source) la traiettoria  
(non di  $x_0^*$ ) lo sciana  $U$  dopo  
abbastanza iterazioni

TEOREMA Prendiamo  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  e assumiamo

$x_0$  sia punto fisso. Allora

1. se  $|f'(x_0)| < 1$   $x_0$  è attrattivo
2. se  $|f'(x_0)| > 1$   $x_0$  è repulsivo
3. se  $|f'(x_0)| = 1$  non abbiamo abbastanza info.

Dim Dimostriamo 1. Allora  $|f'(x_0)| = v < 1$

Scegliamo  $k$  tale che  $v < k < 1$ .

Si come  $f'$  è continua, possiamo trovare un  $\delta$

talmente che  $|f'(x)| < k \forall x \in I = [x_0 - \delta, x_0 + \delta]$

Allora per il Teorema del valore medio, preso  $x \in I$

possiamo trovare un  $c$  fra  $x$  e  $x_0$  f.c.  
 $f'(c) = \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = \frac{f(x) - x_0}{x - x_0}$   $f(x_0) = x_0$

Siccome  $c \in I$ , abbiamo che  $|f'(c)| < k$

e quindi  $|f(x) - x_0| < k |x - x_0|$

Inoltre, siccome  $k < 1$ , questo implica che  $f(x) \in I$

Possiamo iterare l'argomento usando  $f(x)$  al posto di  $x$ . Iterando  $n$  volte

$$|f^n(x) - x_0| < k^n |x - x_0|$$

e cioè  $f^n(x) \rightarrow x_0$   $\rightarrow$  punto fisso  
 $n \rightarrow \infty$  attrattivo

