

# TEORIA DI YANG-MILLS

$$L_{YM} = -\frac{1}{2g^2} \text{tr}(F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}) = -\frac{1}{4g^2} F_{\mu\nu}^a F^{a\mu\nu}$$

già interessante (anche senza notazione) perché include in knobber.

$$F_{\mu\nu}^a = \partial_\mu A_\nu^a - \partial_\nu A_\mu^a - f^{abc} A_\mu^b A_\nu^c$$

Esiste un altro termine gauge inv., Lorentz inv e che contenga al più 2 derivati di  $A_\mu$ ?

Sì:

$$I = \theta \epsilon^{\mu\nu\sigma\rho} \text{tr}(F_{\mu\nu} F_{\sigma\rho})$$

$$= 4\theta \epsilon^{\mu\nu\sigma\rho} \text{tr}(\partial_\mu A_\nu \partial_\sigma A_\rho + 2i A_\mu A_\nu \partial_\sigma A_\rho)$$

$$= 4\theta \partial_\sigma \left\{ \epsilon^{\mu\nu\sigma\rho} \text{tr}(A_\rho \partial_\mu A_\nu + \frac{2i}{3} A_\rho A_\mu A_\nu) \right\}$$

[PASSAGGI IN RAZIONI]

cioè  $I$  è una "derivata totale"

→ non modifica le equazioni del moto

Ma quantisticamente è un termine importante, viene chiamato "θ-term".

$$A_\mu = A_\mu^a t_R^a$$

↑ possiamo prendere qualsiasi  $R$

oppure usare i generatori astratti  $T^a$

usiamo la convenz.  $\text{tr} t_R^a t_R^b = \delta^{ab}$

$$[\text{tr} t_R^a = 0]$$

Eq. del moto :

$$\delta S = -\frac{1}{2g^2} \int d^4x \operatorname{Tr} (F_{\mu\nu} \delta F^{\mu\nu})$$

$$\delta F^{\mu\nu} = \partial^\mu \delta A^\nu - \partial^\nu \delta A^\mu + i \delta A^\mu A^\nu - i A^\mu \delta A^\nu - (\mu \leftrightarrow \nu)$$

$$\delta S = -\frac{1}{g^2} \int d^4x \operatorname{Tr} \left( F_{\mu\nu} \left( \partial^\mu \delta A^\nu - \partial^\nu \delta A^\mu + \underbrace{i \delta A^\mu A^\nu - i A^\mu \delta A^\nu}_{-i \delta A^\nu A^\mu} \right) \right)$$

Integriamo per parti, buttando via il termine di bordo  
(variaz. si annullano agli estremi)

$$\delta S = \frac{1}{g^2} \int d^4x \operatorname{Tr} \left[ \left( \partial^\mu F_{\mu\nu} + i [A^\mu, F_{\mu\nu}] \right) \delta A^\nu \right]$$

$\delta S = 0$   
 + variaz. nulle qd. i. s. e. h.  $\Leftrightarrow$  eq. l. a. p.

$$\Rightarrow \text{E.O.M.} \quad \partial^\mu F_{\mu\nu} + i [A^\mu, F_{\mu\nu}] = 0$$

$F_{\mu\nu}$  sta nella rapp. Adj  $\Rightarrow$  e.o.m. possono essere scritte:

$$D^\mu F_{\mu\nu} = 0 \quad (*)$$

è COVARIANTE: se  $A_\mu^0$  è soluz. di (\*), allora anche  $A_\mu^{0x}$  è soluz. Trasformato di  $A_\mu^0$  sotto una transf. di gauge  $\alpha(x)$ .

cioè ogni elemento dell'ORBITA di  $A_\mu^0$  è soluz.

In aggiunta  $F_{\mu\nu}$  soddisfa le IDENTITÀ DI BIANCHI

$$\text{def. } \tilde{F}_{\mu\nu} \equiv \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\sigma\tau} F^{\sigma\tau} \quad ; \text{ allora per def. di } F^{\sigma\tau}$$

$$D^\mu \tilde{F}_{\mu\nu} = 0$$

← non è un'eq. del moto,

ma un'identità che  $A_\mu$  soddisfa.

$\tilde{F} = *F$   
↑ Hodge dual

Corrente conservata:

La Lagrangiana è  $\mathcal{L} = -\frac{1}{4g^2} F_{\mu\nu}^a F^{a\mu\nu}$ ,  $\phi_i \equiv A_\mu^a$

$$j^\mu(\epsilon) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \partial_\mu \phi_i} \delta_\epsilon \phi_i - \cancel{K^\mu}$$

$\mathcal{L}$  è inv.

$$= \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \partial_\mu A_\nu^a} \delta_\epsilon A_\nu^a = -\frac{1}{g^2} F^{a\mu\nu} (D_\nu \epsilon)^a =$$

$$= -\frac{1}{g^2} F^{a\mu\nu} (\partial_\nu \epsilon^a - f^{abc} A_\nu^b \epsilon^c)$$

$$\partial_\mu j^\mu(\epsilon) = -\frac{1}{g^2} \partial_\mu F^{a\mu\nu} (\partial_\nu \epsilon^a - f^{abc} A_\nu^b \epsilon^c)$$

$$+ \frac{1}{g^2} F^{a\mu\nu} f^{abc} (\partial_\mu A_\nu^b \epsilon^c + A_\nu^b \partial_\mu \epsilon^c) =$$

$$= -\frac{1}{g^2} \underbrace{(\partial_\mu F^{a\mu\nu} - f^{abc} F^{c\mu\nu} A_\mu^b)}_{=0 \text{ su eom}} \partial_\nu \epsilon^a$$

$$+ \frac{1}{g^2} \epsilon^c f^{abc} (\partial_\mu F^{a\mu\nu} A_\nu^b + F^{a\mu\nu} \partial_\mu A_\nu^b) =$$

$$\stackrel{\text{on-shell}}{\approx} \frac{1}{g^2} \epsilon^c \partial_\mu \underbrace{(f^{abc} F^{a\mu\nu} A_\nu^b)}_{\propto \partial_\nu F^{c\mu\nu} \text{ eom}} \stackrel{\text{on-shell}}{=} 0$$

