

Applicazioni lineari

Oss.: sia $f: V \rightarrow V'$ un'applicazione lineare fra spazi vettoriali di dimensione finita e sia $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ una base di V ; allora $f(v_1), \dots, f(v_n)$ sono un sistema di generatori di $\text{im } f$; infatti se $v' \in \text{im } f$, allora esiste $v \in V$ tale che $v' = f(v)$; dato che B è base, vale che $v = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n$ per certi $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in K$, quindi:

$$f(v) = f(\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n) = \lambda_1 f(v_1) + \dots + \lambda_n f(v_n)$$

$$= \lambda_1 f(v_1) + \dots + \lambda_n f(v_n)$$

quindi v' è combinazione lineare di $f(v_1), \dots, f(v_n)$; notiamo che abbiamo usato solo il fatto che B è un sistema di generatori per V .

Definizione: 'le immagini di un sistema di generatori sono un sistema di generatori per l'immagine dell'applicazione lineare.'

Oss.: consideriamo una matrice $A \in M_{m,n}(K)$; allora abbiamo

$$L_A: K^n \rightarrow K^m$$

$$v \mapsto Av$$

se in K^n prendiamo la base standard $E = \{e_1, \dots, e_n\}$, dove

$$e_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}^{(i)}$$

allora vale che $A \cdot e_i = A^{(i)}$; dato che E è una base di K^n , abbiamo che in $L_A = \text{span}(L_A(e_1), \dots, L_A(e_n))$

$$= \text{span}(A^{(1)}, \dots, A^{(n)})$$

pertanto $\text{dim } L_A = \text{dim } \text{span}(A^{(1)}, \dots, A^{(n)}) = \text{rg } A$

Def.: sia $f: V \rightarrow V'$ un'applicazione lineare fra spazi vettoriali di dimensione finita; definiamo il range di f come $\text{dim } \text{im } f$

Dato l'osservazione precedente, il range di un'applicazione lineare è una generalizzazione del range di una matrice.

Teorema: (Teorema di dimensione per applicazioni lineari)

se $f: V \rightarrow V'$ un'applicazione lineare fra spazi vettoriali di dimensione finita, allora il range di f come $\text{dim } \text{im } f$

Dim: sia $n = \text{dim } V$ e fissiamo una base B_{ker} di $\text{ker } f$; sia $B_{im} = \{v_1, \dots, v_k\}$,

allora $\text{dim } \text{ker } f = k$; ora, per costruire v_1, \dots, v_k sono linearmente indipendenti, allora essi possono essere estesi a una base di V (teorema di estensione); si osserva

$$B = \underbrace{\{v_1, \dots, v_k\}}_{\text{base di } \text{ker } f} \cup \underbrace{\{v_{k+1}, \dots, v_n\}}_{n-k \text{ vettori}}$$

raggiungiamo il nostro scopo di mostrando a questo che $\{f(v_{k+1}), \dots, f(v_n)\}$ è una base di $\text{im } f$, perché in tal caso abbiamo che $\text{dim } \text{im } f = n - k$

e allora $\text{dim } V = n = k + (n - k) = \text{dim } \text{ker } f + \text{dim } \text{im } f$;

dimostriamo dunque che $\{f(v_{k+1}), \dots, f(v_n)\}$ è una base di $\text{im } f$;

