

A e B (fig. 80): i punti A'_∞ e B'_∞ dell'iperbole, trasformati di A e di B, forniscono le direzioni degli asintoti. Questi a loro volta restano determinati come rette omologhe delle tangenti a e b al cerchio γ nei punti A e B. Il punto C' , comune alle rette a' e b' (centro dell'iperbole e polo della retta i'_∞ , rispetto a γ'), è l'omologo del punto C, comune ad a e b e polo della retta i rispetto a γ .

Gli assi b' e k' dell'iperbole coincidono con le bisettrici degli asintoti; per individuare l'asse trasverso e su questo i vertici V' e W' , si trasformino mediante l'omologia inversa le rette b' e k' in b e k e si scelga delle due quella che risulta secante il cerchio γ (in figura è la retta b), nei punti V e W.

Per il tracciamento dell'iperbole, si proceda trasformando altri punti di γ e servendosi delle proprietà di simmetria rispetto agli assi e al centro.

Si noti che ciascuno degli archi in cui il cerchio γ è diviso dalla retta limite i , si trasforma in uno dei rami dell'iperbole.

17. Premesse

Il *Metodo di Monge* si avvale di due centri di proiezione impropri distinti e di due piani di proiezione: esso fornisce dunque due immagini spesso assai diverse di ogni configurazione dello spazio. Rispetto al metodo delle Proiezioni centrali, tuttavia, le relazioni che legano gli oggetti e le relative immagini sono assai più semplici: come sappiamo infatti le proiezioni parallele conservano il parallelismo (cfr. Parte I, III.3.); inoltre, con opportuna scelta del riferimento, molte misure lineari e angolari possono restare invariate (segmenti paralleli ad un piano di proiezione si proiettano in segmenti di lunghezza uguale ai dati).

In campo architettonico, tale metodo è largamente adottato per rappresentare le forme nelle loro reali proporzioni (pianta e prospetto), sia in sede di rilievo che in sede di progetto.

Il metodo di Monge è dunque fondamentale; tuttavia, poiché fraziona ogni oggetto in due immagini distinte, risulta inadeguato per la comprensione immediata e complessiva delle configurazioni: per questo motivo viene affiancato, con reciproco vantaggio, da altri metodi quali la Prospettiva e l'Assonometria che forniscono una rappresentazione unitaria più prossima all'immagine visiva.

18. Il riferimento

Il riferimento nello spazio è costituito da due piani perpendicolari tra loro, detti rispettivamente *primo piano di proiezione* π_1 e *secondo piano di proiezione* π_2 ; il primo viene anche denominato *piano orizzontale* e il secondo *piano verticale*, in relazione al fatto che generalmente

viene assunto come primo piano di proiezione, quello di calpestio. La retta intersezione di π_1 con π_2 , dicesi *linea di terra* e si indica con la lettera l .

Lo spazio risulta così suddiviso in quattro diedri, denominati rispettivamente I, II, III e IV diedro e, supposto l'osservatore nel I diedro, i piani di proiezione vengono suddivisi dalla retta l in: semipiano anteriore e semipiano superiore (I diedro); semipiano superiore e semipiano posteriore (II diedro); semipiano posteriore e semipiano inferiore (III diedro) e infine semipiano inferiore e semipiano anteriore (IV diedro) (fig. 1). Inoltre, il piano π_1 (π_2) è origine del semispazio *positivo* che contiene I e II diedro (I, IV diedro) e del semispazio *negativo* che contiene III e IV diedro (II, III diedro).

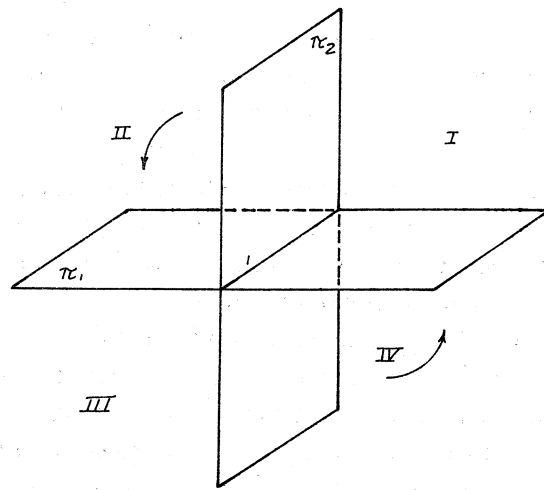


Fig. 1

Considerato il foglio del disegno coincidente con π_1 , si suppone di ribaltare π_2 su π_1 , nel verso che porta a coincidere il semipiano superiore col semipiano posteriore: resta così fissato il riferimento sul quadro costituito dalla retta orizzontale l , che divide il foglio in due parti: in quella superiore coincidono il semipiano posteriore di π_1 e il ribaltato del semipiano superiore di π_2 ; in quella inferiore, il semipiano anteriore di π_1 e il ribaltato del semipiano inferiore di π_2 .

19. Rappresentazione del punto

Ciascun punto P dello spazio viene proiettato su π_1 dal punto $O_{1\infty}$ (direzione ortogonale a π_1) in P' e su π_2 dal punto $O_{2\infty}$ (direzione ortogonale a π_2) in \bar{P}'' : i punti P' e \bar{P}'' vengono denominati rispettivamente: *prima proiezione* o *proiezione orizzontale* e *seconda proiezione* o *proiezione verticale* di P .

