



Struttura del Corso

Gli argomenti trattati nel corso saranno:

Lezione Teoria 1 – Introduzione, presentazione del corso, codifica dell'informazione

Lezione Teoria 2 – Rappresentazione dell'informazione in un computer

Lezione Teoria 3 – Algebra booleana, introduzione e applicazioni nella programmazione

Lezione Teoria 4 – Architettura dei calcolatori. HW, SW, Sistemi Operativi

Lezione Teoria 5 – Algoritmi e strutture dati - Implementazione di algoritmi notevoli (ordinamento , ricerca, ecc)

Lezione Programmazione - Matlab 1 – Introduzione, installazione, comandi di base, matrici

Lezione Programmazione - Matlab 2 – Input/Output (I/O), strutture di controllo

Lezione Programmazione - Matlab 3 – Funzioni, ciclo for

Lezione Programmazione - Matlab 4 – Grafici. Sistemi Lineari, Algebra lineare, Analisi matematica

Lezione Programmazione - Matlab 5 – Strutture dati avanzate. Assegnazione esercitazione di gruppo n.1.

Lezione Programmazione - Matlab 6 – Funzioni nel dominio del tempo e della frequenza. Analisi ed elaborazione dei segnali. Assegnazione esercitazione di gruppo n.2

Lezione Programmazione - Matlab 7 – Applicazioni ingegneristiche avanzate

Lezione Programmazione - Matlab 8 – Correzione esercitazioni di gruppo. Ripasso e approfondimenti



Introduzione FSM (finite state machine)

Introduzione con un esempio (bistabile -
serbatoio)

Formalizzazione FSM (finite state machine)

Diagramma degli stati

Esempio di applicazione con la GUI



Introduzione FSM (finite state machine)

Simulazione di un interruttore bi-stabile

Realizzare un programma che a fronte della pressione del tasto 'u', simuli l'accensione di una lampada (output mediante la stringa ***lampada***)

Inizialmente la lampada sarà spenta (lampada = "luce spenta")

Se premo il tasto 'u', se la lampada è spenta dovrà accendersi, se è accesa dovrà spegnersi



Introduzione FSM (finite state machine)

Premessa

Per gestire la pressione di un tasto senza dover premere invio, come nel caso di `input()`, sfruttiamo due funzioni di manipolazione dei grafici

Figure;
w = waitforbuttonpress;
axes;

e

Get()

Creiamo una funzione `getcher.m` che ricorda l'omonima funzione `getchar()` del C

```
function c=getchar()
figure(1);
w = waitforbuttonpress;
    if w
        | c = get(gcf, 'CurrentCharacter');
    end
end
```



Introduzione FSM (finite state machine)

Premessa

Prova della funzione che abbiamo creato

```
-----  
clear all;  
  
while 1  
    p = getchar();  
    if p=='0' break  
    end  
  
    disp(p) %displays the character that was pressed  
    disp(double(p)) %displays the ascii value of the chara  
  
end
```



Introduzione FSM (finite state machine)

Simulazione di un interruttore bi-stabile

Realizzare un programma che a fronte della pressione del tasto 'u', simuli l'accensione di una lampada (output mediante la stringa **lampada**)

Inizialmente la lampada sarà spenta (lampada = "luce spenta")

Se premo il tasto 'u', se la lampada è spenta dovrà accendersi, se è accesa dovrà spegnersi

```
clear all;
stato=0;
lampada="luce spenta";
while 1
    p=getchar();
    if stato==0
        if p=='u';
            stato=1;
            lampada = "luce accesa"; % Change the state of 'luce' to
        end
    elseif stato==1
        if p=='u';
            stato=0;
            lampada = "luce spenta"; % Change the state of 'luce'
        end
    end
    if p==48 break
end
disp(lampada) %displays the character that was presse
end
```