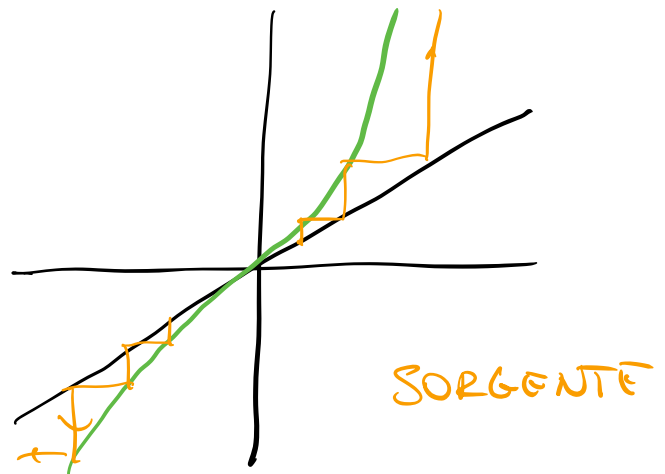
Il caso 2 si dimostra in modo simile

Caso 3

•  $f(x) = x + x^3$

$f(0) = 0$

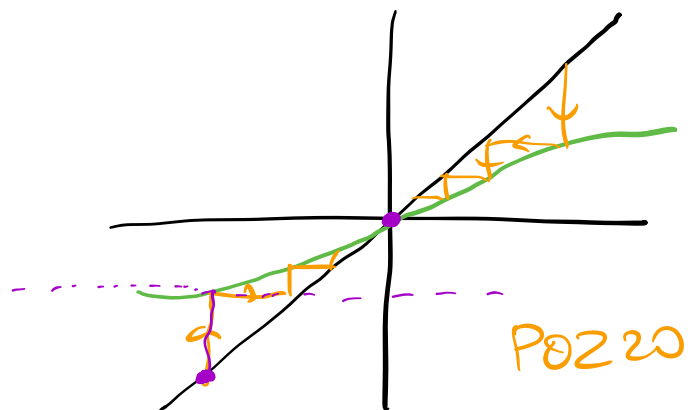
$f'(0) = 1$



•  $g(x) = x - x^3$

$g(0) = 0$

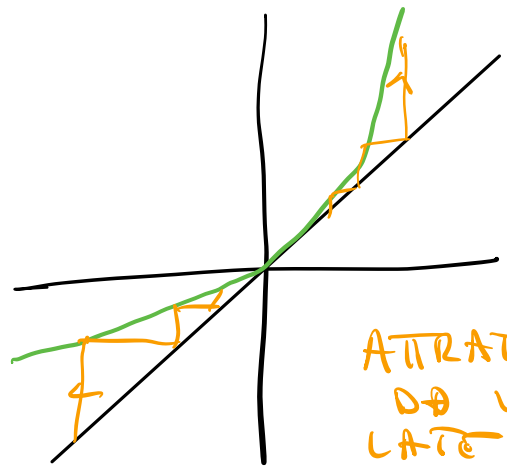
$g'(0) = 1$



$$h(x) = x + x^2$$

$$h(0) = 0$$

$$h'(0) = 1$$



ATTRATTIVO  
DA UN  
LATO  
E REPULSIVO  
DALL'ALTRO

### Biforcazioni

$$f_a(x) = a - x^2$$

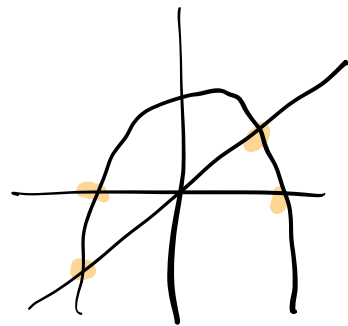
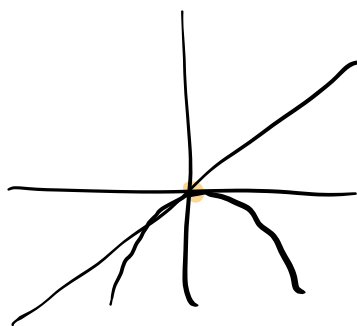
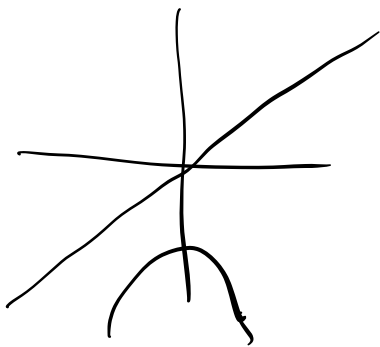
$$\rightarrow \text{punti fissi} \quad a - x^2 = x \quad x^2 + x - a$$

$$x_{\pm}^* = \frac{-1 \pm \sqrt{4a+4}}{2}$$

Se  $a < -\frac{1}{4}$  no pti fissi

Se  $a = -\frac{1}{4}$  1 pto fisso

Se  $a > -\frac{1}{4}$  2 pti fissi



$$f(x) = -\frac{1}{4} - x^2$$

$$f_a(x) = a - x^2 \quad \rightarrow \quad f_a'(x) = -2x$$

ad esempio  $a = \frac{1}{2}$   $x_{\pm}^* = \frac{-1 \pm \sqrt{3}}{2}$

$$f'_{\frac{1}{2}}(x_{\pm}^*) = -2 \left( \frac{-1 \pm \sqrt{3}}{2} \right) = 1 \mp \sqrt{3}$$

$x_+^*$  è attrattivo

$x_-^*$  è repulsivo

In generale

$$f'_a(x_{\pm}^*) = -2 \cdot \frac{1}{2} \left( -1 \pm \sqrt{4a+1} \right)$$

$$= 1 \mp \sqrt{4a+1}$$

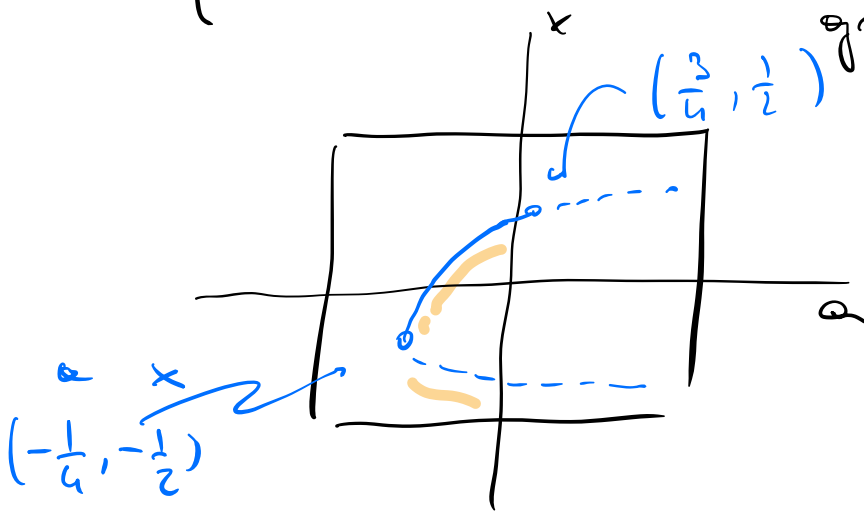
$x_-^*$  è sempre  $> 1$  → sempre repulsivo

