

Sia  $S \subseteq A_K^n$  un sottospazio affine passante per  $Q \in A_K^n$  e di direzione  $W \subseteq K^n$ .

Supponiamo che  $W = \text{span}(u_1, \dots, u_k)$  e  $u_1, \dots, u_k$  sono linearmente indipendenti, ovvero essi sono una base di  $W$ . Allora possiamo scrivere

$$u_j = \begin{pmatrix} u_{j1} \\ \vdots \\ u_{jn} \end{pmatrix}, \quad u_k = \begin{pmatrix} u_{k1} \\ \vdots \\ u_{kn} \end{pmatrix} \quad u_{ij} \in K$$

Allora se  $Q = (q_1, \dots, q_n)$ , per definizione i punti  $P = (x_1, \dots, x_n)$  di  $S$  sono tutti e soli i punti tali che  $\overrightarrow{QP} \in W$ . Riscriviamo questa condizione:

$$\begin{aligned} \overrightarrow{QP} \in W &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 - q_1 \\ \vdots \\ x_n - q_n \end{pmatrix} \in W \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 - q_1 \\ \vdots \\ x_n - q_n \end{pmatrix} = t_1 u_1 + \dots + t_k u_k \quad \text{per certe } t_1, \dots, t_k \in K \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 - q_1 \\ \vdots \\ x_n - q_n \end{pmatrix} = t_1 \begin{pmatrix} u_{11} \\ \vdots \\ u_{1n} \end{pmatrix} + \dots + t_k \begin{pmatrix} u_{k1} \\ \vdots \\ u_{kn} \end{pmatrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = q_1 + t_1 u_{11} + \dots + t_k u_{k1} \\ \vdots \\ x_n = q_n + t_1 u_{1n} + \dots + t_k u_{kn} \end{cases} \end{aligned}$$

Queste ultime  $n$  equazioni parametriche per il sottospazio affine  $S$ .

Abbiamo visto che, per passare da equazioni cartesiane a equazioni parametriche per un sottospazio affine, quello che facciamo è andare a determinare la generica soluzione del sistema lineare determinato dalle equazioni cartesiane.

Ci chiediamo ora: date delle equazioni parametriche, come determinare equazioni cartesiane per un sottospazio affine? Supponiamo di avere date equazioni parametriche per un sottospazio affine  $S \subseteq A_K^n$ :

$$\begin{cases} x_1 = q_1 + t_1 u_{11} + \dots + t_k u_{k1} \\ \vdots \\ x_n = q_n + t_1 u_{1n} + \dots + t_k u_{kn} \end{cases}$$

(e sappiamo che  $u_1, \dots, u_k$  danno una base della direzione  $W$  di  $S$ ).

Pertanto, un punto  $P = (x_1, \dots, x_n)$  appartiene a  $S$  se e solo se  $\begin{pmatrix} x_1 - q_1 \\ \vdots \\ x_n - q_n \end{pmatrix}$  è combinazione lineare di  $u_1 = \begin{pmatrix} u_{11} \\ \vdots \\ u_{1n} \end{pmatrix}, \dots, u_k = \begin{pmatrix} u_{k1} \\ \vdots \\ u_{kn} \end{pmatrix}$ , ovvero se e solo se i vettori  $\begin{pmatrix} x_1 - q_1 \\ \vdots \\ x_n - q_n \end{pmatrix}, u_1, \dots, u_k$  sono linearmente dipendenti. Ora, per ipotesi dim  $W = k$  pochi  $u_1, \dots, u_k$  sono una base, quindi

$$\text{rg} \begin{pmatrix} u_{11} & \dots & u_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ u_{k1} & & u_{kn} \end{pmatrix} = k$$

e dunque  $P \in S$  se e solo se

$$\text{rg} \begin{pmatrix} u_{11} & \dots & u_{1n} & x_1 - q_1 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ u_{k1} & & u_{kn} & x_n - q_n \end{pmatrix} = k$$

Infatti:

$$\begin{cases} u_1, \dots, u_k \text{ solo una base} \Rightarrow \text{rg} (*) \geq k \\ u_1, \dots, u_k, \begin{pmatrix} x_1 - q_1 \\ \vdots \\ x_n - q_n \end{pmatrix} \text{ sono lin. dep} \Rightarrow \text{rg} (*) \leq k \end{cases} \Rightarrow \text{rg} (*) = k$$

Abbiamo ottenuto una matrice  $n \times (k+1)$  e vogliamo che il suo rango sia  $k$ .