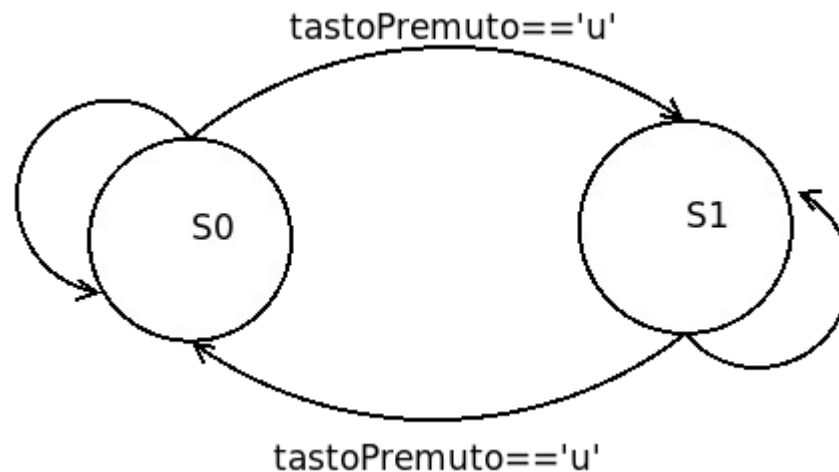


Introduzione FSM (finite state machine)

Il nostro “processo” ha due “**stati**”, e due valori possibili per l’uscita **lampada**, “luce accesa” e “luce spenta”. l’input è “immissione continua di un carattere” memorizzato nella variabile **tastoPremuto**.

Il grafo orientato che raffigura in maniera schematica questo processo è detto **diagramma degli stati**.

I cerchi rappresentano gli stati (un cerchio per ciascun stato), gli archi orientati rappresentano le transizioni da uno stato ad un altro a causa di un **evento**.





Introduzione FSM (finite state machine)

Al posto della catena di if elseif ... è possibile utilizzare il costrutto switch case

```
clear all;  
stato=0;  
lampada="luce spenta";  
while 1  
    p = getchar();  
    switch stato  
        case 0  
            if p=='u'  
                stato=1;  
                lampada = "luce accesa"; % Change the state of 'luce'  
            end  
        case 1  
            if p=='u' |  
                stato=0;  
                lampada = "luce spenta"; % Change the state of 'luce'  
            end  
        end  
        if p==48 break  
        end  
        disp(lampada+" stato="+stato) %displays the character that was |  
    end  
end
```



FSM (finite state machine) altro esempio

Simulazione di un interruttore bi-stabile

Introduciamo un po' di complessità nel comportamento della FSM.

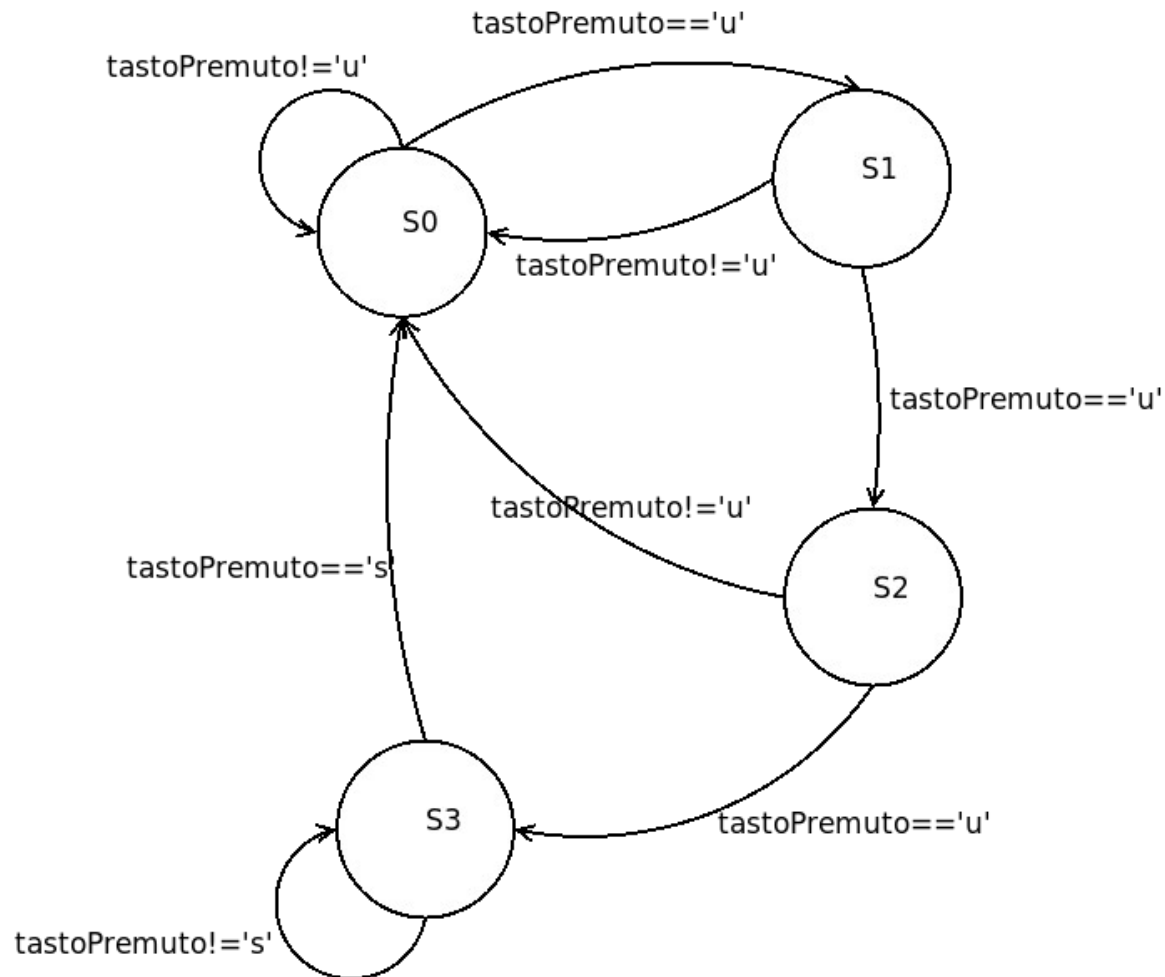
Realizzare un programma che simuli l'accensione di una lampada (output mediante la stringa lampada) a fronte della pressione del tasto 'u' per tre volte consecutive.

