

Dati:

$X_1 \dots X_n$ var. casuali i.i.d

$\underline{\theta} = (\theta_1 \dots \theta_p)'$ parametro

$\Rightarrow^{(*)} L_x(\underline{\theta}) = \prod_{i=1}^n f(x_i | \underline{\theta}) = f(\underline{x}, \underline{\theta})$

Ovviamente

ogni $\underline{x} = (x_1 \dots x_n)$ può assumere

un diverso valore per $L(\cdot)$

Il valore che massimizza $(*)$

è la stima di massima verosimiglianza

migliore $\hat{\underline{\theta}}$

NB: Talvolta risulta più conveniente

utilizzare il logaritmo delle pros.

$l_x(\underline{\theta}) = \ln L_x(\underline{\theta})$

MLE : Il caso scalare

(3)

θ è uno scalare

il valore di θ : $\hat{\theta}$ che massimizza

la log-likelihood soddisfa alle

condizioni:

$$\frac{\partial \ell(\theta)}{\partial \theta} = 0 \quad (*) \quad \text{LIKELIHOOD EQUATION}$$

SCORE FUNCTION

Nell'ipotesi di distribuzione normale
la ll(.) è una fz quadratica
 \Rightarrow ha un unico massimo.

Il problema di trovare una soluzione
alle (*) è particolarmente semplice:
le (*) è fz lineare di θ .

Se la ll(.) non è quadratica
 \Rightarrow l'equazione di massima likelihood
non è lineare.

OSS

④

Sotto condizioni non molto restrittive

lo stimatore di massima verosimiglianza
consente

è consistente, asintoticamente normale

$$\text{con : } E(\hat{\theta}) = \theta$$

$$\text{Var}(\hat{\theta}) = \text{Var}(\theta) / n$$

$$\text{dove } \text{Var}(\theta) = \frac{1}{E\left\{\left[\frac{\partial}{\partial \theta} \log l_X(\theta)\right]^2\right\}}$$

Si tratta di studiare tecniche
numeriche per trovare le radici delle
equazioni non lineari. (5)

In questo caso bisogna utilizzare
le derivate seconde delle $l(\cdot)$

Ricordo

$$I(\theta) = \left[-E_{\theta} \ddot{l}_X(\cdot) \right] \Big|_{\theta} = E_{\theta} \left[\dot{l}_X(\cdot) \right]^2 \Big|_{\theta}$$

FISHER INFORMATION

Il caso di un unico parametro

è importante per 3 aspetti:

1.
È un caso che sorge frequentemente
nelle forme di indagine statistica
e negli studi Monte Carlo

2.
È importante nel caso di minimizzazione
della varianza condizionata
(in un parametro per volta).

3° Molti metodi di ricerca delle radici nel caso di un problema multivariato sono estensioni di tecniche univariate.

È \neq tecniche per risolvere un tale problema.

I metodi sono in generale iterativi. Essi sono validi anche fuori dal contesto statistico. Si indicano nel seguito

$f(x) = 0$ una equazione non lineare in x , di cui vogliamo ricavare le radici

NEWTON - RAPHSON ITERATION (F)

- Richiede alcune ipotesi sulla $f(x)$ che sembrano restrittive ma sono soddisfatte sovente nei problemi pratici.
- La convergenza è quadratica

\Rightarrow È uno dei metodi numerici più utilizzati.

OSS :

L'ordine di convergenza è con-definito:

Sia s la soluzione esatta

$$\varepsilon_i = |x_i - s| \quad \text{l'errore al passo } i$$

\Rightarrow La sequenza $x_1, x_2, \dots, x_{i-1}, \dots$
è α -dice convergente di ordine β
se:

$$\lim_{i \rightarrow \infty} \varepsilon_{i+1} = C \varepsilon_i^\beta$$

per qualche $C \neq 0$
 $C \in \mathbb{R}$

Sia $f(x)$ due volte derivabile
con derivata seconda continua

Si fissa un valore iniziale x_0

Si deriva il metodo esprimendolo
in serie di Taylor la f e
scrivendo:

