



# Coordinate Cartesiane & Coordinate Parametriche

Esempio:  $\begin{cases} x + 2y = 5 \end{cases}$  SISTEMA LINEARE.

Abbiamo una equazione (lin. indip. parole non nulle) e due variabili. Allora impiego  $2 - 1 = 1$  parametro. Sia  $y = t \in \mathbb{R}$ . Allora  $x = 5 - 2t$ . Risolviamo anche il sistema omogeneo  $x + 2y = 0$ .

$$A := \left\{ \begin{pmatrix} 5-2t \\ t \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\}$$

$$V := \left\{ \begin{pmatrix} -2t \\ t \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ t \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\} = \text{Span} \left( \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

Tra tutte le soluzioni possibili in  $A$ , scegliamo quelle per  $t \leq 2$ . [ma poteremo scegliere qualsiasi  $t$ !]. Allora  $\tilde{s} = \left( \begin{pmatrix} 5-2t \\ t \end{pmatrix} \right) \Big|_{t=2}$

$$\Rightarrow \tilde{s} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow A = V + \tilde{s} = \text{Span} \left( \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \right) + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Allora ogni soluzione si può scrivere come:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ovvero:

$$A: \begin{cases} x_1 = 1 - 2 \cdot t \\ x_2 = 2 + 1 \cdot t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

EQUAZIONI PARAMETRICHE del SISTEMA!

Def: Sia  $S$  un sottospazio affine di  $\mathbb{A}^m(K)$  passante per  $Q = \begin{pmatrix} q_1 \\ \vdots \\ q_m \end{pmatrix}$  e parallelo a  $W \subseteq K^m = V$ . Sia  $W$  generato dai vettori  $w^1, \dots, w^n$

$\Rightarrow \mathbb{A}^m(K) \ni P = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$  appartiene anche al sottospazio  $S$  se e solo se

$P - Q \in W$ , i.e. se e solo se  $P - Q = t_1 w^1 + \dots + t_n w^n \quad \exists t_i$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_1 = q_1 + t_1 w_1^1 + \dots + t_n w_1^n \\ \vdots \\ \vdots \\ x_m = q_m + t_1 w_m^1 + \dots + t_n w_m^n \end{cases}$$

EQUAZIONI

PARAMETRICHE

Oss: ESTRAENDO UNA BASE dei generatori di  $W$  è possibile ridurre la complessità delle equazioni parametriche.

Esempio:

$$W = \text{Span} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 8 \\ -5 \\ 6 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \subseteq \mathbb{R}^4$$

$$Q = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in A^4(\mathbb{R})$$

$$\Rightarrow S: \begin{cases} x_1 = 1 + t_1 - 2t_2 + 8t_3 \\ x_2 = -t_1 + t_2 - 5t_3 \\ x_3 = 1 + 3t_1 + 6t_3 \\ x_4 = 2t_1 + t_2 + t_3 \end{cases}$$

$$\xrightarrow{\quad\quad\quad} S: \begin{cases} x_1 = 1 + t_1 - 2t_2 \\ x_2 = -t_1 + t_2 \\ x_3 = 1 + 3t_1 \\ x_4 = 2t_1 + t_2 \end{cases}$$

Allora il sottospazio  
AFFINE  $S$  È UN  
PIANO AFFINE  $\rightarrow \dim(S)$

$$\dim(W) = \text{rank} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 8 \\ -1 & 1 & -5 \\ 3 & 0 & 6 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} = 2 \quad \text{E NON } 3!$$

Allora l'estrazione delle base  
de  $W$  ci dice che possiamo  
scegliere OGNI DUE VETTORI GENERATORI  
INVECE CHE TUTTI E TRE. Quindi in  
particolare possiamo buttare via il terzo  
senza cambiare lo spazio  $S$ .

## §. Da Cartesiane a parametriche

$M_{n \times m}(K)$

$$\Downarrow \\ A \cdot x = b$$

SISTEMA LINEARE  
(espresso in  
EQUAZ. CARTESIANE)

$$S := \{s \mid As = b\} \ni \tilde{s}$$

SPAZIO AFFINE  
DELL'EQUAZIONE

$$W := \{w \mid Aw = 0\} \rightsquigarrow S:$$

SPAZIO VETTORIALE  
CHE È GIACITURA  
DI  $S$

TIRO GENERATORI per  $W$

$w^1, \dots, w^n$  CHE POSSIBILMENTE  
SIANO UNA BASE DI  $W$

SCELTA DI  
UNA SOLUZ.  
PARTICOLARE

$$\Rightarrow S = W + \tilde{s}$$

$$\begin{cases} x_1 = \tilde{s}_1 + \sum_{i=1}^n t_i w_1^i \\ \vdots \\ x_m = \tilde{s}_m + \sum_{i=1}^n t_i w_m^i \end{cases}$$

