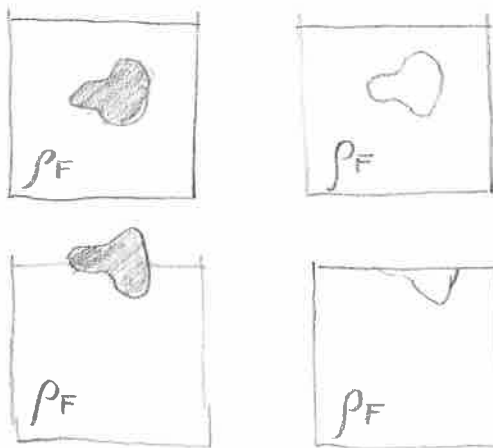


# LEZIONE 4.2: PRINCIPIO DI ARCHIMEDE E FLUSSO (# 18)

## 4.2.1 Principio di Archimede

"Ogni corpo immerso in un fluido riceve una spinta dal basso verso l'alto pari al peso del fluido spostato."  
 (Archimede di Siracusa, 287-212 ac)

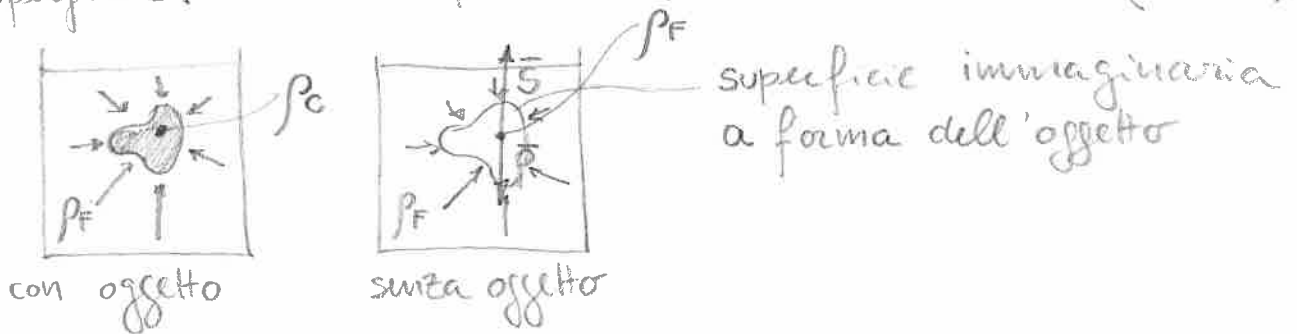
fluido spostato:



volume del corpo  $V$   
 se completamente immerso

volume immerso  $V_i$   
 se galleggiante

La spinta di Archimede è la risultante delle forze di superficie. Sia il corpo  $C$  completamente immerso ( $V_i = V$ )



Ragionamento: la risultante delle forze di superficie deve bilanciare esattamente la forza peso (di volume)

$$\vec{S} = -\vec{P}_F = -m_F \vec{g} = -\rho_F V \vec{g}$$

del fluido, NON del corpo!

$$\vec{W} = m_C \vec{g} = \rho_C V \vec{g}$$

$V =$  volume del corpo

$$\Sigma \vec{F} = \vec{S} + \vec{W} = (\rho_C - \rho_F) V \vec{g}$$

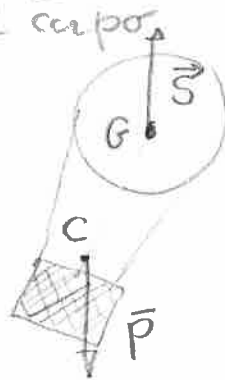
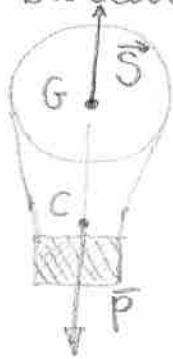
$> 0$  affonda  
 $< 0$  galleggia

## Equilibrio stabile

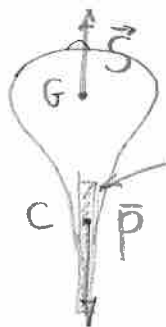
Sempre per lo stesso ragionamento  $\vec{S}$  è applicata nel baricentro del fluido spostato (centro di galleggiamento).