Per comprendere quali conclusioni implichi questo vincolo al rango, utilizziamo a tale motivo l'algoritmo di graduazione di Gauss, ottenendo

$$\begin{matrix} n-k \\ k \end{matrix} \left\{ \begin{array}{c} \left( \begin{array}{c|c} * & * \\ \hline 0 & * \end{array} \right) \end{array} \right. \begin{array}{l} n-k \text{ equazioni in } x_1, \dots, x_n \text{ di grado 1} \\ \text{se vogliamo che la matrice complessivamente} \\ \text{abbia rango } k \text{ allora deve essere che tutte} \\ \text{queste } n-k \text{ equazioni si annullino; in questo} \\ \text{modo otterremo equazioni cartesiane per } S. \end{array}$$

Esempio: consideriamo in  $A_{\mathbb{R}}^2$  il sottospazio  $S$  di equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = t \\ y = 2+t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x-0 = t \\ y-2 = t \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x-0 \\ y-2 \end{pmatrix} = t \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(quindi  $S$  passa per  $(0, 2)$  e ha direzione  $\text{span} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ )

per ottenere equazioni cartesiane considero

$$\begin{pmatrix} 1 & x \\ 1 & y-2 \end{pmatrix} \xrightarrow{I-I} \begin{pmatrix} 1 & x \\ 0 & -x+y-2 \end{pmatrix}$$

notiamo che  $\dim S = \dim$  (direzione di  $S$ )

$$= \dim \text{span} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = 1$$

escluso dunque  $n-k = 2-1 = 1$  equazioni cartesiane che sono quindi date da:

$$-x + y - 2 = 0$$

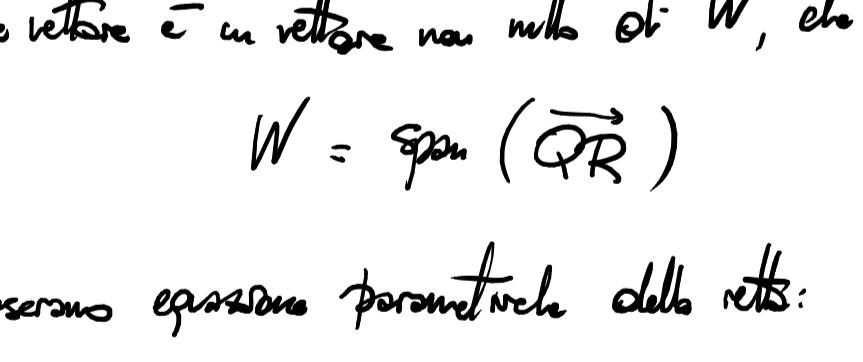
Ques: da quanto visto, un sottospazio affine  $S \subseteq A_K^n$  di dimensione  $k$

è determinato da  $n-k$  equazioni cartesiane, quindi:

- \* una retta nel piano è determinata da 1 equazione cartesiana
- \* un piano nello spazio (3 dimensioni) è determinato da 2 equazioni cartesiane.
- \* una retta nello spazio è determinata da 2 equazioni cartesiane

Ques: se  $S \subseteq A_K^3$  è una retta, allora essa è determinata da due equazioni cartesiane.

$$\begin{cases} a_1 x_1 + a_2 x_2 + a_3 x_3 = d_1 \\ b_1 x_1 + b_2 x_2 + b_3 x_3 = d_2 \end{cases} \leftarrow \begin{array}{l} \text{equazione di un piano} \\ \text{equazione di un piano} \end{array}$$



notiamo che una retta nello spazio è data come intersezione di due piani.

Qualche riconsiderazione che:

- \* le equazioni parametriche sono utili per fornire punti del sottospazio affine
- \* le equazioni cartesiane sono utili per verificare se un punto appartiene al sottospazio affine.

Geometria affine del piano.

Ci concentriamo su  $A_{\mathbb{R}}^2$ . Vale che  $\dim A_{\mathbb{R}}^2 = \dim \mathbb{R}^2 = 2$

Sia  $S \subseteq A_{\mathbb{R}}^2$  un sottospazio affine. Ci sono tre possibilità:

- $\dim S = 0$ , allora  $S$  è un punto di  $A_{\mathbb{R}}^2$
- $\dim S = 1$ , allora  $S$  è una retta di  $A_{\mathbb{R}}^2$
- $\dim S = 2$ , allora  $S = A_{\mathbb{R}}^2$ .

Ci focalizziamo sul caso in cui  $S$  sia una retta, ovvero abbia dimensione 1.

Dato che  $S$  è un sottospazio affine, esso è determinato da un punto  $Q$  e dalla sua direzione  $W$ . Scriviamo  $Q = (q_1, q_2)$ . Per costruzione  $\dim W = 1$ , pertanto

$W = \text{span} \left( \begin{pmatrix} l \\ m \end{pmatrix} \right)$  con  $\begin{pmatrix} l \\ m \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ . Abbiamo pertanto equazioni parametriche per  $S$ :

$$\begin{cases} x_1 = q_1 + l \cdot t \\ x_2 = q_2 + m \cdot t \end{cases} \quad \text{con } t \in \mathbb{R}$$