$x_+^*$  posto da  $< 1$  e  $> 1$  quando

$$a = \frac{3}{4} \quad (|f'| < 1)$$

$|1 - \sqrt{4a+1}|$  diventa  $> 1$  per  $a$  grande  $a > \frac{3}{4}$

$$x_+^* = \frac{1}{2} \text{ per } a = \frac{3}{4}$$



ha le cose sono più complicate

Per  $a < \frac{3}{4}$  abbiamo solo due punti

fissi

Per  $a > \frac{3}{4}$  ( $a \in (\frac{3}{4}, \frac{5}{4})$ ) appariscono

due 2-cicli.

$$f_0(x) = a - x^2$$

Guardiamo  $f^2$   $f(f(x)) = x$

$$f_0(f_0(x)) = a - (a - x^2)^2 = a - a^2 + 2ax^2 - x^4$$

Punti fissi di  $f^2$ ?  $a - a^2 + 2ax^2 - x^4 = x$

$$x_{\pm}^2 = \frac{1}{2} (-1 \pm \sqrt{4a+1}) \quad \leftarrow$$

$$x_{1,2} = \frac{1}{2} (1 \pm \sqrt{4a-3}) \quad \leftarrow \text{accettabile per } a > \frac{3}{4}$$

$$f_0^2 = a - a^2 + 2ax^2 - x^4$$

$$\frac{df^2}{dx} \Big|_{x_{1,2}} = 4ax - 4x^3 \Big|_{x_{1,2}} =$$

$$4a \left( \frac{1}{2} (1 \pm \sqrt{4a-3}) \right) - 4 \left( \frac{1}{2} (1 \pm \sqrt{4a-3}) \right)^3$$

$$= 2a (1 \pm \sqrt{4a-3}) - \frac{1}{2} \left( 1 \pm (4a-3)^{3/2} + 3(4a-3) \pm 3\sqrt{4a-3} \right)$$

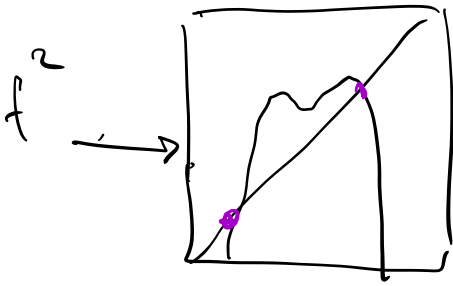
$$= 2a \pm 2a\sqrt{4a-3} - \frac{1}{2} \left[ 1 \pm (4a-3)\sqrt{4a-3} + 3(4a-3) \pm 3\sqrt{4a-3} \right]$$



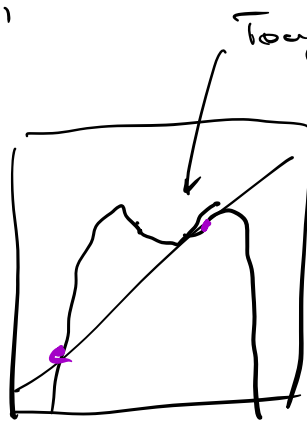
$$= 2a - \frac{1}{2} [1 + 3(4a-3)] = -4a + 4$$

per equilibrio  $|4 - 4a| < 1 \quad a \in \left(\frac{3}{4}, \frac{5}{4}\right)$

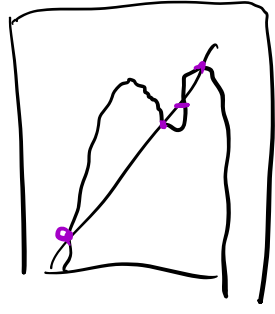
$\Rightarrow$  attrattivi



1



1



3