Se la sequenza è interrotta bisogna ripartire dall'inizio. Se la lampada è accesa, la pressione del tasto 's' ne causerà lo spegnimento.

Inizialmente la lampada sarà spenta (lampada = "luce spenta")



FSM (finite state machine) altro esempio





Approfondimenti e manipolazione di grafici

figure()

- figure crea una nuova finestra della figura utilizzando i valori predefiniti delle proprietà. La figura risultante è la figura corrente.
- figure(Name,Value) modifica le proprietà della figura utilizzando uno o più argomenti della coppia nome-valore.
 - Ad esempio, figure('Color','white') imposta il colore dello sfondo sul bianco.
- esempio
- `f = figure(__)` restituisce l'oggetto Figure.
Utilizzare `f` per eseguire una query o modificare le proprietà della figura dopo averla creata.
- esempio
- figure(f) rende la figura specificata da `f` la figura corrente e la visualizza sopra tutte le altre figure.
- esempio
- figure(3) trova una figura in cui la proprietà Number è uguale a 3 e la rende la figura corrente. Se non è presente una figura con quel valore di proprietà, MATLAB® crea una nuova figura e imposta la relativa proprietà Number su `n`.



Approfondimenti e manipolazione di grafici

N.B. Per salvare i grafici su disco è possibile utilizzare la funzione

`saveas(fig, 'nomefile.png')`

Dove fig è l'identificativo del grafico ottenuto come valore di ritorno della funzione figure(),

Esempio

```
fig1=figure(1)
```

```
plot(x,y)
```

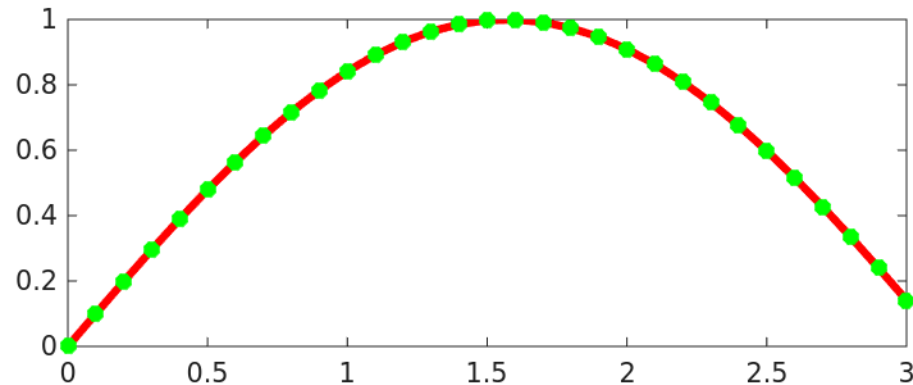
```
saveas(fig1, 'grafico1.png')
```



Approfondimenti e manipolazione di grafici

`p = plot()` restituisce un oggetto **Line** o un **array di oggetti Line**. Utilizzare **`p`** per modificare le proprietà del grafico dopo averlo creato. Per un elenco delle proprietà, vedere **Line Properties**.

```
x = 0:0.1:3;  
y = sin(x);  
fig=figure(1);  
ph=plot(x,y);  
ph.LineWidth = 3;  
colore=ph.Color;  
ph.Color = 'r';  
ph.Marker = '*';  
ph.MarkerEdgeColor = 'g';  
ph.MarkerFaceColor = 'b';  
saveas(fig,'esempio.png')
```