$\leadsto$  On-shell  $j^\mu(\epsilon) \propto \frac{1}{g^2} \partial_\nu \epsilon^c F^{c\mu\nu}$

$\uparrow$   
 $K^{\mu\nu} = \epsilon^c F^{c\mu\nu}$

$$Q(\alpha) = \int d^3x j^0(\alpha) = \frac{1}{g^2} \int d^3x \partial_i (F^{c0i} \alpha^c)$$

$i=1,2,3$

$$= - \oint_{S_\infty^2} d\Sigma_i \alpha^c F^{c0i}$$

Se  $\alpha(x) \xrightarrow{x \rightarrow \infty} \text{cost}$ , allora

$$Q(\alpha) = \alpha^c Q^c \quad \text{con} \quad Q^c = - \oint_{S_\infty^2} d\Sigma_i F^{c0i}$$

Possiamo anche definire

$$Q = Q^c t_R^c$$

Allora tale oggetto trasforma come

$$Q \mapsto - \oint_{S_\infty^2} d\Sigma_i (U(x) F^{0i} U(x)^{-1}) \stackrel{\alpha(x) \rightarrow \text{cost.}}{x \rightarrow \infty} =$$

$$= U Q U^{-1}$$

# QUANTIZZAZIONE CANONICA

metodo quant. canonico non è straight forward: certe variabili non hanno momenti coniugati e può farla a difficoltà.

- Teoria di YM è una teoria vincolata  $\rightarrow$  DIRAC BRACKETS
- Facciamo un GAUGE FIXING e poi applichiamo la quant. canonica

-  $A_0^a = 0$  qta è la componente che non ha un momento coniugato non-triviale

REGOLE DI  
COMUTAZIONE

Lascia ridondante  $\mu$   
 $\alpha^a = \alpha^a(\vec{x})$  (indip. da  $t$ )

$$[A_i^a(\vec{x}, t), A_j^b(\vec{y}, t)] = 0 \quad [F_{0i}^a(\vec{x}, t), F_{0j}^b(\vec{y}, t)] = 0$$

$$[A_i^a(\vec{x}, t), F_{0j}^b(\vec{y}, t)] = \underbrace{i \delta^{ab} \delta_{ij}}_{\text{def. positiva}} \delta^{(3)}(\vec{x} - \vec{y})$$

Mettendo a zero  $A_0^a$ , nasconde l'informazione data dalle sue eq. del moto, che quindi devo imporre a mano:

e.o.m. di  $A_0^a$ :  $(D_i F^{i0})^a = 0$  (GAUSS LAW)  $\sim \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0$

Qta condizione viene imposta sugli stati FISICI (potremmo farlo quantitat. il sistema vincolato)

$\hookrightarrow (D_i F^{i0})^a |phys\rangle = 0 \quad \forall a$   
 $\downarrow$  equiv.  $\leftarrow$  uccide pol. longitudinali (qle temp. occorrono da gauge fixing)

$\Gamma[\alpha] |phys\rangle = 0 \quad \forall \alpha(x)$  con  $\Gamma[\alpha] \equiv \int d^3\vec{x} (D_i F^{i0})^a \alpha^a(\vec{x})$

Ricordiamo che a livello quantistico la simm. è generata dalla carica

$$Q(\alpha) = \int j^0(\alpha) d^3\vec{x} = \int F^{a0i} \partial_a A_i d^3\vec{x}$$

$$= \int F^{a0i} (D_i \alpha)^a d^3\vec{x}$$

$$\leftarrow \partial_i (\underbrace{F^{a0i}}_{\text{singoletto}} \alpha^a) = (D_i F^{a0i}) \alpha^a + \underbrace{F^{a0i} D_i \alpha^a}$$

$$= \int \partial_i (F^{a0i} \alpha^a) d^3\vec{x} - \int D_i F^{a0i} \alpha^a d^3\vec{x}$$

$$= \oint_{S_\infty^2} F^{a0i} \alpha^a - \Gamma[\alpha] \leftarrow \text{si annulla su stati fisici}$$

$\alpha^a(\infty) Q^a$

$$\rightarrow \delta |phys\rangle = i Q(\alpha) |phys\rangle = i \alpha^a(\infty) Q^a |phys\rangle$$

• se  $\alpha(\vec{x}) \xrightarrow{\vec{x} \rightarrow \infty} 0$  ("small" gauge transf.)  $\Rightarrow$

$\Rightarrow |phys\rangle$  è lasciato invariato  $\leadsto$  ridondante

• se  $\alpha(\vec{x}) \rightarrow \text{cost} \neq 0 \rightarrow |phys\rangle$  trasforma sotto  $G$ .

$\leadsto \Omega_{\text{g}}$  = vere ridondante, cioè sono queste le transf. di gauge vere e proprie.

$G \cong \Omega / \Omega_{\text{g}}$  è GRUPPO DI SIMMETRIA della teoria.