Le rette PP' e $\bar{P}P''$, ortogonali tra loro, individuano un piano γ , ortogonale a π_1 e π_2 ; nel ribaltamento di π_2 su π_1 , il punto \bar{P}'' descrive nel piano γ un arco di circonferenza di centro P_0 e raggio uguale al segmento

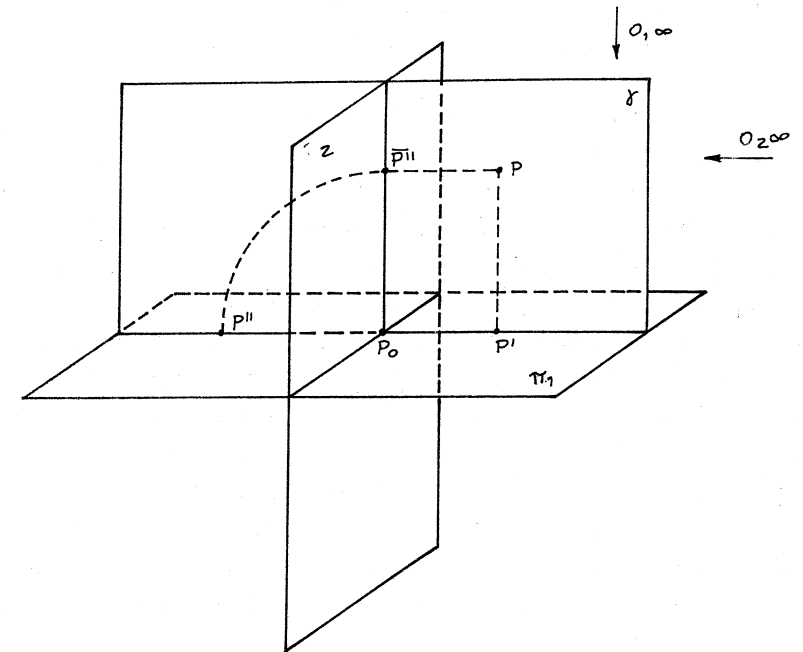


Fig. 2

$P_0\bar{P}''$, e interseca π_1 in un punto P'' sulla normale ad l condotta per P' ; questa retta, che è l'intersezione del piano γ con π_1 (fig. 2) e alla quale appartengono le immagini P' e P'' , dicesi *retta di richiamo*.

Viceversa: dati sul foglio del disegno (in cui coincidono π_1 e il ri-

baltato π_2^* di π_2) due punti P' e P'' , appartenenti ad una retta perpendicolare alla linea di terra l , resta individuato uno e un sol punto P dello spazio.

Infatti, con il raddrizzamento del piano π_2^* intorno ad l , si ottiene il punto \bar{P}'' su π_2 ; le rette $\bar{P}''P_0$ e P_0P' individuano un piano γ perpendicolare a π_1 e a π_2 ; condotte, rispettivamente, da P' la retta perpendicolare a π_1 e da \bar{P}'' la perpendicolare a π_2 , tali rette, complanari in γ e non parallele tra loro, s'incontrano in un punto proprio P , di cui P' e P'' sono le immagini.

Concludiamo dunque che:

Ogni generico punto P dello spazio è biunivocamente rappresentato dalle due immagini P' e P'' , appartenenti ad una retta perpendicolare alla linea di terra.

Il simbolo $P(P', P'')$ denota la rappresentazione del punto P mediante le immagini P', P'' .

Dicesi *quota* (risp. *aggetto*) di un punto P dello spazio la sua distanza dal piano π_1 (π_2) o il numero opposto, secondo che P appartenga al semispazio positivo di origine π_1 (π_2) o al semispazio negativo di origine π_1 (π_2). Allora: i punti del primo diedro hanno quota e aggetto positivi; quelli del secondo diedro, quota positiva e aggetto negativo; quelli del terzo, quota e aggetto negativi; quelli del quarto, quota negativa e aggetto positivo. I punti di π_1 (π_2) hanno quota (aggetto) uguale a zero.

Nella fig. 3a sono indicate le costruzioni spaziali che determinano le proiezioni dei punti P, Q, R, K appartenenti ciascuno ad un diedro diverso, e nella fig. 3b le relative rappresentazioni sul foglio. Osservando la disposizione delle immagini, è possibile conoscere di ogni punto, in valore e segno, sia la quota che l'aggetto, e di conseguenza a quale diedro esso appartenga.

Un punto S di π_1 ha la prima proiezione S' coincidente con S e la seconda nel punto $S'' \equiv S_0$ della retta l (fig. 4a): il segmento $\overline{SS''}$ risulta al di sotto o al di sopra della linea di terra secondo che S appartenga al semipiano anteriore o al semipiano posteriore: l'aggetto sarà dunque positivo o negativo, la quota sempre nulla. Un punto T , appartenente a π_2 , ha la seconda proiezione \bar{T}'' , coincidente con T e la prima in un punto $T' \equiv T_0$ della retta l : la quota sarà positiva o negativa, secondo che T appartenga al semipiano superiore o inferiore, l'aggetto sempre

