



# Diagonalizzazione

Problema agli autovalori:

$$A \cdot v = \lambda v$$

SE ESISTE SI  
 CHIAMA AUTOVALORE di A  
 / RELATIVO ALL'AUTOVETTORE

SE ESISTE SI  
 CHIAMA AUTOVETTORE  
 di A RELATIVO  
 ALL'AUTOVALORE  
 $\lambda$

**Parafraasi:** data una matrice **QUADRATA**, che quindi corrisponde ad un **ENDOMORFISMO**, **ESISTONO** delle **DIREZIONI** lungo le quali l'endomorfismo  $f_A$  agisce come uno **SCALARE**?! (ovvero lungo queste direzioni **RISCALA** semplicemente i vettori anziché cambiargne la lunghezza sia direzioni? -1-

In altre parole, **ESISTONO DIREZIONI** che vengono **PRESERVATE** dall'endomorfismo  $f_A$ ?

Se sì, **QUANTE SONO?** **QUAUNO SONO?**

Se sì, ad ogni direzione corrisponde uno scalare  $\lambda$ , questo si vede subito perché se  $A \cdot v = \lambda v$  allora  $\lambda \in K$  abbiamo che  $A \cdot (\alpha v) = \alpha (A \cdot v) = \lambda (\alpha v)$  quindi se vale per  $v$  allora vale per tutto lo  $\text{Span}(v) := \{\alpha v \mid \alpha \in K\}$ .

Pensate se trovo una direzione preservata **DIVERSA**, allora ci potrebbe essere un **DIVERSO SCALARE** associato ad essa.

Era tutte le matrici quadrate, ne esistono alcune di una forma particolare, con le quali rispondere a tutte queste domande è facilissimo?

$$A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & & \\ & \lambda_2 & & & \\ & & \lambda_3 & & \\ & & & \ddots & \\ 0 & & & & \lambda_n \end{pmatrix} =: \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$$

MATRICE  
DIAGONALE

Allora è chiarissimo che:

$$\underline{A \cdot e_i = \lambda_i e_i}$$

Quindi IL VETTORE DELLA BASE CANONICA  $e_i$  È UN AUTOVETTORE di  $A = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  RELATIVO ALL' AUTOVALORE  $\lambda_i$ , per ogni  $i = 1, \dots, n$ .

Ma allora se il mondo fosse fatto di sole matrici diagonali, **RISOLVERE PROBLEMI** con i **AUTOVALORI** sarebbe una passeggiata!

Pero così non è.

Ci sono tante matrici quadrate (di gran lunga la maggior parte) che non sono diagonali.

Ma allora tutto è perduto?

In realtà no! Perché perciò l'insieme di un **ENDOMORFISMO**  $f: V \rightarrow V$  (che abbina uno spazio vettoriale alle matrici quadrate in modo che una base di  $V$  viene fissata) corrisponde ad una matrice quadrata **NON DIAGONALE IN UNA CERTA BASE, MA DIAGONALE IN UNA BASE DIFFERENTE!**

Se  $B, C$  sono due basi di  $V$  vettoriale su  $K$ , supponiamo che l'endomorfismo  $f$  si può rappresentare in entrambe le basi con due matrici differenti (ovviamente entrambe quadrate e di ordine uguale alla dimensione di  $V$ ). Queste matrici le chiamiamo chiamate:

$$M_C^B(f) \quad \text{e} \quad M_B^B(f)$$

Inoltre abbiamo visto esattamente come passare da una base all'altra tramite le matrici  $M_B^B(f)$  e  $M_C^B(f)$  e abbiamo visto che c'è un'eguaglianza tra tutte queste matrici:

$$M_C^B(f) = (M_B^B(\text{id}))^{-1} \cdot M_B^B(f) \cdot M_B^B(\text{id})$$

$\overset{!!}{A}$

$\overset{!!}{C}^{-1}$

$\overset{!!}{B}$

$\overset{!!}{C}$

MATRICE del  
CAMBIO DI BASE  
di  $C$  a  $B$

MATRICE del  
CAMBIO DI  
BASE di  
 $B$  a  $C$

Possiamo re-interpretare questo fatto come segue:  
 se  $A$  e  $B$  rappresentano un endomorfismo  $f$  in due basi diverse, allora  $A = C^{-1} \cdot B \cdot C$   
 Questo significa che  $A$  e  $B$  è una relazione di equivalenza!

Def: Siano  $A, B \in M_n(K)$ . Allora

$$A \sim B \iff A = C^{-1} \cdot B \cdot C \quad \exists C \in GL_n(K)$$

Si dice che  $A$  e  $B$  sono SIMILI oppure sono CONIUGATI. Invece

$$A \sim_t B \iff A = {}^t C^{-1} \cdot B \cdot C \quad \exists C \in GL_n(K)$$

USO LA TRASPOSTA ANZICHE L'INVERSA

Si dice che  $A$  e  $B$  sono CONGRUENTI.

Lemma:  $\sim$ ,  $\sim_t$  SONO RELAZ. D'EQUIVALENZA

Se  $C \in M_n(K)$  e non in  $GL_n(K)$ , NON

FUNZIONEREBBE LA SIMMETRIA!

Dim.: RIFLESSIVITÀ:  $A = (\text{Id})^{-1} \cdot A \cdot \text{Id}$ ; ✓

$A = (\text{Id})^t \cdot A \cdot \text{Id}$  ✓

SIMMETRIA:  $A = C^{-1}BC \Rightarrow C(A)C^{-1} = C(C^{-1}BC)C^{-1} \Rightarrow (C^{-1})^{-1} \cdot A \cdot C^{-1} = B$  ✓ (e SIMILE PER  $\sim_t$ )

TRANSITIVITÀ:  $A = C^{-1}BC$ ,  $B = D^{-1}ED \Rightarrow A = C^{-1}D^{-1}EDE = (DC)^{-1} \cdot E \cdot (DC)$  ✓

È SIMILE PER  $\sim_t$  (RICORDA CHE:  $t(AB) = t_B \cdot t_A$ )

Lemma: Sia  $f \in \text{End}(V)$ ,  $B''$  base di  $V$  e  $A := M_B^B(f)$ . Allora  
 $B \sim A \iff B$  rappresenta  $f \in \text{End}(V)$ .

Dim.:  $\Leftarrow$  Facile:  $B$  rappresenta  $f \in \text{End}(V)$  significa che  $B = M_G^G(f)$  per una qualche base  $G$  di  $V$ , allora  $B = C^{-1} \cdot A \cdot C$  come abbiamo visto dove  $C$  è la matrice del cambio di base fra  $B$  e  $G$ , quindi  $B$  è simile ad  $A$  (i.e.  $B \sim A$ ).

$\Rightarrow$  Supponiamo che  $B = C^{-1} \cdot A \cdot C \quad \exists C = (c_{ij})_{ij} \in \text{GL}_n(K)$  allora definiscono  $w_j := \sum_{i=1}^n c_{ij} v_i$  e osserviamo  $C = M_B^C(\text{Id}_V)$  con  $G := \{w_1, \dots, w_n\}$ . Allora per prop sopra  $B = M_G^G(f)$ .  $\square$

Oss: Siccome abbiamo un insieme con una relazione di equivalenza, cioè  $(M_n(K), \sim)$ , allora possiamo prendere il QUOTIENTE, cioè considerare  $M_n(K)/\sim := \{[A]_\sim \text{ classi di equivalenza modulo similitudine o coniugio}$

e similmente  $M_n(K)/\sim_t := \{[A]_{\sim_t} \text{ classi di equivalenza modulo congruenza}\}$