$G \rightarrow$  centro di galleggiamento

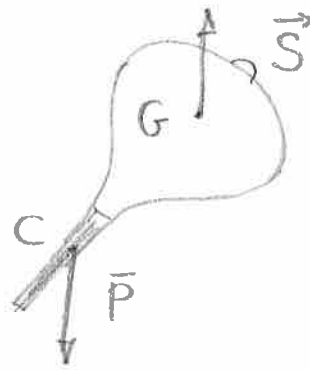
$C \rightarrow$  baricentro del corpo



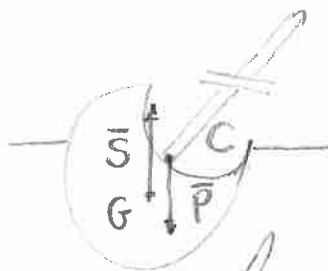
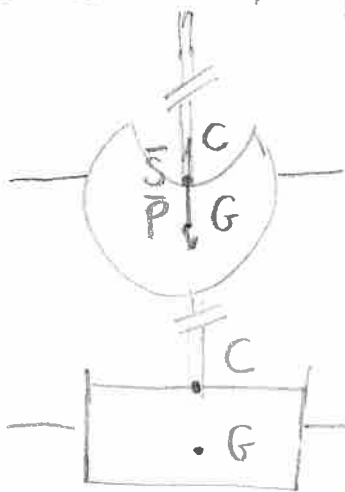
$G$  è più alto di  $C$ :  
la coppia  $(\vec{P}, \vec{S})$   
tende a raddrizzare  
la mongolfiera



inserto metallico

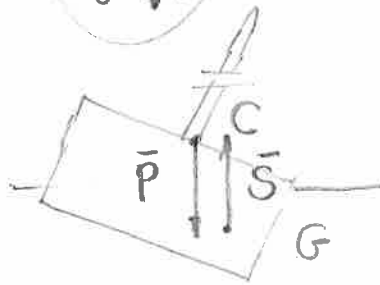


Se  $G$  è più in basso rispetto a  $C$ , come nelle barche o nelle navi, è fondamentale la forma dello scafo:



il momento fa  
rovesciare la barca  
con scafo cilindrico

invece raddrizza la  
barca a fondo piatto



### 4.2.2 Considerazioni energetiche

Corpo con massa  $M$  e centro di massa  $C$  ad altezza  $h_C$  rispetto alla superficie del liquido "costa" energia  $E_g = Mgh_C$   
 Moltre sposta  $\rho V_i = M$  di liquido da  $h_G (< 0)$  a  $0$  (superficie).  
 Questo spostamento "costa" energia  $E_{Fe} = Mg|h_G|$ .

Complessivamente, il corpo per galleggiare richiede energia

$$E = E_g + E_{Fe} = Mg(h_c + |h_g|)$$

Il minimo di questa funzione di costo indica equilibrio stabile.

Esempio: un cilindro di raggio  $R$  ed altezza  $h$  galleggia con asse verticale o orizzontale? Dipende da  $R$  ed  $h$ . Ovviamente:

$R \gg h$ : asse verticale

$R \ll h$ : asse orizzontale



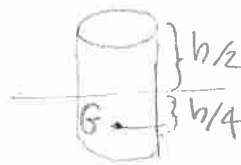
Calcoliamo  $E$  nei due casi; per semplificare  $\rho_c = \frac{1}{2} \rho_{H_2O}$

$$\Rightarrow V_i = \frac{1}{2} V$$

$C$  è sulla superficie  $\Rightarrow h_c = 0 \Rightarrow E_g = 0$

Per quanto riguarda  $E_{Fe}$ :

1) Asse verticale



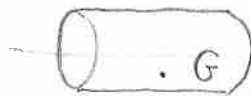
← cilindro metà immerso  
metà sommerso

$$|h_g| = h/4$$

$$E_{Fe}^{(v)} = Mg \frac{h}{4}$$

con  $M = \rho_c V$  massa del cilindro  
(e del fluido spostato)

2) Asse orizzontale



$$|h_g| = ?$$

Per trovare  $|h_g|$  devo fare un integrale:

semi-cilindro immerso  
elemento di superficie  $dS = r dr d\theta$

$$\Rightarrow dm = \rho_c dV = \rho_c h dS = \rho_c h r dr d\theta$$

$$h_g = \frac{\int y dm}{\int dm} = \frac{\int_0^R r dr \int_0^\pi d\theta r \sin\theta \rho_c h}{\int_0^R r dr \int_0^\pi d\theta \rho_c h} = \frac{\int_0^R r^2 dr \left[ -\cos\theta \right]_0^\pi}{\int_0^R r dr (\pi - 0)}$$

$$= \frac{2R^3/3}{\pi R^2/2} = \frac{4R}{3\pi}$$

$$E_{Fe}^{(o)} = Mg \frac{4R}{3\pi}$$

Il cilindro si dispone con asse verticale se:

$$E_{Fe}^{(v)} < E_{Fe}^{(o)}$$

$$Mg \frac{h}{4} < Mg \frac{4R}{3\pi}$$

$$h < \frac{16}{3\pi} R \quad \text{or} \quad R > \frac{3}{16} \pi h$$

### 4.2.3 Dinamica dei Fluidi - Linee e tubi di flusso

Per descrivere il moto di un fluido non è pensabile di seguire il moto di ciascuna molecola (descrizione lagrangiana).