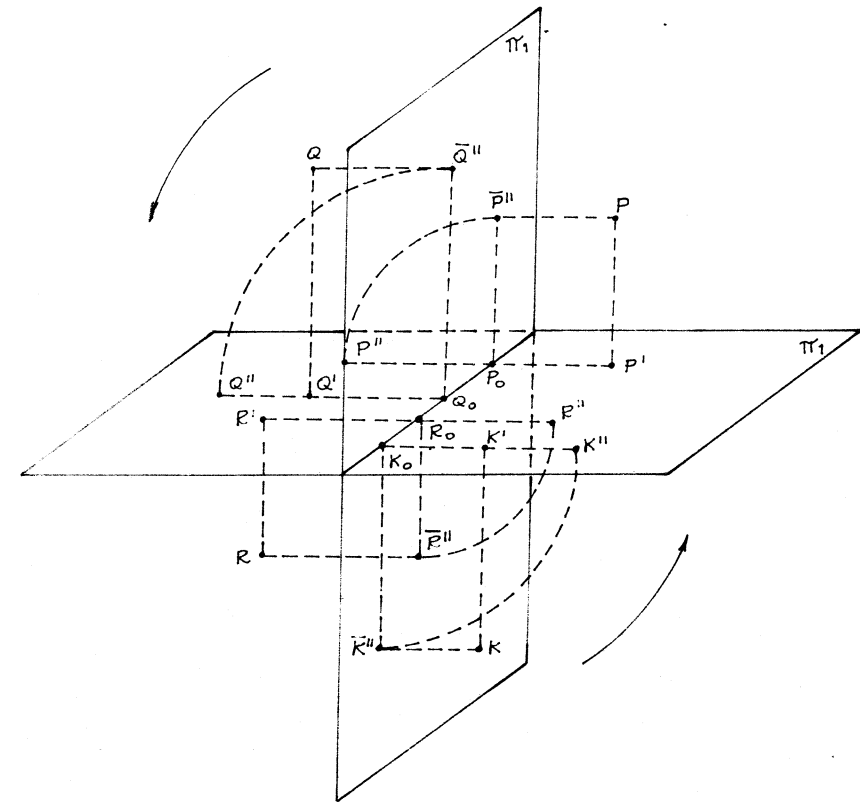


Fig. 3a

nullo. Nella fig. 4b sono date le rappresentazioni di un punto S e di un punto T : di tali punti, ove non sia necessario, si può tralasciare la denominazione rispettivamente della seconda e della prima proiezione, che cadono sulla linea di terra. Dei punti che appartengono al piano bisettore β_1 del primo e terzo diedro, o al piano bisettore β_2 del secondo e quarto diedro, sono uguali i valori assoluti delle quote e degli aggetti; inoltre tenendo conto del verso stabilito per il ribaltamento di π_2 su π_1 , i primi

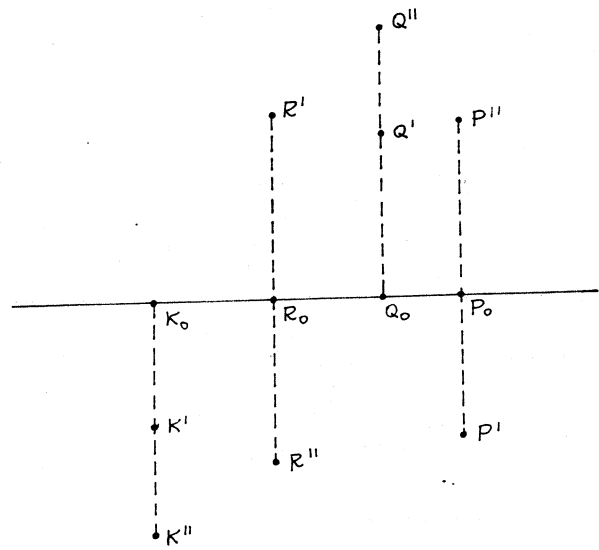


Fig. 3b

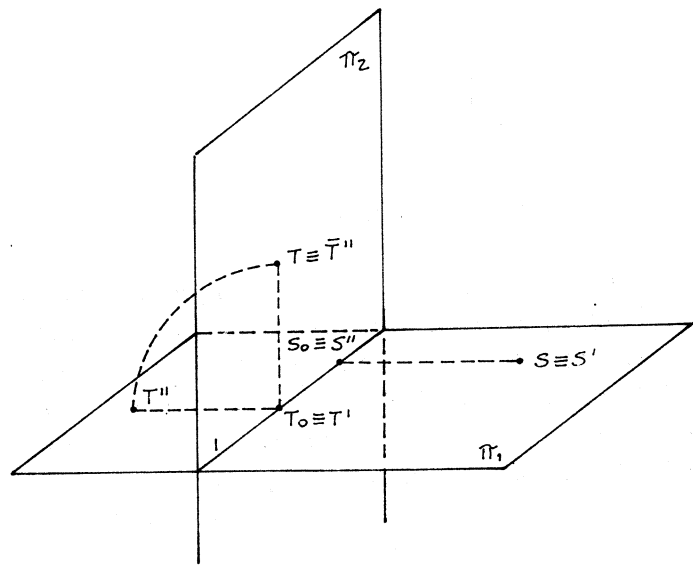


Fig. 4a

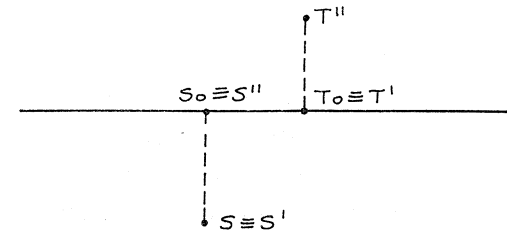


Fig. 4b

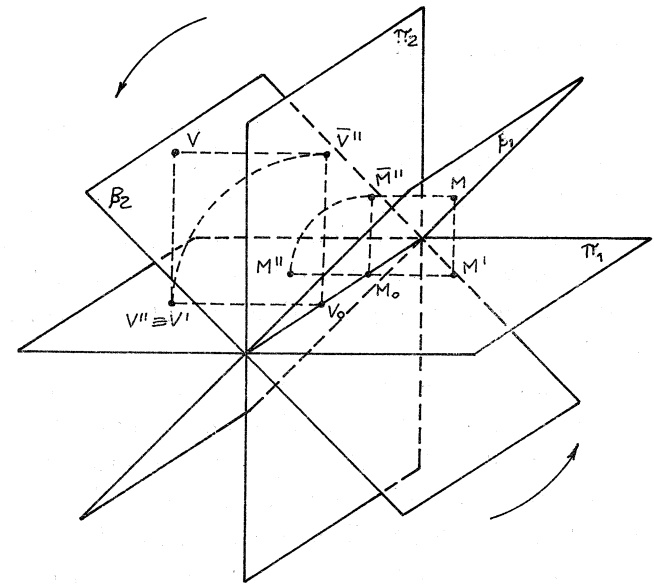


Fig. 5a

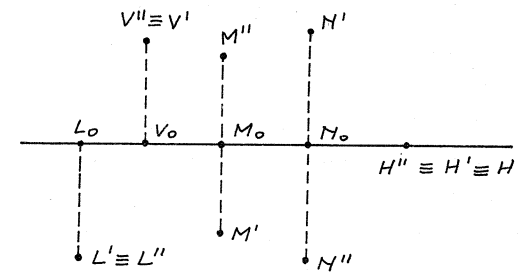


Fig. 5b

hanno le immagini simmetriche rispetto alla linea di terra, i secondi le hanno coincidenti (fig. 5 a). Nella fig. 5 b sono rappresentati i punti M ed N di β_1 , l'uno nel primo, l'altro nel terzo diedro; i punti V ed L di β_2 , l'uno nel secondo, l'altro nel quarto diedro. Un punto H, appartenente alla linea di terra, ha entrambe le immagini coincidenti con il punto H stesso.