Se vogliamo ottenere equazioni cartesiane consideriamo la matrice

$$\begin{pmatrix} l & x_1 - q_1 \\ m & x_2 - q_2 \end{pmatrix}$$

e dobbiamo imporre che essa abbia rango 1. Questa matrice non è la matrice nulla, dato che  $l \neq 0$  o  $m \neq 0$  per ipotesi, quindi essa può avere rango 1 o 2; la matrice avrebbe rango 2 se e solo se fosse invertibile, quindi lo rango 1 se e solo se il suo determinante è nullo:

$$l \cdot (x_2 - q_2) - m \cdot (x_1 - q_1) = 0$$

Se scriviamo  $x_1 = x$  e  $x_2 = y$  e sappiamo che  $l \neq 0$ , allora questa equazione è equivalente a

$$y = q_2 + \frac{m}{l} (x - q_1)$$

Abbiamo la "classica" equazione di una retta non verticale.

Dalla geometria elementare sappiamo che per due punti distinti del piano passa una e una sola retta. Cerchiamo di ottenerla. Siano  $Q, R \in A_{\mathbb{R}}^2$ :

$$Q = (q_1, q_2) \quad R = (r_1, r_2)$$

Vale che se  $Q, R \in S$  allora  $S \subseteq A_{\mathbb{R}}^2$  è una retta di direzione  $W$ , allora  $\overrightarrow{QR} \in W$ . Se  $Q \neq R$ , allora  $\overrightarrow{QR} \neq 0$  e vale che

$$\overrightarrow{QR} = \begin{pmatrix} r_1 - q_1 \\ r_2 - q_2 \end{pmatrix}$$

Pertanto tale retta è un retta non nulla di  $W$ , che ha dimensione 1, quindi

$$W = \text{span}(\overrightarrow{QR})$$

Pertanto avremo equazioni parametriche della retta:

$$\begin{cases} x = q_1 + (r_1 - q_1) \cdot t \\ y = q_2 + (r_2 - q_2) \cdot t \end{cases} \quad \text{con } t \in \mathbb{R}$$

Similmente sappiamo che se  $P = (x, y)$ , allora

$$P \in S \Leftrightarrow \overrightarrow{QP} \in W = \text{span}(\overrightarrow{QR})$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x - q_1 \\ y - q_2 \end{pmatrix} \in \text{span} \left( \begin{pmatrix} r_1 - q_1 \\ r_2 - q_2 \end{pmatrix} \right)$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x - q_1 \\ y - q_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} r_1 - q_1 \\ r_2 - q_2 \end{pmatrix} \text{ sono linearmente dipendenti}$$

$$\Leftrightarrow \text{rg} \begin{pmatrix} x - q_1 & r_1 - q_1 \\ y - q_2 & r_2 - q_2 \end{pmatrix} = 1$$

$$\Leftrightarrow (r_2 - q_2)(x - q_1) - (r_1 - q_1)(y - q_2) = 0$$

Anche qui, vediamo che se  $r_1 \neq q_1$ , ovvero se la retta non è verticale, possiamo scrivere

$$y = q_2 + \left( \frac{r_2 - q_2}{r_1 - q_1} \right) (x - q_1)$$

In generale abbiamo



retta passante per Q e per R

Dalla geometria elementare sappiamo che due rette nel piano possono essere:

- parallele (e, come caso particolare, coincidenti)  $\Leftrightarrow$  tutte o nessun punto in comune.
- incidenti (in un unico punto).

Prop: sono  $S_1, S_2 \subseteq A_{\mathbb{R}}^2$  due rette affini, allora:

$$S_1 \text{ ed } S_2 \text{ hanno tutte e nessun punto in comune} \Leftrightarrow \text{giacitura}(S_1) = \text{giacitura}(S_2)$$

Prop: sono  $S_1, S_2 \subseteq A_{\mathbb{R}}^2$  due rette affini, allora:

$$S_1 \text{ ed } S_2 \text{ hanno un unico punto di intersezione} \Leftrightarrow \text{giacitura}(S_1) \neq \text{giacitura}(S_2)$$

Proposizione reciproca tra sottospazi affini:

Introduciamo un linguaggio che generalizza quanto abbiamo visto nel caso di rette parallele  $k$  nel piano. Ci accorgiamo subito, per questioni dimensionali, che non possiamo dire che due sottospazi affini sono paralleli se e solo se la loro direzione sono uguali. Ci serve una conclusione più debole.

Def: sono  $S_1, S_2 \subseteq A_{\mathbb{R}}^n$  due sottospazi affini di direzione, rispettivamente  $W_1$  e  $W_2$ ; allora  $S_1$  ed  $S_2$  si dicono:

i. incidenti se  $S_1 \cap S_2 \neq \emptyset$

(e coincidenti se  $S_1 = S_2$ )

ii. paralleli (e scriviamo  $S_1 \parallel S_2$ ) se

$$W_1 \subseteq W_2 \text{ oppure } W_1 \supseteq W_2$$

iii. skew se non sono né paralleli né incidenti.

Ques: nel piano, due rette non possono mai essere skew.