Si usa invece una descrizione euleriana: si descrivono alcune grandezze fisiche in funzione della posizione e del tempo.

Esempi:  $\rho(x, y, z, t)$   $\vec{v}(x, y, z, t)$   $p(x, y, z, t)$   $\Rightarrow$  NON seguono le singole particelle, MA descrivono il comportamento locale del fluido

Ci limiteremo a trattare il regime stazionario, in cui queste grandezze fisiche non dipendono dal tempo:

$\rho = \rho(x, y, z) \rightarrow$  campo scalare

$\vec{v} = \vec{v}(x, y, z) \rightarrow$  campo vettoriale

$p = p(x, y, z)$

In altre parole, il moto del fluido resta sempre uguale a se stesso.

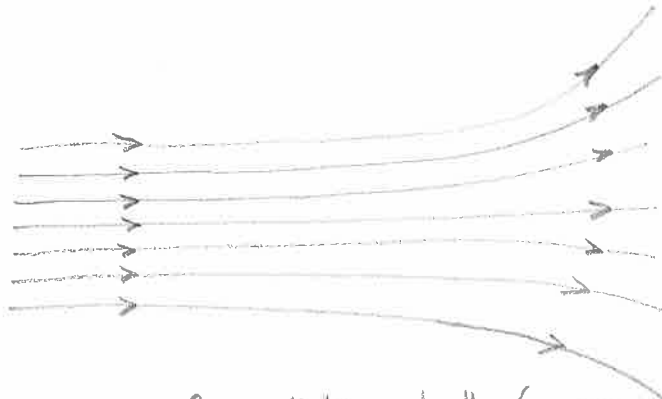
$\vec{v} = \vec{v}(x, y, z)$  è un campo vettoriale. Come posso rappresentarlo graficamente? Due modi:

1. Scelgo un certo numero di posizioni e disegno  $\vec{v}$  su ognuna di queste:



in modulo, direzione, e verso

2. Traccio delle linee di flusso, tali che  $\vec{v}$  è tangente alla linea in ogni punto:



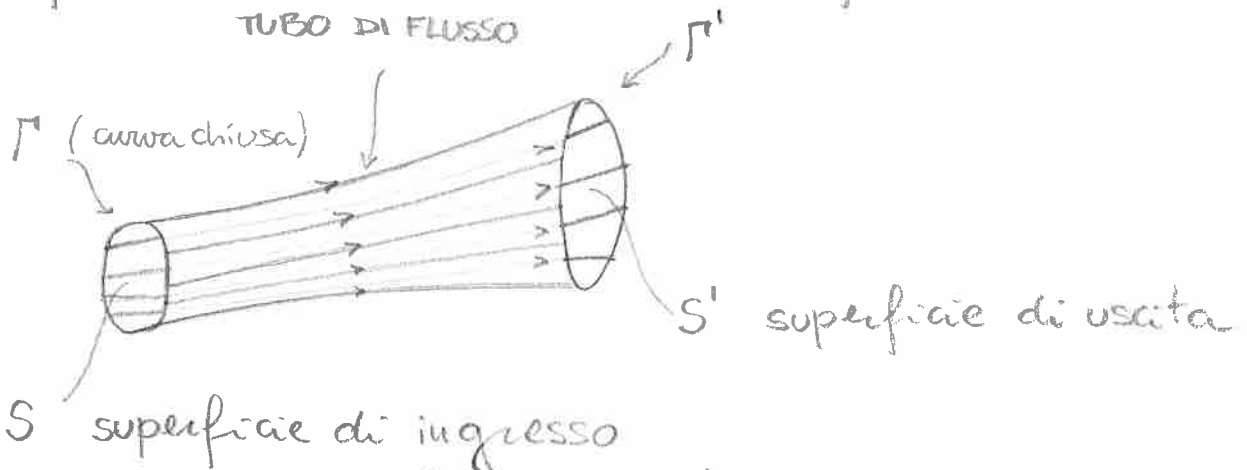
Si assume che la "densità" (= quanto sono fitte) delle linee sia proporzionale al modulo di  $\vec{v}$ .

Nei moti stazionari le linee di flusso non cambiano nel tempo. Le linee di flusso non possono intersecarsi ( $\vec{v}$  avrebbe nello stesso punto due direzioni diverse).



ma per ogni punto devo avere un solo  $\vec{v} = \vec{v}(x, y, z)$ .

Tubo di flusso, delimitato da linee di flusso.