20. Rappresentazione della retta

Una generica retta r viene proiettata su π_1 dal punto $O_{1\infty}$ nella retta r' , e su π_2 dal punto $O_{2\infty}$ nella retta \bar{r}'' : r' ed \bar{r}'' sono dunque le proiezioni ortogonali di r sui piani del riferimento e vengono denominate rispettivamente *prima proiezione* (o *proiezione orizzontale*) e *seconda proiezione* (o *proiezione verticale*) di r . Esse sono le intersezioni con π_1 e π_2 di due piani γ , δ , passanti per r e perpendicolari rispettivamente a π_1 e a π_2 .

Quando il piano π_2 viene ribaltato su π_1 , la seconda proiezione \bar{r}'' si ribalta in r'' : le due rette r' ed r'' sono le *immagini* della retta r .

Viceversa, date sul foglio del disegno due qualsiasi rette: r' ed r'' , resta determinata una e una sola retta r dello spazio, di cui r' ed r'' sono le immagini. Infatti, mediante il raddrizzamento del piano $\pi_2^* \equiv \pi_1$, r'' assume la posizione \bar{r}'' su π_2 ; il piano γ per r' ortogonale a π_2 e il piano δ per \bar{r}'' perpendicolare a π_2 determinano la retta r come loro intersezione.

Dunque:

Ogni generica retta r è rappresentata da due rette, generalmente distinte, r' ed r'' . Il simbolo r (r', r'') denota la rappresentazione della retta r , mediante le immagini r', r'' .

I punti S e T in cui r seca nell'ordine π_1 e π_2 vengono denominati *tracce* della retta r , e precisamente: S, *prima traccia* o *traccia orizzontale*; T, *seconda traccia* o *traccia verticale* di r . E poiché ciascuna retta è determinata da due punti, date le tracce è possibile costruire le immagini della retta e, viceversa, date le immagini ricavare le tracce.

Osservando infatti la fig. 6 a, la prima proiezione r' interseca la

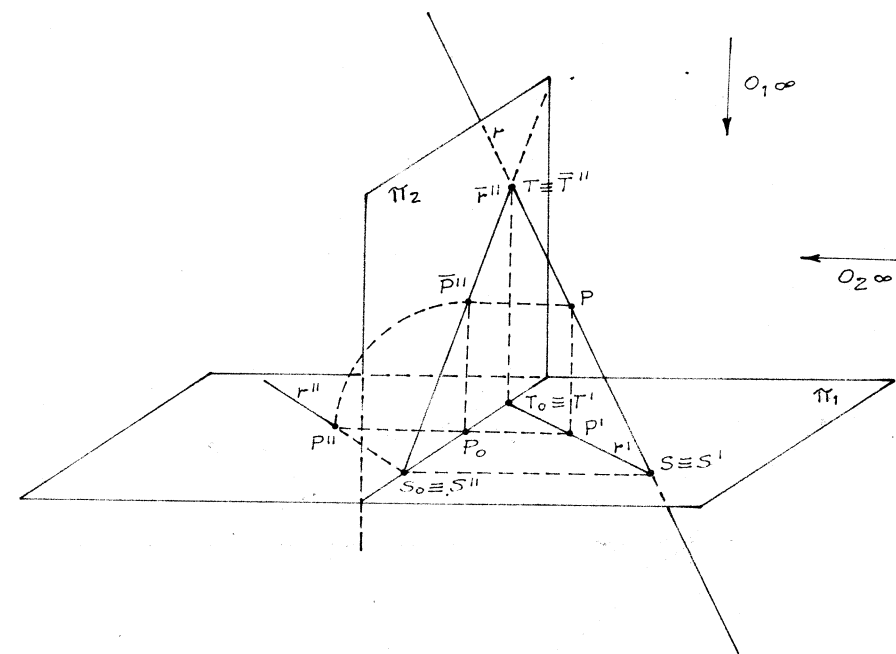


Fig. 6a

linea di terra nel punto $T_0 \equiv T'$, prima immagine della seconda traccia T, questa T è l'intersezione di \bar{r}'' con la normale ad l condotta per

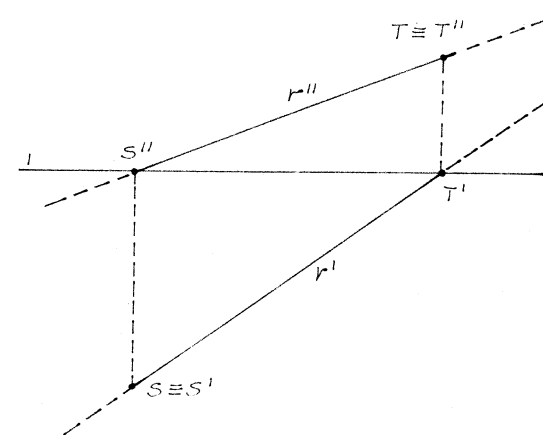


Fig. 6b

$T_0 \equiv T'$: analogamente la seconda proiezione $\overline{r''}$ interseca l in $S_0 \equiv S''$, e il punto S è l'intersezione di r' con la normale ad l condotta per $S_0 \equiv S''$.