• cominciamo mostrando che tali elementi sono linearmente indipendenti;

supponiamo quindi che esista un loro combinazione lineare nulla;

$$\alpha_{k+1} f(v_{k+1}) + \dots + \alpha_n f(v_n) = 0 \quad \text{per certi } \alpha_{k+1}, \dots, \alpha_n \in K$$

allora, dato che f è lineare

$$f(\alpha_{k+1} v_{k+1} + \dots + \alpha_n v_n) = 0$$

allora $\alpha_{k+1} v_{k+1} + \dots + \alpha_n v_n \in \text{ker } f$, quindi

$$\alpha_{k+1} v_{k+1} + \dots + \alpha_n v_n = b_1 v_1 + \dots + b_k v_k$$

per certi $b_1, \dots, b_k \in K$ dato che $\{v_1, \dots, v_k\}$ è una base del nucleo

pertanto

$$-b_1 v_1 - \dots - b_k v_k + \alpha_{k+1} v_{k+1} + \dots + \alpha_n v_n = 0$$

e questo è una combinazione lineare nulla di $\{v_1, \dots, v_n\}$, la quale è una base di V e pertanto l'unica possibilità è che sia

$$-b_1 = 0, \dots, -b_k = 0, \alpha_{k+1} = 0, \dots, \alpha_n = 0$$

quindi in particolare $\alpha_{k+1} = 0, \dots, \alpha_n = 0$, dunque $f(v_{k+1}), \dots, f(v_n)$ sono linearmente indipendenti.

• dimostriamo che $\{f(v_{k+1}), \dots, f(v_n)\}$ sono un sistema di generatori per $\text{im } f$; dall'osservazione precedente sappiamo che $\{f(v_1), \dots, f(v_n)\}$ è un sistema di generatori per $\text{im } f$ dato che $\{v_1, \dots, v_n\}$ è base di V ; dall'altro canto, dato che $v_1, \dots, v_k \in \text{ker } f$,

$$\{f(v_1), \dots, f(v_k), f(v_{k+1}), \dots, f(v_n)\}$$

pertanto $\text{span}(f(v_1), \dots, f(v_n)) = \text{span}(f(v_{k+1}), \dots, f(v_n))$, pertanto

$$\text{im } f = \text{span}(f(v_{k+1}), \dots, f(v_n)). \quad \square$$

Esempio: supponiamo che $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ sia un'applicazione lineare; allora sappiamo che sicuramente f non può essere suriettiva; infatti per il teorema di dimensione abbiamo

$$\text{dim } \text{im } f = \text{dim } \mathbb{R}^3 - \text{dim } \text{ker } f \leq 3$$

mentre $\text{dim } \mathbb{R}^4 = 4$ e quindi non potranno mai essere che $\text{im } f = \mathbb{R}^4$

Oss.: sia $A \in M_{m,n}(K)$ e consideriamo il sistema lineare omogeneo $A \cdot X = 0$; interpretiamo le sue sue soluzioni in termini dell'applicazione lineare L_A :

$$\{ \text{soluzioni di } A \cdot X = 0 \} = \{ s \in K^n : A \cdot s = 0 \}$$

$$= \{ s \in K^n : L_A(s) = 0 \}$$

$$= \text{ker } L_A$$

Cor.: sia $A \in M_{m,n}(K)$, allora la dimensione del sottospazio vettoriale $W \subseteq K^n$ delle soluzioni del sistema lineare omogeneo $A \cdot X = 0$ è uguale a $n - \text{rg } A$

(questo calcolo il ruolo lavoro nella dimostrazione del teorema di struttura per sistemi lineari arbitrari).

Dim: abbiamo visto che $W = \text{ker } L_A$; per il teorema di dimensione, ricordando che

$$L_A: K^n \rightarrow K^m$$

$$\text{dim } K^n = \text{dim } \text{ker } L_A + \text{dim } \text{im } L_A \Rightarrow$$

$$\Rightarrow n = \text{dim } W + \text{rg } L_A$$

$$= \text{dim } W + \text{rg } A$$

$$\Rightarrow \text{dim } W = n - \text{rg } A$$

Oss.: sia $A \in M_{m,n}(K)$, consideriamo $L_A: K^n \rightarrow K^m$; dato che $b \in K^n$ è in $\text{im } L_A$ se e solo se $b \in \text{im } f$; cioè se e solo se $b \in \text{im } f$ se e solo se $b \in \text{im } L_A$.