$$0 = f(s) = f(x_i) + (s - x_i) f'(x_i) + \frac{(s - x_i)^2}{2} f''(x_i)$$

con x_i sufficientemente vicino a s

\Rightarrow

$$s \approx x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$

ALGORITMO DI NEWTON-RAPHSON

9

$x_0 :=$ valore iniziale

for $i := 0$ to ∞ until convergence do

$$x_{i+1} := x_i - f(x_i) / f'(x_i)$$

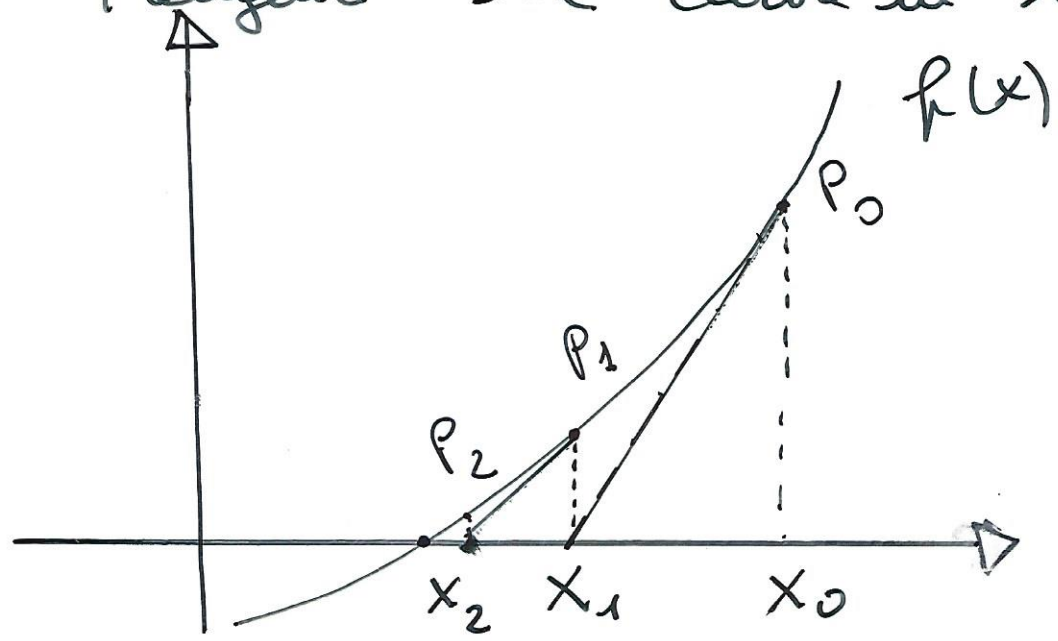
— . —

Per garantire la convergenza il valore x_0 deve essere prossimo alla soluzione

L'algoritmo di Newton-Raphson

ha una semplice interpretazione grafica

Al punto x -esimo
la funzione è approssimata dalla
retta tangente alla curva in x_i



Il punto in cui la tangente
taglia l'asse x è il prossimo
valore dell'iterazione

$$P_n : (x_n, f(x_n))$$

NEWTON RAPHSON

Sotto le ipotesi che

- 1) La log-likelihood nei due volte derivabile con derivate seconde continue

Si può utilizzare il metodo di Newton - Raphson

SIA:

$$\dot{l}(\sigma_0) = \left. \frac{\partial l(\sigma)}{\partial \sigma} \right|_{\sigma = \sigma_0}$$

$$\ddot{l}(\sigma_0) = \left. \frac{\partial^2 l(\sigma)}{\partial \sigma^2} \right|_{\sigma = \sigma_0}$$

SI CONSIDERI L'APPROSSIMAZIONE DELLA $l(\sigma)$ DATA DALLA ESPANSIONE IN SERIE DI TAYLOR:

$$l(\sigma) \approx l(\sigma_0) + (\sigma - \sigma_0) \dot{l}(\sigma_0) + \frac{(\sigma - \sigma_0)^2}{2} \ddot{l}(\sigma_0)$$

(*)

15

L'idea alla base del metodo N-R
è cercare il modo di minimizzare
le (*) volte e che

$$\frac{\partial l(\theta)}{\partial \theta} = \dot{l}(\theta_0) + (\theta - \theta_0) \ddot{l}(\theta_0) = 0$$

Sia θ_0 il valore iniziale \Rightarrow

$$\dot{l}(\theta_0) = -(\theta - \theta_0) \ddot{l}(\theta_0)$$

ovvero

$$(\theta - \theta_0) = - \frac{\dot{l}(\theta_0)}{\ddot{l}(\theta_0)}$$

ovvero:

$$\sigma_1 = \sigma_0 - \frac{\dot{l}(\sigma_0)}{\ddot{l}(\sigma_0)}$$

$$\sigma_2 = \sigma_1 - \frac{\dot{l}(\sigma_1)}{\ddot{l}(\sigma_1)}$$

⋮
⋮
⋮