Date dunque sul foglio (fig. 6b) le immagini r', r'' di una retta r dello spazio, e detti T' ed S'' i punti in cui queste secano nell'ordine la linea di terra l , le normali ad l condotte da T' e da S'' , determinano rispettivamente su r'' ed r' i punti T ed S , seconda e prima traccia di r .

Viceversa, date le coppie di punti: S', S'' e T', T'' , rispettivamente immagini di un punto S di π_1 e di un punto T di π_2 , si ottengono le immagini della retta r , di cui S e T sono le tracce, congiungendo S'' con T'' ed S' con T' .

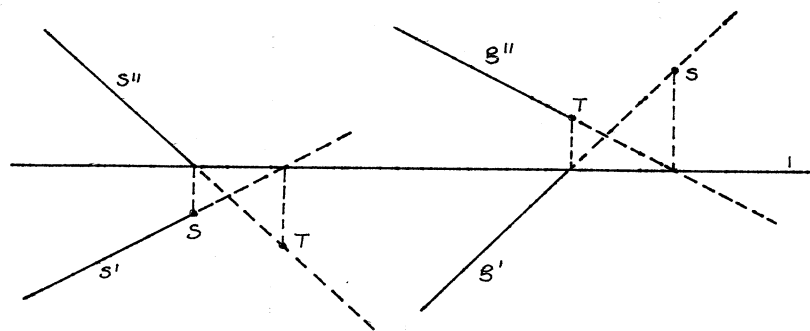


Fig. 7

I segmenti $\overline{S'T'}$ di r' ed $\overline{S''T''}$ di r'' , aventi estremi nelle proiezioni omonime delle tracce, rappresentano il segmento della retta r contenuto nel diedro attraversato da r .

Si noti che se la retta interseca π_1 e π_2 nel secondo (nel quarto) diedro, le tracce cadono entrambe al di sopra (al di sotto) della linea di terra l (fig. 7).

Una retta o parallela a π_1 , detta anche *retta orizzontale*, ha la seconda proiezione o'' parallela alla linea di terra, e la prima o' , parallela alla retta obiettiva o (figg. 8a e 8b); la prima traccia è evidentemente impropria e, dovendo appartenere alla prima immagine di o , coincide col punto improprio S_∞ di o' .

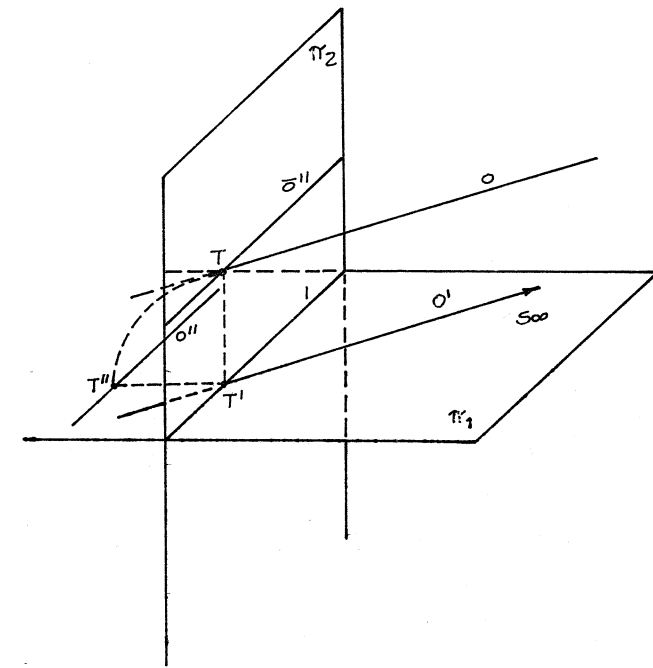


Fig. 8a

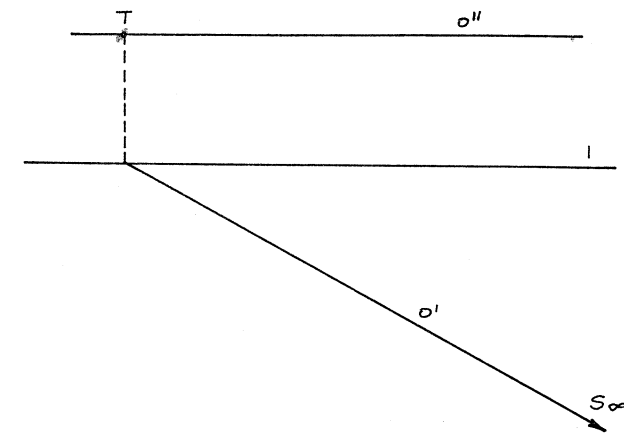


Fig. 8b

Analogamente, una retta f parallela a π_2 , detta anche *retta di fronte*, ha la prima proiezione f' parallela ad l e la seconda f'' parallela ad f (figg. 9a e 9b); la seconda traccia di f coincide col punto improprio T_∞ di f'' .