$$\{ \text{soluzioni di } A \cdot X = b \} = \{ s \in K^n : A \cdot s = b \}$$

$$= \{ s \in K^n : L_A(s) = b \}$$

$$= \text{im } L_A$$

Esempio: consideriamo $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$(x) \mapsto (2x - 5)$$

e consideriamo la base standard E sia per il dominio che per il codominio (quindi nella definizione precedente $B = E$ e $E = E$)

per costruire $M_E^B(f)$ abbiamo calcolare $f(e_1)$ ed $f(e_2)$, cioè

$$f(e_1) = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad f(e_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

pertanto

$$M_E^B(f) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Esempio: sia $f: V \rightarrow V'$ un'applicazione nulla, ovvero $f(v) = 0$ per tutti $v \in V$; per qualsiasi scelta di base B di V e E di V' vale che

$$M_E^B(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

quindi la matrice associata all'applicazione nulla è la matrice nulla, qualunque base noi scegliamo.

Esempio: sia $f: V \rightarrow V'$ l'applicazione identica, ovvero $f(v) = v$ per tutti $v \in V$.

segniamo una base B per V e segniamo $E = B$; se $B = \{v_1, \dots, v_n\}$

allora $f(v_1) = 0 \cdot v_1 + \dots + 1 \cdot v_1 + \dots + 0 \cdot v_n$, quindi

$$M_B^B(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} = I_n$$

quindi la matrice associata all'applicazione identica rispetto alla stessa base nel codominio è la matrice unita.

Teorema: sia $f: V \rightarrow V'$ un'applicazione lineare fra spazi vettoriali di dimensione finita; sia B una base di V e sia E una base di V' ; sia

la matrice $M_E^B(f) \in M_{m,n}(K)$ ottenuta nello stesso seguente:

• per ogni $v_i \in B$, scriviamo $f(v_i)$ come combinazione lineare di

w_1, \dots, w_m ; i coefficienti di tale combinazione formano le colonne

i-esime di $M_E^B(f)$; in altre parole

$$M_E^B(f) = \begin{pmatrix} w_1 & w_2 & \dots & w_m \end{pmatrix}$$

definiamo la matrice $M_E^B(f)$ del f rispetto alle basi B e E come

la matrice $M_E^B(f) \in M_{m,n}(K)$ ottenuta nello stesso seguente:

• per ogni $v_i \in B$, scriviamo $f(v_i)$ come combinazione lineare di v_1, \dots, v_n , quindi

$$M_E^B(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

quindi la matrice associata all'applicazione nulla è la matrice nulla, qualunque base noi scegliamo.

Esempio: sia $f: V \rightarrow V'$ l'applicazione identica, ovvero $f(v) = v$ per tutti $v \in V$.

segniamo una base B per V e segniamo $E = B$; se $B = \{v_1, \dots, v_n\}$

allora $f(v_1) = 0 \cdot v_1 + \dots + 1 \cdot v_1 + \dots + 0 \cdot v_n$, quindi

$$M_B^B(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} = I_n$$

quindi la matrice associata all'applicazione identica rispetto alla stessa base nel codominio è la matrice unita.

Teorema: sia $f: V \rightarrow V'$ un'applicazione lineare fra spazi vettoriali di dimensione finita; sia B una base di V e sia E una base di V' ; sia $v \in V$

e supponiamo che $\left(\begin{matrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{matrix}\right)$ sono le coordinate di v rispetto a B

(avendo $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ e $v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$), quindi $\left(\begin{matrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{matrix}\right) \in K^n$

allora le coordinate di $f(v)$ rispetto a E sono date da $M_E^B(f) \cdot \left(\begin{matrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{matrix}\right)$

$$M_E^B(f) \cdot \left(\begin{matrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{matrix}\right) = \left(\begin{matrix} f(v_1) \\ \vdots \\ f(v_n) \end{matrix}\right)$$

Cor.</u