Colore =

0.0660 0.4430 0.7450

ph.Color = colore+[0 .2 0];



Approfondimenti e manipolazione di grafici

Possiamo cambiare il colore della linea

`ph.Color = 'b';`

Oppure modificare il singolo valore RGB

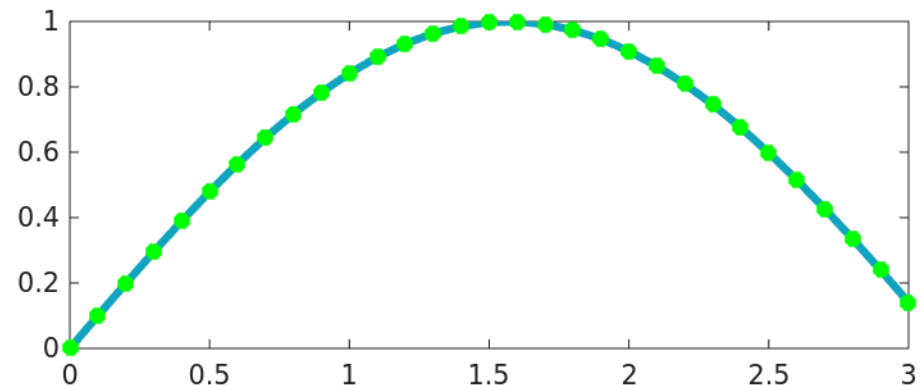
`colore=ph.Color;`

Esempio, aumentiamo il canale G

Colore =

0.0660 0.4430 0.7450

`ph.Color = colore+[0 .2 0];`





Energia

Energia di un segnale tempo-continuo in un intervallo [a,b]

$$E_x = \int_a^b |x(t)|^2 dt$$

Dato che eseguiamo il calcolo numericamente, dobbiamo utilizzare un algoritmo per:

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{i=0}^{i=n-1} (x_{i+1} - x_i) \frac{1}{2} [f(x_{i+1}) + f(x_i)]$$

Se dividiamo [a,b] in parti n parti uguali

$$x_{i+1} - x_i = \Delta x = \frac{b-a}{n}$$

Otteniamo

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx &\approx \frac{1}{2} \frac{b-a}{n} \sum_{i=0}^{i=n-1} [f(x_{i+1}) + f(x_i)] \\ \sum_{i=0}^{i=n-1} [f(x_{i+1}) + f(x_i)] &= \sum_{i=0}^{i=n-1} f(x_{i+1}) + \sum_{i=0}^{i=n-1} f(x_i) = \sum_{i=0}^{i=n-1} f(x_i) + f(b) + \sum_{i=0}^{i=n-1} f(x_i) \\ &- f(a) + 2 \sum_{i=0}^{i=n-1} f(x_i) = -f(a) + 2 \left(\sum_{i=0}^{i=n-1} f(x_i) - f(b) \right) = -f(a) - 2f(b) + 2 \left(\sum_{i=0}^{i=n-1} f(x_i) \right) \\ \int_a^b f(x) dx &\approx \frac{(b-a)}{n} \left(\sum_{i=0}^{i=n-1} f(x_i) - \frac{1}{2} f(a) - \frac{1}{2} f(b) \right) \end{aligned}$$

- `W1.m`
- % Create a triangular pulse with width 0.4.
- % `fs = 10000;` % Sampling frequency (samples/sec)
- % `t = -1:1/fs:1;` % Time Vector
- % `w = .4;` % Triangle Width

```
fs = 10000; % Sampling frequency (samples/sec)
t = -1:1/fs:1; % Time Vector
w = .4; % Triangle Width
x = tripuls(t-0.5,w); % Sampled aperiodic triangle
plot(t,x);
xlabel('Time (sec)'); ylabel('Amplitude');
```

- % See also SQUARE,...
- % RECTPULSE,...