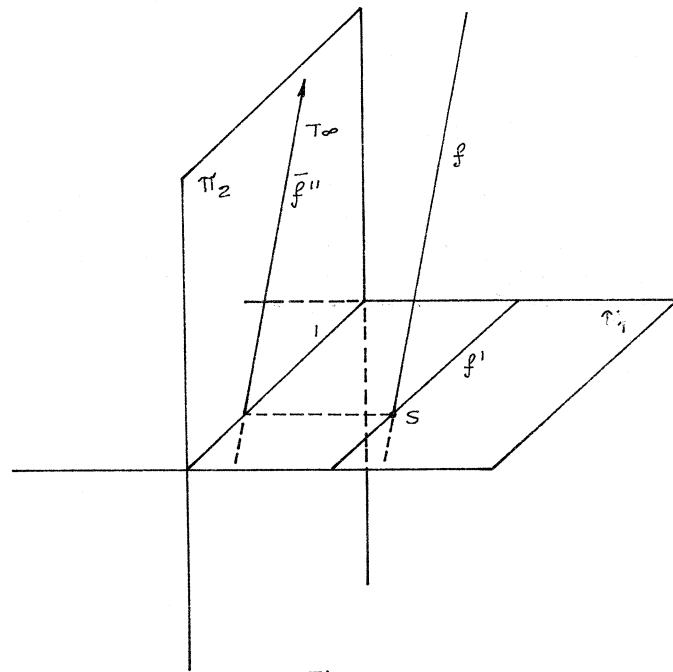


Fig. 9a

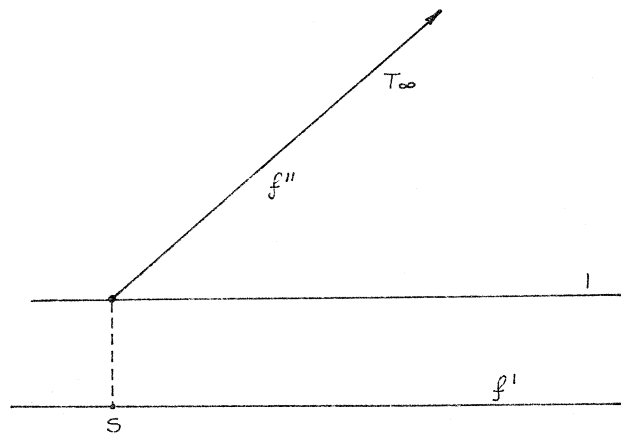


Fig. 9b

Se una retta è parallela sia a π_1 che a π_2 , e quindi alla linea di terra l , le immagini sono entrambe parallele ad l e le tracce coincidono col punto improprio della retta l .

Una retta h perpendicolare a π_1 , ha la seconda immagine h'' perpendicolare ad l (e parallela ad h), la seconda traccia impropria e la prima proiezione h' ridotta ad un punto coincidente con la prima traccia S ; una retta k perpendicolare a π_2 ha la prima immagine k' perpendicolare ad l e la seconda k'' coincidente con la seconda traccia T (figg. 10a e 10b).

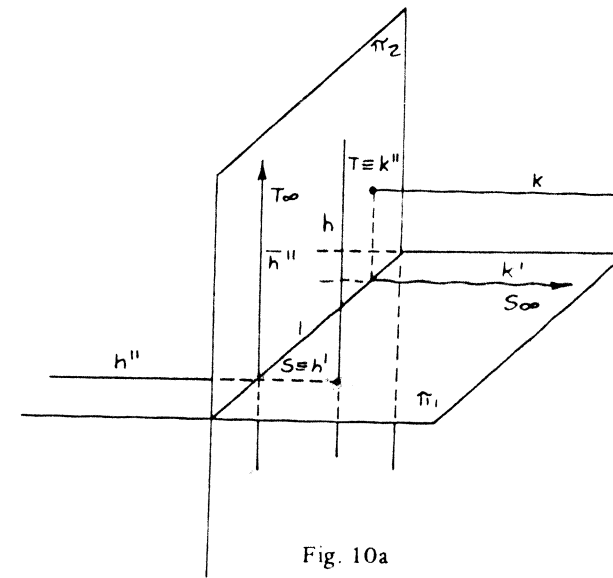


Fig. 10a

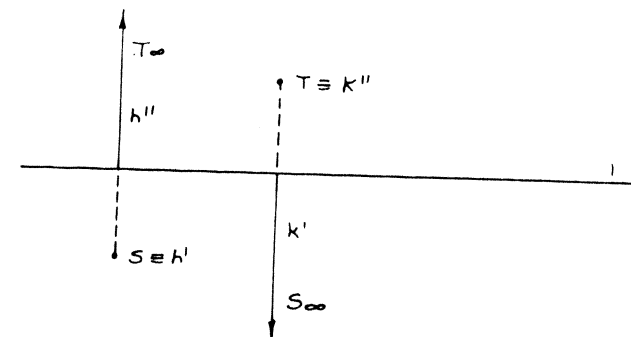


Fig. 10b

Ogni retta m appartenente al primo bisettore β_1 , ha le proiezioni simmetriche rispetto ad l ; ogni retta n appartenente a β_2 ha le immagini coincidenti; sia m che n hanno le tracce coincidenti nel punto in cui ciascuna di esse interseca l (fig. 11).

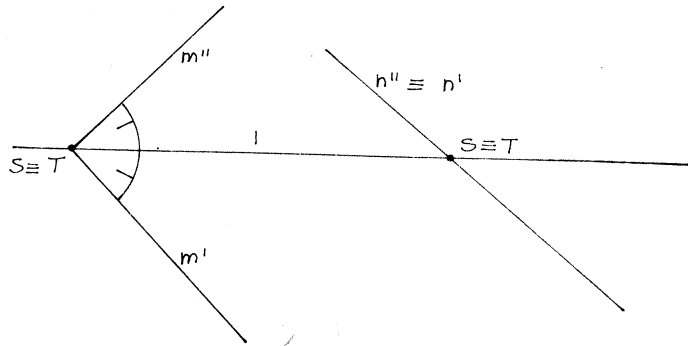


Fig. 11

Ogni retta m appartenente al primo piano bisettore β_1 ha le proiezioni simmetriche rispetto ad l ; ogni retta m appartenente a β_2 ha le immagini coincidenti; sia m che n hanno le tracce coincidenti nel punto in cui ciascuna di esse interseca l (fig. 11).

