

Oss., se $f: V \rightarrow V$ è un'applicazione lineare fra spazi di dimensione finita e id_V è biettiva (avere invertibile), allora $f^{-1}: V \rightarrow V$ è lineare e si ha che, se B è una base di V , allora

$$M_B^B(f) \cdot M_B^B(f^{-1}) = M_B^B(f \circ f^{-1}) = \\ = M_B^B(\text{id}_V) = I_n$$

quindi $M_B^B(f)$ è invertibile e la sua inversa è $M_B^B(f^{-1})$, ovvero

$$M_B^B(f^{-1}) = (M_B^B(f))^{-1}$$

Ricordiamo che, se $f: V \rightarrow V'$ è un'applicazione lineare fra spazi vettoriali di dimensione finita, allora se B è una base di V e B' è una base di V' , $v \in V$ e $\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$ sono le coordinate di v rispetto a B , allora le coordinate di $f(v)$ rispetto a B' sono $M_{B'}^B(f) \cdot \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$.

Consideriamo questo risultato generale nel caso specifico in cui $V' = V$ e $f = \text{id}_V$. Ottengono così $\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$ sono le coordinate di v rispetto a B , allora $M_{B'}^B(\text{id}_V) \cdot \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$ sono le coordinate di $\text{id}_V(v) = v$ rispetto a B' . In questo senso, la matrice $M_{B'}^B(\text{id}_V)$ è una matrice di cambio di base.

Esempio: consideriamo $V = \mathbb{R}^2$ e

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \quad B' = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

e consideriamo $\text{id}_{\mathbb{R}^2}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$; quindi $M_{B'}^{B'}(\text{id}_{\mathbb{R}^2})$

$$\text{scriviamo } B = \{v_1, v_2\} \quad B' = \{w_1, w_2\}$$

$$\text{id}_V(v_1) = v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2}(w_2 - w_1) = -\frac{1}{2}w_1 + \frac{1}{2}w_2$$

$$\text{id}_V(v_2) = v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2}(w_1 + w_2) = \frac{1}{2}w_1 + \frac{1}{2}w_2$$

$$M_{B'}^{B'}(\text{id}_V) = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

pertanto, se $v = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix}$, allora $v = v_1 + 3v_2$, quindi le sue coordinate rispetto a B sono $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$, pertanto le coordinate di v rispetto a B' sono

$$M_{B'}^{B'}(\text{id}_V) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Da tutti questi risultati deduciamo che, se

$$f: V \rightarrow V'$$

è un'applicazione lineare fra spazi vettoriali di dimensione finita e

$$B \subset \tilde{B} \text{ sono basi di } V$$

$$C \subset \tilde{C} \text{ sono basi di } V'$$

allora

$$M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(f) = M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(\text{id}_{V'} \cdot f \cdot \text{id}_V)$$

$$= \underbrace{M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(\text{id}_{V'})}_{\text{cambio di base}} \cdot \underbrace{M_B^B(f)}_{M_B^B(f)} \cdot \underbrace{M_{\tilde{B}}^B(\text{id}_V)}_{\text{cambio di base}}$$

Pertanto, se conosciamo $M_B^B(f)$, possiamo ottenerne $M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(f)$ moltiplicando a destra e a sinistra $M_B^B(f)$ per matrici di cambio di base.

In particolare se abbiamo a disposizione coordinate, ovvero se conosciamo $f: V \rightarrow V$ e B e C sono due basi di V , allora

$$M_C^C(f) = M_C^C(\text{id}_V \cdot f \cdot \text{id}_V) =$$

$$= M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(\text{id}_{V'}) \cdot M_B^B(f) \cdot M_{\tilde{B}}^B(\text{id}_V)$$

Ora, se scriviamo $P = M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(\text{id}_V)$, allora $M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(\text{id}_V) = (M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(\text{id}_V))^{-1}$ ovvero $M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(\text{id}_V) = P^{-1}$, quindi la relazione precedente diventa

$$M_C^C(f) = P^{-1} \cdot M_B^B(f) \cdot P$$

Possiamo ragionare quanto visto finora dicendo che se $f: V \rightarrow V$ è un'applicazione lineare fra spazi vettoriali di dimensione finita e B e C sono basi di V , allora le due matrici associate $M_B^B(f)$ e $M_C^C(f)$ sono fra loro simili e resta la relazione

$$M_C^C(f) = P^{-1} \cdot M_B^B(f) \cdot P$$

dove $P = M_{\tilde{C}}^{\tilde{B}}(\text{id}_V)$. Questo consente di determinare la matrice $M_C^C(f)$ conoscendo $M_B^B(f)$ e le coordinate di f rispetto a B e C .

Si poneva se si poteva trovare una base rispetto alla quale la matrice $M_C^C(f)$ fosse più semplice possibile.

Consideriamo questa parte numerando i fattori che se V è uno spazio vettoriale di dimensione n finita, allora

$$\{ \text{applicazioni lineari da } V \text{ in } V \} \longrightarrow M_n(K)$$

$$f \longmapsto M_B^B(f)$$

Si verifica che questo associazione è biettiva.

Diagonalizzazione

Consideriamo in \mathbb{R}^2 la riflessione rispetto all'asse delle coordinate:

La riflessione $p: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ è un'applicazione lineare e se $\tilde{E} = \{e_1, e_2\}$ è la base standard di \mathbb{R}^2 , allora

$$M_{\tilde{E}}^{\tilde{E}}(p) = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

perché $p(e_1) = -e_1 = -1 \cdot e_1 + 0 \cdot e_2$ e $p(e_2) = e_2 = 0 \cdot e_1 + 1 \cdot e_2$.

Si può considerare un altro \mathbb{R}^2 e considerare la n -esima riflessione p_p rispetto ad \mathbb{R}^n , allora

$$e_1 \xrightarrow{p_p} \begin{pmatrix} p(e_1) \\ p(e_2) \end{pmatrix} \quad e_2 \xrightarrow{p_p} \begin{pmatrix} p(e_2) \\ p(e_1) \end{pmatrix}$$

Vediamo che se questo obiettivo non è chiarissimo come intenderlo come se fosse $M_{\tilde{E}}^{\tilde{E}}(p_p)$.

$$e_1 \xrightarrow{p_p} \begin{pmatrix} p(e_1) \\ p(e_2) \end{pmatrix} \quad e_2 \xrightarrow{p_p} \begin{pmatrix} p(e_2) \\ p(e_1) \end{pmatrix}$$

Si verifica che se questo obiettivo non è chiarissimo come intenderlo come se fosse $M_{\tilde{E}}^{\tilde{E}}(p_p)$.