↑  
EQUAZIONI  
PARAMETRICHE  
di  $S$

## §. Da parametriche a Cartesiane

$S: \begin{cases} x_1 = \tilde{s}_1 + \sum_{i=1}^n t_i w_i \\ \vdots \\ x_m = \tilde{s}_m + \sum_{i=1}^n t_i w_m \end{cases}$

al variare  
dei parametri  
 $t_i \in K$

$\Rightarrow S \subseteq A^m(K)$  PARALLELO a  $W := \text{Span}(w^1, \dots, w^m)$   
E PASSANTE PER  $\tilde{s}$

In altre parole  $S = W + \tilde{s}$

} FORMA MATEMATICA

$$\left( \begin{array}{c|c} w_1^1 & \cdots & w_1^N \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ w_m^1 & \cdots & w_m^N \end{array} \right) \left( \begin{array}{c} t_1 \\ \vdots \\ t_N \end{array} \right) = \left( \begin{array}{c} x_1 - \tilde{s}_1 \\ \vdots \\ x_m - \tilde{s}_m \end{array} \right)$$

} RIDUZIONE IN FORMA  
SCALA TRAMITE GAUB

$$(\tilde{A} | \tilde{b})$$

Siccome  $\dim(S) = \dim(W) = r$   
che abbiamo già calcolato, per  
ROUCHE-CAPPELLI dobbiamo avere che:  
 $\text{rank}(\tilde{A} | \tilde{b}) = \text{rank}(\tilde{A}) = \dim(W) = r$

COMPATIBILE  
SE E SOLO SE  
 $x \in S$

[PER ESEMPIO CON L'ESTRATTO  
DELLA BASE, O CAL RANGO]

ALTRIMENTI PER  
ROUCHE-CAPPELLI IL SISTEMA  
NON AVREBBE/ SOLUZIONI

Ne segue che le ULTIME  $m-r$   
COORDINATE di  $\tilde{s}$  DEVONO  
ESSERE NULLE!

$S: \begin{cases} \tilde{b}_{r+1} = 0 \\ \vdots \\ \tilde{b}_m = 0 \end{cases}$

ECCO LE  
NOSTRE  
EQ.  
CARTESIANE

DIPENDONO DALLE  $x_i$ !! - ky

Esempio:  $S: \begin{cases} x_1 = 1 + t_1 - 2t_2 + 8t_3 \\ x_2 = -t_1 + t_2 - 5t_3 \\ x_3 = 1 + 3t_1 + 6t_3 \\ x_4 = 2t_1 + t_2 + t_3 \end{cases} \Rightarrow W = \text{Span} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 8 \\ -5 \\ 6 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$

FORMA MATRICIALE

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -2 & 8 & & x_1 - 1 \\ -1 & 1 & -5 & & x_2 \\ 3 & 0 & 6 & & x_3 - 1 \\ 2 & 1 & 1 & & x_4 \end{array} \right)$$

RIDUZIONE IN FORMA SCALA TRAMITE GAUß

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -2 & 8 & & x_1 - 1 \\ 0 & -1 & 3 & & x_2 + x_3 - 1 \\ 0 & 0 & 0 & & 3x_1 + 6x_2 + x_3 - 4 \\ 0 & 0 & 0 & & 3x_1 + 5x_2 + x_4 - 3 \end{array} \right)$$

L'UNICA POSSIBILITÀ E CHE QUESTE DUE ENTRATE FACCINO ZERO

Ecco le coordinate Cartesiane

DEVE CORRISPONDERE AD UN SISTEMA COMPATIBILE, cioè  $\text{rank}(\tilde{A} | \tilde{b}) = \text{rank}(\tilde{A}) = 2$

Esercizio: passare da queste alle coordinate parametriche e ritrovarne di equivalenti a quelle iniziali.

PERCHÉ IL RANGO È LA DIMENSIONE DELLO SPAZIO GENERATO DALLE COLONNE, OVVERO  $\dim(W)$

$$\text{rank} \left( \begin{pmatrix} 1 & -2 & 8 \\ -1 & 1 & -5 \\ 3 & 0 & 6 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \right) = 2$$

$$\Rightarrow \dim(W) = \dim(S) = 2$$

$$S: \begin{cases} 3x_1 + 6x_2 + x_3 = 4 \\ 3x_1 + 5x_2 + x_4 = 3 \end{cases}$$