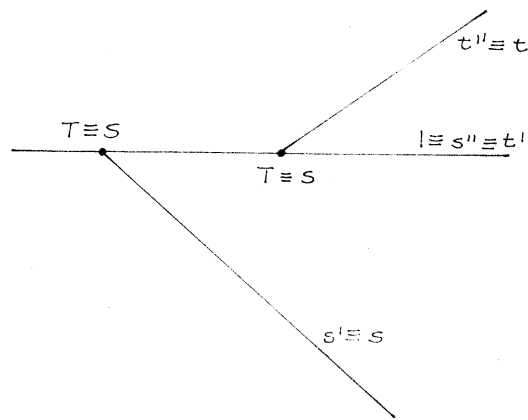


Fig. 12

Se infine una retta q è ortogonale ad l e non è parallela né al piano π_1 , né al piano π_2 , ha le immagini coincidenti in una retta $q' \equiv q''$ perpendicolare ad l (fig. 13a). In questo caso la retta non è univocamente rappresentata dalle immagini, occorre perciò assegnarne le tracce. Per risolvere

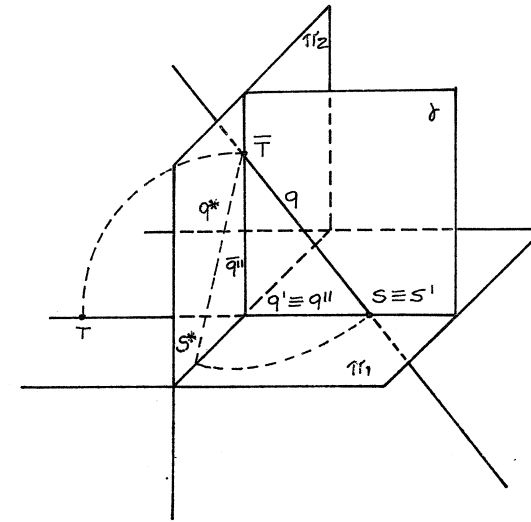


Fig. 13a

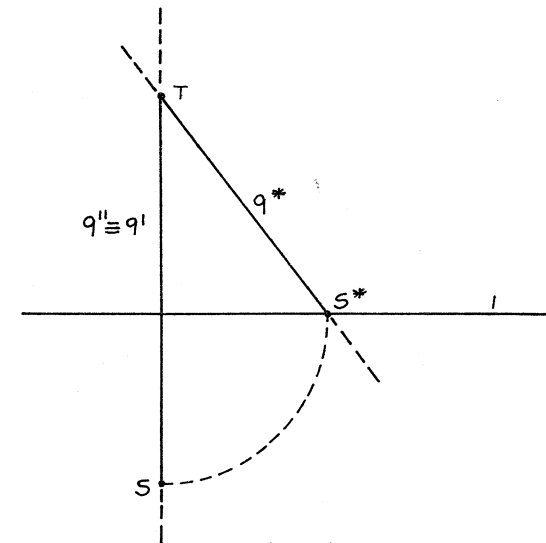


Fig. 13b

alcuni problemi è necessario ribaltare il piano γ per q e ortogonale ad l , su π_2 : la retta q^* , ribaltata di q , è quella che congiunge il punto S^* , ribaltato di S , con il punto T (fig. 13b).

21. Rappresentazione del piano

Un piano α , non parallelo ad alcuno dei piani di proiezione, interseca rispettivamente π_1 e π_2 secondo due rette proprie s_α e \bar{t}_α , passanti per uno stesso punto della

linea di terra, cioè il punto comune ai tre piani α , π_1 , π_2 . Le rette s_α e t_α si dicono *tracce* di α e precisamente: s_α , *prima traccia* o *traccia orizzontale*, e t_α , *seconda traccia* o *traccia verticale* (figg. 14_{a,b}).

Viceversa, date due rette distinte t_α ed s_α , intersecanti la linea di terra in uno stesso punto, queste individuano un piano α : infatti, operato il raddrizzamento di $\pi_2^* \equiv \pi_1$, fino alla posizione di π_2 , il piano α è quello individuato dalle rette s_α e \bar{t}_α .

Dunque:

Un piano generico α è rappresentato dalle sue tracce.

Se il piano α è parallelo a π_1 , la prima traccia coincide evidentemente con la retta impropria di π_1 e la seconda traccia t_α è parallela ad l ; analogamente, un piano β , parallelo a π_2 , ha la prima

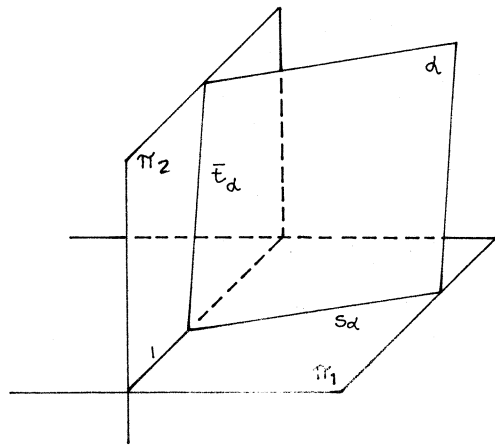


Fig. 14a

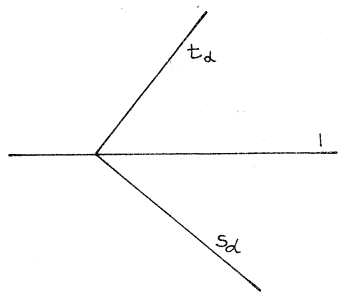


Fig. 14b

traccia parallela ad l e per seconda la retta impropria di π_2 (figure 15_{a, b}).

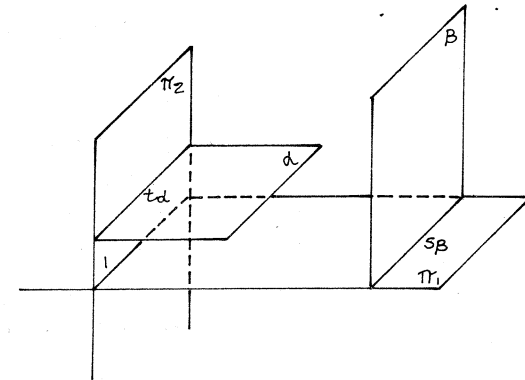


Fig. 15a

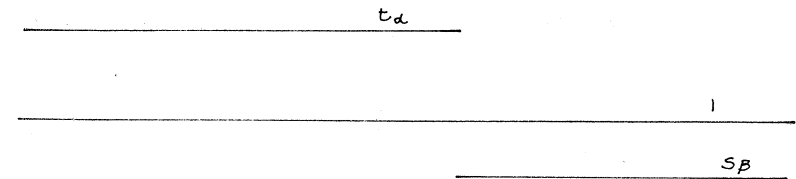


Fig. 15b

Se il piano α è parallelo alla linea di terra, ha le tracce parallele ad l (fig. 16); se inoltre è parallelo a β_2 , le sue tracce sono equidistanti da l ; se è parallelo a β_1 , le tracce coincidono in un'unica retta parallela ad l .

