

Esercizio 2 - ii

introduciamo il vettore delle variabili stocastiche

$$\underline{z} = \begin{pmatrix} x \\ a \end{pmatrix} \quad \text{quindi} \quad z_1 = x, z_2 = a$$

il vettore delle forze

$$\underline{F} = -\Gamma \begin{pmatrix} 0^1 \\ 0^2 \end{pmatrix}$$

ed il vettore delle forze stocastiche

$$\underline{\eta}_z = \begin{pmatrix} \eta(t) \\ 0^1 \eta(t) \end{pmatrix} \quad \text{con} \quad \langle \eta(t) \eta(t') \rangle = 2 R_{\eta \eta} S(t-t')$$

introducendo la matrice

$$\underline{B} = \sqrt{R_{\eta \eta}} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0^1 & 0 \end{pmatrix}$$

notare il 2 qui:

ed il rumore $\underline{\xi}(t)$: $\langle \xi(t) \xi(t') \rangle = 2 \delta(t-t')$

ed il vettore $\underline{\xi}_z = \begin{pmatrix} \xi(t) \\ 0 \end{pmatrix}$

notiamo che

$$\underline{\eta}_z = \underline{B} \cdot \underline{\xi}_z$$

Allora possiamo scrivere le equazioni di Langevin in forma vettoriale

$$\dot{\underline{z}} = \underline{F} + \underline{B} \cdot \underline{\xi}_z$$

Seguendo il Kondiner, possiamo scrivere l'equazione di F.P. nel formalismo di Strogonovich

$$\partial_t P(\underline{z}, t) = - \frac{\partial}{\partial \underline{z}} \cdot \left[\underline{F} P(\underline{z}, t) \right] + \sum_{i, k, j} \frac{\partial}{\partial z_i} \left(B_{ik} \frac{\partial}{\partial z_j} B_{jk} P \right)$$

il termine di diffusione può essere scritto come

(a)

$$\sum_{i, k} \frac{\partial}{\partial z_i} \left(\sum_j B_{ik} B_{jk} \frac{\partial}{\partial z_j} P \right) + \sum_{i, k} \frac{\partial}{\partial z_i} \left(B_{ik} P \sum_j \frac{\partial}{\partial z_j} B_{jk} \right)$$

(b)

$$\textcircled{Q}) \quad \sum_k B_{ik} B_{jk} = D_{ij}$$

dove \underline{D} è la matrice dei coefficienti di diffusione che ho introdotto durante la discussione dell'esercizio
(ho usato la lettera B in classe)

$$\underline{D} = \Gamma k_B T \begin{pmatrix} 1 & V'_1 \\ 0 & V'_2 \end{pmatrix}; \langle \gamma_{z_i}^{(+)} \gamma_{z_j}^{(+)} \rangle = 2 D_{ij} \delta_{ij} \delta(t-t')$$

infatti dalla prima pagina

$$\eta_{\varepsilon,i} = \sum_j B_{ij} \xi_{\varepsilon,j} \quad (\text{sto assumendo che il vettore } \xi_{\varepsilon} \text{ abbia tutte le componenti})$$
$$\xi_{\varepsilon} = \begin{pmatrix} \xi_1 \\ \xi_2 \\ \vdots \end{pmatrix}$$

$$\langle \eta_{\varepsilon,i}^{(t)} \eta_{\varepsilon,l}^{(t')} \rangle = \sum_j B_{ij} \sum_k B_{lk} \langle \xi_{\varepsilon,j}^{(t)} \xi_{\varepsilon,k}^{(t')} \rangle$$
$$= 2S(t-t') \sum_{j,k} B_{ij} B_{lk} \delta_{jk}$$
$$= 2S(t-t') \sum_k B_{ik} B_{lk}$$
$$= 2S(t-t') D_{il}$$

(b)

il Termine (b) è sempre uguale a \emptyset per il caso specifico considerato qui: la matrice B è quella di pagina 1

$$k=1 \quad \frac{\partial}{\partial z_j} B_{jk} = 0 \quad \text{per } j=1, 2$$

$$k=2 \quad B_{jk} = 0 \quad \text{per } j=1, 2$$

quindi il Termine diffusivo diventa

$$\sum_{i,j} \frac{\partial}{\partial x_i} D_{ij} \frac{\partial}{\partial x_j} P(z, t)$$

che è quello discusso in classe

l'esercizio va poi risolto introducendo
la funzione generatrice dei momenti
di Q

$$\varphi(x, \lambda, t) = \int dQ e^{\lambda Q} \phi(x, Q, t)$$

si deve poi trovare la $\psi(x, \lambda, t)$

che soddisfa l'equazione di F. P. e
le condizioni iniziali, e infine bisogna
prendere il limite $t \rightarrow \infty$

ed integrare su x

$$\begin{aligned}\Psi(\lambda, t \rightarrow \infty) &= \int dx \varphi(x, \lambda, t \rightarrow \infty) \\ &= \int dQ e^{\lambda Q} \beta(Q, t \rightarrow \infty)\end{aligned}$$

$$\text{con } \beta(Q, t) = \int dx \phi(x, Q, t)$$