

Teoria dei Segnali
(Appello del 16 febbraio 2004)
Laurea quinquennale

Prova scrittaEsercizio N. 1

Un sistema LTI tempo continuo ha la seguente risposta impulsiva:

$$h(t) = t \operatorname{rect}\left(t - \frac{1}{2}\right)$$

Calcolare la sua risposta al segnale $x(t) = \sin(2\pi t)u(t)$.

Soluzione

La risposta può essere calcolata con l'integrale di convoluzione. Risulta:

$$y(t) = \begin{cases} 0 & \text{per } t < 0 \\ -\int_0^t (\tau - t) \sin(2\pi\tau) d\tau = \frac{t}{2\pi} - \frac{\sin(2\pi t)}{4\pi^2} & \text{per } 0 \leq t < 1 \\ -\int_{t-1}^t (\tau - t) \sin(2\pi\tau) d\tau = \frac{\cos[2\pi(t-1)]}{2\pi} & \text{per } t \geq 1 \end{cases}$$

Esercizio N. 2

Un sistema tempo discreto LTI ha la seguente risposta impulsiva:

$$h[n] = u[n] - u[n-5]$$

Qual è la risposta del sistema al segnale $x[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n$?

Soluzione

Il segnale $x[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n$ è del tipo z^n , con $z = \frac{1}{2}$. Esso è quindi un'autofunzione,

cui corrisponde la risposta $y[n] = H\left(\frac{1}{2}\right)\left(\frac{1}{2}\right)^n$, essendo $H(z)$ la trasformata Z di $h[n]$.

Risulta:

$$H(z) \Big|_{z=\frac{1}{2}} = \sum_{k=0}^4 \left(\frac{1}{2}\right)^k = \frac{31}{16}$$

ed in conclusione $y[n] = \frac{31}{16} \left(\frac{1}{2}\right)^n$.

Esercizio N. 3

Un sistema LTI tempo discreto causale è retto dalla seguente equazione alle differenze:

$$y[n] - y[n-2] = x[n-2]$$

Dire, giustificando la risposta, se il sistema è stabile. Determinare la sua risposta impulsiva.

Soluzione

Dall'equazione alle differenze e tenendo conto che il sistema è causale, si evince che la funzione di trasferimento è:

$$H(z) = \frac{z^{-2}}{1 - z^{-2}} \quad \text{ROC} = |z| > 1$$

Poiché la regione di convergenza non contiene la circonferenza di raggio unitario, il sistema non è stabile.

Antitrasformando $H(z)$, si ottiene:

$$H(z) = \frac{z^{-2}}{1 - z^{-2}} = \frac{1}{2} \left\{ \frac{z^{-1}}{1 - z^{-1}} - \frac{z^{-1}}{1 + z^{-1}} \right\}$$

$$h[n] = \frac{1}{2} \{ 1 - (-1)^{n-1} \} u[n-1]$$

Esercizio N. 4

Un processo aleatorio è così definito:

$x(t) = 1$ se il risultato del lancio di una moneta è “testa”

$x(t) = \cos(2\pi t + \phi)$, con ϕ variabile aleatoria uniformemente distribuita tra 0 e 2π , se il risultato del lancio è “croce”.

Dire, giustificando la risposta, se il processo aleatorio è stazionario in senso debole.

Soluzione

a) calcolo del valor medio

$$E[x(t)] = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos(2\pi t + \phi) \frac{1}{2\pi} d\phi = \frac{1}{2}$$

b) Calcolo della funzione di autocorrelazione

$$R_x(t, t + \tau) = E[x(t)x(t + \tau)] = \frac{1}{2}(1 \times 1) + \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos(2\pi t + \phi) \cos[(2\pi t + \tau) + \phi] \frac{1}{2\pi} d\phi$$

$$= \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \cos(2\pi \tau)$$

Conclusione: il processo è stazionario in senso debole.

Esercizio N. 5

Un processo aleatorio, associato all'esperimento: "lancio di una moneta", è così definito:

$$T \rightarrow x(t) = 1$$

$$C \rightarrow x(t) = \cos(t)$$

Calcolare il valor medio della funzione di autocorrelazione $R_x(t, t + \tau)$ rispetto alla variabile t .

Soluzione

$$R_x(t, t + \tau) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(t) \cos(t + \tau)$$

Calcolo del valor medio rispetto a t :

$$\langle R_x(t, t + \tau) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_{-T/2}^{+T/2} \left[\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(t) \cos(t + \tau) \right] dt = \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \cos(\tau)$$

Esercizio N. 6

Si consideri il sistema rappresentato in figura 1.

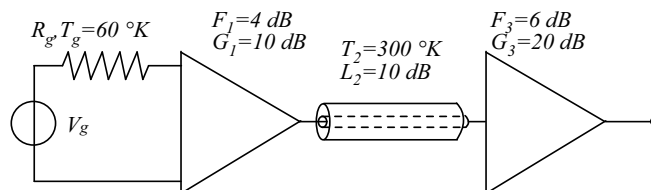


Fig. 1

Quanto vale la potenza di rumore disponibile all'uscita del sistema, misurata su una banda equivalente di 100 MHz? (Ricordare: $K = 1.38 \times 10^{-23} \text{ J}/^\circ\text{K}$).

Soluzione

Complessivamente il sistema ha un guadagno di potenza disponibile $G_{dB} = G_1 - L_2 + G_3 = 20 \text{ dB}$ ($G = 100$). La potenza di rumore disponibile in uscita è pari a $K(T_g + T_{eq})B_{eq}G$, ove T_{eq} corrisponde alla temperatura equivalente di rumore del sistema. Detta F la cifra di rumore del sistema, si ha:

$$T_{eq} = T_0(F - 1) = T_0 \left(F_1 - 1 + \frac{F_2 - 1}{G_1} + \frac{F_3 - 1}{G_1 G_2} \right)$$

con:

$$F_1 = 2.5$$

$$F_2 = L_2 = 10$$

$$F_3 = 4$$

$$G_1 = 10$$

$$G_2 = \frac{1}{L_2} = 0.1$$

Quindi $T_{eq} = 300 \times \left(1.5 + \frac{9}{10} + 3 \right) = 1620 \text{ }^\circ\text{K}$, cui corrisponde (su una banda di 100 MHz) una potenza di $2.3184 \times 10^{-10} \text{ W}$