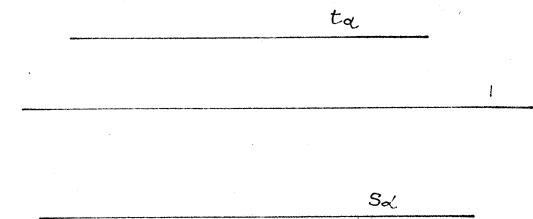


Fig. 16

Se il piano α è perpendicolare a π_1 , ha la seconda traccia t_α , perpendicolare ad l ; analogamente un piano β , perpendicolare a π_2 , ha la prima traccia s_β perpendicolare ad l (figg. 17a e 17b); α e β diconsi *piani proiettanti* (in quanto mediante piani di questo tipo si ottengono le proiezioni di una retta) *rispettivamente in prima e in seconda proiezione*. Se il piano è perpendicolare sia a π_1 che a π_2 (piano di profilo), le tracce coincidono in una retta perpendicolare ad l (cfr. fig. 13a).

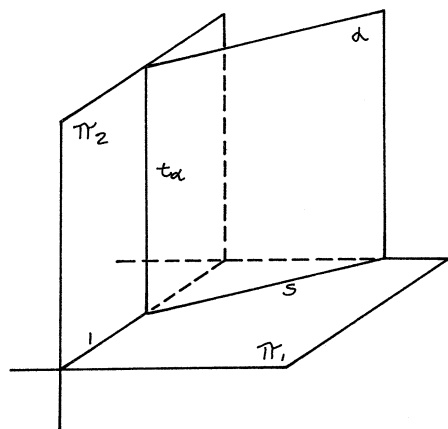


Fig. 17a

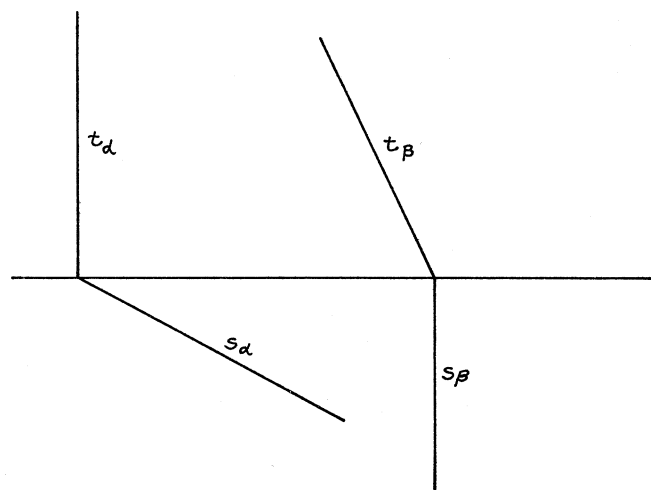


Fig. 17b

infatti ha la retta l in comune con tutti i piani del fascio di asse l ; per individuare un tale piano occorre assegnarne un ulteriore punto non appartenente ad l .

Se infine il piano α passa per la linea di terra l , le tracce coincidono con l e non individuano il piano α : questo

Se infine il piano α passa per la linea di terra l , le tracce coincidono con l e non individuano il piano α : questo

Il simbolo $\alpha(s_\alpha, t_\alpha)$ denota la rappresentazione di un piano α mediante le tracce s_α, t_α .

22. Condizioni di appartenenza

Poiché la prima (seconda) immagine r' (r'') di una retta r è la proiezione ortogonale di r su π_1 (π_2), evidentemente la prima immagine P' (la seconda immagine P'') di ciascun punto P di r appartiene ad r' (r'').

Ne consegue che:

Un punto appartiene ad una retta se e solo se le immagini del punto appartengono alle immagini omonime della retta.

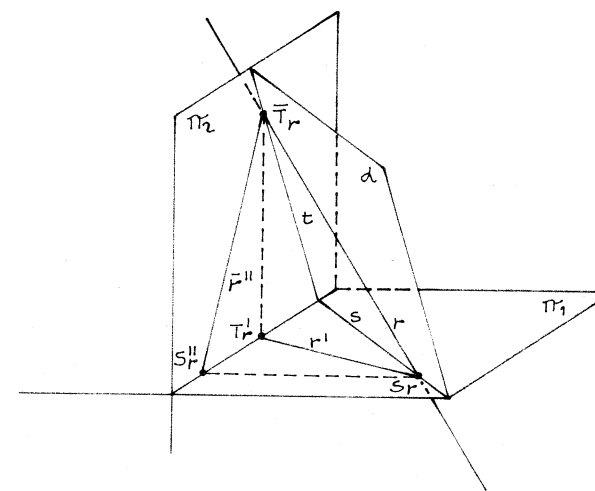


Fig. 18a

Se una retta r appartiene ad un piano $\alpha(s_\alpha, t_\alpha)$, essa interseca π_1 e π_2 rispettivamente in un punto di s_α e in un punto di t_α : tali punti sono le tracce S_r e T_r della retta r . Viceversa, se una retta r (r', r'') è tale che S_r appartiene ad s_α e T_r appartiene a t_α , essa, avendo in comune con α due punti, S_r e T_r , giace su α (figg. 18a e 18b).