Il fluido non può uscire (né entrare) dalla parete del tubo di flusso: separa il fluido che scorre dentro al tubo da quello esterno.

Distinguiamo tra fluidi:  
 incompressibili  $\rho = \text{cost}$  (liquidi)  
 compressibili  $\rho = \rho(x, y, z)$  (gas)

Distinguiamo inoltre tra fluidi:

- non viscosi ("ideali", "acqua asciutta")  $\eta = 0, \bar{T} = 0$
- viscosi ("reali", "acqua bagnata")  $\eta > 0, \bar{T} \neq 0$

il fluido non può sostenere sforzi di taglio

↓  
viscosità o attrito interno del fluido

Riguardo invece alle caratteristiche del moto, distinguiamo:

- stazionario  $\vec{v} = \vec{v}(x, y, z)$
- non stazionario  $\vec{v} = \vec{v}(x, y, z, t)$

ed inoltre:

- rotazionale  $\vec{\nabla} \times \vec{v} \neq 0$
- irrotazionale  $\vec{\nabla} \times \vec{v} = 0$  ovunque

(un microvortice collocato nel fluido non gira)



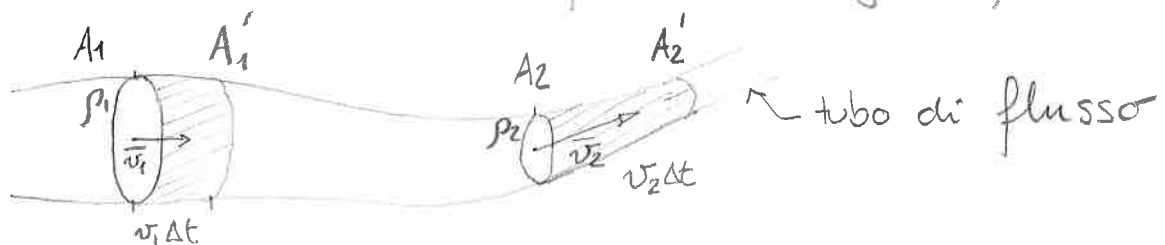
ed infine (per i fluidi viscosi), si parla di moto

- laminare: scorrimento di strati senza rimescolamento
- turbolento: rimescolamento e vortici

es: fumo sigaretta:



#### 4.24 Equazione di continuità (forma integrale)



moto stazionario.

osservo la scena per un intervallo di tempo  $\Delta t$ , tra  $t$  e  $t + \Delta t$

Volume di fluido che attraversa  $A_1$  in  $\Delta t$ :  $\Delta V_1 = A_1 v_1 \Delta t$

con relativa massa:  $\Delta m_1 = \rho_1 \Delta V_1$

Volume di fluido che attraversa  $A_2$  in  $\Delta t$ :  $\Delta V_2 = A_2 v_2 \Delta t$

con relativa massa:  $\Delta m_2 = \rho_2 \Delta V_2$

→ il fluido che all'istante  $t$  sta tra  $A_1$  e  $A_2$

è lo stesso che all'istante  $t + \Delta t$  sta tra  $A_1'$  e  $A_2'$

⇒ per il principio di conservazione della massa, la massa del fluido tra  $A_1$  e  $A_2$  è la stessa del fluido tra  $A_1'$  e  $A_2'$ .

⇒ poiché il tratto tra  $A_1'$  e  $A_2$  è in comune, deve essere:

$$\Delta m_1 = \Delta m_2$$

massa del fluido  
tra  $A_1$  e  $A_1'$

massa del fluido  
tra  $A_2$  e  $A_2'$

$$\rho_1 A_1 v_1 \Delta t = \rho_2 A_2 v_2 \Delta t$$

$$\boxed{\rho_1 A_1 v_1 = \rho_2 A_2 v_2}$$

eq. di continuità  
(legge di Leonardo)

Poiché  $A_1$  e  $A_2$  sono generici, questo implica

$$\boxed{\rho A v = \text{cost}}$$

→ PORTATA MASSICA  
( $\sigma$  in massa)

lungo qualunque tubo di flusso.

Se il fluido è incompressibile,  $\rho_1 = \rho_2$ , e quindi:

$$\boxed{A_1 v_1 = A_2 v_2}$$

$$\boxed{A v = \text{cost.}}$$

→ PORTATA VOLUMETRICA  
( $\sigma$  in volume)

Portata massica  $[\rho A v] = \text{kg/s}$

massa di fluido che attraversa  $A$  nell'unità di tempo

volumetrica  $[A v] = \text{m}^3/\text{s}$

volume di fluido che attraversa  $A$  nell'unità di tempo

→ Equazione di continuità (forma differenziale)

→ Approfondimenti 4.2.4