



UNIVERSITÀ
DEGLI STUDI
DI TRIESTE



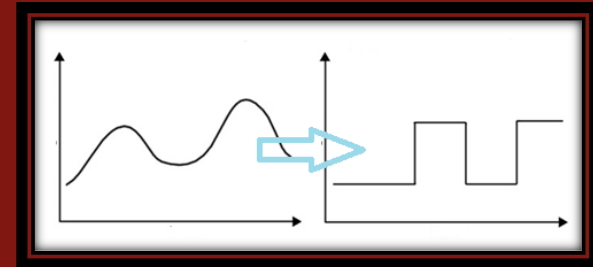
Dipartimento di
Ingegneria
e Architettura

Corso di misure meccaniche, termiche e collaudi

Prof. Rodolfo Taccani

Prof. Lucia Parussini

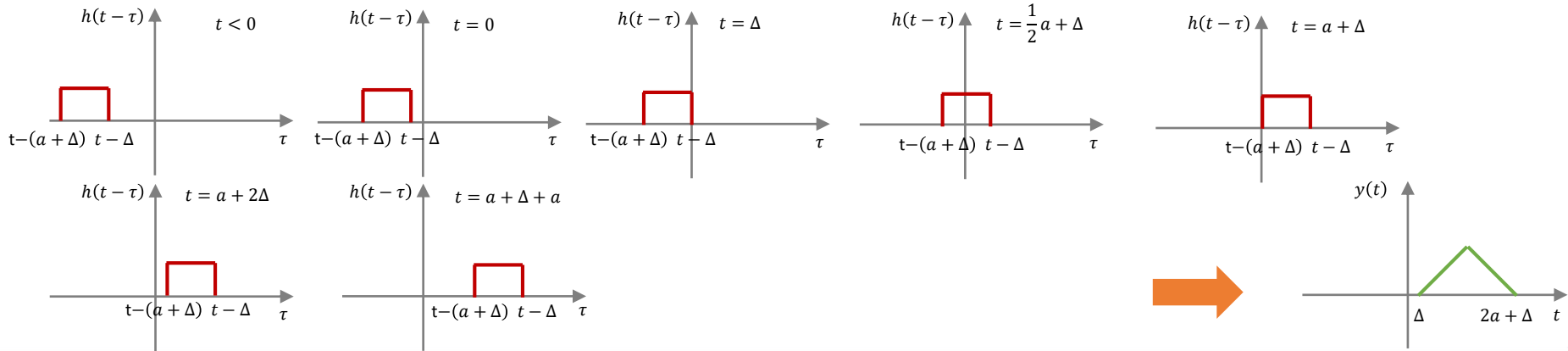
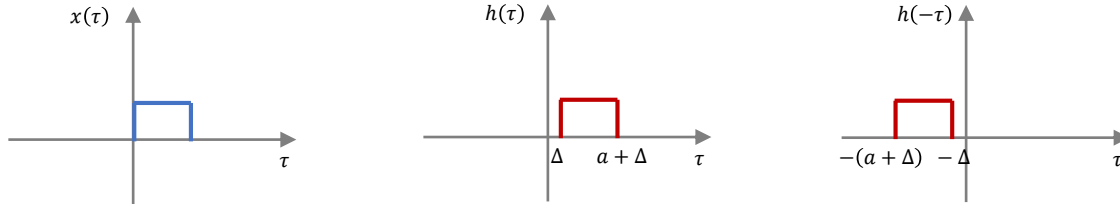
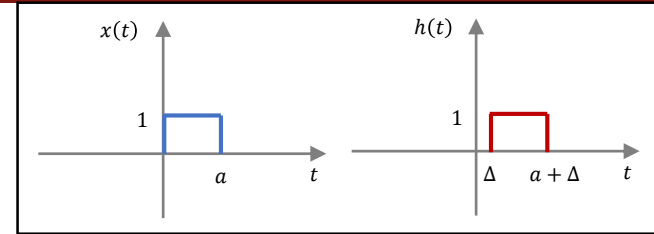
Prof. Marco Bogar



a.a.2024-2025

Convoluzione

Esempio $y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)h(t - \tau)d\tau = x(t)*h(t)$



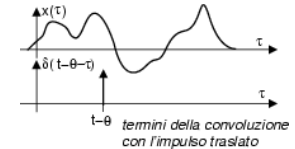
Teorema di convoluzione

Convoluzione con l'impulso traslato

Consideriamo un sistema fisico che operi un semplice ritardo θ sui segnali in ingresso: in tal caso risulterà $h(t)=\delta(t - \theta)$ ovvero, la risposta all'impulso è un impulso ritardato.

Per calcolare l'uscita $y(t)=x(t - \theta)$ possiamo ricorrere all'integrale di convoluzione, ottenendo

$$y(t) = x(t) * \delta(t - \theta) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)\delta(t - \theta - \tau)d\tau = x(t - \theta)$$



Questo risultato ci permette di enunciare un principio generale, che verrà utilizzato di frequente, e che recita:

La convoluzione tra un segnale $x(t)$ ed un impulso matematico $\delta(t - \theta)$ centrato ad un istante θ provoca la traslazione di $x(t)$ all'istante in cui è centrato l'impulso.

Il principio rimane valido per la convoluzione tra $X(\omega) * \delta(\omega - \theta)$.



UNIVERSITÀ
DEGLI STUDI
DI TRIESTE



Dipartimento di
**Ingegneria
e Architettura**