

Matrice inversa

Il metodo più efficiente per calcolare la matrice inversa di $A \in M_n(\mathbb{K})$ è il seguente: si applica il metodo di Gauss alla matrice $(A | I_n)$, portando A a gradini e se vi sono n pivot si può applicare di nuovo Gauss a ritroso per ottenere I_n nelle prime n colonne. Le colonne restanti formano A^{-1} .

$$(A | I_n) \xrightarrow{\text{Gauss}} (I_n | A^{-1}).$$

Un altro metodo

Teor. $\forall A \in M_n(\mathbb{K})$ si ha $A^t \text{cof}(A) = (\det A) I_n$.

Dim. Dimostriamo che $(A^t \text{cof}(A))_{ij} = ((\det A) I_n)_{ij}$, $\forall i, j = 1, \dots, n$.

$$\begin{aligned} \boxed{i = j} \quad (A^t \text{cof}(A))_{ii} &= \sum_{k=1}^n A_{ik} ({}^t \text{cof}(A))_{ki} \\ &= \sum_{k=1}^n A_{ik} \text{cof}_{ik}(A) \quad (\text{Laplace su riga } i) \\ &= \det A = ((\det A) I_n)_{ii} \end{aligned}$$

$\boxed{i \neq j}$ Consideriamo la matrice $B \in M_n(\mathbb{K})$ ottenuta da A duplicando la riga i -esima al posto della j -esima

$$B^{(k)} = \begin{cases} A^{(k)}, & \text{se } k \neq j \\ A^{(i)}, & \text{se } k = j \end{cases}$$

B ha due righe uguali $B^{(i)} = B^{(j)} = A^{(i)} \Rightarrow \det B = 0$.

$A_{\widehat{j}k} = B_{\widehat{j}k} \Rightarrow \text{cof}_{jk}(A) = \text{cof}_{jk}(B)$ perché la riga j viene cancellata.

$$\begin{aligned} (A^t \text{cof}(A))_{ij} &= \sum_{k=1}^n A_{ik} ({}^t \text{cof}(A))_{kj} \\ &= \sum_{k=1}^n A_{ik} \text{cof}_{jk}(A) \\ &= \sum_{k=1}^n B_{jk} \text{cof}_{jk}(B) \quad (\text{Laplace riga } j) \\ &= \det B = 0 = ((\det A) I_n)_{ij}. \end{aligned}$$

□

Cor. $\det A \neq 0 \Rightarrow A \in \text{GL}_n(K)$ e $A^{-1} = \frac{1}{\det A} {}^t \text{cof } A$.

Dim. $A \left(\frac{1}{\det A} {}^t \text{cof } A \right) = I_n$.

□

Cor. Data $A \in M_n(\mathbb{K})$ si ha $A \in \text{GL}_n(\mathbb{K}) \Leftrightarrow \det A \neq 0$.

Teorema di Cramer

Un sistema lineare

$$AX = B$$

con $A \in GL_n(\mathbb{K})$, $B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^n$ e $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, ha l'unica soluzione

$$X = A^{-1}B$$

che si ottiene moltiplicando a sinistra entrambi i membri per A^{-1} .
Il teorema seguente fornisce una formula per calcolare la soluzione.

Teor. Siano $A \in GL_n(\mathbb{K})$ e $B \in \mathbb{K}^n$. La soluzione del sistema lineare

$$AX = B$$

è data da

$$x_i = \frac{\det \hat{A}_i}{\det A} \quad \forall i = 1, \dots, n$$

dove $\hat{A}_i$ è la matrice ottenuta da A sostituendo B al posto della i -esima colonna.

Dim. $X = A^{-1}B$ da cui si ha:

$$\begin{aligned} x_i &= \sum_{k=1}^n (A^{-1})_{ik} b_k = \frac{1}{\det A} \sum_{k=1}^n ({}^t \text{cof}(A))_{ik} b_k \\ &= \frac{1}{\det A} \sum_{k=1}^n b_k \text{cof}(A)_{ki} \\ &= \frac{1}{\det A} \sum_{k=1}^n b_k \text{cof}(\hat{A}_i)_{ki} \quad (\text{Laplace su colonna } i) \\ &= \frac{\det \hat{A}_i}{\det A}. \end{aligned}$$

□